



## 主要内容

1. 概述(I/O接口的基本概念)
2. 外设接口的编址方式
3. 输入/输出的基本方式及基本模式
4. 常用芯片的接口技术

# 第7章 常用芯片的接口技术



## 7.1 概述

### 1. I/O接口的基本概念

#### (1) 输入/输出系统

计算机中完成输入/输出（简称I/O）操作部件称为输入/输出系统，包括I/O软件I/O硬件两部分。而I/O硬件和软件的综合设计称为**I/O接口技术**。

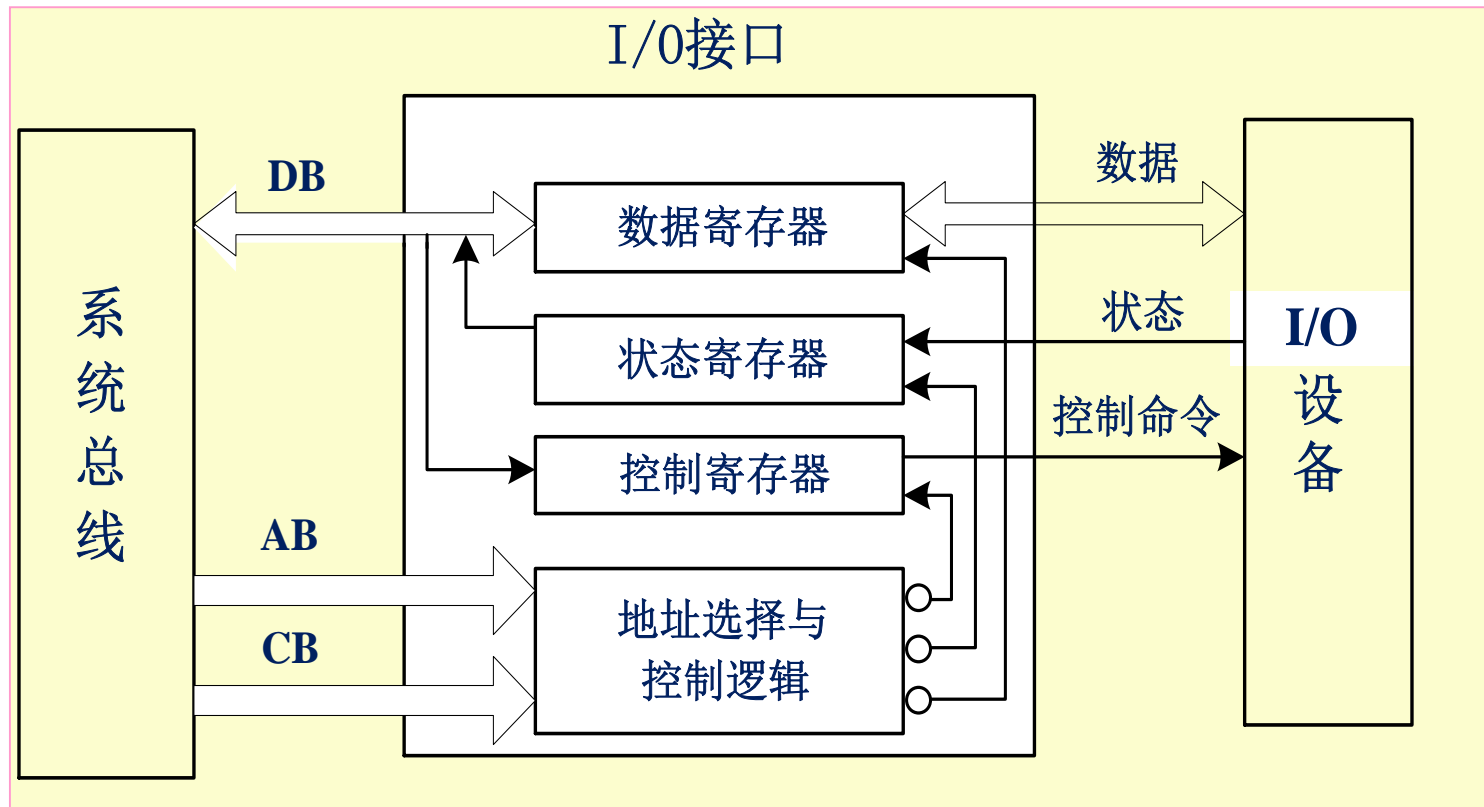
#### (2) I/O接口的分类

- 按照与I/O设备的数据传送方式可以分为**并行接口**和**串行接口**，它们与I/O设备之间分别以并行和串行方式进行数据传送。
- 按照通用性可以分为**通用接口**和**专用接口**。通用接口可以适用于多种I/O设备，专用接口只适用于特定的I/O设备。
- 按照可编程性可以分为**可编程接口**和**不可编程接口**。

# 第7章 常用芯片的接口技术



## (3) I/O接口的组成



I/O接口的逻辑组成



## 7.2 外设接口的编址方式

### 1. I/O端口

I/O端口就是指I/O接口内部可由CPU进行读写操作的各种寄存器，根据存放信息的不同，这些寄存器分别称为数据端口、控制端口和状态端口。

### 2. I/O端口的编址方式

通常情况下一个微型计算机系统内有多多个I/O接口，每个I/O接口内部又有多多个I/O端口，CPU在访问某个I/O端口时就需要对其进行地址选择。选择的方式与访问存储器中存储单元的情况相似，系统为每个I/O端口分配了一个地址，这样的地址称为I/O端口地址，或者简称I/O地址。

