

See discussions, stats, and author profiles for this publication at: <https://www.researchgate.net/publication/330506832>

# Examen Analyse Numérique Master 1 2018 2019 S1

Preprint · January 2019

---

CITATIONS

0

---

READS

6,495

1 author:



Jean Jules Fifen

The University of Ngaoundere

87 PUBLICATIONS 1,532 CITATIONS

SEE PROFILE

Année Académique **2018-2019**  
**Master 1 EEA**

(Semestre 1, Session 1, 19 janvier 2019),  $\Delta t = 2h$   
 Examineur : **Pr. FIFEN Jean Jules**

EXAMEN DE **CALCUL NUMERIQUE (EEA451)**

**14pts 1 Résolution numérique d'une EDO**

Soit à résoudre l'EDO du premier ordre

$$\begin{cases} y'(t) = f(t, y(t)), & t \in I \quad y \in C^1(I) \\ y(t_0) = y_0, \end{cases} \quad (1.1)$$

$f$  étant une fonction continue de  $I \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ .  $I$  étant un intervalle de  $\mathbb{R}_+$ .

- 2,5pts 1. Établir l'algorithme de Runge-Kutta 4.  
 0,5pt 2. Donner la condition d'existence et d'unicité de la solution du problème de Cauchy (1.1).  
 3pts 3. Les méthodes Runge-Kutta 4 sont à un pas et par conséquent moins précises que les méthodes à pas multiples.  
 1pt (a) Donner le principe des méthodes de **prédiction-correction** qui sont des méthodes à pas multiples.  
 2pts (b) Établir les formules d'Adams-Moulton et d'Adams-Bashforth d'ordre 2.  
 2pts 4. Soit à résoudre le système d'EDO suivant :

$$\begin{cases} y_1'(t) = f_1(t, y_1(t), y_2(t), \dots, y_m(t)) & , y_1(t_0) = y_{1,0} \\ y_2'(t) = f_2(t, y_1(t), y_2(t), \dots, y_m(t)) & , y_2(t_0) = y_{2,0} \\ \vdots & \vdots \\ y_m'(t) = f_m(t, y_1(t), y_2(t), \dots, y_m(t)) & , y_m(t_0) = y_{m,0}, \end{cases} \quad (1.2)$$

où  $m \in \mathbb{N}^*$  et les  $f_i, i \in [1, m] \cap \mathbb{N}^*$  sont des fonctions continues de  $I \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ . Établir un algorithme de résolution par la méthode de Runge-Kutta 4.

- 6pts 5. On considère l'EDO d'ordre  $m$  avec condition initiale :

$$\begin{cases} y^{(m)}(t) = f(t, y(t), y^{(1)}(t), y^{(2)}(t), \dots, y^{(m-1)}(t)) & , m \in \mathbb{N}^* \\ y^{(k)}(t_0) = c_{k+1}, & k \in [0, m-1] \cap \mathbb{N}, \quad c_{k+1} \in \mathbb{R}. \end{cases} \quad (1.3)$$

avec  $\forall k \in [0, m-1] \cap \mathbb{N}$ ,  $y^{(k)}$  est la dérivée d'ordre  $k$  de la fonction  $y \in C^{m-1}(I)$  et  $f$  une fonction continue de  $I \times \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$ .

- 1pt (a) Montrer que le système (1.3) est équivalent au système (1.4) défini par

$$\begin{cases} y_1'(t) = y_2(t) \\ y_2'(t) = y_2(t) \\ \vdots \\ y_{m-1}'(t) = y_m(t) \\ y_m'(t) = f(t, y_1(t), y_2(t), \dots, y_m(t)) \\ y_k(t_0) = c_k, \quad \forall k \in [1, m-1] \cap \mathbb{N} \end{cases} \quad (1.4)$$

- 5pts (b) **Application**

Résoudre l'EDO d'ordre 4 suivante en utilisant une méthode de **prédiction-correction** d'ordre 2.

$$\begin{cases} y^{(4)}(t) = y^{(2)}(t) e^t + (y^{(3)}(t))^3 \\ y(0) = 2, y^{(1)}(0) = 1, y^{(2)}(0) = 0 \text{ et } y^{(3)}(0) = 4. \end{cases} \quad (1.5)$$

On présentera toute la théorie possible puis on donnera un programme Fortran prêt à être exécuté.

## 4pts 2 Résolution des EDP par différences finies.

En utilisant le schéma implicite, résoudre l'équation de la chaleur se propageant sur une surface rectangulaire. On rappelle que le problème à résoudre est donné par le système (2.1).

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} - \nu \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \nu \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0, & \forall (x, y, t) \in \Omega \times \mathbb{R}_+^*, \\ u(0, x, y) = u_0(x, y), & \forall (x, y) \in \Omega = (0, 1) \times (0, L), \quad L \in \mathbb{R}_+^*, \\ u(t, x, y) = 0, & \forall t \in \mathbb{R}_+^*, \forall (x, y) \in \partial\Omega. \end{cases} \quad (2.1)$$

**Indications :** On montrera qu'il suffira d'inverser la matrice symétrique tridiagonale "par blocs"

$$\begin{pmatrix} D_1 & E_1 & 0 & \cdots & 0 \\ E_1 & D_2 & E_2 & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & E_{N_x-2} & D_{N_x-1} & E_{N_x-1} \\ 0 & \cdots & 0 & E_{N_x-1} & D_{N_x} \end{pmatrix} \quad (2.2)$$

où les blocs diagonaux  $D_j$  sont des matrices carrées de tailles  $N_y$  définies par

$$\begin{pmatrix} 1 + (C_x + C_y) & -C_y & 0 & \cdots & 0 \\ -C_y & 1 + (C_x + C_y) & -C_y & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & -C_y & 1 + (C_x + C_y) & -C_y \\ 0 & \cdots & 0 & -C_y & 1 + (C_x + C_y) \end{pmatrix} \quad (2.3)$$

où les  $C_x$ ,  $C_y$  et  $E_j$  sont à définir.

## 2pts 3 Optimisation

Dans tout l'exercice,  $f$  est un champ scalaire sur  $\mathbb{R}^n$  et  $n \in \mathbb{N}^*$ .

- 0,5pt 1. Donner les conditions d'optimalité en maximisation.
- 0,5pt 2. On suppose que  $f$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur un ensemble convexe  $\mathbb{E} \subset \mathbb{R}^n$ .  
Montrer que si  $f$  est convexe, alors

$$\forall (x, y) \in \mathbb{E} \times \mathbb{E}, \quad {}^t(y - x) \nabla f(x) \leq f(y) - f(x). \quad (3.1)$$

3. En optimisation numérique locale, chaque itération se traduit par l'équation

$$x_{k+1} = x_k + \alpha_k p_k, \quad k \in \mathbb{N}. \quad (3.2)$$

On suppose que  $f$  est concave et on se propose de rechercher un maximum.

- 0,5pt (a) Établir l'expression de  $\alpha_k$  si  $f$  est une fonction quadratique.
- 0,5pt (b) Établir l'expression de  $p_k$  pour l'algorithme de Newton.