## #Практическое задание №1

Установка необходимых пакетов:

```
!pip install -q libtiff
!pip install -q tqdm
!pip install --upgrade --no-cache-dir gdown
Requirement already satisfied: gdown in /usr/local/lib/python3.7/dist-
packages (4.4.0)
Requirement already satisfied: beautifulsoup4 in
/usr/local/lib/python3.7/dist-packages (from gdown) (4.6.3)
Requirement already satisfied: tqdm in /usr/local/lib/python3.7/dist-
packages (from gdown) (4.64.0)
Requirement already satisfied: filelock in
/usr/local/lib/python3.7/dist-packages (from gdown) (3.6.0)
Requirement already satisfied: six in /usr/local/lib/python3.7/dist-
packages (from gdown) (1.15.0)
Requirement already satisfied: requests[socks] in
/usr/local/lib/python3.7/dist-packages (from gdown) (2.23.0)
Requirement already satisfied: idna<3,>=2.5 in
/usr/local/lib/python3.7/dist-packages (from requests[socks]->qdown)
(2.10)
Requirement already satisfied: certifi>=2017.4.17 in
/usr/local/lib/python3.7/dist-packages (from requests[socks]->gdown)
(2021.10.8)
Requirement already satisfied: chardet<4,>=3.0.2 in
/usr/local/lib/python3.7/dist-packages (from reguests[socks]->gdown)
Requirement already satisfied: urllib3!=1.25.0,!=1.25.1,<1.26,>=1.21.1
in /usr/local/lib/python3.7/dist-packages (from requests[socks]-
>gdown) (1.24.3)
Requirement already satisfied: PySocks!=1.5.7,>=1.5.6 in
/usr/local/lib/python3.7/dist-packages (from requests[socks]->gdown)
(1.7.1)
Монтирование Baшего Google Drive к текущему окружению:
from google.colab import drive
drive.mount('/content/drive', force remount=True)
Mounted at /content/drive
В переменную PROJECT_DIR необходимо прописать путь к директории на
Google Drive. Это пригодится при сохранении модели.
```

Константы, которые пригодятся в коде далее:

PROJECT DIR = 'Нейронки.Д3.1'

# todo

```
EVALUATE ONLY = True
TEST ON LARGE DATASET = True
TISSUE CLASSES = ('ADI', 'BACK', 'DEB', 'LYM', 'MUC', 'MUS', 'NORM',
'STR', 'TUM')
Ссылки (gdrive идентификаторы) на предоставляемые наборы данных:
DATASETS LINKS = {
    'train': '1XtQzVQ5XbrfxpLHJuL0XBGJ5U7CS-cLi',
    'train small': '1qd45xXfDwdZjktLFwQb-et-mAaFeCzOR',
    'train tiny': '1I-2Z0uXLd4QwhZQQltp817Kn3J0Xgbui',
    'test': '1RfPou3pFKpuHDJZ-D9XDFzqvwpUBFlDr',
    'test small': '1wbRsog0n7uGlHIPGLhyN-PMeT2kdQ2lI',
    'test tiny': '1viiB0s041CNsAK4itvX8PnYthJ-MDn0c'
}
Импорт необходимых зависимостей:
from pathlib import Path
from libtiff import TIFF
import numpy as np
from typing import List
from tgdm.notebook import tgdm
from time import sleep
from PIL import Image
import IPython.display
from sklearn.metrics import balanced accuracy score
import gdown
import tensorflow as tf
```

## Класс Dataset

Предназначен для работы с наборами данных, хранящихся на Google Drive, обеспечивает чтение изображений и соответствующих меток, а также формирование пакетов (батчей).

