

## UKENTLIG STATUS REPORT

**Sprint: 10**

**Uke: 16**

### PÅGÅENDE TASKS

- YOLOv5 dokumentasjon jetson nano og YOLO – Even
- Konfig 4 med tre baller – Abdul
- Arbeid med qualisys og tflite - Ådne
- Docker oppsett + docker server oppsett – Jon
- Dokumentasjon transferlearning lage basic pid testing – Martin
- Qualisys og mavros oversette qtm til ROS2 - Sindre

### FOKUS

- YOLO
- ROS2
- Docker
- Konfig 4 og andre konfigurasjoner
- Transferlearning

### TASK FOR NESTE UKE

- YOLOv5 på Jetson – Even
- Konfig 4 på Pi – Abdul
- Kode autopilot - Ådne
- Transfer learning – Martin
- Docker – Jon
- QTM ROS1 til ROS2 - Sindre