

Algoritmid ja andmestruktuurid

- Rasked ja lootusetud ülesanded
- Sissejuhatus NP teooriasse

$$P \stackrel{?}{=} NP$$





Rasked ülesanded

 Kust läheb piir "mõistlike" ja "raskete" ülesannete vahel?

 $lg n, n, n lg n, n^k, k^n, n!, n^n, \dots$

	10	50	100	300	1000
5n	50	250	500	1500	5000
n lg n	33	282	665	2467	9966
n ³	1000	125000	10 ⁶	10 ⁸	10 ⁹
2 ⁿ	1024	10 ¹⁶	10 ³¹	10 ⁹¹	10 ³⁰²
n!	10 ⁷	10 ⁶⁵	10 ¹⁶¹	10 ⁶²³	(∞)



Sisendi suurus

- Andmestruktuuridel selle elementide arv
- Stringidel tähtede/sümbolite arv
- Numbrilisel sisendil
 - sisendi väärtus
 - bittide või baitide arv, mis on vajalik kodeerimiseks

Millise keerukusega on algarvulisuse kontroll?

```
bool prime (int n)
{ int i;
  for( i = 2; i < n; i++)
    if( n % i == 0 )
      return( false );
  return( true );}</pre>
```

Sisendi suuruse (bittide arvu) suhtes eksponentsiaalne!



Ülesannete klassid

- ülesanded mille jaoks on olemas polünomiaalne algoritm otsimine, sorteerimine
- ülesanded mille kohta on tõestatud, et sellist algoritmi ei eksisteeri
 - mittepolünomiaalse suurusega väljund
 Kõik teed graafis punktist A punkti B
 - mõistliku suurusega väljund
 Presburgeri aritmeetika
- ülesanded, mille kohta pole polünomiaalset algoritmi, ega tõestust selle puudumisest

rändkaupmehe, seljakoti ülesanne

 algoritmiliselt mittelahenduvad ülesanded algoritmi peatuvuse probleem



Ülesannete liigitus väljundi järgi

Ammendav lahenduste otsingu ülesanne

väljundiks on kõikvõimalikud lahendid

N: Leida graafi kõik Hamiltoni tsüklid (tsüklid, mis läbivad kõiki tippe ainult ühe korra)

Optimiseerimisülesanne

väljundiks parim lahend

N: Leida lühim Hamiltoni tsükkel

Otsustusülesanne

väljundiks on kas "jah" või "ei"

N: Kas esineb Hamiltoni tsükkel, mille kogupikkus < k



Otsustus ja optimiseerimisülesanded

- Otsustusülesande resultaadiks on jah/ei
- Igale otsustuülesandele vastab optimiseerimisülesanne ja vastupidi
 - Rändkaupmees
 - Leida lühim tee, mis läbib kõiki graafi punkte ühe korra Leida kas eksisteerib tee, mille pikkus on väiksem kui *d*
 - O-1 seljakoti pakkimine
 Leida maksimaalne väärtus, mida saab kotti paigutada
 Leida kas kotti saab paigutada asju väärtuses v
- Otsustus- ja optimiseerimisülesanded on üksteiseks teisendatavad polünomiaalse keerukusega algoritmiga. Kuidas?



Ülesannete klass P

- Klass P on otsustusülesannete hulk, mida saab lahendada polünomiaalse ajalise keerukusega algoritmiga.
- Neid ülesandeid loetakse "mõistliku" keerukusega ülesanneteks
- On lahtine, kas rändkaupmehe ja seljakoti pakkimise ülesanne kuulub klassi P
 - keegi pole leidnud polünomiaalse keerukusega algoritmi
 - keegi pole tõestanud, et sellist algoritmi ei ole olemas



Polünomiaalne kontrollitavus

On antud

- otsustusülesanne
- tulemus (string, jada, muutujate väärtustus vms), mis on väidetavalt lahenduseks

Ülesanne on polünomiaalselt kontrollitav, kui suudame polünomiaalse algoritmiga kontrollida, kas pakutud tulemus on tegelikult lahenduseks

- kui kontrolli tulemus on positiivne, siis on otsustusülesande vastuseks "jah"
- vastasel korral ei saa ülesande kohta midagi väita.
 Saab öelda, et see ei olnud lahendus, aga võibolla on olemas mõni teine lahendus.