#### class Dataset:

```
def __init__(self, name):
    self.name = name
    self.is_loaded = False
    if not Path(f'{name}.npz').exists():
        url = f'https://drive.google.com/uc?
id={DATASETS_LINKS[name]}'
    output = f'{name}.npz'
        gdown.download(url, output, quiet=False)
    print(f'Loading dataset {self.name} from npz.')
    np_obj = np.load(f'{name}.npz')
    self.images = np_obj['data']
```

```
self.labels = np obi['labels']
        self.n files = self.images.shape[0]
        self.is_loaded = True
        print(f'Done. Dataset {name} consists of {self.n files}
images.')
   def image(self, i):
        # read i-th image in dataset and return it as numpy array
        if self.is loaded:
            return self.images[i, :, :, :]
   def images seq(self, n=None):
        # sequential access to images inside dataset (is needed for
testing)
        for i in range(self.n files if not n else n):
            yield self.image(i)
   def random image with label(self):
        # get random image with label from dataset
        i = np.random.randint(self.n files)
        return self.image(i), self.labels[i]
   def random batch with labels(self, n):
        # create random batch of images with labels (is needed for
training)
        indices = np.random.choice(self.n files, n)
        imqs = []
        for i in indices:
            img = self.image(i)
            imgs.append(self.image(i))
        logits = np.array([self.labels[i] for i in indices])
        return np.stack(imgs), logits
   def image_with_label(self, i: int):
        # return i-th image with label from dataset
        return self.image(i), self.labels[i]
```

## Пример использвания класса Dataset

Загрузим обучающий набор данных, получим произвольное изображение с меткой. После чего визуализируем изображение, выведем метку. В будущем, этот кусок кода можно закомментировать или убрать.

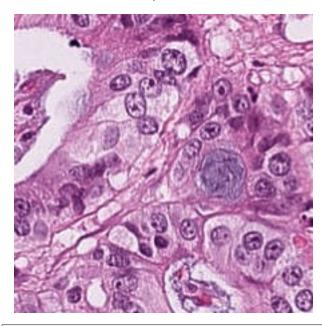
```
d_train_tiny = Dataset('train_tiny')
img, lbl = d_train_tiny.random_image_with_label()
print()
print(f'Got numpy array of shape {img.shape}, and label with code
{lbl}.')
print(f'Label code corresponds to {TISSUE CLASSES[lbl]} class.')
```

```
pil_img = Image.fromarray(img)
IPython.display.display(pil_img)

Downloading...
From: https://drive.google.com/uc?id=1I-2Z0uXLd4QwhZQQltp817Kn3J0Xgbui
To: /content/train_tiny.npz
100%| 105M/105M [00:00<00:00, 113MB/s]</pre>
```

Loading dataset train\_tiny from npz.
Done. Dataset train tiny consists of 900 images.

Got numpy array of shape (224, 224, 3), and label with code 8. Label code corresponds to TUM class.



## **Класс Metrics**

Реализует метрики точности, используемые для оценивания модели:

- 1. точность,
- 2. сбалансированную точность.

## class Metrics:

#### Класс Model

Класс, хранящий в себе всю информацию о модели.

Вам необходимо реализовать методы save, load для сохранения и заргрузки модели. Особенно актуально это будет во время тестирования на дополнительных наборах данных.

Пожалуйста, убедитесь, что сохранение и загрузка модели работает корректно. Для этого обучите модель, протестируйте, сохраните ее в файл, перезапустите среду выполнения, загрузите обученную модель из файла, вновь протестируйте ее на тестовой выборке и убедитесь в том, что получаемые метрики совпадают с полученными для тестовой выбрки ранее.

