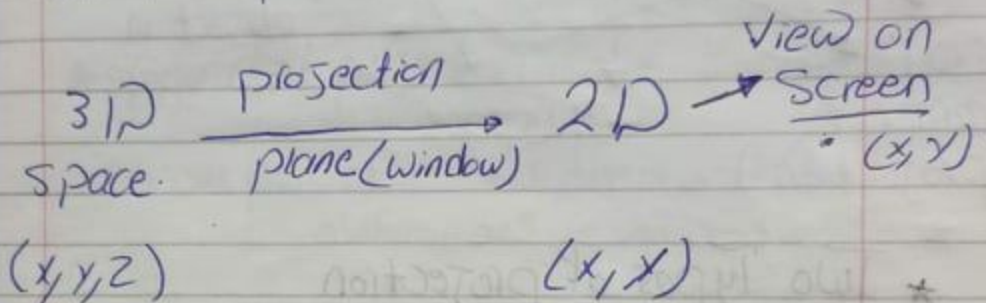


# projection

Projection (نقش)   
 Transform points from 3D to 2D



★ كذا Two parameters

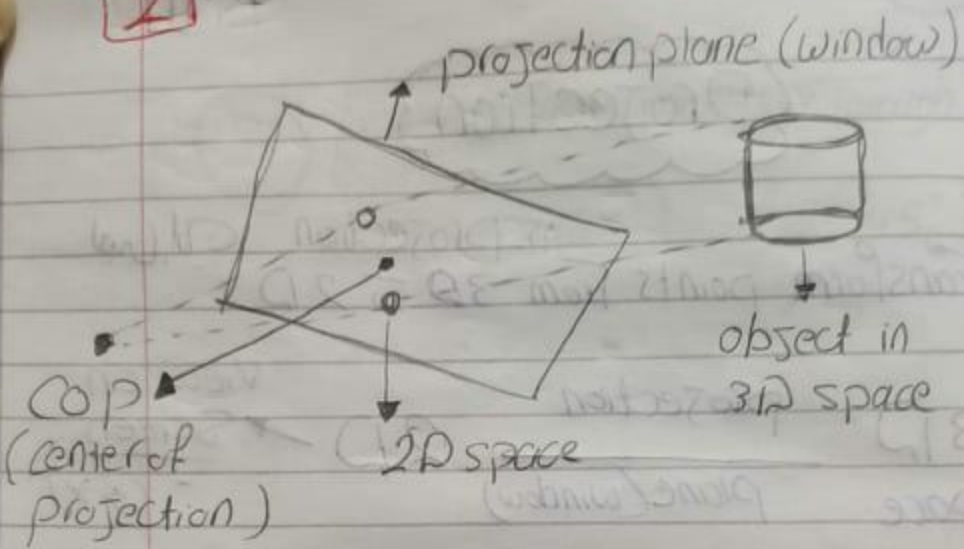
## 1) PP (projection plane)

وکی عارة عن window نه فلاها زو  
ال object مو ال 3D ال 2D

## 2) Cop (Center of projection)

دای عارة عن ال center  
Projection plane (window).

2



## \* Two Types of projection

- 1) perspective projection
- 2) parallel projection

### 1) parallel projection:

بمعنى أن object في 3D space  
يتمثل projection على 2D space

Parallel بمعنى أن خطوط

الموجودة في 3D space تتحول إلى lines في 2D space  
وتتواكب مع بعضها البعض في 2D space  
مع بقاءها متوازية في 3D space

\* أيت الفكرة في ال parallel projection  
بيكون ال

parallel projection حول المحاور الأساسية  
x, y, z axes

\* parallel projection about X-axis

1) المحور اليعمل عنده projection يتخلف  
ويتناقص على المتوازيات الباقية

\* Ex:

$(3, 2, 7) \rightarrow$  projection about x

$(2, 7)$

$(3, 2, 7) \longrightarrow (2, 7)$

3D



2D

projection  
about

X-axis

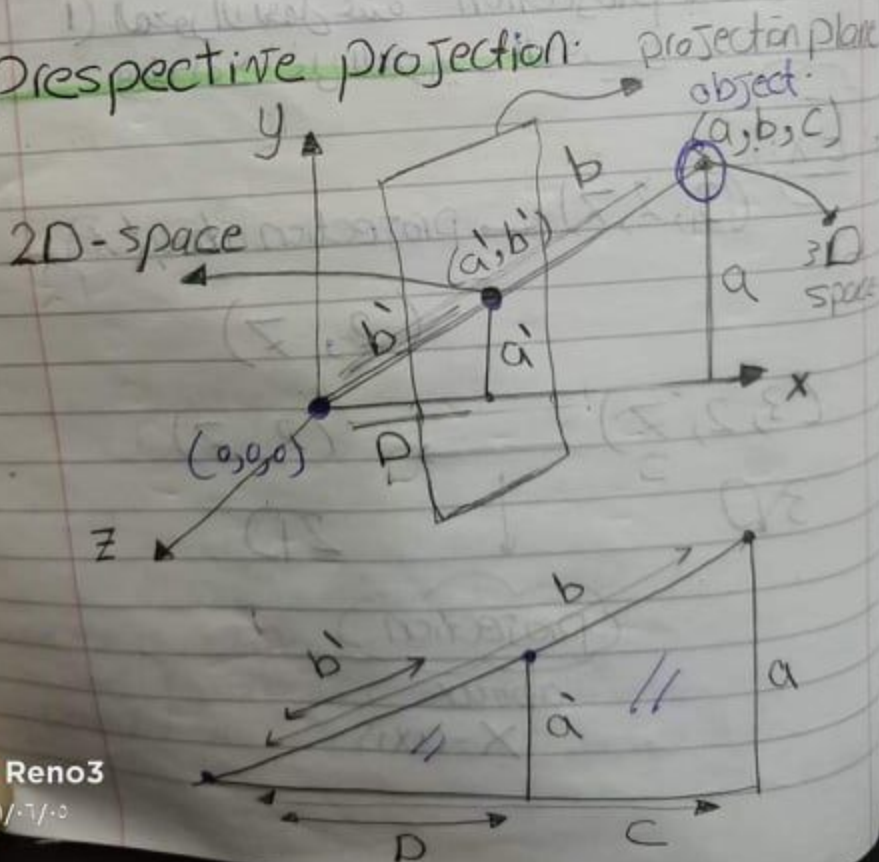
[4]  
[2] Ex:  $(3, 2, 7) \rightarrow$  about  $y$

$\hookrightarrow (3, 7)$

[3] Ex:  $(3, 2, 7) \rightarrow$  about  $z$

$\hookrightarrow (3, 2)$

\* Perspective projection:





★ بالتساويين القلبيين (المثلث abc والمثلث  $a'b'D$ )

$$\therefore \frac{D}{C} = \frac{a'}{a} = \frac{b'}{b}$$

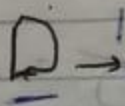
$$\rightarrow \frac{D}{C} = \frac{a'}{a} \Rightarrow a' = a \frac{D}{C}$$

$$\rightarrow \frac{D}{C} = \frac{b'}{b} \Rightarrow b' = b \frac{D}{C}$$

$$\rightarrow c' = D$$

مشتكافوناً معاً

Note



في المسافة من العين  
Cop

Center of projection

المرآة projection المرآة  
view plan

6

Matrix:

$$\text{Per} = \begin{bmatrix} a & b & c & 1 \\ a' & b' & c' & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & D \end{bmatrix}$$

العمودات 1, 2, 3, 4  
sss

$$\frac{a'}{a} = \frac{b'}{b} = \frac{D}{c}$$

$$\frac{a'}{a} = 1 \Rightarrow a' = a$$

$$\frac{b'}{b} = 1 \Rightarrow b' = b$$

$$\frac{D}{c} = 1 \Rightarrow c' = \frac{1}{\frac{D}{c}} = \frac{c}{D}$$

$$c' = c$$

$$\frac{1}{D}$$

Per:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{D} & 0 \end{bmatrix}$$

OR

لو ضرب كل النقط في D  
فيبقى المصفوفة بدلالة D

Per:

$$\begin{bmatrix} D & 0 & 0 & 0 \\ 0 & D & 0 & 0 \\ 0 & 0 & D & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Proof

Apply The prespective Matrix

$$\overline{To} \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \\ 1 \end{bmatrix}$$

8

## \* خطوات الاثبات

- (1) تحويل الـ perspective Matrix الى  
 (2) الـ Matrix بتاي النقطة الـ perspective  
 (3) تقسيم الصفوف الناتجة من كل عنصر  
 على الـ Fourth Component  
 (العنصر الرابع)

$$[1] \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \\ \frac{c}{D} \end{bmatrix}$$

هذه العنصر الـ perspective الصفوف كلها على  
 (Fourth Component)

$$[2] \begin{bmatrix} \frac{a}{c/D} \\ \frac{b}{c/D} \\ \frac{c}{c/D} \\ \frac{c}{D/c/D} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \frac{D}{c} \\ b \frac{D}{c} \\ D \\ 1 \end{bmatrix} \quad \#$$

Row 4  
 ليس



$$a' = a \frac{D}{c}$$

$$b' = b \frac{D}{c}$$

$$c' = D$$



الابتداء باستخدام الـ

$$\text{pre} = \begin{bmatrix} D & 0 & 0 & 0 \\ 0 & D & 0 & 0 \\ 0 & 0 & D & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} D & 0 & 0 & 0 \\ 0 & D & 0 & 0 \\ 0 & 0 & D & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} aD \\ bD \\ cD \\ c \end{bmatrix}$$

النتيجة المطلوبة كلها على C

$$\begin{bmatrix} aD/c \\ bD/c \\ cD/c \\ c/c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} aD/c \\ bD/c \\ D \\ 1 \end{bmatrix} \quad \#$$

10

# Camera Model:

\* المعنى أننا نستخدم كاميرا 3D ونصور بها  
أشياء مختلفة

## 1) Projection:

طبيعياً وانا بصور شيء كل ما اقرب كل الاشياء لي  
كلما اذهب يصبغ (مباين) projection الـ 3D  
vector.