# 第7章 常用芯片的接口技术

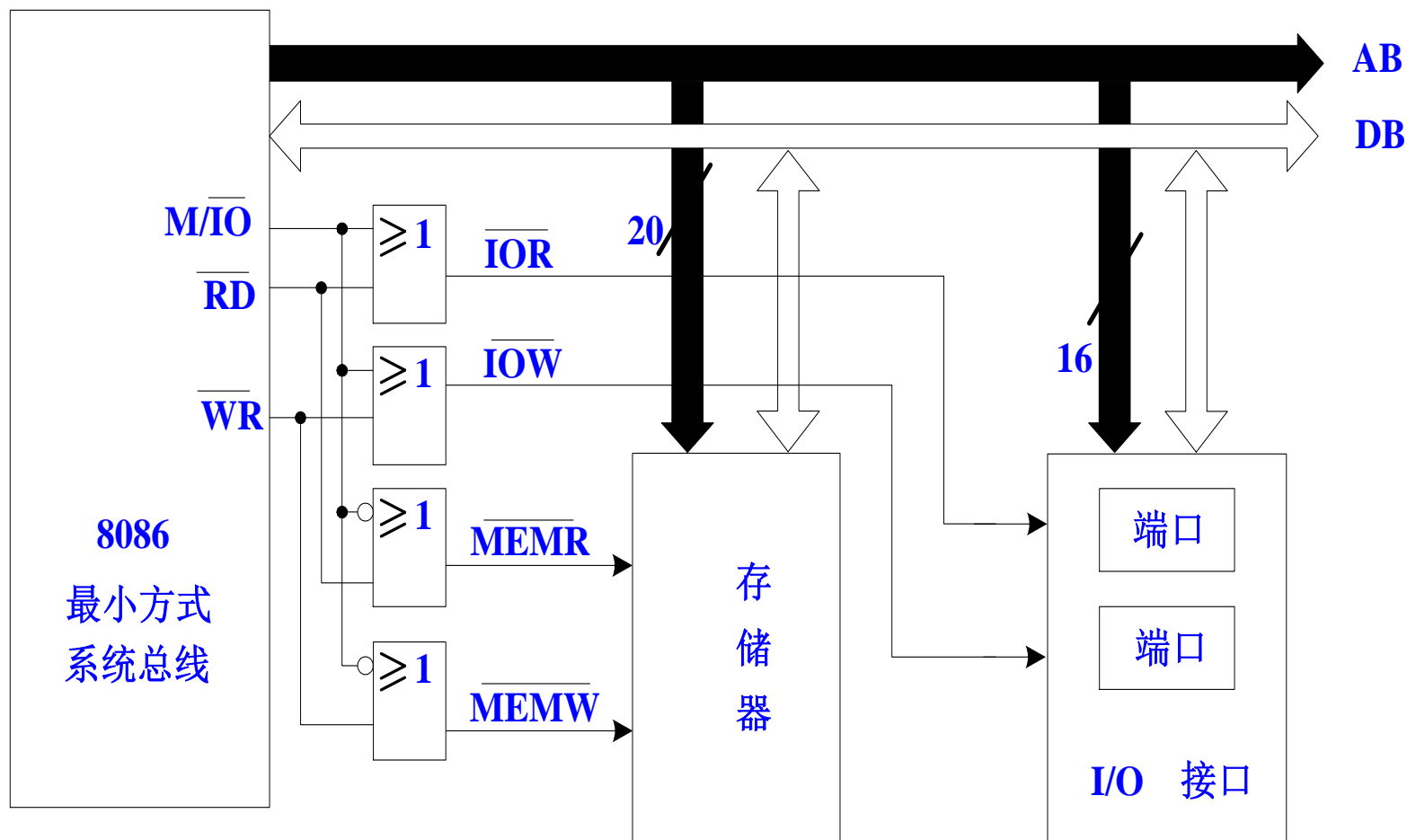


对I/O端口安排地址的方式称为I/O端口的编址方式。

I/O端口的编址方式有以下两种：

- 端口与存储器分别**独立编址**
- 端口与存储器**统一编址**

# 第7章 常用芯片的接口技术

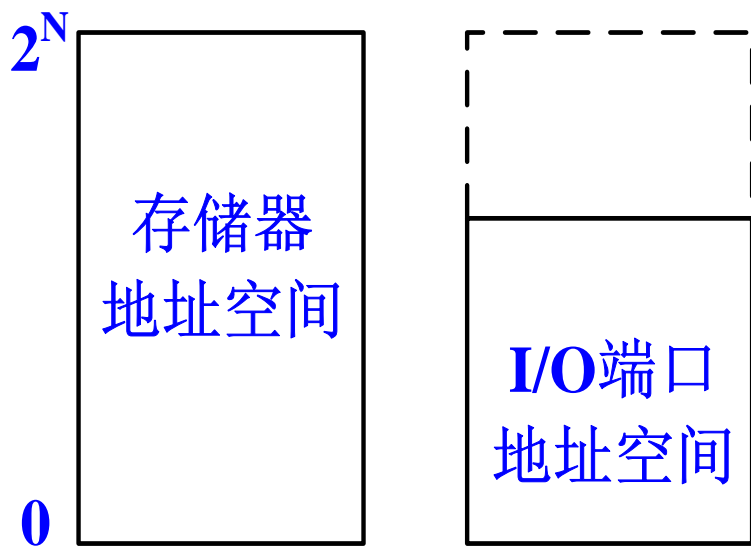


8086/8088的独立编址方式

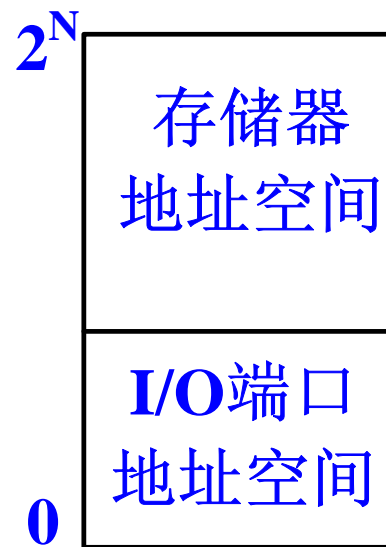
# 第7章 常用芯片的接口技术



两种编址方式中地址空间的关系：



(a) 独立编址方式



(b) 统一编址方式



## 7.3 输入/输出的基本方式及基本模式

- **输入/输出的控制方式**是指以何种方式控制计算机的主机(包括微处理器、存储器等)与I/O接口之间进行数据传送。
- 根据I/O设备与主机的并行工作程度，**微型计算机的输入/输出控制方式**主要有**程序直接控制的I/O方式**（无条件传送方式、程序查询方式）、I/O中断方式和DMA方式。

