| 1、微处理器主要由哪几部分组成? |
|---|
| 2、按传送信息的不同,总线一般可分为哪三种总线? |
| 3、8086CPU 寄存器有哪些? |
| 4、8086 CPU 常用的指令有哪些? |
| 5、内部存储器主要分为哪两类?它们的主要区别是什么? |
| 6、主机与外设之间的数据的输入/输出方式分为哪几种? |
| 7、什么是 A/D 转换器,它的作用是什么?什么是 D/A 转换器,它的作用是什么? |
| 8、如何将二进制转换成十进制?如何将十进制转换成二进制? |
| 9、8086 有多少根地址线,寻址的内存容量是多少? |
| 10、计算机的通信有哪两种基本方式? |
| 11、结构化程序设计有哪几种基本的程序结构? |
| 12、 什么叫中断?中断向量表的作用是什么?如何设置中断向量表? |
| 13 微处理器内部结构由哪些部件组成? |
| 14、微机的接口一般具有哪些功能? |
| 15、简述存储程序计算机的工作原理。 |
| 16、简述 CPU 执行程序的过程。 |
| 17、论述 8086 CPU 的最小方式和最大方式的区别。 |
| 18、论述指令周期、机器周期和时钟周期间的关系。 |
| 19、试比较 8086CPU 与 8086CPU 的异同之处。 |
| 20、8086CPU 从功能上分为几部分?各部分由什么组成?各部分的功能是什么? |
| 21、8086 系统中的物理地址是如何得到的?假如 CS=2500H, IP=2100H, 其物理地址是多少 |
| 22、什么是最大模式?什么是最小模式?用什么方法将8086/8088置为最大模式和最小模式 |
| 23、存储器分段组织有何优越性? |
| 24、微型计算机的性能主要由 <u>B</u> 来决定。 |
| 25、 A、价钱 B、CPU C、控制器 D、其它 |
| 26、对微处理器而言,它的每条指令都有一定的时序,其时序关系是C |
| A、一个时钟周期包括几个机器周期,一个机器周期包括几个指令周期。 |
| B、一个机器周期包括几个指令周期,一个指令周期包括几个时钟周期。 |
| C、一个指令周期包括几个机器周期,一个机器周期包括几个时钟周期。 |
| D、一个指令周期包括几个时钟周期,一个时钟周期包括几个机器周期。 |
| 3、属于数据寄存器组的寄存器是 |
| A、AX, BX, CX, DS B、SP, DX, BP, IP |
| C、AX, BX, CX, DX D、AL, DI, SI, AH |
| 27、微型计算机的 ALU 部件是包含在 之中。 |
| A、存贮器 B、I/O 接口 C、I/O 设备 D、CPU |
| 28、在 8086 和 8088 汇编语言中,一个字能表示的有符号数的范围是B |
| A、-32768≤n≤32768 B、-32768≤n≤32767 |
| C、-65535≤n≤65535 D、-65536≤N≤65535 |
| 29、80386 微型计算机是 32 位机,根据是它的 D。 |
| A、地址线是 32 位 B、数据线为 32 位 |
| C、寄存器是 32 位的 D、地址线和数据线都是 32 位 |
| 30、某数存于内存数据段中,已知该数据段的段地址为 2000H,而数据所在单元的偏移地址 2000H,而数据例 2000H,如 200 |
| 为 0120H,该数的在内存的物理地址为(B) |
| A. 02120H B. 20120H C. 21200H D. 03200H |

| 31、在存贮器读周期时,根据程序计数器 PC 提供的有效地 A. 操作数 B. 操作数地址 C. 转移地: | |
|--|---------------------------|
| 32、8086/8088 系统中,对存贮器进行写操作时,CPU 输出 | |
| | |
| A. W/ $\overline{IO} = 1$, $\overline{WR} = 0$ B. $\overline{WR} = 1$ | |
| C. M/ \overline{IO} =0, \overline{RD} =0 D. \overline{RD} =0 | |
| 33、在 8086/8088 微机系统中,将 AL 内容送到 I/0 接口中 | r,使用的指令是(D) |
| A. IN AL,端口地址 B. MOV AL,端口地 | 2址 |
| C. OUT AL, 端口地址 D. OUT 端口地址 | , AL |
| | |
| 1. 机器数为 B, 它代表-127D,则它是()。 A. 补码 B. 原码 C. 反码 2. 已知 VAR 为字节变量,下面是关于①MOV BX, OFF说明,正确的是()。 A. 指令①执行速度比指令②执行速度快 | SET VAR 和②LEA BX, VAR 指令的 |