Mittedeterministlik algoritm

- Arvamine (mittedeterministlik osa oraakel)
 Probleemi alusel pakutakse välja tulemus, mis võiks olla lahenduseks
- Kontroll (deterministlik osa)
 - Sisendiks on probleemi sisend ja pakutud tulemus.
 - Kontrolli teostav deterministlik algoritm
 - · vastab "true", kui tulemus lahendab probleemi
 - · vastab "false", kui tulemus ei lahenda probleemi
 - jääb lõpmatusse tsüklisse
- Probleemi lahendus:
 - "jah" kui mingi tulemuse korral saadakse "true"
 - "ei" kui iga võimaliku tulemuse korral saadakse "false"



Ülesannete klass NP

- polünomiaalse ajaga mittedeterministlik algoritm on mittedeterministlik algoritm, mille kontrolli osa on polünomiaalse ajalise keerukusega
- Klass NP on otsustusülesannete hulk, mida saab lahendada polünomiaalse ajalise keerukusega mittedeterministliku algoritmiga.
- NP ülesannete jaoks ei pruugi olemas olla polünomiaalse ajalise keerukusega deterministlikku algoritmi

 $P \subset NP$ NP

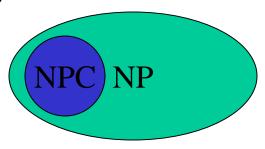
teada ühtegi probleemi

hulgas NP\P pole



NPC (NP-täielikud) ülesanded

- NP otsustusülesannete hulk, mis on ekvivalentse keerukusega selles mõttes, et kui üks kuulub klassi P, siis kuuluvad sinna ka kõik teised NPC ülesanded.
- Omavahelised ekvivalentsiseosed luuakse polünomiaalse keerukusega teisendustega ühest ülesandest teise
- NPC klassi kuulub palju praktilisi ülesandeid
 - rändkaupmehe ülesanne
 - täisosaline seljakoti pakkimise ülesanne
 - Hamiltoni tsüklite ülesanne
 - CNF kehtestatavuse ülesanne
 - jne





CNF kehtestatavuse ülesanne

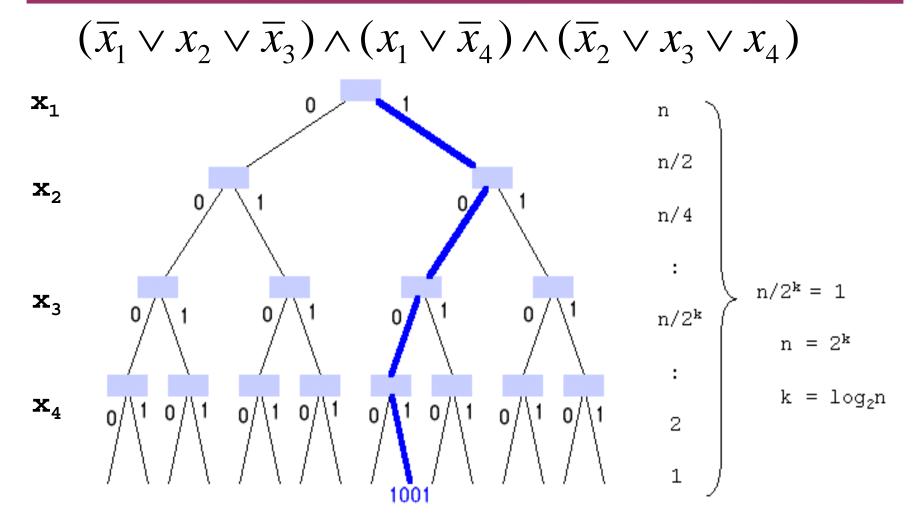
 CNF - lausearvutuse valemite konjuktiivne normaalkuju

$$(\overline{x}_1 \lor x_2 \lor \overline{x}_3) \land (x_1 \lor \overline{x}_4) \land (\overline{x}_2 \lor x_3 \lor x_4)$$

- CNF kehtestatavuse otsustusülesanne:
 Leida, kas CNF kujul antud valemile esineb muutjate väärtustust, mis muudaksid valemi tõeseks.
- On tõestatud (S. Cook 1971), et kui selle ülesandel on P algoritm, siis P = NP.



CNF kehtestatavuse olekuruum





Tulemuse kontroll

Ülesanne:

$$(\overline{x}_1 \lor x_2 \lor \overline{x}_3) \land (x_1 \lor \overline{x}_4) \land (\overline{x}_2 \lor x_3 \lor x_4)$$

Väljapakutud väärtustus:

$$(\overline{x}_1 = 1, x_2 = 0, x_3 = 0, x_4 = 1)$$

Väärtustuse kontroll:

$$(\overline{1} \lor 0 \lor \overline{0}) \land (1 \lor \overline{1}) \land (\overline{0} \lor 0 \lor 1) = 1$$



Teisendused ülesannete vahel

Teisenduse kasutamine

- Peame lahendama otsustusülesande A
- Meil on algoritm ülesande B lahendamiseks
- Kirjutame algoritmi, mis teisendab iga A sisendi B sisendiks, nii, et algoritm B annab õige vastuse (jah/ei)

Näide

A: Kas vähemalt üks loogiline muutuja x_i etteantud n muutujast on tõene?

