A partir de la siguiente definición:

```
Graph = Array(n,LinkedList())
```

Donde **Graph** es una representación de un grafo **simple** mediante listas de adyacencia resolver los siguiente ejercicios

### Ejercicio 1

Implementar la función crear grafo que dada una lista de vértices y una lista de aristas cree un grafo con la representación por Lista de Adyacencia.

#### def createGraph(List, List)

Descripción: Implementa la operación crear grafo

Entrada: LinkedList con la lista de vértices y LinkedList con la lista de aristas donde por cada par de elementos representa una conexión entre dos vértices.

Salida: retorna el nuevo grafo

```
class GraphNode:
   def __init__(self, key = None, color = "white") -> None:
       self.key = key
       self.color = color
       self.connect = [] # funcionaria agregar un set() y en vez de append() un add()?
class Graph:
   def __init__(self, n) -> None:
       ## nodes in graph
       self._n = n
       ## Test, data is stored in dictionary
       self._data : dict[list[GraphNode]] = {}
   @property
   def n(self):
       return self._n
      def createGraph(self, vertices, aristas):
           for vertex in vertices:
               self.insert(vertex)
           for (vertice0, vertice1) in aristas:
                self.link(vertice0, vertice1)
           return
      def link(self, vertice0, vertice1):
```

```
def link(self, vertice0, vertice1):

if vertice0 not in self._data or vertice1 not in self._data:
    raise Exception("One or both vertices not in graph")

node0 = self._data[vertice0]

node1 = self._data[vertice1]

if vertice1 in node0.connect:
    raise Exception("Link already exist in graph")

if vertice0 in node1.connect:
    raise Exception("Link already exist in graph")

if vertice0 == vertice1: node0.connect.append(vertice1); return

node0.connect.append(vertice0)

return

return
```

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def existPath(Grafo, v1, v2):

**Descripción:** Implementa la operación existe camino que busca si existe un camino entre los vértices v1 y v2

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia, v1 y v2 vértices en el grafo.

**Salida:** retorna **True** si existe camino entre v1 y v2, **False** en caso contrario.

```
def existPath(self, v0, v1):
    ## Verifico que los nodos ingresados existan dentro del grafo
    if v0 not in self._data or v1 not in self._data:
        raise Exception("One or both vs not in graph")

## Verifico si son iguales

if v0 == v1: return True

visited = set()
queue = [v0]

## Busco mientras haya elementos en la cola
while queue:

aux = queue.pop(0)

# Si el vertice no ha sido visitado, lo agrego al conjunto
if aux not in visited:
        visited.add(aux)
```

```
# Recorro los vertices adyacentes del vertice actual
for adjacent in self._data[aux].connect:

# Si encuentro el vertice, retorno

if adjacent == v1:

return True

queue.append(adjacent)

return False
```

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def isConnected(Grafo):

Descripción: Implementa la operación es conexo

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia.

Salida: retorna True si existe camino entre todo par de vértices, False

en caso contrario.

# Ejercicio 4

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def isTree(Grafo):

Descripción: Implementa la operación es árbol

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia.

Salida: retorna True si el grafo es un árbol.

```
def isTree(self, graph):
                def visit_TreeNode(graph, node, visited_key, inmediate_parent):
                    if node.key in visited key:
                       return True
                    visited_key.add(node.key)
                    for adj_node in graph._data[node.key].connect:
                        if adj_node in visited_key:
                            if graph._data[adj_node] != inmediate_parent: return False
                        tree = visit_TreeNode(graph, graph._data[adj_node], visited_key, node)
                        if not tree: return False
                    return True
                 if self.isConnected() == False: return False
147
                visited_key = set()
                components = 0
                 for node in graph._data:
                    if node not in visited_key:
                         if components == 1:
                             return False
                         components += 1
                         tree = visit_TreeNode(graph, graph._data[node], visited_key, None)
                 if not tree: return False
```

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def isComplete(Grafo):

Descripción: Implementa la operación es completo

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia.

Salida: retorna True si el grafo es completo.

Nota: Tener en cuenta que un grafo es completo cuando existe una arista entre todo par de vértices.

```
166 \rightarrow def isComplete(self):
167
168     aux = self.n.copy()
169
170     aux2 = aux.pop()
171
172     if len(self._data[aux2].connect) != len(self.n)-1:
173         return False
174     return True
175
```

Implementar una función que dado un grafo devuelva una lista de aristas que si se eliminan el grafo se convierte en un árbol. Respetar la siguiente especificación.

#### def convertTree(Grafo)

**Descripción:** Implementa la operación es convertir a árbol **Entrada: Grafo** con la representación de Lista de Adyacencia.

