source code: https://github.com/Aeocp/Traffic counting

รับผ่าน: https://colab.research.google.com/drive/19HcjuVgkj1mLdxrmZbeLpo1vfywaJtEX?usp=sharing

วิธีการรันโค้ค Traffic Counting

- เป้า https://colab.research.google.com/drive/19HcjuVgkj1mLdxrmZbeLpo1vfywaJtEX?usp=sharing

Step1

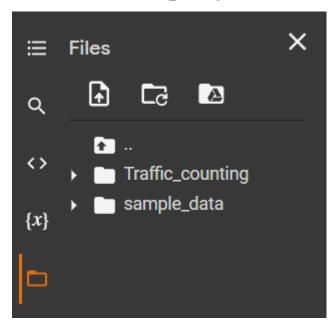
1. รับ 2 โค้ดคั้งภาพด้านถ่างเพื่อ clone code จาก github และคาวน์โหลด requirements

```
✓ Step 1 : Cloning code for Github and Google drive

✓ [1] !git clone https://github.com/Aeocp/Traffic_counting

✓ [3] %cd /content/Traffic_counting/!pip install -r requirements.txt
```

จะได้ floder ที่มีชื่อว่า "Traffic_counting" ดังภาพ



2. นำเข้าข้อมูล (วีดีโอและข้อมูลที่ได้จาก Yolo)

เนื่องจากใน github ลงคลิปวีดีโดในขนาดที่จำกัดจึงต้องดึงข้อมูลจาก google drive โดยสามารถโหลดตัวอย่างได้จาก
https://www.dropbox.com/sh/26yoftfgxx5hcbr/AADCoZmdosS1-ZgMHB_ac6q3a?dl=0



%cd /content/
from google.colab import drive
drive.mount('/content/drive')

Step2A และ Step2B

เป็นการหา input เพื่อกำหนดตำแหน่งของเส้นนับรถบนถนนโดย

Step2A : เมื่อใช้ตัวอย่างวีดีโอที่มีอยู่หรือมุมกล้องตัวเดียวกับที่มีอยู่

เช่น หากต้องการ test ใฟล์ hlp-01-20210610-170005-cut.mp4

กล้องมุมนี้จะมีถนนที่วัดได้ 2 เส้น ซึ่งมี input เป็น

0.05, 0.6, 0.2, 0.65

ແລະ

0.2,0.8,0.6,0.9

ซึ่ง input ทั้งสองชุดนี้จะนำไปใช้ใน Step 3

Step2B: เมื่อใช้มุมกล้องอื่นๆนอกเหนือจากตัวอย่าง

1. แก้ไขบรรทัดบริเวณสีเขียว

vidcap = cv2.VideoCapture ("/content/Traffic_counting/video/hlp/080841-03.mp4") ให้เป็น path ของวีดีโอที่ต้องการหาตำแหน่งเส้น

2. รับโค้ดด้านถ่าง

```
[] %cd /content/
import cv2
from google.colab.patches import cv2_imshow
vidcap = cv2.videoCapture("/content/Traffic_counting/video/hlp/080841-03.mp4")
success,image = vidcap.read()
framev = image.shape[0]
framex = image.shape[1]
numLine = int(input("Enter number of counting line :"))
x = []
y = []
s_line = []
l = 0
print("Inter the beginning and ending of the line (0-1) (xb,yb,xe,ye) :")
for l in range(numLine):
    print("Line",l+1)
BB = input("Enter line position :").split(",")
    x.append((Bp[0]))
y.append((Bp[1]))
y.append((Bp[1]))
y.append((Bp[1]))
s.append((Bp[2]))
y.append((Bp[3]))
line = [(int(float(x[1*2]) * framex), int(float(y[1*2]) * frameY)), (int(float(x[1*2+1]) * frameX), int(float(y[1*2+1]) * frameY))]
cv2.line(image, line[0], line[1], (0, 0, 255), 2)
cv2.mmrite("pic_output.jpg", image)
img = cv2.imread("/content/pic_output.jpg")
cv2.waitKey(0)
```

- 3. เมื่อรันแล้วจะต้องใส่ input ซึ่งได้แก่จำนวนเส้นและตำแหน่งของเส้นนับจำนวนตามจำนวนเส้น ที่กำหนด
- * โดย input ตำแหน่งเส้นจะอยู่ในรูปแบบของ (x1,y1,x2,y2) โดยที่ x,y จะอยู่ระหว่าง 0-1

```
/content
Enter number of counting line :2
Enter the beginning and ending of the line (0-1) (xb,yb,xe,ye) :
Line 1
Enter line position :0.05,0.6,0.2,0.65
Line 2
Enter line position :0.1,0.2,0.3,0.4
```

เป็นภาพที่มีเส้นสีแคงปรากฏ(คังภาพตัวอย่าง) เราจะต้องปรับเปลี่ยนตัวเลขเพื่อให้ได้ตำแหน่งของเส้นนับจำนวน รถที่เหมาะสม และจดบันทึกแยกเอาไว้



Step3 การรันโปรแกรม

1. คล้ายกับวิธีการใน **Step2B** ในคำสั่ง

!python main.py
--video /content/drive/MyDrive/test/hlp-01-20210610-170005-cut.mp4
--text /content/drive/MyDrive/test/hlp-01-20210610-170005-cut.mp4.txt
--output /content/hlp-01.avi