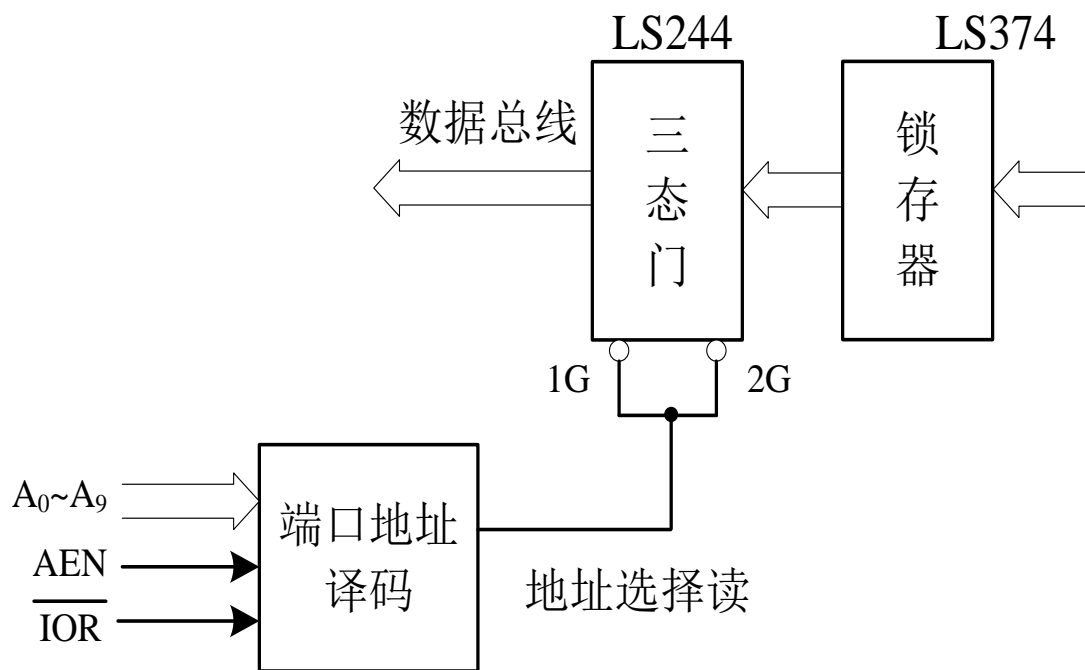




## 1. 无条件传送方式(又称“同步传送方式”)

**指I/O设备可以在微处理器限定的时间内准备就绪，可以直接执行预先编制的I/O程序实现输入/输出操作，而无需查询I/O设备的状态。**

## 无条件传送方式典型的输入接口形式

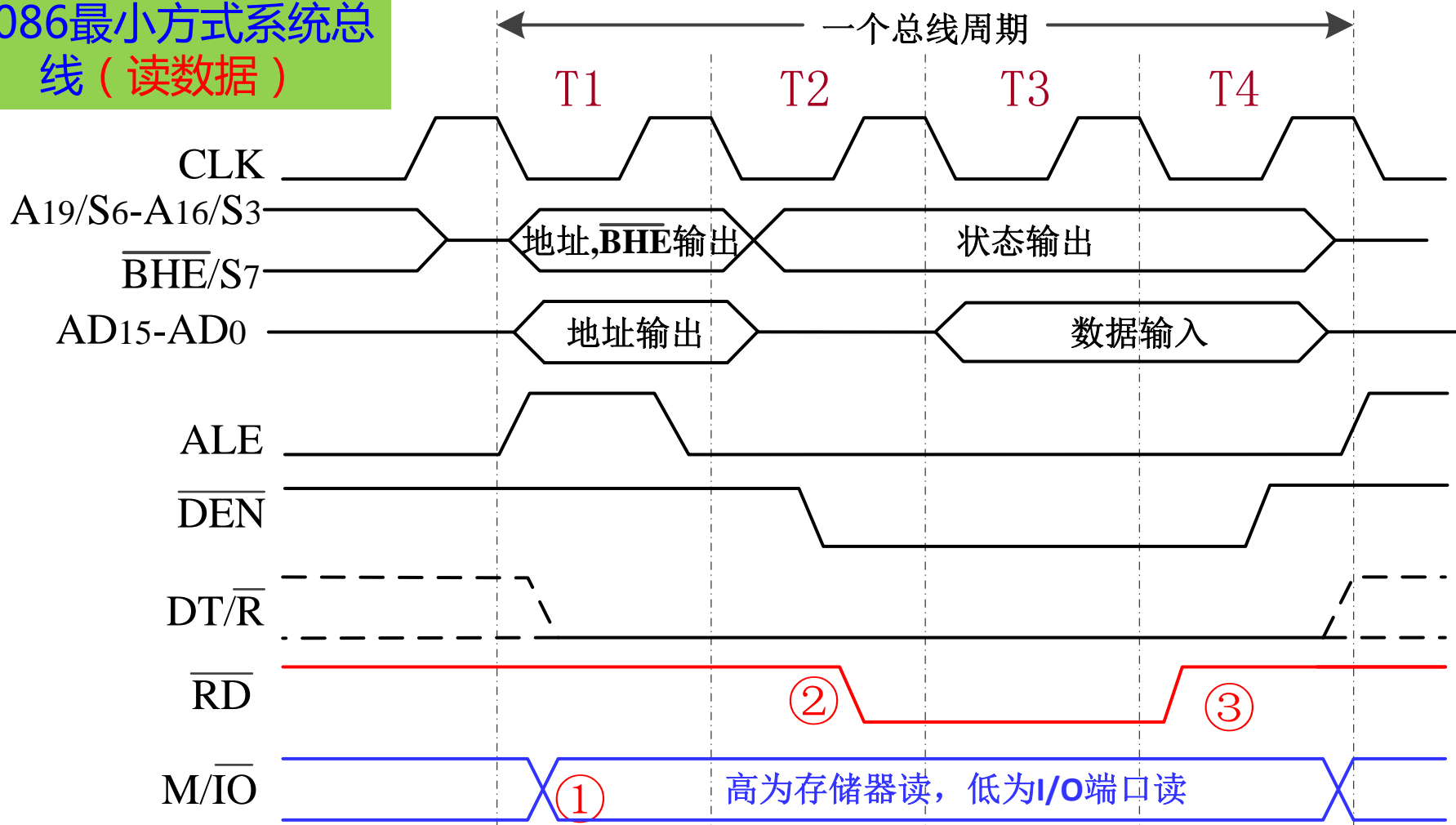


## 输入数据端口的典型结构



# 8086CPU引脚功能及时序

## 8086最小方式系统总线 (读数据)

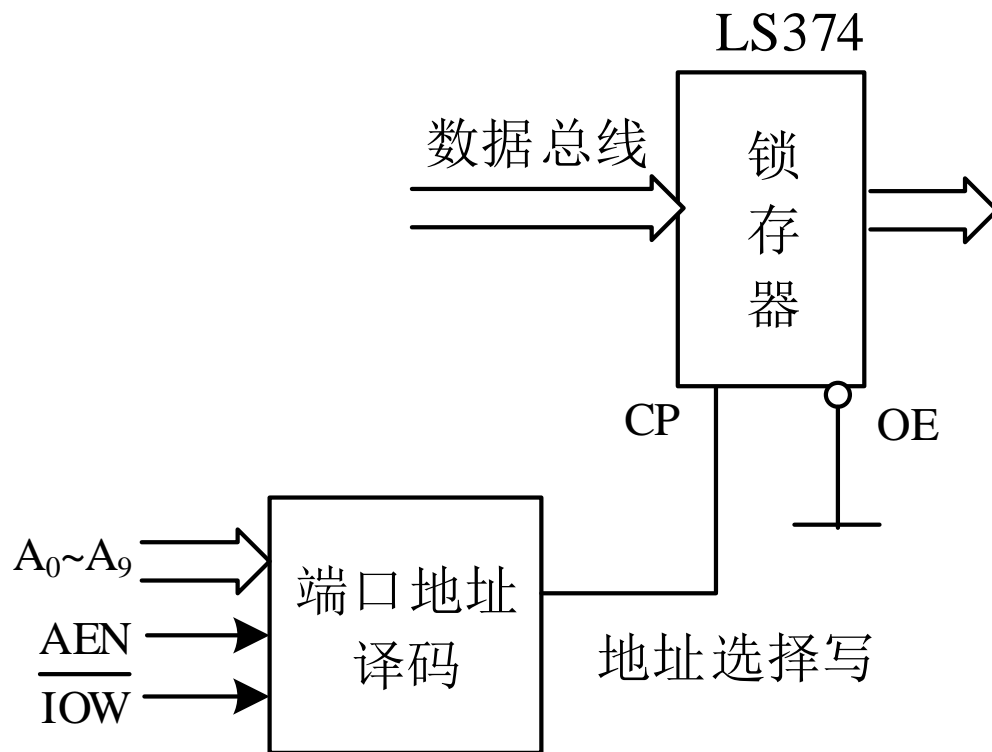


T1状态: ① M/ $\overline{\text{IO}}$ 高为存储器读, 低为I/O端口读