B: Kas suurim arv etteantud n täisarvust k_i on positiivne?

Teisendus:

 $k_i = 1$ kui x_i on tõene

 $k_i = 0$ kui x_i on väär



Otsustusülesande teisendatavus

Teisendatavuse definitsioon

Kui on olemas polünomiaalne mitu-ühele algoritm A teisendamiseks B-ks, siis on A polünomiaalselt teisendatav B-ks. Lühidalt:

 $A \propto B$

• Mitu-ühele:

Mitu erinevat A sisendit võidakse teisendada samaks B sisendiks.

Teoreem:

Kui B kuulub klassi P ja A \propto B, siis A kuulub klassi P.



NP-täielikkus (NPC) formaalselt

- Def: Ülesanne B on NP-täielik (NPC) kui:
 - see on NP (on lahenduv mittedeterministliku polünomiaalse algoritmiga)

 - ⇒ kui mingi NPC probleem kuulub klassi P, siis NP = P
- Teoreem (Cook'i teoreem):

CNF kehtestatavus on NP-täielik

- Teoreem: Ülesanne C on NP-täielik kui:
 - see on NP
 - mõne NP-täieliku probleemi B kohta kehtib
 B \infty C



Rändkaupmehe ülesanne on NPC

CNF kehtestatavus ∞

Hamiltoni tsüklite otsustusülesanne ∞

Rändkaupmehe ülesanne suunata graafil ∞

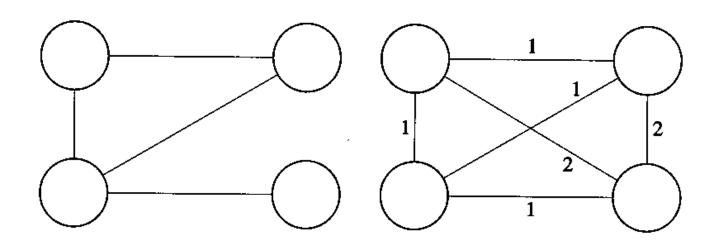
Rändkaupmehe ülesanne



Hamiltoni tsüklite teisendamine rändkaupmehe ülesandeks

Weight of
$$(u, v)$$
 equal to
$$\begin{cases} 1 & \text{if } (u, v) \in E \\ 2 & \text{if } (u, v) \notin E. \end{cases}$$

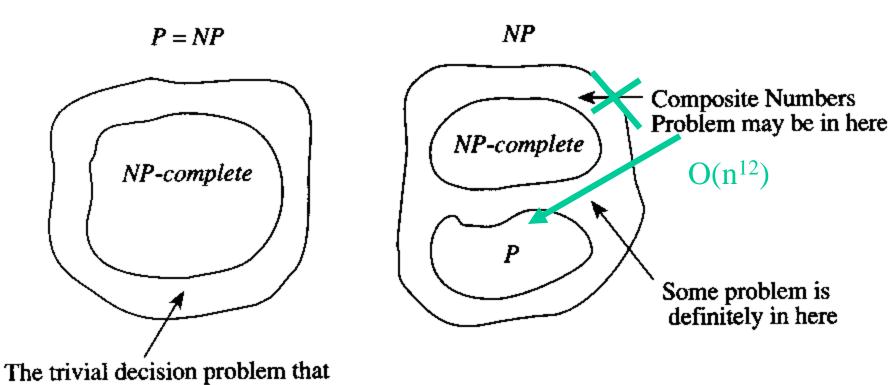
An example of this transformation is shown in Figure 9.6. Clearly, (V, E) has a Hamiltonian Circuit if and only if (V, E') has a tour with total weight no more than n, where n is the number of vertices in V. It is left as an exercise to complete this example by showing that the transformation is polynomial-time.





always answers "yes" is in here

Üks kahest kehtib





Kordarvulisuse probleem

- On antud positiivne täisarv n. Kas eksisteerivad täisarvud m >1 ja k >1, nii et n = mk?
 Sisendi suuruseks on n suurus (bittide arv)!!!
- See on NP probleem
 Etteantud m ja k korral on kontroll klassis P
 if (m*k == n)
- Keegi pole suutnud tõestada, et see on NPC
- Aastaid ei leitud polünomiaalset algoritmi
- Polünomiaalne O(n¹²) algoritm leiti 2001
 [Agrawal, Saxena, Kayal 2002]



Täiendülesanne

- Täiendülesanne vastab "ei" sisendile, millele ülesanne ütleb "jah" ja vastupidi.
- NP täiendülesandel on polünomiaalne testalgoritm "ei" vastuse kontrollimiseks

Kordarvulisuse testi täiendülesanne on algarvulisuse testi ülesanne

Need mõlemad ülesanded on NP

Teoreem:

Kui mõne NPC ülesande täiendülesanne on NP, siis on seda ka kõigi ülejäänud NPC täiendülesanded.