Также, Вы можете реализовать дополнительные функции, такие как:

- 1. валидацию модели на части обучающей выборки;
- 2. использование кроссвалидации;
- 3. автоматическое сохранение модели при обучении;
- 4. загрузку модели с какой-то конкретной итерации обучения (если используется итеративное обучение);
- 5. вывод различных показателей в процессе обучения (например, значение функции потерь на каждой эпохе);
- 6. построение графиков, визуализирующих процесс обучения (например, график зависимости функции потерь от номера эпохи обучения);
- 7. автоматическое тестирование на тестовом наборе/наборах данных после каждой эпохи обучения (при использовании итеративного обучения);
- 8. автоматический выбор гиперпараметров модели во время обучения;
- 9. сохранение и визуализацию результатов тестирования;

10. Использование аугментации и других способов синтетического расширения набора данных (дополнительным плюсом будет обоснование необходимости и обоснование выбора конкретных типов аугментации)

11. и т.д.

Полный список опций и дополнений приведен в презентации с описанием задания.

При реализации дополнительных функций допускается добавление параметров в существующие методы и добавление новых методов в класс модели.

```
import tensorflow as tf
from tensorflow.keras.layers import Conv2D, MaxPooling2D, Dense,
Flatten, Rescaling, ReLU, BatchNormalization
class Model():
    def __init__(self):
        self.m = tf.keras.models.Sequential([
            Rescaling(scale=1./127.5, offset=-1),
            Conv2D(32, kernel size=(3, 3), input shape = (224, 224,
3)), #222
            BatchNormalization(),
            ReLU().
            Conv2D(32, kernel size=(3, 3), input shape = (224, 224,
3)), #220
            BatchNormalization().
            ReLU(),
            MaxPooling2D((2, 2)), #110
            Conv2D(64, kernel size=(3, 3)), #108
            BatchNormalization(),
            ReLU().
            Conv2D(64, kernel size=(3, 3)), #106
            BatchNormalization(),
            ReLU(),
            MaxPooling2D((2, 2)), #53
            Conv2D(128, kernel size=(3, 3)), #51
            BatchNormalization(),
            ReLU(),
            Conv2D(128, kernel size=(3, 3)), #49
            BatchNormalization(),
            ReLU(),
            MaxPooling2D((2, 2)), #24
            Conv2D(256, kernel size=(3, 3)), #22
```

```
BatchNormalization(),
            ReLU(),
            Conv2D(256, kernel size=(3, 3)), #20
            BatchNormalization().
            ReLU(),
            MaxPooling2D((2, 2)), #10
            Conv2D(512, kernel size=(3, 3)), #8
            BatchNormalization(),
            ReLU(),
            Conv2D(512, kernel_size=(3, 3)), #6
            BatchNormalization(),
            ReLU(),
            Flatten(),
            Dense(9, activation="softmax")
        1)
        self.m.compile(optimizer='adam',
            loss='sparse categorical crossentropy',
            metrics=['accuracy'])
    def train(self, dataset: Dataset, epochs = 20, batch size = 16,
callback name="checkpoint"):
        print(f'training started')
        #LBL1
        checkpoint filepath =
f"/content/drive/MyDrive/{PROJECT_DIR}/{callback_name}"
        model checkpoint callback =
tf.keras.callbacks.ModelCheckpoint(
            filepath=checkpoint filepath,
            save weights only=True,
            monitor='accuracy',
            mode='max',
            save best only=True)
        #LBL3 если это можно считать выведеним точности и loss на
обучающей выборке
        self.m.fit(dataset.images, dataset.labels,
            batch size=batch size,
            epochs=epochs,
            shuffle=True, callbacks=[model checkpoint callback])
        self.m.load weights(checkpoint filepath)
        print(f'training done')
        pass
    def save(self, name: str):
```

```
# todo
        pass
        # example demonstrating saving the model to PROJECT DIR folder
on adrive with name 'name'
        self.m.save(f"/content/drive/MyDrive/{PROJECT DIR}/{name}.h5")
    def load(self, name: str):
        # todo
        pass
        # example demonstrating loading the model with name 'name'
from gdrive using link
        name to id dict = {
            'best': '1RngoqNHDCChPfndaYIw7vbPShqDscIJo',
            'second': '1-5cc4gt34LXue30THbVByMm6fn9LJ9PH',
            'third' : '1TiFI8pI437hFPRM0EH1Sjk27a7kQxfxr', #~94%
            'alres': '1gTb0s3jdC70fkxrrUR8juRRHhsjb0-c-'
        }
        output = name
        gdown.download(f'https://drive.google.com/uc?
id={name_to_id_dict[name]}', output, quiet=False)
        self.m = tf.keras.models.load_model(name)
    def test on dataset(self, dataset: Dataset, limit=None):
        # you can upgrade this code if you want to speed up testing
using batches
        #predictions = []
        n = dataset.n files if not limit else int(dataset.n files *
limit)
        #for img in
        #LBL2
        return
self.m.predict(tf.convert to tensor(list(dataset.images seg(n))),
batch size=16).argmax(axis=1)
            #predictions.append(self.test on image(img))
        #return predictions
    def test on image(self, img: np.ndarray):
        # todo: replace this code
        pred = self.m.predict(tf.expand dims(img, 0))
        return tf.argmax(pred[0], axis=-1)
```