T2状态: ②  $\overline{\text{RD}}$ 为低

T4状态: ③  $\overline{\text{RD}}$ 为高

## 无条件传送方式典型的输出接口形式

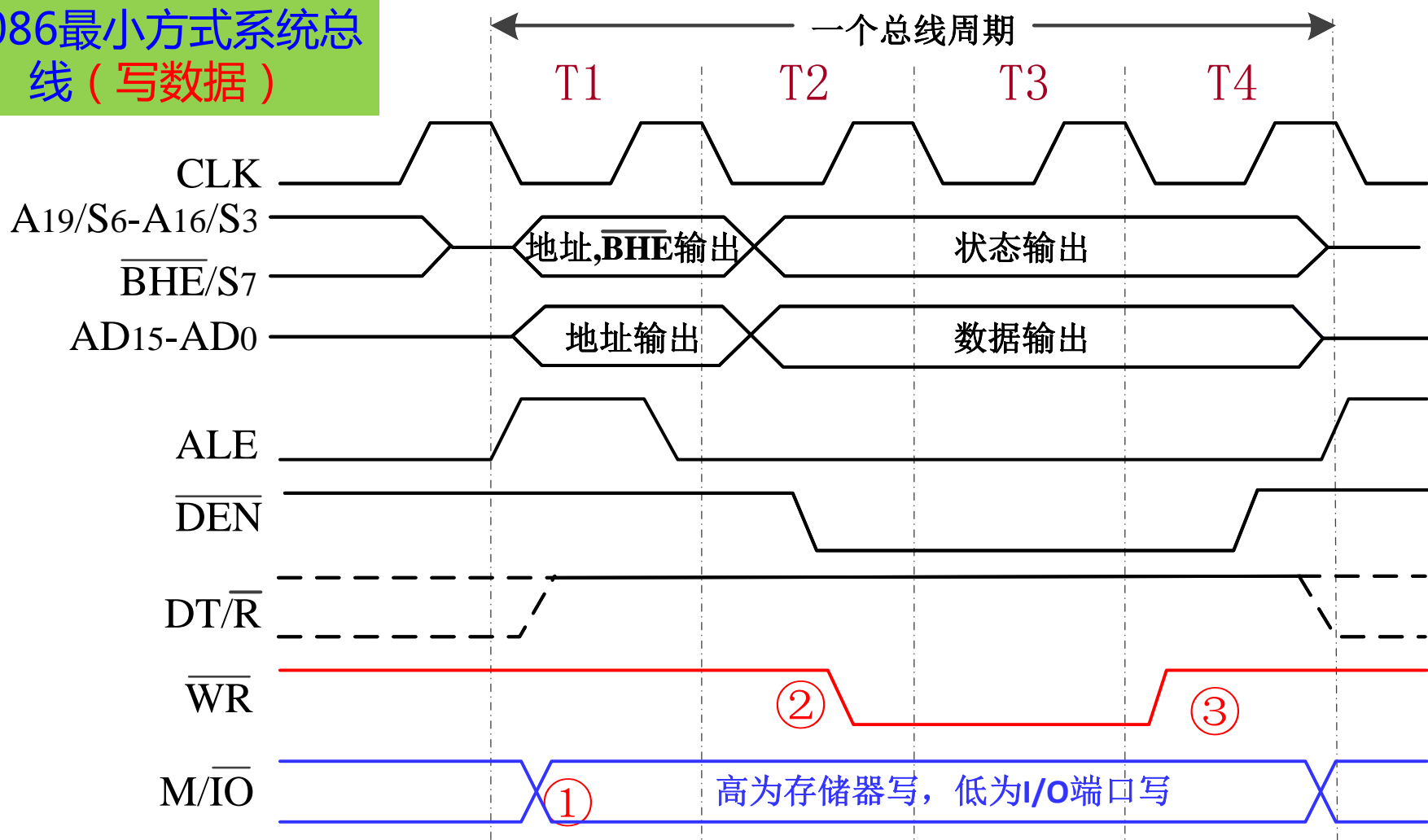


输出数据端口的典型结构



# 8086CPU引脚功能及时序

## 8086最小方式系统总线 (写数据)



T1状态: ① M/I $\overline{O}$ 高为存储器写, 低为I/O端口写

T2状态: ②  $\overline{WR}$ 为低

T4状态: ③  $\overline{WR}$ 为高

## 2. 程序查询方式

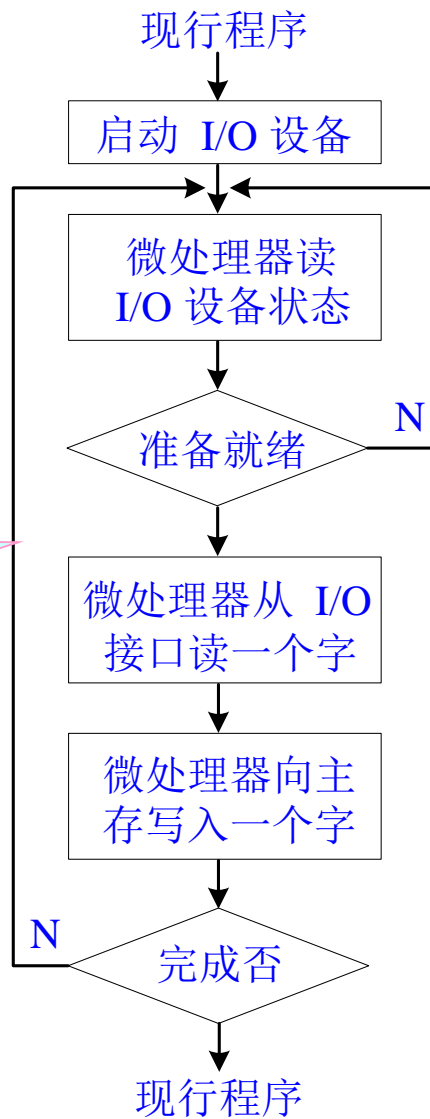
