#### **Guide of Python**

内容概要: 数学建模算法

**创建时间:** 2022/4/7 13:41 **更新时间:** 2022/4/17 15:27

作者: TwinkelStar

# 梯度下降算法

# **Gradient Descent Algorithm**

#### 1、操作系统相关环境

- 1) 硬件环境:
  - ▶ 电脑
- 2) 软件环境:
  - ▶ Python3.7(向下兼容 Python3)(程序设计语言)
  - ➤ Numpy1.19.5(兼容大部分版本)(科学计算库)
- 3) 操作系统(2选1):
  - ➤ Windows7
  - ➤ Windows10
  - ➤ Windows11

## 2、梯度下降

梯度下降是迭代法的一种,可以用于求解最小二乘问题(线性和非线性的问题都可以求解)。在求解机器学习算法的模型参数,即无约束优化问题时,梯度下降(Gradient Descent)是最常采用的方法之一,另一种常用的方法是最小二乘法。在求解损失函数的最小值时,可以通过梯度下降法来一步步的迭代求解,得到最小化的损失函数和

模型参数值。反过来,如果我们需要求解损失函数的最大值,这时就需要用梯度上升法来迭代了。在机器学习中,基于基本的梯度下降法发展了两种梯度下降方法,分别为随机梯度下降法和批量梯度下降法。

#### 1)应用场景

梯度下降法是机器学习中一种常用到的算法,但其本身不是机器 学习算法,而是一种求解的最优化算法。主要解决求最小值问题,其 基本思想在于不断地逼近最优点,每一步优化方向就是梯度的方向。

机器学习的本质就是"喂"给模型数据,让模型不断地去学习, 而这个学习的过程就是利用梯度下降法不断去优化的过程,目前最为 常见的深度神经网络便是利用梯度的反向传播,反复更新模型参数直 至收敛,从而达到优化模型的目的。

#### 3、算法原理

对于最简单线性模型,如(1):

$$h(\theta) = \theta_0 + \theta_1 x_1 + \theta_2 x_2 + \theta_3 x_3 + \dots + \theta_i x_i \tag{1}$$

我们假设其损失函数为(2):

$$J(\theta) = \frac{1}{2} [h_t(x) - y]^2$$
 (2)

那么梯度下降的基本形式为(3):

$$\theta_{n+1} = \theta_n - \alpha J'(\theta) \tag{3}$$

其中, α 为学习率(learning\_rate)。下一步便是要将损失函数最小化,需要对函数求导:

$$J'(\theta) = \frac{\partial J(\theta)}{\theta} = [h_{\theta}(x) - y] * h_{\theta}'$$
 (4)

求解可知:

$$J'(\theta) = [h_{\theta}(x) - y] * x \tag{5}$$

即:

$$\theta_{n+1} = \theta_n - \alpha [h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)}] * x^{(i)}$$
(6)

常见的批量梯度下降法(Batch Gradient Descent, BGD) 、随机梯度下降法(Stochastic Gradient Descent, SGD)、小批量梯度下降法(Mini-batch Gradient Descent, MBGD)等,被广泛的应用在线性回归(非线性)、神经网络等场景。

在使用梯度下降法时,需要选择合适的步长以及迭代次数,如果选择的步长过短,不仅会使得迭代的时间过长,还有可能让模型陷入局部最小值,无法跳出去。如果设置步长过长,模型无法找到最优解,损失函数无法下降。下面对各种梯度下降法进行介绍。

#### 1) 批量梯度下降法

使用所有样本在当前点的梯度值来对变量参数进行更新操作,其更新公式为:

$$\theta^{k+1} = \theta^k - \alpha \sum_{i=1}^m \nabla f_{\theta^k}(x^i)$$
 (7)

批量梯度下降, 顾名思义就是将所有样本一次性喂入公式进行更 新操作, 迭代速度快。

#### 2) 随机梯度下降法

在更新变量参数的时候,不再像批量梯度下降一样,将所有的样本喂入公式迭代,而是随机选取一个样本的梯度值来更新参数,更新公式为:

$$\theta^{k+1} = \theta^k - \alpha \nabla f_{\theta^k}(x^i) \tag{8}$$

### 3) 小批量梯度下降法

小批量梯度下降法结合了 BGD 和 SGD 的特性,从原始数据中,每次选择 n 个样本来更新参数值,更新公式为:

$$\theta^{k+1} = \theta^k - \alpha \sum_{i=t}^{t+n-1} \nabla f_{\theta^k}(x^i) \tag{9}$$

#### 4、例题

- 1) 拟合函数 $y = 3x_1 + 4x_2$ , 系数矩阵为[3,4]。
- 2)解题步骤
- 初始化样本集;
- 设置步长以及迭代次数;
- 根据公式(6)的推导更新权值;
- 计算损失函数;
- 得出结果。
- 3)程序设计

导入相关依赖包,如图1所示:

```
#导入依赖包
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
```

图 1.导入相关依赖 figl.import package

初始化样本集合,即 x1, x2 的样本矩阵、权值矩阵[3,4],函数 y, x1, x2 为一组等差数列,与权值矩阵相乘后得到函数 y,作为梯度下降的真实值,如图 2 所示:

```
#初始化样本集
sample_num=100
x1 = np.linspace(0, 9, sample_num)
x2 = np.linspace(4, 13, sample_num)
x = np.concatenate(([x1], [x2]), axis=0).T
y = np.dot(x, np.array([3, 4]).T)
```

图 2.初始化参数 fig2.init parameter

根据公式(7)的推导,撰写代码,具体代码例程运行 BGD.py 文件,核心程序如图 3 所示:

图 3.梯度下降 fig3. gradient descent

运行结果如图 4 所示:

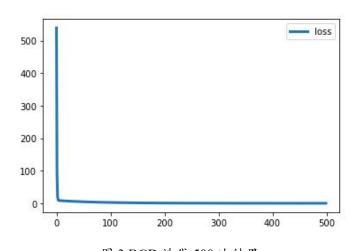


图 3.BGD 迭代 500 次结果 fig3. BGD results of 500 iterations

经过 500 次的迭代, loss 值从-21.205183 下降到-0.012776, 拟合的权值矩阵最终结果为[3.00035, 3.9998], 拟合数据逼近初始化的权值矩阵[3,4]。更多实例参考 example.py 文件。