## Классификация изображений

Используя введенные выше классы можем перейти уже непосредственно к обучению модели классификации изображений. Пример общего пайплайна решения задачи приведен ниже. Вы можете его расширять и

```
'test_small'.
d train = Dataset('train')
d test = Dataset('test') #возможна ошибка, необходимо пару раз
перезапускать ячейку
Loading dataset train from npz.
Done. Dataset train consists of 18000 images.
Loading dataset test from npz.
Done. Dataset test consists of 4500 images.
model = Model()
if not EVALUATE ONLY:
    model.train(d train, epochs=80)
    model.save('АляResnet2')
else:
    model.load('alres')
Downloading...
From: https://drive.google.com/uc?id=1qTbQs3jdC7QfkxrrUR8juRRHhsjb0-c-
To: /content/alres
     | 58.8M/58.8M [00:00<00:00, 283MB/s]
100%||
Пример тестирования модели на части набора данных:
# evaluating model on 10% of test dataset
pred 1 = model.test on dataset(d test, limit=0.1)
Metrics.print all(d test.labels[:len(pred 1)], pred 1, '10% of test')
metrics for 10% of test:
      accuracy 0.9911:
      balanced accuracy 0.9911:
/usr/local/lib/python3.7/dist-packages/sklearn/metrics/
_classification.py:1987: UserWarning: y_pred contains classes not in
y_true
 warnings.warn("y pred contains classes not in y true")
Пример тестирования модели на полном наборе данных:
# evaluating model on full test dataset (may take time)
if TEST ON LARGE DATASET:
    pred 2 = model.test on dataset(d test)
    Metrics.print all(d test.labels, pred 2, 'test')
metrics for test:
      accuracy 0.9662:
      balanced accuracy 0.9662:
```

улучшать. В данном примере используются наборы данных 'train small' и

Результат работы пайплайна обучения и тестирования выше тоже будет оцениваться. Поэтому не забудьте присылать на проверку ноутбук с

выполнеными ячейками кода с демонстрациями метрик обучения, графиками и т.п. В этом пайплайне Вам необходимо продемонстрировать работу всех реализованных дополнений, улучшений и т.п.

Настоятельно рекомендуется после получения пайплайна с полными результатами обучения экспортировать ноутбук в pdf (файл -> печать) и прислать этот pdf вместе с самим ноутбуком.

## Тестирование модели на других наборах данных

Ваша модель должна поддерживать тестирование на других наборах данных. Для удобства, Вам предоставляется набор данных test\_tiny, который представляет собой малую часть (2% изображений) набора test. Ниже приведен фрагмент кода, который будет осуществлять тестирование для оценивания Вашей модели на дополнительных тестовых наборах данных.