程序查询方式也称为“异步传送方式”或者“有条件传送方式”，其典型结构如下图所示。

在这种方式中，微处理器在进行输入/输出操作前要不断查询I/O设备的状态，只有当I/O设备准备就绪时才执行I/O指令，完成输入/输出操作。因此，I/O接口除了数据端口外，还需要具有指示I/O设备状态的端口，以供微处理器的查询和检测。

# 第7章 常用芯片的接口技术



程序查询方式的流程图



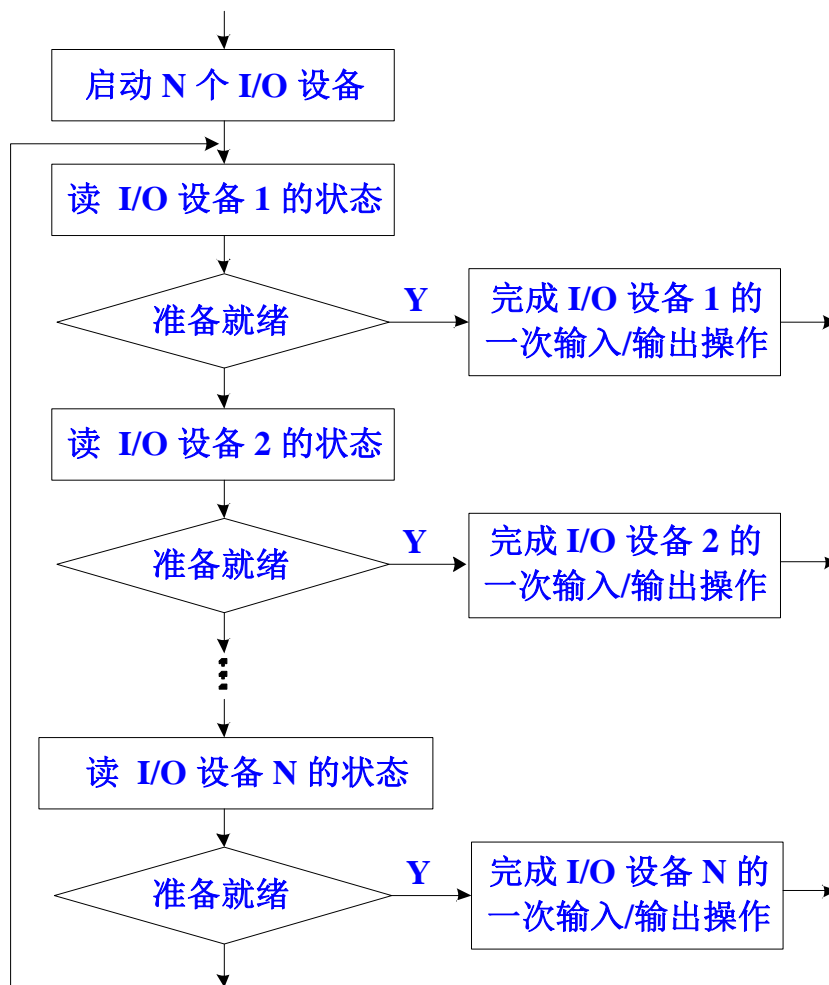
# 第7章 常用芯片的接口技术



当系统中有多多个I/O设备进行输入/输出操作时，微处理器需要按照一定次序或优先级轮流查询这些I/O设备的状态，当某个I/O设备就绪时，则完成这个I/O设备的输入或输出操作，其流程如下图所示。