เราจะต้องเปลี่ยน path ของไฟล์วีดีโอและtxtที่ได้จาก yolo ให้เป็น path ที่ต้องการ รวมถึงสามารถเปลี่ยน ตำแหน่งที่จะเก็บวีดีโอ output และชื่อได้อีกด้วย

!python main.py

- --video โฟลเคอร์ที่ไฟล์วิคีโออยู่
- --text ไฟลเคอร์ที่ไฟล์outputที่ได้จากYolo(.txt)
- --output โฟลเคอร์ที่ต้องการให้แสคงวีคีโอ

ตัวอย่าง

!python main.py --video /content/Traffic counting/video/hlp/080841-03.mp4 --text

/content/Traffic counting/input txt/hlp/080841-03.txt --output /content/Traffic counting/080841-03-s1.avi

- 2. เมื่อรัน โค้ดแล้วจะต้องใส่ input ซึ่งได้แก่จำนวนเส้นและตำแหน่งของเส้นนับจำนวนตามจำนวนเส้นที่กำหนด
- * โดย input ตำแหน่งเส้นจะอยู่ในรูปแบบของ (x1,y1,x2,y2) โดยที่ x,y จะอยู่ระหว่าง 0-1 ซึ่งได้มาจาก ${
 m Step 2A}$ หรือ ${
 m Step 2B}$

```
[ ] %cd /content/Traffic_counting/

[ ] !python main.py --video /content/drive/MyDrive/test/hlp-01-20210610-170005-cut.mp4 --text /content/drive/MyDrive/test/hlp-01-20210610-170005-cut.mp4.txt --output /cd
```

3. รอจนรันผลเสร็จจะใด้บรรทัดท้ายๆมาดังนี้

```
Total 1: 30
frame 1480

Total 1: 30
frame 1481

Total 1: 30
frame 1482

Total 1: 30
frame 1483

Total 1: 30
frame 1484

Total 1: 30
frame 1485

Total 1: 30
frame 1485

Total 1: 30
frame 1486
imutils FPS: 9.261583426866393
```

ซึ่งหมายถึงนับรถได้ 30 คัน

Step4 Show Video

- 1. แก้ไขโค้ค %cd /content/ ให้เป็นตำแหน่ง path ที่ iutput อยู่
- 2. แก้ชื่อใน !ffmpeg -i hlp-01.avi output.mp4 ให้เป็นชื่อไฟล์ iutput ที่ตั้งไว้

จะแสดงวีดีโอผลลัพท์ที่ได้ขึ้นมา และสามารถคาวน์โหลดผลลัพท์ได้จากไฟล์ output.mp4

เพิ่มเติม การปรับค่า theshold สำหรับการเว้นเฟรม

*โค้ดปัจจุบันถูกตั้งค่า theshold เป็นแบบ เว้นสองเฟรม (10 frame/sec) และอ่านค่าแบบเว้นสองเฟรม หากต้องการแก้ไขสามารถแก้ไขโดย

- 1. การเว้นเฟรม : /content/Traffic_counting/main.py
 - * บรรทัดที่ 118 : if(frame_index%3 == 1):
 - if(frame_index%1 == 0) : ไม่เว้นเฟรม
 - if(frame_index%2 == 1) : เว้นเฟรมหนึ่งเฟรม
 - if(frame_index%3 == 0) : เว้นเฟรมสองเฟรม
 - if(frame_index%4 == 0) : เว็นเฟรมสามเฟรม

2. ปรับค่า the shold:

* กรณีไม่เว้นเฟรม แก้ไขคังนี้

/content/Traffic_counting/main.py

- บรรทัดที่ 40 : max cosine distance = 0.3
- บรรทัดที่ 42 : nms_max_overlap = 1.0

/content/Traffic_counting/deep_sort/tracker.py

- บรรทัคที่ 37 : แก้
 - max_iou_distance= 0.7
 - $max_age = 30$
 - $n_init = 3$
 - $adc_{threshold} = 0.5$

* กรณี เว้นเฟรมหนึ่งเฟรม แก้ไขดังนี้

/content/Traffic_counting/main.py

- บรรทัดที่ 40 : max_cosine_distance = 0.3
- บรรทัดที่ 42 : nms_max_overlap = 1.0

/content/Traffic_counting/deep_sort/tracker.py

- บรรทัดที่ 37 : แก้
 - max_iou_distance= 0.95
 - $max_age = 50$
 - n init = 3
 - $adc_threshold = 0.5$

* กรณี เว้นเฟรม**สอง**เฟรม แก้ไขคังนี้

/content/Traffic_counting/main.py

- บรรทัดที่ 40 : max cosine distance = 0.75
- บรรทัดที่ 42 : nms_max_overlap = 1.0

/content/Traffic_counting/deep_sort/tracker.py

- บรรทัคที่ 37 : แก้
 - max_iou_distance=0.95
 - max age = 50
 - $n_init = 1$
 - $adc_{threshold} = 0.5$

* กรณี เว้นเฟรมสามเฟรม แก้ไขดังนี้

/content/Traffic_counting/main.py

- บรรทัดที่ 40 : max_cosine_distance = 1.3
- บรรทัดที่ 42 : nms_max_overlap = 1.0

/content/Traffic_counting/deep_sort/tracker.py

- บรรทัดที่ 37 : แก้
 - max_iou_distance= 0.95
 - $max_age = 50$
 - n init = 1
 - $adc_{threshold} = 0.5$