

Uke: 18

Hva har vi gjort disse ukene?

Navn	Hva har blitt gjort?	Antall timer denne uka
Even Jørgensen	<ul style="list-style-type: none">- Fått ut de nødvendige dataene fra modellen.- implementert ROS2. Config1 er nå ferdig.- Satt opp webside.	28t
Abdul Majeed Alizai	<ul style="list-style-type: none">- Rydde litt på teams- Config4 for 3 baller med en lettere modell- Testing av config1 i dronesonen- Nettisde og lære html/css/javascript	35t
Ådne Kvåle	<ul style="list-style-type: none">- Bygget drone og utarbeida Docker-image med ROS2 og nødvendige pakker	48t
Martin Børte Liestøl	<ul style="list-style-type: none">- Forsøk på å trene opp flere modeller som kan kjøre på config 2 og 3.- Laget PID-basert controller for demo drone.	43t
Jon Jahren	<ul style="list-style-type: none">- Ferdigstille docker-oppsett debian	42,5t
Sindre Nes	<ul style="list-style-type: none">- Utvikle og teste tracking algoritme på drone- Config4 implementasjon i ros2- Evaluering av blob deteksjon	34,5t

Hva skal vi gjøre neste uke?

Navn	Hva skal bli gjort?
Even Jørgensen	Skrive rapport
Abdul Majeed Alizai	Dokumentasjon, webside og dokumentasjon for config4
Ådne Kvåle	Dokumentasjon, teste/tune demo drone.
Martin Børte Liestøl	Dokumentasjon, teste/tune demo drone.
Jon Jahren	Dokumentasjon, jenkins og ros2
Sindre Nes	Dokumentasjon og videre evaluering av blob deteksjon