



## AKADEMIA GÓRNICZO-HUTNICZA IM. STANISŁAWA STASZICA W KRAKOWIE

AGH UNIVERSITY OF KRAKOW

# Wstęp do Modelu Standardowego

Agnieszka Obłąkowska-Mucha

Wydział Fizyki i Informatyki Stosowanej Katedra Oddziaływań i Detekcji Cząstek Pole

Równania Maxwella

Tensor pola elektromagnetycznego

Lagranżian





## Struktura Modelu Standardowego

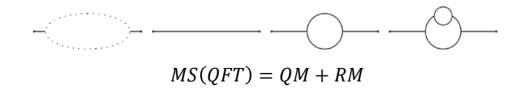
- MS jest to MODEL, a nie TEORIA.
- MS jest to efektywna teoria, w której istotną rolę odgrywają wyniki doświadczalne (np. masa elektronu, stałe sprzężenia, etc.).

Teoria strun (dla odmiany) nie potrzebuje wyników – jest wyprowadzana z czysto matematycznych przesłanek.

 MS oparty jest na teorii, w której liczba cząstek nie jest stała, ale są one nieustannie tworzone i ciągle anihilują.

tą teorią nie jest Mechanika Kwantowa, ani Relatywistyczna MK

• MS oparty jest na Kwantowej Teorii Pola (QFT).





"I still don't understand quantum theory."



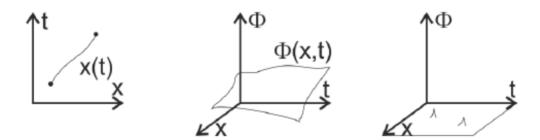




## QFT – zwiastuny

QFT czerpie z mechaniki klasycznej, mechaniki kwantowej i mechaniki relatywistycznej

- 1. Cząstka porusza się po czasoprzestrzennej trajektorii opisanej funkcją x(t), czas jest tu parametrem.
- 2. Pole to obiekt opisany funkcją  $\Phi(x,t)$ . Zupełnie różny od cząstek.
- 3. Ale czasem występują małe fluktuacje tego pola, i je przypiszemy powstaniu cząstek.



- QFT to teoria uwzględniająca spin, identyczność cząstek, zjawiska perturbacyjne i nieperturbacyjne.
- 2. QFT opisuje cząstki o spinie 0 (skalary), 1/2 (fermiony) oraz 1 (cząstki wektorowe bozony cechowania, czyli przenoszące oddziaływania).







## Pola - wymagania

• Pole  $\phi(x^{\mu})$  w każdym punkcie czasoprzestrzeni powinno się transformować wzg. transformacji Lorentza (TL) jak: skalar lub wektor lub tensor.

$$x^{\mu} = (x^{0}, x^{1}, x^{2}, x^{3})$$
  $x'^{\mu} = (x'^{0}, x'^{1}, x'^{2}, x'^{3})$ 

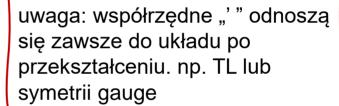
ten sam punkt czasoprzestrzeni -  $\phi(x^{\mu}) = \phi'(x'^{\mu})$ 

• Rozważmy teraz małą zmianę pola  $\phi(x^{\mu})$ :

$$d\phi = \frac{\partial \phi}{\partial x^{\mu}} \ dx^{\mu}$$

powinna być niezmiennicza wzgl. TL (Lorentz Inwariant – LI)

 $dx^{\mu}$  jest 4-wektorem kontrawariantnym, jakim zatem wektorem powinno być  $\frac{\partial \phi}{\partial x^{\mu}}$ ?