| B. 指令①中 OFFSET 只能与简单的符号地址相连,不 | 能与诸如 VAR[SI]等复杂数相连。 |
| 指令②LEA 没有这个限制 | |
| C. 指令①有错误,因为 VAR 为字节变量,而 BX 为字 D. 指令①与指令②的作用完全相同 | |
| 3. 下列指令中正确的是()。 | |
| A. MOV 100, CL B. MOV CL, 100 | Н |
| C. MOV CL, 1000 D. MOV CL, 100 | |
| 4. 设(BX)=8D16H,执行指令序列 MOV CL,7 SAR BX, | |
| A. 011AH B. 0FF1AH C. 2D1A | |
| 5. 在程序运行过程中,确定下一条指令的物理地址的· | |
| A. CS*16+IP B. BX*16+D C. SS*16+SP D. ES*16+S | |
| 6. 提示下列指令序列执行后的正确结果是()。 | 1 |
| MOV BX, OFFFCH | |
| MOV CL, 2 | |
| SAR BX, CL | |
| A. 3FFFH B. 0FFFH C. 0FFFCH | D. OFFF5H |
| 7. 下列指令中不影响标志位的是()。 | |
| A. SUB AX, BX B. ROR AL, | |
| C. JNC LABLE D. INT n | |
| 8. 将寄存器 AX 的内容取负的正确操作是()。 A. NEG AX B. CMP AX, | OFFELL |
| A. NEG AX B. CMP AX, C. NOT AX D. CMP AX, | |
| 9. 指令 SCAS 的寻址方式是 ()。 | AA |
| A 源操作数为寄存器寻址,目的操作数为寄存器间 |]接寻址 |
| B 源操作数为寄存器间接寻址,目的操作数为寄存 | |
| C 源操作数为寄存器间接寻址,目的操作数为寄存 | 7 器寻址 |
| D 源操作数为寄存器寻址,目的操作数为寄存器导 | 7址 |
| 10. TABLE 为字变量,下面是关于指令①MOV AX, TAI | BLE 与指令②LEA AX, TABLE 的说 |
| 明,错误的是()。 | 3)¥ +40; = 16/4+61; 11/4 |
| A 指令①送 TABLE 为偏移地址的单元的内容,指令 | _ : - |
| B 指令①送 TABLE 的偏移地址,指令②送 TABLE 为 | 쎾移地址的単兀的内容给 AX |

```
C 源操作数寻址方式是: 指令①为直接寻址, 指令②为立即数寻址
D 源操作数寻址方式是: 指令①为直接寻址, 指令②为直接寻址
11. 下列指令中正确的是()。
  A MOV BX, AL B MOV BL, AX C MOV BL, AL D MOV BL, BP
12. 下列指令中不合法的指令是()。
  A IN AX, 03F8H B MOV BX, AX C REP CMPSB D SHR BX, CL
13. 下列指令中正确的是()。
  A MOV SS, 2400H B MOV SS, [2400H]
C MOV SS, DS D MOV SS, SP
14. 下列指令中正确的是()。
  A XCHG AH, AL B XCHG AL, 20H C XCHG DS, AX D XCHG SP, [20H]
15. 下列指令中正确的是()。
  A IN 100H, AL B IN AX, 21H C OUT 21H, AX D OUT 260H, AL
16. 假定(SS)=2000H, (SP)=0100H, (AX)=2107H, 执行指令 PUSH AX 后, 存放数据
  21H 的物理地址是( )。
 A 20102H B 20101H C 200FEH D 200FFH
17. 在下列指令中,有语法错误的是()。
  A MOV [SI], [DI] B IN AL, DX C JMP WORD PTR[BX] D PUSH WORD PTR 20[BX+SI-2]
18. 两个有符号的整数 A 和 B 比较后,为了判定 A 是否大于 B,应使用下列( )条
  指令。
  A JG B JA C JNB
                                   D JNBE
19. 下列程序段执行完后,BX 寄存器中的内容是( )。
  MOV CL. 3
  MOV BX, OB7H
  ROL BX, 1
  ROR BX, CL
 A 002DH B 00EDH C C02DH D 000DH
20. 执行下列程序:
  MOV AX, O
  MOV BX, 1
  MOV CX, 100
A: ADD AX, BX
  INC BX
  LOOP A
  HLT
执行后的结果为: (AX) = ( ), (BX) = ( ).
