

Chapitre II : Espace vectoriel, applications linéaires et matrices

Tout au long de ce chapitre \mathbb{K} désigne \mathbb{R} ou \mathbb{C}

I | Espace vectoriel :

Définition: soit E un ensemble non vide muni de deux lois (opérations) notées " $+$ " et " $\cdot \mathbb{K}$ " définies comme suit.

" $+$ ": $E \times E \rightarrow E$ (Loi interne)
 $(x, y) \mapsto x + y$

" $\cdot \mathbb{K}$ ": $\mathbb{K} \times E \rightarrow E$
 $(\lambda, x) \mapsto \lambda \cdot_{\mathbb{K}} x = \lambda x$ (Loi externe)

on dit que E est un espace vectoriel sur \mathbb{K} (ou un \mathbb{K} -e.v), si on a:

a) $(E, +)$ groupe commutatif:

a) " $+$ " associative: $\forall x, y, z \in E$,

$$x + (y + z) = (x + y) + z$$

b) Admet un élément neutre noté 0_E

$$\forall x \in E, x + 0_E = 0_E + x = x$$

c) Tout $x \in E$ possède un symétrique noté " $-x$ " vérifiant: $x + (-x) = (-x) + x = 0_E$

d) $\forall x, y \in E, x + y = y + x$
 (" $+$ " est commutative)

2) $\forall \in$ à la loi " $\cdot \mathbb{K}$ "

e) $\forall x, y \in E, \forall \lambda \in \mathbb{K}, \lambda(x + y) = \lambda x + \lambda y$

f) $\forall \lambda, \alpha \in \mathbb{K}, \forall x \in E, (\lambda + \alpha)x = \lambda x + \alpha x$

g) $\forall \lambda, \alpha \in \mathbb{K}, \forall x \in E$

$$\lambda(\alpha x) = (\lambda\alpha)x$$

h) $\forall x \in E, \lambda_{\mathbb{K}} \cdot x = x$

Propriétés: E un \mathbb{K} -e.v

1) $\lambda 0_E = 0_E, \forall \lambda \in \mathbb{K}$

2) $0_{\mathbb{K}} \cdot x = 0_E$

3) $\lambda x = 0_E \Leftrightarrow \lambda = 0_{\mathbb{K}}$ ou $x = 0_E$

$$\lambda \in \mathbb{K}, x \in E$$

4) $-(\lambda \cdot x) = (-\lambda) \cdot x = \lambda(-x)$

$$\forall \lambda \in \mathbb{K}, \forall x \in E$$

Rq: - Les éléments de \mathbb{K} sont dits des scalaires.
 - Les éléments de E sont dits des vecteurs

Exemples: $\mathbb{R}^n = \{x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \mid x_i \in \mathbb{R}, i \in \{1, 2, \dots, n\}\}$

$$x, y \in \mathbb{R}^n \quad x = (x_1, x_2, x_3, \dots, x_n)$$

$$y = (y_1, y_2, \dots, y_n)$$

$$\text{et } \lambda \in \mathbb{R}$$

$$x + y = (x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_n + y_n)$$

$$\lambda x = (\lambda x_1, \lambda x_2, \dots, \lambda x_n)$$

\mathbb{R}^n est un \mathbb{R} -e.v

$$2) \mathbb{R}[x] = \left\{ p = \sum_{i=0}^n \alpha_i x^i \mid \begin{array}{l} n \geq 0 \\ \alpha_i \in \mathbb{R} \\ i = 0, 1, \dots, n \end{array} \right\}$$

$p, q \in \mathbb{R}[x]$

$$p = \sum_{i=0}^n \alpha_i x^i, q = \sum_{i=0}^m \beta_i x^i$$

$$p+q = \sum_{i=0}^{\max(n,m)} (\alpha_i + \beta_i) x^i$$

$$\forall \lambda \in \mathbb{R}, \lambda p = \sum_{i=0}^n \lambda \alpha_i x^i$$

$\mathbb{R}[x]$ est un \mathbb{R} -e.v

$$3) \mathbb{R}_n[x] = \left\{ p \in \mathbb{R}[x] \mid d(p) \leq n \right\}$$

où n est entier $n \geq 0$

4) $M_{n,p}(\mathbb{K})$ est un \mathbb{K} -e.v

5) $A(x, E)$ où $x \neq \emptyset$
 E un \mathbb{K} -e.v

$$A(x, E) = \left\{ f : x \rightarrow E \text{ application} \mid \begin{array}{l} x \mapsto f(x) \end{array} \right\}$$

$f, g \in A(x, E), \lambda \in \mathbb{K}$

$$(f+g)(x) = f(x) + g(x), \forall x \in x$$

$$(\lambda f)(x) = \lambda f(x)$$

Définition: "sous espace vectoriel"
 Soient E un \mathbb{K} -e.v et $\emptyset \neq F \subseteq E$

on dit que F est un s.e.v de E

si $(F, +, \cdot)$ est un e.v sur \mathbb{K}
 sont les m. lars de E

Proposition: soient E un \mathbb{K} -e.v et $F \subseteq E$. Les deux assertions suivantes sont équivalentes.