#### Pochodne czterowektorów

Operatory pochodnych (4-gradienty):

transformują się jak:

$$\partial_{\mu} \equiv \frac{\partial}{\partial x^{\mu}} = \left(\frac{1}{c}\frac{\partial}{\partial t}, \nabla\right)$$

$$\partial_{\mu} \longrightarrow \partial'_{\mu} = (\Lambda^{-1})^{\nu}_{\mu} \partial_{\mu}$$

odwrotna TL

 $\partial_{\mu} \longrightarrow \partial'_{\mu} = (\Lambda^{-1})^{\nu}_{\mu} \partial_{\mu} \qquad \qquad \partial^{\mu} \longrightarrow \partial'^{\mu} = \Lambda^{\nu}_{\mu} \partial^{\mu}$ 

Jeśli zatem  $\phi(x^{\mu})$  jest funkcją skalarną, to pochodne:

$$\frac{\partial \phi}{\partial x^{\mu}} = \left(\frac{1}{c} \frac{\partial \phi}{\partial t}, \nabla \phi\right) \equiv \partial_{\mu} \phi$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial x^{\mu}} = \left(\frac{1}{c} \frac{\partial \phi}{\partial t}, \nabla \phi\right) \equiv \partial_{\mu} \phi \qquad \frac{\partial \phi}{\partial x_{\mu}} = \left(\frac{1}{c} \frac{\partial \phi}{\partial t}, -\nabla \phi\right) \equiv \partial^{\mu} \phi$$

kontrawariantny 4-wektor

kowariantny 4-wektor

• Operator d'Alamberta:  $\Box \equiv g^{\mu\nu}\partial^{\mu}\partial^{\mu}\partial^{\mu} = \partial_{\mu}\partial^{\mu} = \left(\frac{1}{c^2}\frac{\partial^2}{\partial t^2}, \nabla^2\right)$ - również jest niezmiennikiem TL



$$\partial^{\mu} \longrightarrow \partial^{\prime \mu} = \Lambda^{\nu}_{\mu} \, \partial^{\mu}$$

niespodziewane?







#### Pola skalarne i wektorowe

• Dla pola  $\phi$  niezmiennicze również są:  $\Box \phi = 0$ 

$$\partial_{\mu}\phi \ \partial_{\mu}\phi = \left(\frac{1}{c}\frac{\partial\phi}{\partial t}\right)^{2} - (\nabla\phi)^{2}$$

$$\partial_{\mu} (\partial_{\mu} \phi) = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} - \nabla^2 \phi$$

• Pole może również być wektorowe, np. 4-potencjał  $A^{\mu}(x^{\mu})$ :

$$A^{\mu} = \left(\frac{1}{c}\phi, \vec{A}\right)$$

dywergencja 4-potencjału:

$$\partial_{\mu}A^{\mu} = \frac{1}{c}\frac{\partial\phi}{\partial t} + \nabla \cdot \vec{A}$$

$$\partial^{\mu}A_{\mu} = \frac{1}{c}\frac{\partial\phi}{\partial t} - \nabla \cdot \vec{A}$$





## Równania Maxwella - porozmawiajmy

$$\nabla \cdot \vec{E} = \frac{1}{\epsilon_0} \rho$$

$$\nabla \times \vec{B} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \mu_0 \vec{J}$$

ρ – gęstość ładunku elektrycznego

 $\vec{J}$  - gęstość prądu elektrycznego (zewnętrzne pola)

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0$$

$$\epsilon_0$$
  $c^2 \, \partial t$   $\nabla \cdot \vec{B} = 0$   $\nabla \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0$ 

Równanie ciągłości (zasada zachowania ładunku):

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \vec{J} = 0$$

(jeśli lokalnie zmniejsza się gęstość ładunku, to jest to źródło (dywergencja) prądu)





## Równania Maxwella – relatywistycznie

• RM bez zewnętrznych źródeł:  $\nabla \cdot \vec{B} = 0$   $\nabla \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0$  spełnione są przez równania:

$$\vec{B} = \nabla \times \vec{A}$$
 
$$\vec{E} = -\nabla \phi - \frac{\partial A}{\partial t}$$

- Gdy mamy 4-potencjał pola  $A^{\mu} = \left(\frac{1}{c}\phi, \vec{A}\right)$
- 4-wektor prądu:  $J^{\mu} = (\rho, \vec{J})$

oraz równanie ciągłości: 
$$\frac{\partial J^{\mu}}{\partial x^{\mu}} = 0 \; lub \; \partial_{\mu} J^{\mu} = 0$$

a gdy jeszcze definiujemy....





