# МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)

Кафедра математического обеспечения и применения ЭВМ

## ОТЧЕТ

по лабораторной работе №5
по дисциплине «Искусственные нейронные сети»
Тема: «Распознавание объектов на фотографиях»

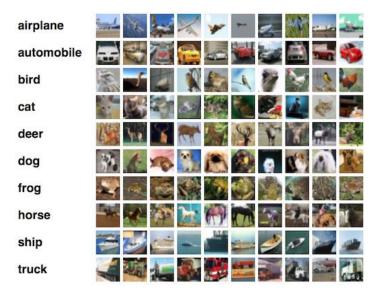
Студентка гр. 8383	Сырцова Е.А.
Преподаватель	Жангиров Т.Р.

Санкт-Петербург

### Цель

Распознавание объектов на фотографиях (Object Recognition in Photographs)

CIFAR-10 (классификация небольших изображений по десяти классам: самолет, автомобиль, птица, кошка, олень, собака, лягушка, лошадь, корабль и грузовик).



#### Задачи

- Ознакомиться со сверточными нейронными сетями
- Изучить построение модели в Keras в функциональном виде
- Изучить работу слоя разреживания (Dropout)

## Требования

- 1. Построить и обучить сверточную нейронную сеть
- 2. Исследовать работу сеть без слоя Dropout
- 3. Исследовать работу сети при разных размерах ядра свертки

## Ход работы

В качестве практической части построим глубокую сверточную нейронную сеть и применим ее к классификации изображений из набора CIFAR-10.

Зададим следующие гиперпараметры:

batch\_size — количество обучающих образцов, обрабатываемых одновременно за одну итерацию алгоритма градиентного спуска;

num\_epochs — количество итераций обучающего алгоритма по всему обучающему множеству;

kernel\_size — размер ядра в сверточных слоях;

pool\_size — размер подвыборки в слоях подвыборки;

conv\_depth — количество ядер в сверточных слоях;

drop\_prob (dropout probability) — мы будем применять dropout после каждого слоя подвыборки, а также после полносвязного слоя;

hidden\_size — количество нейронов в полносвязном слое MLP.

Изначально зададим количество эпох равным 15 и размер ядра 3, слой Dropout включен. Полученный результаты представлены на рис.1-2.

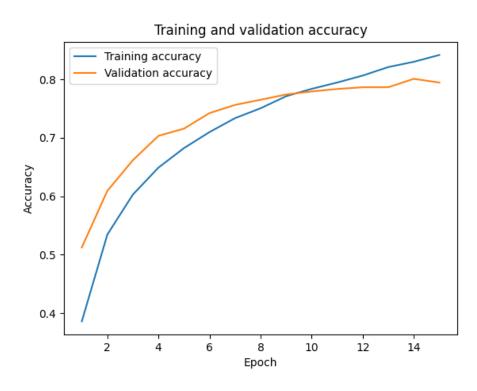


Рисунок 1 — Точность при размере ядра свертки  $3 \times 3$  и включенном Dropout

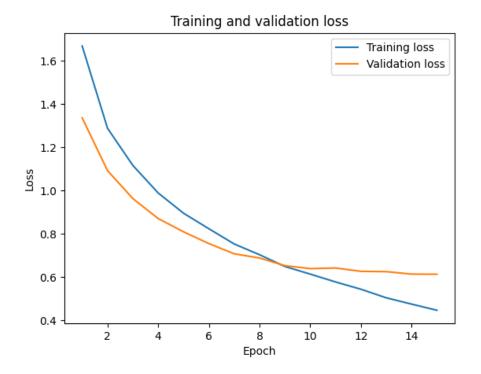


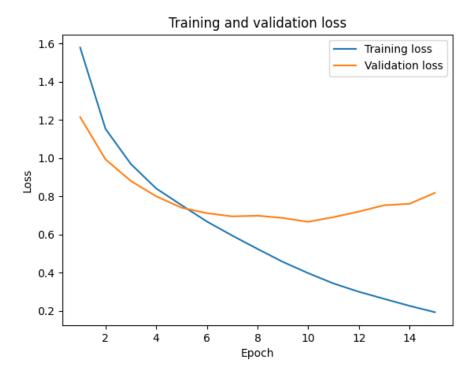
Рисунок 2 — Ошибка при размере ядра свертки  $3 \times 3$  и включенном Dropout

Точность при данной модели сети составляет примерно 84%.

