基于双目视觉的室内移动机器人SLAM技术研究

- 1 引言
- 1.1 项目简介
- 1.2 软件结构
- 1.3 硬件结构
- 1.4 机械结构
- 1.5 项目流程
- 2 基于双目视觉的室内移动机器人SLAM技术研究