NP-hard ülesanded

- Kehtib ka mitteotsustusülesannete kohta
- Turing teisenduse definitsioon

Kui ülesannet A õnnestuks lahendada polünomiaalses ajas kasutades ülesande B hüpoteetilist polünomiaalset algoritmi, siis on olemas polünomiaalse ajaga Turing teisendus A-st B-ks

$$A \propto_T B$$

NP-hard definitsioon

Ülesanne B on NP-hard, kui mõne NPC probleemi A kohta kehtib A ∞_T B

- NP-hard vähemalt sama raske kui NPC
- Kui eksisteerib NP-hard probleem, millel on polünomiaalne algoritm, siis NP = P



NP-easy ja NP-equivalent ülesanded

NP-easy definitsioon

Ülesanne A on NP-*easy*, kui mõne NP probleemi B kohta kehtib A ∞_T B,

st A ei ole "raskem" kui B (kui NP)

NP-equivalent definitsioon

Ülesanne A on NP-*equivalent*, kui ta on samaaegselt NP-*hard* ja NP-*easy.*

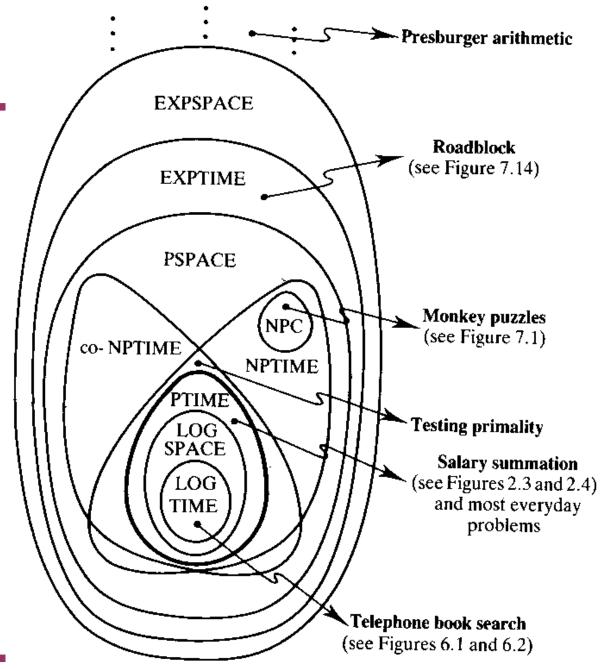


NP-hard ülesannete lahendamine

- Lähendav lahendamine
 - Ei anna "õiget" optimaalset vastust
 - Võib olla väga kiire
 - Võib teha iteratiivse lähendamise, mis annab parema vastuse, kui arvutamiseks on rohkem aega
- Heuristiline lahendamine
 - Halvima juhu keerukus on halb
 - Keskmise juhu keerukus võib olla küllalt hea
 - Praktikas tihti kasutatav vajalike sisendi suuruste jaoks



Klassid





Lahendamatud ülesanded

- Tahame näidata, et probleem A on algoritmiliselt mittelahenduv
- Meil on üks näidisprobleem B, mille mittelahenduvust oleme suutelised tõestama
 - näiteks algoritmi peatuvuse probleem
- Meil on teisendus oma probleemist A näidisprobleemi B
 - st probleemi A algoritmilise lahenduse abil saaks lahendada ka probleemi B
 - teisendus peab olema algoritmiline
 - teisendus ei pea olema polünomiaalne või mõne muu keerukuse piiranguga



Peatuvuse probleem

```
while(x != 1)

if(even(x)) x = x/2;

else x = 3*x+1;
```

- keegi pole suutnud tõestada kas see algoritm peatub iga x korral, kuigi ta näib seda tegevat
 - on võimalik järgi proovida, et peatub iga x korral, kui $0 < x < 10^{10}$



Peatuvuse probleem

halting problem

- programmile Q ette antakse programm P lähtekood ja potensiaalne sisend sellele programmile P.
- Q otsustab lõpliku aja jooksul kas programm P peatub talle antud sisendi korral
- tõestame vastuväiteliselt, et sellist programmi Q ei ole olemas



Tõestus

Loome uue 1 argumendiga programmi S(W)

- Q(P,I) on programm, mis otsustab lõpliku aja jooksul, kas
 P peatub sisendi I korral
- Kui Q on legaalne programm, siis on seda ka S
- Kui Q(S,S) on yes (S(S) peatub), siis S(S) ei peatu
- Kui Q(S,S) on no (S(S) ei peatu), siis S(S) ei peatub
- ⇒ Ei ole olemas sellist peatuvat programmi Q, mis suudaks lõplikus ajas otsustada teise programmi peatumist.