Salida: LinkedList de las aristas que se pueden eliminar y el grafo

resultante se convierte en un árbol.

```
def convertTree(self, graph):
  if graph.isTree(graph): return graph
   aux = graph.n.copy()
  key = aux.pop()
  visited = set()
  edges = []
  queue =[(key, None)]
  while queue:
      node, parent = queue.pop(0)
      if node not in visited:
          visited.add(node)
          if parent is not None:
              edges.append((parent, node))
          for adj in graph._data[node].connect:
              if adj not in visited:
                  queue.append((adj, node))
  new_graph = Graph(self.n)
  new_graph.createGraph(self.n, edges)
   return new_graph
```

# Parte 2

# Ejercicio 7

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def countConnections(Grafo):

Descripción: Implementa la operación cantidad de componentes conexas

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia.

Salida: retorna el número de componentes conexas que componen el grafo.

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def convertToBFSTree(Grafo, v):

Descripción: Convierte un grafo en un árbol BFS

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia,  ${f v}$  vértice

que representa la raíz del árbol

**Salida:** Devuelve una Lista de Adyacencia con la representación BFS del grafo recibido usando **v** como raíz.

```
def convertToBFSTree(self, graph, v):

if self.isConnected() == False: raise Exception("graph is not connected")

key = v

key = v

key = v

visited = set()
edges = []
queue =[(key, None)]

while queue:

## Aux va a ser el nodo de referencia "head"
node, parent = queue.pop(0)

if node not in visited:
visited.add(node)

riparent is not None:
edges.append((parent, node))
```

```
## Se recorre los vertices adacentes del node

for adj in graph._data[node].connect:

if adj not in visited:

queue.append((adj, node))

new_graph = Graph(self.n)

new_graph.createGraph(self.n, edges)

return new_graph
```

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def convertToDFSTree(Grafo, v):

Descripción: Convierte un grafo en un árbol DFS

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia, v vértice

que representa la raíz del árbol

**Salida:** Devuelve una Lista de Adyacencia con la representación DFS del grafo recibido usando  ${\bf v}$  como raíz.

```
def convertToDFSTree(self, graph, v):
                   new_graph = Graph(graph.n)
                   visited = set()
                   edges = []
                   node = graph._data[v]
 270
                   self.ConvertToDFS_recursive(graph, node, visited, edges)
                   new_graph.createGraph(graph.n, edges)
                   return new_graph
275 🗸
           def ConvertToDFS_recursive(self, graph, node, visited, edges):
               if node.key not in visited:
                   visited.add(node.key)
                   for adj in node.connect:
                      if adj not in visited:
                          edges.append((node.key, adj))
                          aux_node = graph._data[adj]
                          self.ConvertToDFS_recursive(graph, aux_node, visited, edges)
```

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def bestRoad(Grafo, v1, v2):

**Descripción:** Encuentra el camino más corto, en caso de existir, entre dos vértices.

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia, v1 y v2 vértices del grafo.

Salida: retorna la lista de vértices que representan el camino más corto entre v1 y v2. La lista resultante contiene al inicio a v1 y al final a v2. En caso que no exista camino se retorna la lista vacía.

```
def bestRoad(self , graph , v1 , v2):
                bfs_tree = self.convertToBFSTree(graph, v1)
                visited = set()
                queue = [(v1, None)]
298
                while queue:
                    node, prev = queue.pop(0)
                    if node == v2:
                        path = []
                        while prev is not None:
                            path.append((prev, node))
                            node, prev = prev, bfs_tree._data[prev].parent
                        path.reverse()
                        return path
                    if node not in visited:
                        visited.add(node)
                        #El nodo anterior es el padre del nodo actual
                       bfs_tree._data[node].parent = prev
                        #Recorro los nodos adyacentes
                        for adj in bfs_tree._data[node].connect:
                            #Si el adyacente no ha sido visitado lo agrego a la cola
                            if adj not in visited:
                                queue.append((adj, node))
                return None
```

# Ejercicio 11 (Opcional)

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def isBipartite(Grafo):

Descripción: Implementa la operación es bipartito

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia.

Salida: retorna True si el grafo es bipartito.

NOTA: Un grafo es **bipartito** si no tiene ciclos de longitud impar.

Demuestre que si el grafo G es un árbol y se le agrega una arista nueva entre cualquier par de vértices se forma exactamente un ciclo y deja de ser un árbol.

### Ejercicio 13

Demuestre que si la arista (u,v) no pertenece al árbol BFS, entonces los niveles de u y v difieren a lo sumo en 1.

### Parte 3

### Ejercicio 14

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def PRIM(Grafo):

Descripción: Implementa el algoritmo de PRIM

Entrada: Grafo con la representación de Matriz de Adyacencia.