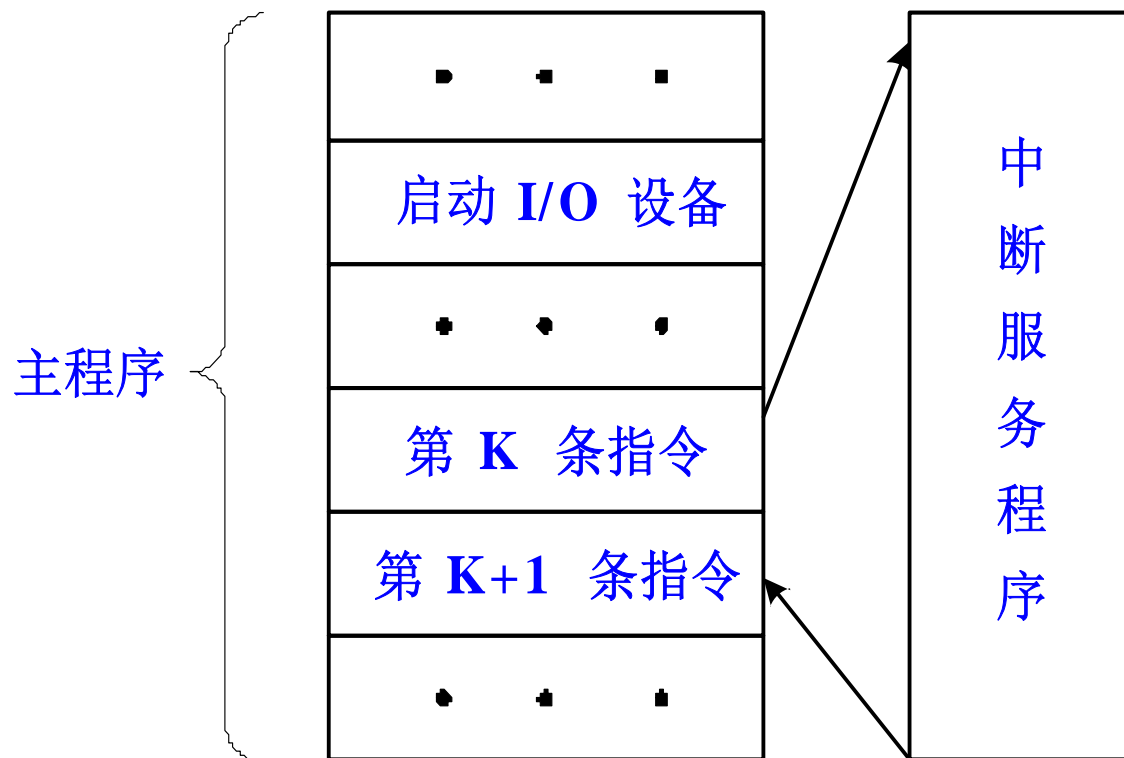


# 第7章 常用芯片的接口技术



**对多个设备的程序查询流程**

## 3. I/O中断方式



I/O中断方式的过程

# 第7章 常用芯片的接口技术



## 优点：

- I/O中断方式在I/O设备准备期间**不需要微处理器“原地踏步”**查询I/O设备的状态,而程序查询方式则是串行的,所以I/O中断方式充分利用了微处理器资源,**提高了输入/输出操作的效率。**
- 当采用I/O中断方式实现系统中多个I/O设备的输入/输出操作时,利用硬件排队电路和中断屏蔽寄存器可以灵活地安排这些I/O设备的优先级,及时地对中断请求做出响应,因此也**具有较好的实时性。**

## 缺点：

- 与程序查询方式相比,实现I/O中断方式需要**增加有关的软、硬件**,比如接口中需要**增加中断请求电路**,系统中还要**增加中断控制电路**,实现优先级设置和判定、中断允许和屏蔽,以及产生中断向量地址等功能,因此I/O中断方式在**一定程度上增加成本和复杂性。**