a) F est un s.e.v de E

b) Les deux conditions suivantes sont vérifiées.

$$(i) 0_E \in F$$

$$(ii) \forall x, y \in F, \forall \lambda \in \mathbb{K}$$

$$x + \lambda y \in F$$

Définition: soient E un \mathbb{K} -e.v et U_1, U_2, \dots, U_p des vecteurs dans E . On dit que $x \in E$ est combinaison linéaire des vecteurs U_1, U_2, \dots, U_p , si on

s'il existe $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p \in \mathbb{K}$ tels que

$$x = \sum_{i=1}^p \alpha_i U_i$$

Notation: on note ~~par~~ par $S = \{U_1, \dots, U_p\}$

$$\text{Vect } S = \text{Vect } \{U_1, U_2, \dots, U_p\} =$$

$$\left\{ \sum_{i=1}^p \alpha_i U_i \mid \begin{array}{l} \alpha_i \in \mathbb{K} \\ i = 1, 2, \dots, p \end{array} \right\}$$

$\text{Vect } S$ est un s.e.v de E

Définition: soient E un \mathbb{K} -e.v

et $S = \{U_1, U_2, \dots, U_p\}$ une famille de p -vecteur de E .

On dit que S en gendre E

(on dit aussi S est une famille génératrice de E)

Si on a: $\boxed{\text{Vect } S = E}$

Exemples:

1) $E = \mathbb{R}^3$

$$F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y = 1\}$$

F est k-ell un s-e-v de \mathbb{R}^3

$$\begin{pmatrix} x \\ a, b, c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y \\ x, y, z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3, \lambda \in \mathbb{R}$$

$$x + y = (a + x, b + y, c + z) \in \mathbb{R}^3$$

$$\lambda x = (\lambda a, \lambda b, \lambda c) \in \mathbb{R}^3$$

$$0_{\mathbb{R}^3} = (0, 0, 0) \notin F, \text{ car } 0 + 0 = 0 \neq 1$$

F n'est pas un s-e-v de \mathbb{R}^3

2) $G = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{array}{l} x + y = 0 \\ \text{et} \\ x + z = 0 \end{array}\}$

G n'est pas

$$U = (1, -1, 5) \in G$$

$$V = (-1, 0, 2) \in G$$

$$U + V = (0, -1, 7) \notin G$$

3) $H = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{array}{l} x + y - z = 0 \\ \text{et} \\ 2x - y + 2z = 0 \end{array}\}$

soient $x = (x, y, z) \in H$

$$\begin{cases} x + y - z = 0 \\ 2x - y + 2z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -y + z \\ 2(y + z) - y + 2z = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = -y + z \\ -3y + 4z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -\frac{1}{3}z \\ y = \frac{4}{3}z \end{cases} \text{ avec } z \in \mathbb{R}$$

$$x = \left(-\frac{1}{3}z, \frac{4}{3}z, z\right), z \in \mathbb{R}$$

$$= \frac{1}{3}z(1, -4, 3), z \in \mathbb{R}$$

$$x \in \text{Vect}\{U\}$$

Conc: $H = \text{Vect}\{U\}$

$\{U\}$ est une famille génératrice de H comme $U \neq 0_{\mathbb{R}^3}$, $\{U\}$ libre.

Definition: Soit E un k-e-v

$S = \{U_1, U_2, \dots, U_p\}$ une famille dep-vec de E . On dit que

S est une famille libre de E

$$\sum_{i=1}^p \alpha_i U_i = 0_E \Rightarrow \alpha_i = 0_k \quad \text{avec} \quad \alpha_i \in k$$

Definition: On dit que S est liée si S n'est

pas libre càd $\exists \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p \in k$

non tous nuls tq $\sum_{i=1}^p \alpha_i U_i = 0_E$

Proposition: soient E un k-e-v et F, G deux s-e-v de E

1) $F \cap G$ est un s-e-v de E

2) $F \cup G$ est un s-e-v si $F \subset G$ ou $G \subset F$

3) $F + G = \{x = a + b \mid \begin{array}{l} a \in F \\ \text{et} \\ b \in G \end{array}\}$

est un s-e-v de E

Définition: E un K -e.v

F, G deux s-e.v de E on dit que F et G sont supplémentaires si on a :

$$i / F \cap G = \{0_E\}$$

$$ii / F + G = E$$

on écrit dans ce cas : $F \oplus G = E$

Propositions: E un K -e.v

F, G deux s-e.v de E

$$F \oplus G = E \text{ssi } \forall x \in E, \exists ! (a, b) \in F \times G$$

$$\text{tq } x = a+b$$

Somme
directe

Définition:

E un K -e.v, $S = \{v_1, v_2, \dots, v_p\}$

S est une base de E , si

si S génératrice de E et S est libre

Définition:

E un e.v sur K

Toutes les bases ont le m de vecteurs

$\dim_K E = \text{nb de vect dans une base de } E$