Salida: retorna el árbol abarcador de costo mínimo

### Ejercicio 15

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def KRUSKAL(Grafo):

Descripción: Implementa el algoritmo de KRUSKAL

Entrada: Grafo con la representación de Matriz de Adyacencia.

Salida: retorna el árbol abarcador de costo mínimo

# Ejercicio 16

Demostrar que si la arista (u,v) de costo mínimo tiene un nodo en U y otro en V - U, entonces la arista (u,v) pertenece a un árbol abarcador de costo mínimo.

# Parte 4

# Ejercicio 17

Sea **e** la arista de mayor costo de algún ciclo de **G(V,A)**. Demuestre que existe un árbol abarcador de costo mínimo **AACM(V,A-e)** que también lo es de **G.** 

### Ejercicio 18

Demuestre que si unimos dos **AACM** por un arco (arista) de costo mínimo el resultado es un nuevo **AACM**. (Base del funcionamiento del algoritmo de **Kruskal**)

Explique qué modificaciones habría que hacer en el algoritmo de Prim sobre el grafo no dirigido y conexo **G(V,A)**, o sobre la función de costo **c(v1,v2)-> R** para lograr:

- 1. Obtener un árbol de recubrimiento de costo máximo.
- 2. Obtener un árbol de recubrimiento cualquiera.
- 3. Dado un conjunto de aristas  $E \in A$ , que no forman un ciclo, encontrar el árbol de recubrimiento mínimo  $G^c(V,A^c)$  tal que  $E \in A^c$ .

### Ejercicio 20

Sea G < V, A > un grafo conexo, no dirigido y ponderado, donde todas las aristas tienen el mismo costo. Suponiendo que G está implementado usando matriz de adyacencia, haga en pseudocódigo un algoritmo  $O(V^2)$  que devuelva una matriz M de  $V \times V$  donde: M[u, v] = 1 si  $(u,v) \in A$  y (u,v) estará obligatoriamente en todo árbol abarcador de costo mínimo de G, y cero en caso contrario.

### Parte 5

#### Ejercicio 21

Implementar el Algoritmo de Dijkstra que responde a la siguiente especificación

#### def shortestPath(Grafo, s, v):

Descripción: Implementa el algoritmo de Dijkstra

Entrada: Grafo con la representación de Matriz de Adyacencia, vértice

de inicio **s** y destino **v**.

**Salida:** retorna la lista de los vértices que conforman el camino iniciando por  $\mathbf{s}$  y terminando en  $\mathbf{v}$ . Devolver NONE en caso que no exista camino entre  $\mathbf{s}$  y  $\mathbf{v}$ .

### Ejercicio 22 (Opcional)

Sea  $G = \langle V, A \rangle$  un grafo dirigido y ponderado con la función de costos  $C: A \to R$  de forma tal que C(v, w) > 0 para todo arco  $\langle v, w \rangle \in A$ . Se define el costo C(p) de todo camino  $p = \langle v0, v1, ..., vk \rangle$  como C(v0, v1) \* C(v1, v2) \* ... \* C(vk - 1, vk).

- a) Demuestre que si p =  $\langle v0, v1, ..., vk \rangle$  es el camino de menor costo con respecto a C en ir de v0 hacia vk, entonces  $\langle vi, vi + 1, ..., vj \rangle$  es el camino de menor costo (también con respecto a C) en ir de vi a vj para todo  $0 \le i < j \le k$ .
- b) ¿Bajo qué condición o condiciones se puede afirmar que con respecto a C existe camino de costo mínimo entre dos vértices a, b∈V? Justifique su respuesta.
- c) Demuestre que, usando la función de costos C tal y como la dan, no se puede aplicar el algoritmo de Dijkstra para hallar los costos de los caminos de costo mínimo desde un vértice de origen s hacia el resto.

# **Algoritmos y Estructuras de Datos II:** Grafos

- d) Plantee un algoritmo, lo más eficiente en tiempo que usted pueda, que determine los costos de los caminos de costo mínimo desde un vértice de origen s hacia el resto usando la función de costos C.
- e) Suponiendo que C(v, w) > 1 para todo <v, w>∈A, proponga una función de costos C':A → R y además la forma de calcular el costo C'(p) de todo camino p = <v0, v1, ..., vk> de forma tal que: aplicando el algoritmo de Dijkstra usando C', se puedan obtener los costos (con respecto a la función original C) de los caminos de costo mínimo desde un vértice de origen s hacia el resto. Justifique su respuesta.

#### A tener en cuenta:

- 1. Usen lápiz y papel primero
- 2. No se puede utilizar otra Biblioteca más allá de algo1.py y las bibliotecas desarrolladas durante Algoritmos y Estructuras de Datos I.