A 5050, 99 B 2500, 100 C 5050, 101 D 2550, 102
32. 已知 JNC 指令的机器代码是 73FCH (FC 是根据条件转移确定的偏移量), CF=0,
IP=1000H, 试问执行该指令后, IP=( )。
A OFFFH B 10FEH C OFFEH D 10FCH
33. 满足转移指令 JNE 的测试条件是( )。
A ZF=1 B CF=0 C ZF=0 D CF=1
34. 将累加器 AX 的内容清零的正确指令是()。
A AND AX, 0 B XOR AX, BX C SUB AX, BX D CMP AX, BX
35. 逻辑位移指令 SHR 用于 ( ),而算术位移指令 SAR 用于带符号数除 2。
```

```
A带符号数减 2B带符号数除 2C无符号数乘 2D无符号数除 2
36. 对于下列程序段:
   AGAIN: MOV AL, [SI]
          MOV ES: [DI], AL
          INC SI
          INC DI
          LOOP AGAIN
 也可用指令()完成同样的功能。
 A REP MOVSB B REP LODSB
             D REPE SCASB
 C REP STOSB
37. JMP WORD PTR[DI]是( )。

      A
      段内间接转移
      B
      段间间接转移

      C
      段内直接转移
      D
      段间直接转移

39. 执行下列指令后:
     MOV AX, 1234H
     MOV CL, 4
     ROL AX, CL
     DEC AX
     MOV CX. 4
     MUL CX
   寄存器 AL 的值是( )。
  A 60H B 00H C 04H D 08DH
40. 下列程序执行后, (AL) = ( )。
     MOV AX, 1234H
     MOV BX, 5678H
     ADD AL, BL
     DAA
     MOV CL, AL
     MOV AL, AH
     ADC AL, BH
     DAA
  A 69H B 78H C 56H D 34H
42. 下面程序段中, 当满足条件转到 NEXT 标号执行时, AL 中的值正确的是( )。
     CMP AL, OFBH
     JNL NEXT
       •••••
  NEXT: ·····
  A AL=80H B AL=8FH C AL=0F0H D AL=0FFH
43. 对于下列程序段:
       AGAIN: MOV ES:[DI], AL
        INC DI
           LOOP AGAIN
 可用指令()完成相同的功能。
  A REP MOVSB B REP LODSB C REP STOSB D REPE SCASB
44. 设 AL 和 BL 中都是带符号数, 当 AL≤BL 时转至 NEXT 处, 在 CMP AL, BL 指令后应
  选用正确的条件转移指令是()。
                            C JNA D JNLE
  A JBE B JNG
45. 使得 JB 指令执行转移操作的条件是()。
  A CF=1 B CF=1且ZF=0 C ZF=0 D CF=0或ZF=1
46. 在"先判断后工作"的循环程序结构中,循环执行的次数最少是()。
```

| A 1 B 0 C 2 D 不定 47. 下列指令中,指令()先执行 CX−1 赋给 CX 操作,然后再根据 CX 的值决定是否 |
|--|
| |
| 转移、循环或进行重复操作。 |
| A JNC B REP C JCXZ D LOOP |
| 48. 指令 LOOPZ 的循环执行条件是 ()。 |
| A CX≠0 并且 ZF=0 B CX=0 或 ZF=0 |
| C CX≠0 并且 ZF=1 D CX=0 或 ZF=1 |
| 49. 向量中断是()。 |
| A 外设提出中断 |
| B 由硬件形成中断服务程序入口地址 |
| C 由硬件形成中國加密程序八口地址 C 由硬件形成向量中断地址,再由向量地址找到中断服务程序入口地址 |
| D 以上都不正确 |
| 50. 寄存器间接寻址方式中,操作数在()中。 |
| |
| |
| 53. 汇编语言语句格式中的名字项,下列哪一个不正确() |
| A. FFFFFH B. @Variable C. OFFFFH D. Third_street |
| 54. 下列语句中错误的有() |
| A. MOV BL, OA7H B. MOV CX, COUNT C. MOV [BX], 5 D. IN AL, PORT-VAL |
| |