Далее слой Dropout был отключен, а размер ядра оставим прежним, результаты представлены на рис.3-4.

Точность увеличилась на тренировочный данных, однако на тестовых данный она понижается и становится примерна равной 78%. Как видно из графиков, модель достигает точки переобучения на 10 эпохе, переобучение выражается явно, точность на тестовых данных снижается, а ошибка продолжает расти. Отсутствие слоев Dropout делает модель склонной к быстрому переобучению.

# Training and validation accuracy Training accuracy 0.9 Validation accuracy 0.8 Accuracy 0.7 0.6 0.5 0.4 ż 12 8 Epoch 10 14 4 6



Далее исследуем работу сети при разных значениях размера ядра, результаты для размера ядра  $5 \times 5$  приведены на рис. 5-6 и размера ядра  $2 \times 2$  на рис. 7-8.

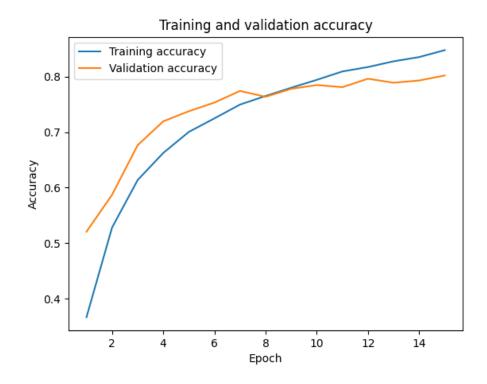


Рисунок 5 — Точность при размере ядра свертки  $5 \times 5$  и включенном Dropout

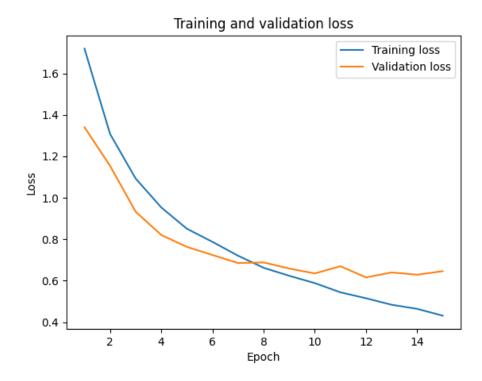


Рисунок 6 — Ошибка при размере ядра свертки  $5 \times 5$  и включенном Dropout

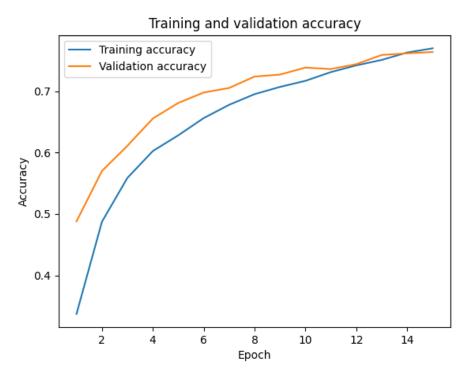


Рисунок 7 — Точность при размере ядра свертки  $2 \times 2$  и включенном Dropout

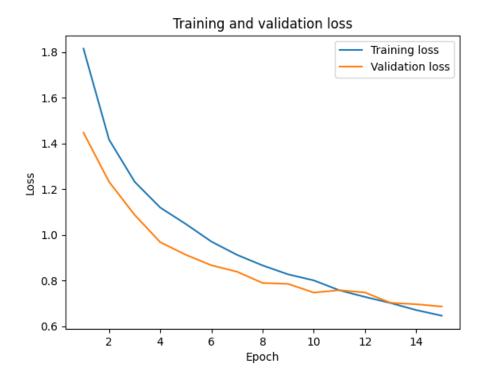


Рисунок 8 — Ошибка при размере ядра свертки  $2 \times 2$  и включенном Dropout

Из графиков видно, что при меньшем размере ядра и при равенстве других параметров сеть выдает большую точность. Модель с большим размером ядра свертки требует больше вычислительной мощности, но при малом ядре свертки сети сложнее выявить признаки для классификации изображений.

