Mały projekt 3 Matematyka Algebra stosowana

Tymon Zadara - IIR2

Zadanie 1: Obliczyć pole równoległoboku zadanego współrzędnymi jego wierzchołków.

```
in[1]:= (* Współrzędne wierzchołków - proszę wspisać swoje liczby później *)
    punktA = {1, 4}; (* lub {a1, a2, a3} dla 3D*)
    punktB = {2, 7}; (* lub {b1, b2, b3} dla 3D*)
    punktD = {2, 12}; (* lub {d1, d2, d3} dla 3D*)

(* Tworzymy wektory AB i AD *)
    u = punktB - punktA;
    v = punktD - punktA;

(* Jeśli 2D: Pole = wartość bezwzględna wyznacznika *)
    If[Length[u] == 2, area = Abs[Det[{u, v}]], area = Norm[Cross[u, v]]];
    (* cross zwraca iloczyn wektorowy a norm daje pole z wspolrzednych wektora*)
    (* Wyświetlenie wzoru *)
    area
```

Out[7]= **5**

Zadanie 2: Obliczyć objętość równoległościanu zadanego współrzędnymi jego wierzchołków.

```
In[65]:= ClearAll
Out[65]=
      ClearAll
  ın⊠:= (* Współrzędne punktów w wielościanu przestrzeni 3D (proszę wstawić własne wartości)*)
      (*proszę wstawić współrzędne wybranego wierzchołka oraz współrzędne
        wierzchołków graniczących bezpośrednio krawędzią z wybranym wierzchołkiem*)
       pA = \{1, 5, 7\};
       pB = \{2, 8, 5\};
       pD = \{4, 13, 13\};
       pE = \{1, 1, 1\};
      (* Trzy wektory wychodzące z punktu A *)
      u = pB - pA;
       v = pD - pA;
      w = pE - pA;
      (∗ Objętość równoległościanu ∗)
      volume = Abs[Det[{u, v, w}]]
Out[15]=
      54
```

Zadanie 3: Obrócić trójkąt o podanych wierzchołkach o zadany kąt α przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.

```
In[24]:= (* Wierzchołki trójkąta *)
    pktA = {1, 3};
    pktB = {4, 5};
    pktC = {0, 0};

(* Kąt obrotu alpha - proszę tu wpisać wartość kąta
        i dopisać Degree jak w formacie obok [wartość_kąta "Degree"]*)
    alpha = 45 Degree;

(* Obrót każdego wierzchołka *)
    Arot = RotationMatrix[alpha] . pktA;
    Brot = RotationMatrix[alpha] . pktB;
    Crot = RotationMatrix[alpha] . pktC;

(* Wynik: nowe wierzchołki trójkąta *)
    {Arot, Brot, Crot}
Out[31]=

{ [-√2, 2√2], {-√5/√2} + 2√2, √5/√2} + 2√2], {0, 0}}
```

Zadanie 4: Powiększyć kwadrat jednostkowy (kwadrat, którego boki mają długość jeden) trzykrotnie względem osi OX i dwukrotnie względem osi OY.

```
In[32]:= (* Proszę wpisać współrzędne wierzchołków kwadratu jednostkowego *)
      pA = \{2, 3\};
      pB = \{3, 3\};
      pC = \{3, 4\};
      pD = \{2, 4\};
      (★ Macierz skalowania: 3x względem OX, 2x względem OY ⋆)
      macierzSkalująca = {{3, 0}, {0, 2}};
      (∗ Zastosowanie skalowania do każdego wierzchołka ∗)
      Anowy = macierzSkalująca.pA;
      Bnowy = macierzSkalująca.pB;
      Cnowy = macierzSkalująca.pC;
      Dnowy = macierzSkalująca.pD;
      (* Nowe współrzędne wierzchołków *)
      {Anowy, Bnowy, Cnowy, Dnowy}
Out[41]=
      \{(6, 6), (9, 6), (9, 8), (6, 8)\}
```

Zadanie 5: Zadany odcinek obrócić o podany kąt α oraz powiększyć o p%.

```
In[125]:=

ClearAll
Out[125]=

ClearAll
```

```
In[42]:= (* Punkty końcowe odcinka – proszę wpisać własne*)
       P1 = \{1, 7\};
       P2 = \{7, 8\};
       (* Kąt obrotu alpha – proszę tu wpisać wartość kąta
          i dopisać Degree jak w formacie obok [wartość_kąta "Degree"]
       Obrót następuje przeciwnie do ruchu
          wskazówek zegara dla wartości dodacnich kąta alpha,
       natomiast zgodnie z ruchem wskazówek zegara dla wartości ujemnych kąta alpha*)
       alpha = 30 Degree;
       (∗ Procentowe powiększenie – proszę wpisać o ile powiększone ( o p% powiększone ∗)
       p = 50;
       skala = (p + 100)/100;
       macierzSkalująca = {{skala, 0}, {0, skala}};
       (* Przekształcenie punktów *)
       Plnowy = RotationMatrix[alpha].macierzSkalująca.P1;
       P2nowy = RotationMatrix[alpha].macierzSkalująca.P2;
       (* Wynik: nowy odcinek po przekształceniu *)
       {P1nowy, P2nowy}
Out[50]=
       \left\{ \left\{ -\frac{21}{4} + \frac{3\sqrt{3}}{4}, \frac{3}{4} + \frac{21\sqrt{3}}{4} \right\}, \left\{ -6 + \frac{21\sqrt{3}}{4}, \frac{21}{4} + 6\sqrt{3} \right\} \right\}
```