| 55. ()不是数值 变量的类型属性。 |
| |
| 56. 用 ASSUME 伪指令指定某个段分配给那个寄存器后,还需要通过 MOV 指令来给段寄 |
| 存器赋值,其中()不能这样做,而是在程序初始化时自动完成的。 |
| A. 数据段寄存器 DS B. 堆栈段寄存器 SS C. 代码段寄存器 CS D. 附加段寄存器 ES |
| |
| 58. 下列哪一个伪指令对符号名可以重复定义 () |
| A. = B. EQU C. DB D. PURGE |
| 59. 下面指令序列执行后的正确结果是 ()。 |
| MOV BX, OFFFCH |
| MOV CL, 2 |
| SAR BX, CL |
| A. 3FFFH B. 0FFFFH C. 0FFFCH D. 0FFF5H |
| |
| 60. 一般用条件转移指令 JZ、JNZ、JC、JNC 等来实现程序的()结构。 |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。 |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。 CMP AL, OFBH |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。 |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。 CMP AL, OFBH |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。 CMP AL, OFBH JNL NEXT NEXT: NEXT: |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。 |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。 CMP AL, OFBH JNL NEXT NEXT: NEXT: A. AL=80H B. AL=8FH C. AL=0F0H D. AL=0FFH 63. 循环程序的基本结构形式不包括下面哪一部分() |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。 CMP AL, OFBH JNL NEXT NEXT: NEXT: A. AL=80H B. AL=8FH C. AL=0F0H D. AL=0FFH 63. 循环程序的基本结构形式不包括下面哪一部分() A. 循环参数置初值部分 B. 循环工作部分 |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。CMP AL, OFBH JNL NEXT OFBH JNL NEXT NEXT: A. AL=80H B. AL=8FH C. AL=0F0H D. AL=0FFH 63. 循环程序的基本结构形式不包括下面哪一部分() A. 循环参数置初值部分 B. 循环工作部分 C. 循环控制部分 D. 设置段寄存器部分 |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。 CMP AL, OFBH JNL NEXT NEXT: A. AL=80H B. AL=8FH C. AL=0F0H D. AL=0FFH 63. 循环程序的基本结构形式不包括下面哪一部分() A. 循环参数置初值部分 B. 循环工作部分 C. 循环控制部分 C. 循环控制部分 D. 设置段寄存器部分 64. 数值计算中的反复迭代计算的过程是循环结构,该类问题使用() 控制循环。 |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。 CMP AL, 0FBH JNL NEXT D. L 中的值正确的是()。 NEXT: A. AL=80H B. AL=8FH C. AL=0F0H D. AL=0FFH D. AL=0FFH 63. 循环程序的基本结构形式不包括下面哪一部分() A. 循环参数置初值部分 B. 循环工作部分 C. 循环控制部分 D. 设置段寄存器部分 64. 数值计算中的反复迭代计算的过程是循环结构,该类问题使用() 控制循环。A. 计数控制法 B. 条件控制法 |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。 CMP AL, OFBH JNL NEXT NEXT: A. AL=80H B. AL=8FH C. AL=0F0H D. AL=0FFH 63. 循环程序的基本结构形式不包括下面哪一部分() A. 循环参数置初值部分 B. 循环工作部分 C. 循环控制部分 C. 循环控制部分 D. 设置段寄存器部分 64. 数值计算中的反复迭代计算的过程是循环结构,该类问题使用() 控制循环。 |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。 CMP AL, 0FBH JNL NEXT D. L 中的值正确的是()。 NEXT: A. AL=80H B. AL=8FH C. AL=0F0H D. AL=0FFH D. AL=0FFH 63. 循环程序的基本结构形式不包括下面哪一部分() A. 循环参数置初值部分 B. 循环工作部分 C. 循环控制部分 D. 设置段寄存器部分 64. 数值计算中的反复迭代计算的过程是循环结构,该类问题使用() 控制循环。A. 计数控制法 B. 条件控制法 |