#### Вывод

В процессе выполнения лабораторной работы было изучено решение задачи классификации цветных изображений с помощью сверточной нейронной сети. Было изучено влияние слоев Dropout на показатели сети во время обучения, а также влияние размера ядра свертки. В результате было выявлено, что применение слоев Dropout позволяет решить проблему переобучения сети, а размер ядра свертки 3 × 3 оптимальный для решения поставленной задачи.

Код программы представлен в приложении А.

#### ПРИЛОЖЕНИЕ А

```
import matplotlib.pyplot as plt
from keras.datasets import cifar10
from keras.models import Model
from keras.layers import Input, Convolution2D, MaxPooling2D, Dense, Dropout,
Flatten
from keras.utils import np_utils
import numpy as np
batch_size = 256
num epochs = 15
kernel size =3
pool size = 2
conv depth 1 = 32
conv_depth_2 = 64
drop_prob_1 = 0.25
drop prob 2 = 0.5
hidden_size = 512
(X_train, y_train), (X_test, y_test) = cifar10.load_data()
num train, depth, height, width = X train.shape
num_test = X_test.shape[0]
num_classes = np.unique(y_train).shape[0]
X_train = X_train.astype('float32')
X test = X test.astype('float32')
X_train /= np.max(X_train)
X_test /= np.max(X_train)
Y train = np utils.to categorical(y train, num classes)
Y_test = np_utils.to_categorical(y_test, num_classes)
def build model(dropout=True):
    inp = Input(shape=(depth, height, width))
    conv 1 = Convolution2D(conv depth 1, (kernel size, kernel size),
padding='same', activation='relu')(inp)
    conv_2 = Convolution2D(conv_depth_1, (kernel_size, kernel_size),
padding='same', activation='relu')(conv_1)
    pool_1 = MaxPooling2D(pool_size=(pool_size, pool_size))(conv_2)
    if dropout:
        drop_1 = Dropout(drop_prob_1)(pool_1)
    else:
        drop 1 = pool 1
    conv_3 = Convolution2D(conv_depth_2, (kernel_size, kernel_size),
padding='same', activation='relu')(drop_1)
    conv_4 = Convolution2D(conv_depth_2, (kernel_size, kernel_size),
padding='same', activation='relu')(conv 3)
    pool_2 = MaxPooling2D(pool_size=(pool_size, pool_size))(conv_4)
```

```
if dropout:
        drop_2 = Dropout(drop_prob_1)(pool_2)
    else:
        drop 2 = pool 2
    flat = Flatten()(drop_2)
    hidden = Dense(hidden_size, activation='relu')(flat)
    drop_3 = Dropout(drop_prob_2)(hidden)
    out = Dense(num_classes, activation='softmax')(drop_3)
    model = Model(inp, out)
    model.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer='adam',
metrics=['accuracy'])
    history = model.fit(X train, Y train, batch size=batch size,
epochs=num_epochs, verbose=1, validation_split=0.1)
    print(model.evaluate(X_test, Y_test, verbose=1))
    x = range(1, num epochs + 1)
    plt.plot(x, history.history['loss'], label='Training loss')
    plt.plot(x, history.history['val_loss'], label='Validation loss')
    plt.title('Training and validation loss')
    plt.xlabel('Epoch')
    plt.ylabel('Loss')
    plt.legend()
    plt.show()
    plt.clf()
    plt.plot(x, history.history['accuracy'], label='Training accuracy')
    plt.plot(x, history.history['val_accuracy'], label='Validation accuracy')
    plt.title('Training and validation accuracy')
    plt.ylabel('Accuracy')
    plt.xlabel('Epoch')
    plt.legend()
    plt.show()
build_model()
```