

## Chapitre II : Espace vectoriel, applications linéaires et matrices

Tout au long de ce chapitre  $\mathbb{K}$  désigne  $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$

### I) Espace vectoriel :

Définition : soit  $E$  un ensemble non vide muni de deux lois (opérations) notées " $+$ " et " $\cdot$ " ( $\mathbb{K}$ ) définies comme suite.

" $+$ " :  $E \times E \rightarrow E$  (loi interne)  
 $(x, y) \mapsto x + y$

" $\cdot$ " :  $\mathbb{K} \times E \rightarrow E$   
 $(\lambda, x) \mapsto \lambda \cdot x = \lambda x$  (loi externe)

on dit que  $E$  est un espace vectoriel sur  $\mathbb{K}$  (ou un  $\mathbb{K}$ -e.v.), si on a :

1)  $(E, +)$  groupe commutatif :

a) " $+$ " associative :  $\forall x, y, z \in E$ ,

$$x + (y + z) = (x + y) + z$$

b) Admet un élément neutre noté  $0_E$

$$\forall x \in E, x + 0_E = 0_E + x = x$$

c) Tout  $x \in E$  possède un symétrique noté " $-x$ " vérifiant :  $x + (-x) = (-x) + x = 0_E$

d)  $\forall x, y \in E, x + y = y + x$   
("+" est commutative)

2) " $\cdot$ " à la loi " $\mathbb{K}$ "

$$e) \forall x, y \in E, \forall \lambda \in \mathbb{K}, \lambda(x + y) = \lambda x + \lambda y$$

$$f) \forall \lambda, \alpha \in \mathbb{K}, \forall x \in E, (\lambda + \alpha)x = \lambda x + \alpha x$$

$$g) \forall \lambda, \alpha \in \mathbb{K}, \forall x \in E$$

$$\lambda(\alpha x) = (\lambda \alpha)x$$

$$h) \forall x \in E, 1_{\mathbb{K}} \cdot x = x$$

Propriétés :  $E$  un  $\mathbb{K}$ -e.v.

$$1) \lambda 0_E = 0_E, \forall \lambda \in \mathbb{K}$$

$$2) 0_{\mathbb{K}} \cdot x = 0_E$$

$$3) \lambda x = 0_E \Leftrightarrow \lambda = 0_{\mathbb{K}} \text{ ou } x = 0_E$$

$$\lambda \in \mathbb{K}, x \in E$$

$$4) -(\lambda \cdot x) = (-\lambda) \cdot x = \lambda(-x)$$

$$\forall \lambda \in \mathbb{K}, \forall x \in E$$

Rq : - les éléments de  $\mathbb{K}$  sont dits des scalaires.

- les éléments de  $E$  sont dits des vecteurs

Exemples :  $\mathbb{R}^n = \{x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \mid x_i \in \mathbb{R}, \dots\}$

$$x, y \in \mathbb{R}^n \quad x = (x_1, x_2, x_3, \dots, x_n)$$

$$y = (y_1, y_2, \dots, y_n)$$

et  $\lambda \in \mathbb{R}$

$$x + y = (x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_n + y_n)$$

$$\lambda x = (\lambda x_1, \lambda x_2, \dots, \lambda x_n)$$

$\mathbb{R}^n$  est un  $\mathbb{R}$ -e.v.



$$2) \mathbb{R}[x] = \left\{ p = \sum_{i=1}^n \alpha_i x^i \mid \begin{array}{l} n \geq 0 \\ \alpha_i \in \mathbb{R} \\ i=0, 1, \dots, n \end{array} \right\}$$

$$p, q \in \mathbb{R}[x]$$

$$p = \sum_{i=0}^n \alpha_i x^i, \quad q = \sum_{i=0}^n \beta_i x^i$$

$$p + q = \sum_{i=0}^n (\alpha_i + \beta_i) x^i$$

$$\forall \lambda \in \mathbb{R}, \lambda p = \sum_{i=0}^n \lambda \alpha_i x^i$$

$\mathbb{R}[x]$  est un  $\mathbb{R}$ -e-v

$$3) \mathbb{R}_n[x] = \{ p \in \mathbb{R}[x] \mid d^{\circ} p \leq n \}$$

où  $n$  est entier  $n \geq 0$

$$4) M_{n,p}(\mathbb{K}) \text{ est un } \mathbb{K}\text{-e-v}$$

$$5) A(X, E) \text{ où } X \neq \emptyset$$

$E$  un  $\mathbb{K}$ -e-v

$$A(X, E) = \left\{ f: X \rightarrow E \text{ application} \right\}$$

$$x \mapsto f(x)$$

$$f, g \in A(X, E), \lambda \in \mathbb{K}$$

$$(f+g)(x) = f(x) + g(x), \forall x \in E$$

$$(\lambda f)(x) = \lambda f(x)$$

Définition: "sous espace vectoriel"  
soient  $E$  un  $\mathbb{K}$ -e-v et  $\emptyset \neq F \subseteq E$

on dit que  $F$  est un s-e-v de  $E$

si  $(F, +, \cdot_{\mathbb{K}})$  est un e-v sur  $\mathbb{K}$   
sont les m. l'ops de  $E$

Proposition: soient  $E$  un  $\mathbb{K}$ -e-v et  $F \subseteq E$ . Les deux assertions suivantes sont équivalentes.

a)  $F$  est un s-e-v de  $E$

b) Les deux conditions suivantes sont vérifiées.