| A. 顺序 B. 分支 C. 循环 D. 模块化 61. 下列哪一种不是多分支程序设计的形式() A. 开关法 B. 转移表法 C. 地址表法 D. 逻辑分解法 62. 下面程序段中,当满足条件转到 NEXT 标号执行时,AL 中的值正确的是()。 CMP AL, OFBH JNL NEXT NEXT: A. AL=80H B. AL=8FH C. AL=0F0H D. AL=0FFH 63. 循环程序的基本结构形式不包括下面哪一部分() A. 循环参数置初值部分 B. 循环工作部分 C. 循环控制部分 C. 循环控制部分 D. 设置段寄存器部分 64. 数值计算中的反复迭代计算的过程是循环结构,该类问题使用() 控制循环。 A. 计数控制法 B. 条件控制法 C. 开关控制法 D. 逻辑尺控制法 |

| | | C. 两者相同 | D. | 两者都不是 |
|-----|-----|---------------------------|---------|-----------------------|
| | 66. | 子程序结构中不包括 ()。 | | |
| | | A. 子程序的说明文件 | В. | 子程序的现场保护和现场恢复 |
| | | C. 子程序的调用和返回 | | 入口参数的设置 |
| | 68. | DOS 系统功能调用中,将子程序编号送 | 入 | () 寄存器。 |
| | | A. AH B. AL | | |
| | 69. | 表达式 19 MOD 7 的结果为 ()。 | | |
| | | A 2 B 5 | С | -2 D -5 |
| | 70. | 执行伪指令语句 STR DD'AB'后,下 | 列i | 说法正确的是()。 |
| | | A 存入 41H, 42H | В | 存入 42H,41H |
| | | C 存入 41H, 42H, 00H, 00H | D | 存入 42H, 41H, 00H, 00H |
| 71. | . Т | 「列伪指令语句正确的有 ()。 | | |
| | - | A ERR1:DW 99 | В | EXPR DB 2*3+7 |
| | | C ERR2 DB 25*60 | D | ERR3 DD 'ABCD' |
| | 72. | 下列说法正确的是()。 | | |
| | | SEGMENT 与 ENDS 是段定义语句的伪指令 | 今, | 而 ASSUME 不是 |
| | | SEGMENT 和 ENDS 语句成对使用,把汇约 | | |
| | | 代码段中存放指令和伪指令,但不存放 | | |
| | | SEGMENT 与 ENDS 伪指令前的段名可以 | | |
| | 74. | 程序设计的结构化的首要问题是(| | • |
| | | A 程序的模块化 | | |
| | | B 程序设计时采用"自上而下,逐 | 卡北 | 求精"的实施方法 |
| | | C 模块之间的组合问题 | | |
| | | D 各个结构的出口点和入口点 | | |
| | 75. | 下面指令序列执行后完成的运算,正 | 确的 | 的算术表达式应是()。 |
| | | MOV AL, BYTE PTR X | | |
| | | SHL AL, 1 | | |
| | | DEC AL | | |
| | | MOV BYTE PTP Y, AL | | |
| | | A Y=2X+1 B X=2Y+1 | | C Y=2X-1 D X=2Y-1 |
| | 77. | 实现">="转移的伪指令是()。 | | |
| | | A JAE/JNB B JBE/JNA | | C JGE/JNL D JG/JNLE |
| | 78. | 在程序设计的实际应用中往往存在要 | 重复 | 复执行的某些操作的一类问题,这类问题 |
| | 由 | ()来解决。 | | |
| | | A 顺序结构程序 | | B 分支结构程序 |
| | | C 循环结构程序 | | D 以上都不是 |
| | 79. | 下列说法中,错误的有()。 | | |
| | | A 内循环必须完整地包含在外循环中 | , | 内外循环不能相互交叉 |