## Tensor pola elektromagnetycznego

$$F^{\mu\nu} \equiv \partial^{\mu}A^{\nu} - \partial^{\nu}A^{\mu} = \frac{\partial A_{\nu}}{\partial x^{\mu}} - \frac{\partial A_{\mu}}{\partial x^{\nu}}$$

$$F^{0i} = \frac{\partial A_i}{\partial x^0} - \frac{\partial A_0}{\partial x^i} = \cdots$$



- · Tensor pola elm jest LI
- Nie zmienia się również, gdy do pola dodamy pochodną dowolnej funkcji  $A^{\mu} \rightarrow A^{\mu} + \partial^{\mu} \chi$
- R. Maxwella (które?) można teraz jeszcze zgrabniej zapisać w postaci:

$$\partial^{\mu}F^{\mu\nu} = \frac{1}{c\epsilon_0}J^{\nu}$$
$$\partial^{\lambda}F^{\mu\nu} + \partial^{\nu}F^{\lambda\mu} + \partial^{\mu}F^{\nu\lambda} = 0$$

• Pamiętamy, że równanie ciągłości musi być spełnione we wszystkich układach, tj. Ll

$$\frac{\partial J^{\prime\mu}}{\partial x^{\prime\mu}} = 0$$







## Pole elektromagnetyczne

Można również zapisać niezmienniki tensorowe:

zapiszemy w postaci:

$$\vec{E}^{2} - c^{2}\vec{B}^{2} = \frac{1}{2}F^{\mu\nu}F_{\mu\nu} = \frac{1}{2}F_{\mu\nu}F^{\mu\nu}$$
$$\vec{E} \cdot \vec{B} = \frac{1}{2c}F^{\mu\nu}F_{\mu\nu}$$

A klasyczną gęstość lagranżianu:  $\mathcal{L} = \frac{1}{2} (\vec{E}^2 - c^2 \vec{B}^2) - \rho V + \vec{J} \cdot \vec{A}$ 

$$\mathcal{L} = -\frac{1}{4}F^{\mu\nu}F_{\mu\nu} - J_{\mu}A^{\mu}$$

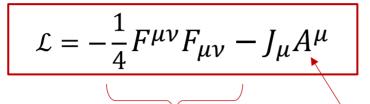
Lagranżian – funkcja potencjałów (pól), z której wyprowadza się równania ruchu używając równań Eulera-Lagrange'a (zasada najmniejszego działania)







## Gęstość lagranżianu (~lagranżian)



en. kinetyczna

oddziaływanie z polem



- Lagranżian funkcja potencjałów (pól), z której wyprowadza się równania ruchu używając równań
   Eulera-Lagrange'a
- Z takiego £ i równań E-L wyprowadzić można równania Maxwella.
- · Pole elektromagnetyczne jest polem tensorowym.
- Do potencjału można dodać 4-gradient dowolnej funkcji skalarnej, nie zmieniając przy tym pól  $\vec{E}$  i  $\vec{B}$  (transformacja cechowania gauge):  $A^{\mu}(x') \to A^{\mu} + \partial^{\mu}\chi(x)$ .
- Dodatkowo okaże się, że musi być spełniony warunek:

 $\partial_{\mu}A^{\mu}=0$  (cechowanie Lorentza), co da  $\Box A^{\mu}=j^{\mu}$ 

lub  $\nabla \vec{A} = 0$  (cechowanie Coulomba)