$$(i) 0_E \in F$$

$$(ii) \forall x, y \in F, \forall \lambda \in \mathbb{K}$$

$$x + \lambda y \in F$$

Définition: soient  $E$  un  $\mathbb{K}$ -e-v et

$U_1, U_2, \dots, U_p$  des vecteurs dans  $E$

on dit que  $x \in E$  est combinaison

linéaire des vecteurs  $U_1, U_2, \dots, U_p$ , si on a

s'ils existent  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p \in \mathbb{K}$  tels que

$$x = \sum_{i=1}^p \alpha_i U_i$$

Notation: on note ~~par~~ par  $S = \{U_1, \dots, U_p\}$

$$\text{Vect } S = \text{Vect } \{U_1, U_2, \dots, U_p\} =$$

$$\left\{ \sum_{i=1}^p \alpha_i U_i \mid \begin{array}{l} \alpha_i \in \mathbb{K} \\ i=1, 2, \dots, p \end{array} \right\}$$

$\text{Vect } S$  est un s-e-v de  $E$

Définition: soient  $E$  un  $\mathbb{K}$ -e-v

et  $S = \{U_1, U_2, \dots, U_p\}$  une famille de

$p$ -vecteurs de  $E$ .

On dit que  $S$  engendre  $E$

(on dit aussi  $S$  est une famille génératrice de  $E$ )

$$\text{si on a: } \boxed{\text{Vect } S = E}$$



## Exemples :

1)  $E = \mathbb{R}^3$

$$F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y = 1\}$$

$F$  est l.-d. un s.-e.-v de  $\mathbb{R}^3$  ?

$$\begin{matrix} x & y \\ (a, b, c) & (x, y, z) \end{matrix} \in \mathbb{R}^3, \lambda \in \mathbb{R}$$

$$x + y = (a + x, b + y, c + z) \in \mathbb{R}^3$$

$$\lambda x = (\lambda a, \lambda b, \lambda c) \in \mathbb{R}^3$$

$$0_{\mathbb{R}^3} = (0, 0, 0) \notin F, \text{ car } (0 + 0 = 0 \neq 1)$$

$F$  n'est pas un s.-e.-v de  $\mathbb{R}^3$

2)  $G = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{matrix} x + y = 0 \\ \text{ou} \\ 2x + z = 0 \end{matrix}\}$

$G$  n'est pas

$$U = (1, -1, 5) \in G$$

$$V = (-1, 0, 2) \in G$$

$$U + V = (0, -1, 7) \notin G$$

3)  $H = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{matrix} x + y - z = 0 \\ \text{et} \\ 2x - y + 2z = 0 \end{matrix}\}$

soient  $x = (x, y, z) \in H$

$$\begin{cases} x + y - z = 0 \\ 2x - y + 2z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -y + z \\ 2(-y + z) - y + 2z = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = -y + z \\ -3y + 4z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -\frac{1}{3}z \\ y = \frac{4}{3}z \end{cases} \text{ avec } z \in \mathbb{R}$$

$$x = \left(-\frac{1}{3}z, \frac{4}{3}z, z\right), z \in \mathbb{R}$$

$$x = \frac{1}{3}z(1, -4, -3), z \in \mathbb{R}$$

$$x \in \text{Vect}\{U\}$$

concl:  $H = \text{Vect}\{U\}$

$\{U\}$  est une famille génératrice de  $H$

comme  $U \neq 0_{\mathbb{R}^3}$ ,  $\{U\}$  libre.

Définition: Soit  $E$  un  $K$ -e.-v  
 $S = \{U_1, U_2, \dots, U_p\}$  une famille dep.-vecteurs de  $E$ . On dit que

$S$  est une famille libre de  $E$

$$\sum_{i=1}^p \alpha_i U_i = 0_E \Rightarrow \alpha_i = 0_K$$

avec  
 $\alpha_i \in K$

Définition: On dit que  $S$  est liée si,  $S$  n'est

pas libre c.-à-d.  $\exists \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p \in K$

non-tous nuls tq  $\sum_{i=1}^p \alpha_i U_i = 0_E$

Proposition: soient  $E$  un  $K$ -e.-v et  $F, G$  deux s.-e.-v de  $E$

1)  $F \cap G$  est un s.-e.-v de  $E$

2)  $F \cup G$  est un s.-e.-v si  $F \subset G$  ou  $G \subset F$

$$3) F + G = \{x = a + b \mid a \in F \text{ et } b \in G\}$$

est un s.-e.-v de  $E$



Définition:  $E$  un  $K$ -e-v

$F, G$  deux s-e-v de  $E$  on dit que  $F$  et  $G$  sont supplémentaires si on a:

i /  $F \cap G = \{0_E\}$

ii /  $F + G = E$

on écrit dans ce cas:  $F \oplus G = E$

Propositions:  $E$  un  $K$ -e-v

$F, G$  deux s-e-v de  $E$

$F \oplus G = E \iff \forall x \in E, \exists ! (a, b) \in F \times G$

$\swarrow$   
 $tx = a + b$

somme  
directe

Définition:

$E$  un  $K$ -e-v,  $S = \{v_1, v_2, \dots, v_p\}$

$S$  est une base de  $E$ , si

si  $S$  génératrice de  $E$  et  $S$  est libre

Définition:

$E$  un e-v sur  $K$

Toutes les bases ont le m de  
vecteurs

$\dim_K E = \text{nb de vect dans une}$   
base de  $E$