| | | B 内循环在外循环中位置可根据需要 | 任意 | 意设置 |
| | | C 从内循环中可以直接跳到外循环, | 从タ | 外循环也可以直接跳到内循环 |
| | | D 每次由外循环再次进入内循环中, | 初始 | 始条件必须重新设置 |
| | 80. | ()是循环程序设计的一个核心问 | 题。 | |
| | | A 循环的控制 | | B 循环结构的选择 |
| | | C 循环体的设计 | | D 循环参数的置初值 |
| | 81. | 循环体不包括下列哪项() | | |
| | | A 重复操作的程序段 | | B 循环参数的修改 |
| | | C 循环控制参数的修改 | | D 循环参数置初值部分 |
| | 82. | 如果在一个循环结构中包含若干个循 | 环亿 | 体,每个循环体对应一个条件,当满足某 |
| | _ | -条件后就执行对应循环体。进行这种循 | | ·结构的程序设计,常用()。 |
| | | A 计数控制法 | | B 条件控制法 |
| | | C 开关控制法 | | D 逻辑尺控制法 |
| | | | | |

| | 83. | 下列说法错误的是()。 A 子程序结构简化了程序设计过程,使程序B 子程序结构缩短了程序的长度,节省了程C 子程序结构不利于对程序的修改、调试D 子程序结构方便了程序的模块化、结构化() 不是子程序的参数传递方法。 A 立即数传递 C 堆栈传递 | 字的存 和自顶 B 寄 | 储空间 | 计 |
|-----|----------------|--|-------------------|--------------------|----------------|
| | 1. | 87 的原码是 <u>0101 0111B=57H</u> , | 补码是 | 른 <u>01010111B</u> | ,反码 |
| | | <u>01010111B</u> . | | | |
| | 2. | SP 总是指向 <u>栈顶</u> ,若原先 SP=2000H, | SS=20 | 00H,问 CPU | 执行指令 PUSH |
| | | AX 后,AL 内容压入物理地址为 21FFEH | 存 | 诸单元中,AH | 内容压入物理地 |
| | | 址为 <u>21FFFH</u> 存储单元中。 | | | |
| | 3. | 以BX基址寻址,约定的段寄存器是_DS_ | <u>,以1</u> | BP 基址寻址, | 约定的段寄存器 |
| | | 是SS, 变址寻址约定的段寄存器是DS | | o | |
| | 4. | 假设某个字的值是 1234H, 其低位字节地址是 | 20H, | 高位字节地址 | 是 21H,那么该 |
| | | 字地址是。 | | | |
| | 5. | 8086/8088 的状态标志有 <u>6(SF、PF、AF、C</u> |)F、ZI | F、CF) | 个。 |
| 000 | <i>C</i> /0.04 | 100 系统中,左位照目八矶的,每矶目十七亩日 | | | 5L + /白玫灿儿 |
| 808 | | 188 系统中,存储器是分段的,每段最大长度是 | | <u>64K</u> 子 Ţ | ,权内偏恀地址 |
| | 从_ | <u>0000H</u> 到 <u>FFFFH</u> 。 | | | |
| 6、 | CPU | J访问存储器进行读写操作时,通常在 <u>T3</u> | 状态 | 去检测 READ | Y,一旦检测到 |
| | REA | ADY 无效,就在其后插入一个 <u>Tw</u> 周期。 | | | |
| 7、 | 汇编 | 请语言源程序中的语句有三种类型,它们是 <u>指</u> | | 语句, <u>伪</u> 指 | <u> </u> |
| | 句, | <u>宏指令</u> | | | |
| 8, | , 80 | 086CPU 寻址外设可以有两种方式,一种是 | 直接 | 寻址方式, | 另一种是 <u>间接</u> |
| | 寻址 | 此方式。 | | | |
| 9、 | CPU | J 与外设之间的连接部件称为 <u>I/O 接口</u> | ,它的 | 基本功能是 | 在 CPU |
| | <u>与夕</u> | <u>小设之间起缓冲作用</u> 。 | | | |
| 10, | C P | VU 从主存取出一条指令并执行该指令的时间称 | () |),它通常用若 | 干个()来 |
| | 表示 | 示,而后者又包括若干个 ()。 | | | |
| | | | | | |

①指令周期 ②机器周期 ③时钟周期 答: 1-2-3

| 14、数据的输入/输出指的是 CPU 与 |
|---|
| 15. 已知 X= -120,则 X 的原码(用八位二进制表示)是,补码(用八位二进制表示)是。 |
| 16、8088 中的指令 INT n 用 (N) 指定中断类型。 |