Прежде чем отсылать задание на проверку, убедитесь в работоспособности фрагмента кода ниже.

```
final_model = Model()
final_model.load('alres')
d_test_tiny = Dataset('test_tiny')
pred = model.test_on_dataset(d_test_tiny)
Metrics.print_all(d_test_tiny.labels, pred, 'test-tiny')
Oтмонтировать Google Drive.
drive.flush_and_unmount()
```

# Дополнительные "полезности"

Ниже приведены примеры использования различных функций и библиотек, которые могут быть полезны при выполнении данного практического задания.

## Измерение времени работы кода

Измерять время работы какой-либо функции можно легко и непринужденно при помощи функции timeit из соответствующего модуля:

```
import timeit

def factorial(n):
    res = 1
    for i in range(1, n + 1):
        res *= i
    return res
```

```
def f():
    return factorial(n=1000)
n runs = 128
print(f'Function f is caluclated {n runs} times in {timeit.timeit(f,
number=n runs)}s.')
Scikit-learn
Для использования "классических" алгоритмов машинного обучения
рекомендуется использовать библиотеку scikit-learn
(https://scikit-learn.org/stable/). Пример классификации изображений цифр
из набора данных MNIST при помощи классификатора SVM:
# Standard scientific Python imports
import matplotlib.pyplot as plt
# Import datasets, classifiers and performance metrics
from sklearn import datasets, svm, metrics
from sklearn.model selection import train test split
# The digits dataset
digits = datasets.load digits()
# The data that we are interested in is made of 8x8 images of digits,
let's
# have a look at the first 4 images, stored in the `images` attribute
of the
# dataset. If we were working from image files, we could load them
using
# matplotlib.pyplot.imread. Note that each image must have the same
size. For these
# images, we know which digit they represent: it is given in the
'target' of
# the dataset.
_, axes = plt.subplots(2, 4)
images and labels = list(zip(digits.images, digits.target))
for ax, (image, label) in zip(axes[0, :], images and labels[:4]):
    ax.set axis off()
    ax.imshow(image, cmap=plt.cm.gray_r, interpolation='nearest')
    ax.set title('Training: %i' % label)
# To apply a classifier on this data, we need to flatten the image, to
# turn the data in a (samples, feature) matrix:
n samples = len(digits.images)
data = digits.images.reshape((n samples, -1))
# Create a classifier: a support vector classifier
```

```
classifier = svm.SVC(gamma=0.001)
# Split data into train and test subsets
X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(
    data, digits.target, test size=0.5, shuffle=False)
# We learn the digits on the first half of the digits
classifier.fit(X train, y train)
# Now predict the value of the digit on the second half:
predicted = classifier.predict(X test)
images and predictions = list(zip(digits.images[n samples // 2:],
predicted))
for ax, (image, prediction) in zip(axes[1, :],
images and predictions[:4]):
    ax.set axis off()
    ax.imshow(image, cmap=plt.cm.gray_r, interpolation='nearest')
    ax.set title('Prediction: %i' % prediction)
print("Classification report for classifier %s:\n%s\n"
      % (classifier, metrics.classification report(y test,
predicted)))
disp = metrics.plot confusion matrix(classifier, X test, y test)
disp.figure .suptitle("Confusion Matrix")
print("Confusion matrix:\n%s" % disp.confusion_matrix)
plt.show()
Scikit-image
Реализовывать различные операции для работы с изображениями можно
как самостоятельно, работая с массивами numpy, так и используя
специализированные библиотеки, например, scikit-image (https://scikit-
image.org/). Ниже приведен пример использования Canny edge detector.
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from scipy import ndimage as ndi
from skimage import feature
# Generate noisy image of a square
im = np.zeros((128, 128))
im[32:-32, 32:-32] = 1
im = ndi.rotate(im, 15, mode='constant')
im = ndi.gaussian filter(im, 4)
```

```
im += 0.2 * np.random.random(im.shape)
# Compute the Canny filter for two values of sigma
edges1 = feature.canny(im)
edges2 = feature.canny(im, sigma=3)
# display results
fig, (ax1, ax2, ax3) = plt.subplots(nrows=1, ncols=3, figsize=(8, 3),
                                    sharex=True, sharey=True)
ax1.imshow(im, cmap=plt.cm.gray)
ax1.axis('off')
ax1.set_title('noisy image', fontsize=20)
ax2.imshow(edges1, cmap=plt.cm.gray)
ax2.axis('off')
ax2.set title(r'Canny filter, $\sigma=1$', fontsize=20)
ax3.imshow(edges2, cmap=plt.cm.gray)
ax3.axis('off')
ax3.set title(r'Canny filter, $\sigma=3$', fontsize=20)
fig.tight layout()
plt.show()
```