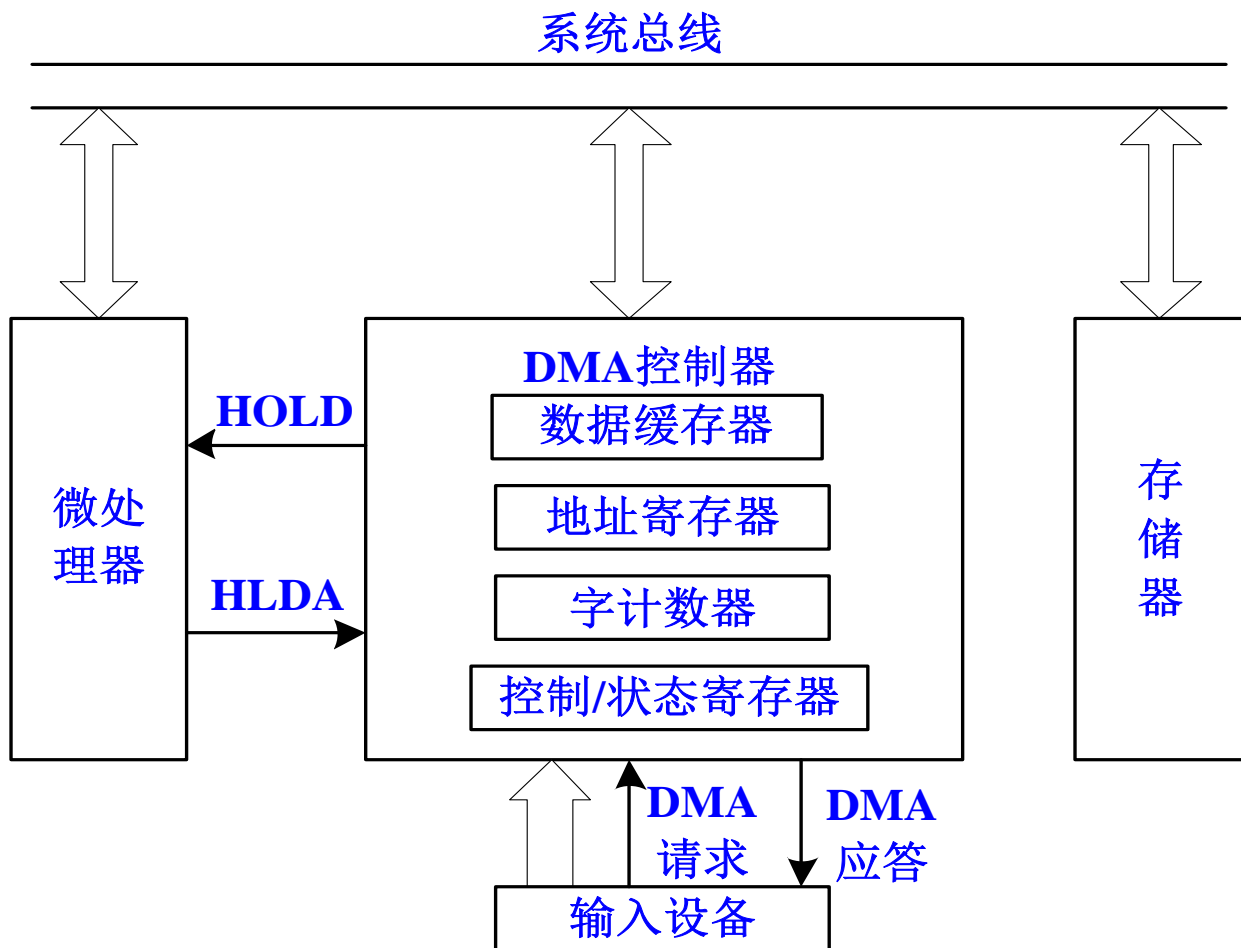


## 4. DMA方式

DMA(Direct Memory Access)方式称为**直接存储器访问**方式，其含义是直接在主存储器和I/O设备之间成块传送数据，既不需要微处理器的参与，数据也不需要微处理器中进行中转。

在DMA方式中，控制数据在主存储器和I/O接口之间进行传送的硬件称为DMA控制(DMAC)，其内部组成和工作原理如下图所示。由于DMA控制器将I/O设备连接在总线上，作用类似于I/O接口，因此也将其称为**DMA接口**。