| 17、8088 的 ALE 引脚的作用是(地址锁存允许)。 |
| 18.一片 8255A 端口 A 有(3)种工作方式,端口 B 有(2)种工作方式。 19.当 8255A 口工作在方式 1 输出时,A 口输入信号联络线的名称是 IBF , 输出信号联络线的名称是 OBF(带上划线) 。 20. 端口 A 可以工作在 3 种工作方式中的任意一种,端口 B 只能工作在方式 0 或方式 1; (对 |
| 错题) |
| 21.可编程并行接口芯片 8255A 共有 (A)、(B)、(C)、和 (控 |
| 制)四个端口。 22. 8088 的当前代码段、数据段和堆栈段段地址分别由()、()和() 提供。 |
| 17、微型计算机由()、()和()三大部分组成。 |
| 20. 8086/8088 中级别最高的中断类型是(非屏蔽中断),其中断类型码为(2)。 |
| 213 的原码是(1000 0011),反码是(1111 1100),补码是(1111 1101)。 22. 以 BX 基址寻址,约定的段寄存器是(DS),以 BP 基址寻址,约定的段寄存器是(SS)。 |
| 23. 一片 8259A 最多只能接收 (八)级 中断。三片 8259A 最多能接收 (22)级中断。 |
| 24. 8259A 中的中断服务寄存器中存放的是(正在处理的中断请求。)。 25. 十六进制数 30A 转换为二进制是(0011 0000 1010B)。 |
| 26. 微型计算机由(微处理器)、(存储器)和(I/O接口电路)组成。 |
| 27. 计算机记忆装置的基本单元是(触发器)。 |
| 28. 一个最基本的总线周期是由(4)个时钟周期组成的。 |
| 29. 所谓最小模式,是指(在系统中只有 8086/8088 一个微处理器)。 30. 在 8086/8088 的引脚中,与总线有关的两个引脚是(HOLD)和(HLDA)。 |
| 31. 中断向量是(中断处理子程序的入口地址),每个中断类型对应一个中断向量。 |
| 32. MOV AX, [BX+DI+50]的寻址方式是(基址加变址的相对寻址) |
| 33. 8086 最多能处理(256)种中断。 |
| 347 的原码是(1000 0111),反码是(1111 1000),补码是(1111 1001)。 |
| 35. 8259A 中的中断屏蔽寄存器中存放的是(对各级中断请求的屏蔽信息)。 |
| 36. 在 8088 读存储器周期中,采样 Ready 线的目的是(测试外设数据是否准备好)。 |
| 37 微机系统中, ROM 只能 (读), RAM 可 (随机存取) 。 |
| 38. 寄存器是由(触发器)组成的。 |

| 39. | 一个机器周期是(执行一条指令的时间),机器周期又可分为(取指周期)和(执行周期)。 |
|-----|---|
| 40. | 所谓最大工作模式,是指(在系统中有二个以上的微处理器)。 |
| 41. | 对于地址/数据复用总线,在 T1 时刻,其传输的信息是(地址信号)。 |
| 42. | 在 8086/8088 的引脚中,与中断有关的三个引脚是(NMI)、(INTR)和(INTA)。 |
| 43. | 所谓断点,就是指(响应中断时,主程序中当前指令下面的下一条指令的地址)。 |
| 44. | 8088 中的指令 INT n 用 (n) 指定中断类型。 |
| 45. | . 8086 最大模式下产生控制信号利用芯片 8288 总线控制器,最小/最 |
| | 大模式下,外部地址锁存器利用芯片 8282 ,外部数据收/发器利用 |
| | 芯片。 |
| 46. | 子程序可以由 <u>Proc</u> 语句定义,由 <u>ENDP</u> 语句结束,属性可以 |
| | 是 <u>NEAR</u> 或 <u>FAR</u> 。 |
| 47. | 段定义伪指令语句用 <u>SEGMENT</u> 语句表示开始,以 <u>ENDS</u> 语句表示结束。 |
| 48. | 逻辑地址为 2000H: 1234H 的存储单元的物理地址是。21234H |
| 49. | 取指令时,段地址由寄存器提供,偏移地址由寄存器提供。CS 和 IP |
| 50. | CPU 在执行 OUT DX, AL 指令时,寄存器的内容送到地址总线上,寄存器 |
| | 的内容送到数据总线上。DX 和 AL |
| 51. | 数据的输入/输出指的是 CPU 与进行数据交换。I/O 端口 |
| 52. | 中断矢量就是中断服务子程序的 <u>入口地址</u> ,在内存中占有 <u>4</u> 个存储单元,其 |
| | 中低地址存储单元存放的是 偏移地址 , 高地址存储单元存放的是 段地 |
| | <u>ut</u> |
| 53. | 中断返回指令是 |
| | 存器和 |
| 54. | CPU 响应 8259A 中断, 在 |
| | 脉冲期间读入中断类型码。 |