## **Tensorflow 2**

Для создания и обучения нейросетевых моделей можно использовать фреймворк глубокого обучения Tensorflow 2. Ниже приведен пример простейшей нейроной сети, использующейся для классификации изображений из набора данных MNIST.

```
# Install TensorFlow
import tensorflow as tf

mnist = tf.keras.datasets.mnist

(x_train, y_train), (x_test, y_test) = mnist.load_data()
x_train, x_test = x_train / 255.0, x_test / 255.0

model = tf.keras.models.Sequential([
    tf.keras.layers.Flatten(input_shape=(28, 28)),
    tf.keras.layers.Dense(128, activation='relu'),
    tf.keras.layers.Dropout(0.2),
    tf.keras.layers.Dense(10, activation='softmax')
])
```

Для эффективной работы с моделями глубокого обучения убедитесь в том, что в текущей среде Google Colab используется аппаратный ускоритель GPU или TPU. Для смены среды выберите "среда выполнения" -> "сменить среду выполнения".

Большое количество туториалов и примеров с кодом на Tensorflow 2 можно найти на официальном сайте https://www.tensorflow.org/tutorials?hl=ru.

Также, Вам может понадобиться написать собственный генератор данных для Tensorflow 2. Скорее всего он будет достаточно простым, и его легко можно будет реализовать, используя официальную документацию TensorFlow 2. Но, на всякий случай (если не удлось сразу разобраться или хочется вникнуть в тему более глубоко), можете посмотреть следующий отличный туториал: https://stanford.edu/~shervine/blog/keras-how-to-generate-data-on-the-fly.

## Numba

В некоторых ситуациях, при ручных реализациях графовых алгоритмов, выполнение многократных вложенных циклов for в python можно существенно ускорить, используя JIT-компилятор Numba (https://numba.pydata.org/). Примеры использования Numba в Google Colab можно найти тут:

- 1. https://colab.research.google.com/github/cbernet/maldives/blob/master/numba/numba\_cuda.jpynb
- 2. https://colab.research.google.com/github/evaneschneider/parallel-programming/blob/master/COMPASS\_gpu\_intro.ipynb

Пожалуйста, если Вы решили использовать Numba для решения этого практического задания, еще раз подумайте, нужно ли это Вам, и есть ли возможность реализовать требуемую функциональность иным способом. Используйте Numba только при реальной необходимости.

## Работа с zip архивами в Google Drive

Запаковка и распаковка zip архивов может пригодиться при сохранении и загрузки Вашей модели. Ниже приведен фрагмент кода, иллюстрирующий помещение нескольких файлов в zip архив с последующим чтением файлов из него. Все действия с директориями,

файлами и архивами должны осущетвляться с примонтированным Google Drive.

Создадим 2 изображения, поместим их в директорию tmp внутри PROJECT\_DIR, запакуем директорию tmp в архив tmp.zip.

Распакуем архив tmp.zip в директорию tmp2 в PROJECT\_DIR. Теперь внутри директории tmp2 содержится директория tmp, внутри которой находятся 2 изображения.

```
p = "/content/drive/MyDrive/" + PROJECT_DIR
%cd $p
!unzip -uq "tmp.zip" -d "tmp2"
```