# 第7章 常用芯片的接口技术



**DMA控制器的内部组成和工作原理**



## 7.4 常用芯片的接口技术

### 一、I/O地址译码及译码电路

- 8086最小方式系统；
- 8086最大方式系统；
- 8088最小方式系统；
- 8088最大方式系统。



## 二、系统总线驱动及控制

在较大的微机应用系统中，I/O插件板设计时要考虑系统总线的负载能力，必要时可以通过缓冲器或总线驱动来提高总线的负载能力。

常用的有74LS374、74LS244(单向8位)和74LS245(双向8位)等。



## 三、例题

**例** 在PC/XT系统总线上扩充设计一个数据输出端口，分配给该端口的地址为280H，输出端口芯片用74LS374，输出设备为8个LED发光二极管。

- (1) 画出此输出端口与PC/XT系统总线以及与LED发光二极管的连接图。
- (2) 编写使8个LED发光二极管每间隔一段时间交替亮灭的功能段程序。



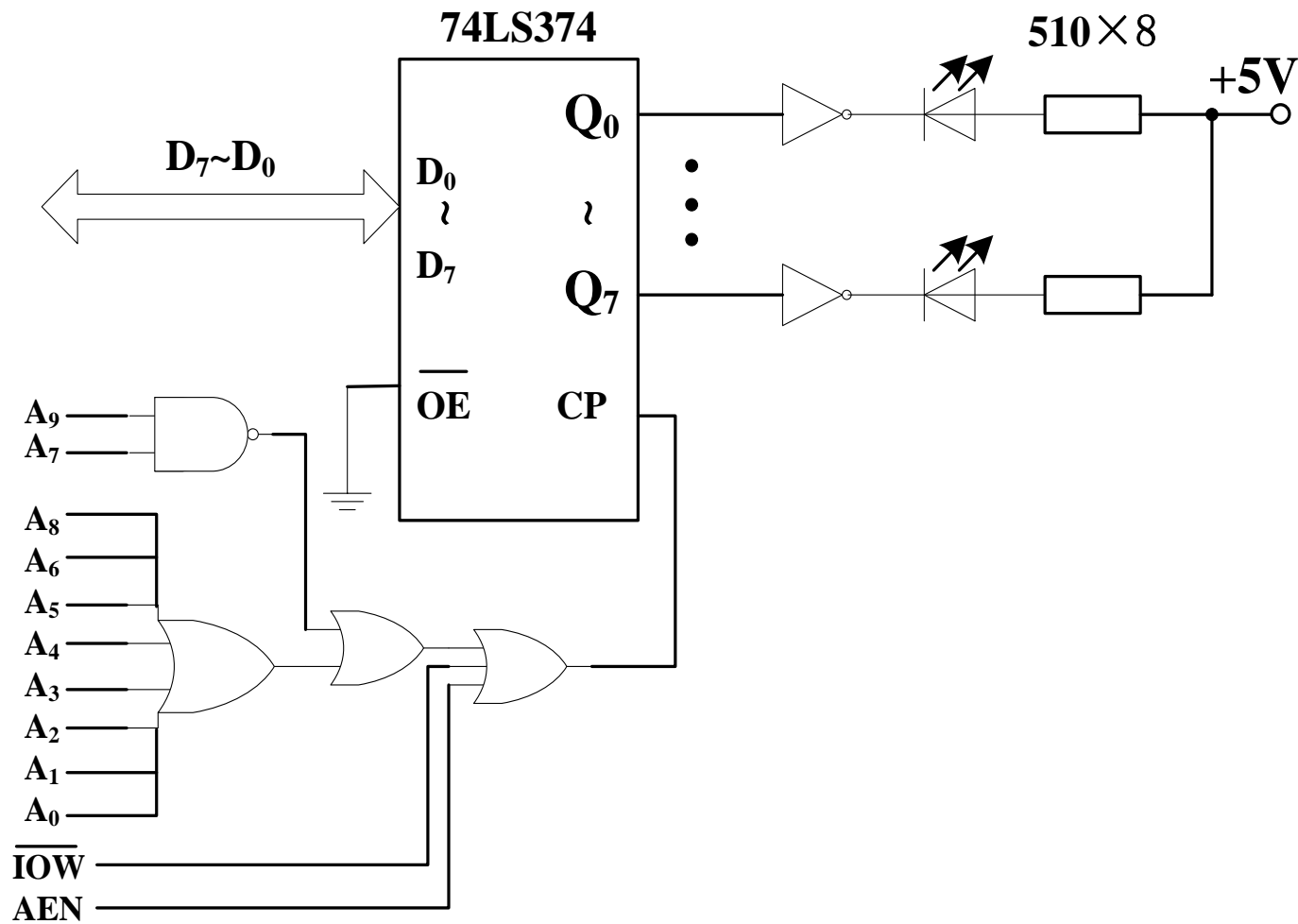
# 第7章 常用芯片的接口技术



**解：**74LS374的功能和74LS373相同，都是8位数据输出锁存器，不同之处是使能信号的有效形式，**74LS374的使能信号CP为上升沿有效。**

LED发光二极管导通时流过的电流应20mA,否则会损坏器件。设计的此输出端口与PC/XT系统总线以及与LED发光二极管的连接图如下图所示。

# 第7章 常用芯片的接口技术



连接图

# 第7章 常用芯片的接口技术



编写使8个LED发光二极管每间隔一段时间交替亮灭的功能段程序如下：

```
MOV DX,280H
```

```
LOP: MOV AL,0FFH
```

```
OUT DX,AL ; 使8个LED发光二极管亮
```

```
CALL DELAY1S ; 调用1秒延时子程序
```

```
MOV AL,00H
```

```
OUT DX,AL ; 使8个LED发光二极管灭
```

```
CALL DELAY1S ; 调用1秒延时子程序
```

```
JMP LOP
```

# 第7章 常用芯片的接口技术

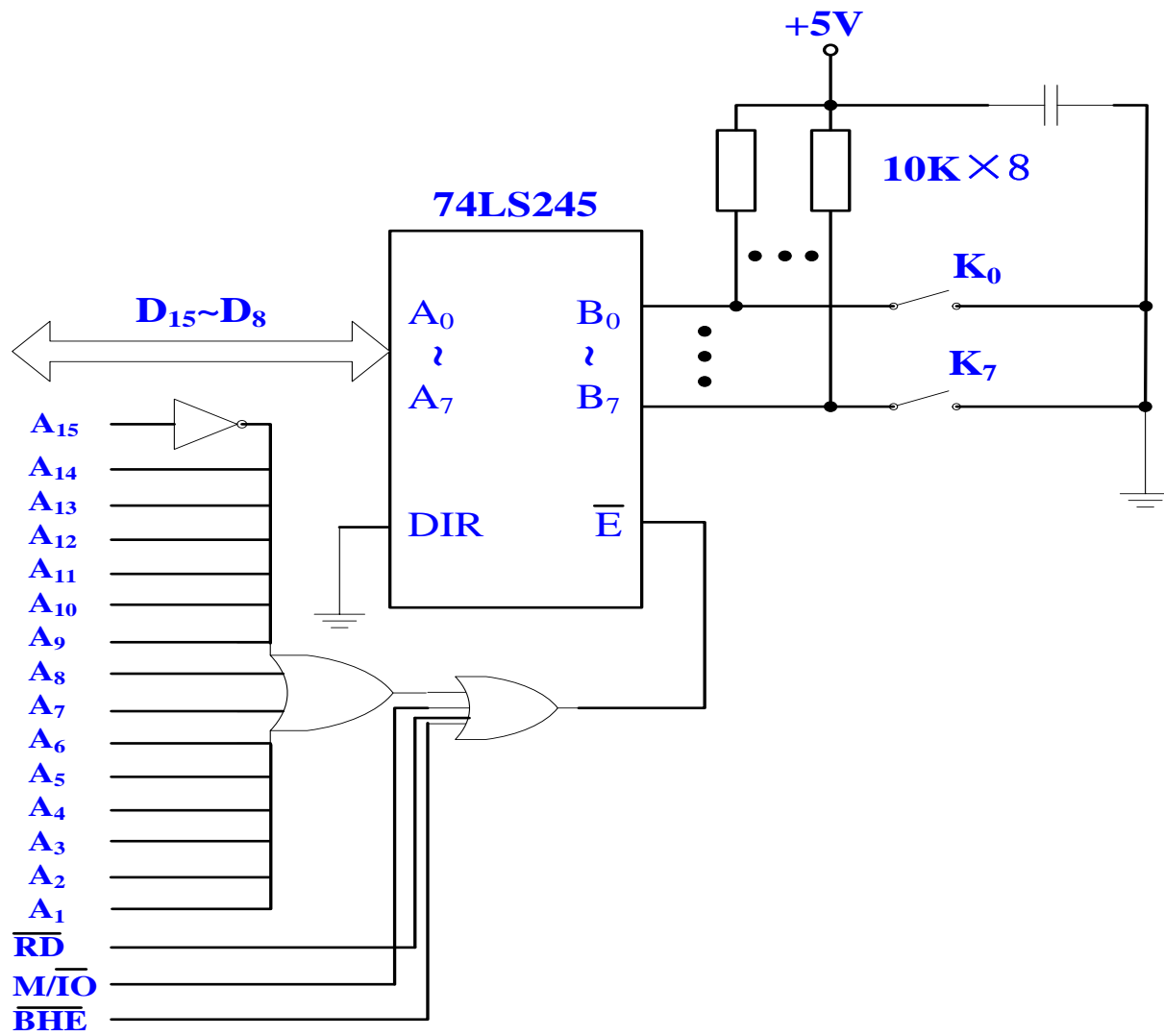


**例.** 在8086 CPU工作在最小方式组成的微机系中.扩充设计一个数据输入端口，分配给该端口的地址8001H，输入端口芯片用74LS245，输入设备为8个乒乓开关。

- (1) 画出此输入端口与8086系统总线以及与输入设备的连接图。
- (2) 编写程序检测 $K_0$ 开关，若 $K_0$ 断开，程序转向PROG1； $K_0$ 闭合，程序转向PROG2。

**思路：** 由于为8086系统，且端口地址8001H为奇地址，所以使用高8位数据线，且在I/O端口地址译码中  $\overline{BHE} = 0$  要参加译码。设计的此输入端口与8086系统总线以及与输入设备的连接图如下图所示。

# 第7章 常用芯片的接口技术



连接图

# 第7章 常用芯片的接口技术



若 $K_0$ 开关断开程序转向PROG1 ,  $K_0$ 闭合程序转向PROG2的程序如下 :

```
MOV    DX , 8001H
IN      AL, DX
TEST    AL, 01H
JZ      PROG2
```

```
PROG1:    :
```

```
PROG2:    :
```