(الـ) focal length العين و  
Center of  
View (projection) plane.

## 2) الكاميرا بتاخذ وضع معين تغير عنه \*

Three Dimensions.

### 1) Look vector

The Direction Which The Camera Pointing

### 2) Up vector

Determines how The Camera is Rotated

11

3) Right The Camera Vector.

$x, y, z$  Three Dimensions

★ كذا كذا كذا كذا كذا

هذه هي واحدة منهم ونكتب  
الآخرين الباقين

بنفس الطريقة

Dot product -

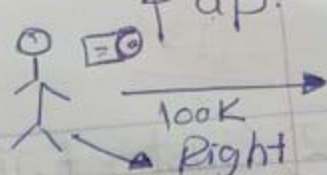
Ex:  $(a, b, c)$

ناتج المربع

$\downarrow$   
 $(-b, a, 0)$

$=$   
Zero

12

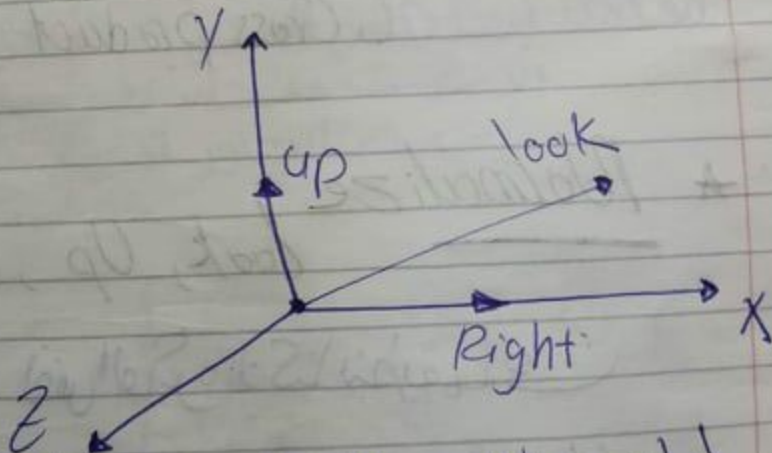


## Steps:

Centre of projection

- 1) Translate Cop To origin  
(Translat  $\rightarrow -$ )

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -\text{Cop}_x \\ 0 & 1 & 0 & -\text{Cop}_y \\ 0 & 0 & 1 & -\text{Cop}_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$



لو استعملنا الـ look vector

$$\text{look} = (0, 0, 1) \quad \text{up} = (0, 1, 0)$$

$$\text{Right} = (1, 0, 0)$$



13

② Construct The Co-ordinates  
(Viewer System)

$$\text{look} = \text{Center} - \text{Cop.}$$

(Center of projection)

$$\text{right} = \text{look} \times \text{Vup. (viewer Up)}$$

↳ Cross product.

$$\text{Up} = \text{right} \times \text{look}$$

↳ Cross product.

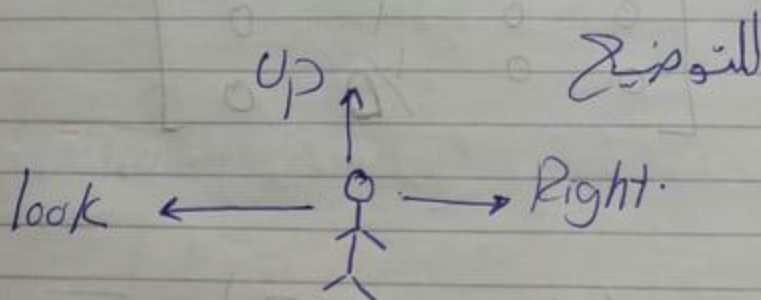
★ Normalize Look, Up, Right

نفس الفكرة ولكن بتطبيقها

u, v, w

### ③ Rotate Camera Coordinate System

To  
World Co-ordinate System



مما لا شك فيه اننا لنقل السكارة للكاميرا  
الا اننا علينا ان نقرر زوايا  
الاستخدام للكاميرا الا اننا

$$R_1 = \begin{bmatrix} \text{Right}_x & \text{Right}_y & \text{Right}_z & 0 \\ \text{Up}_x & \text{Up}_y & \text{Up}_z & 0 \\ \text{look}_x & \text{look}_y & \text{look}_z & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

[15]

④ Apply Perspective projection.

$$\text{per} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1/D & 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{Camera Matrix} = (\text{Per} \times R_1) \times T,$$

⑤ Apply Clipping Algorithm.

⑥ View port Mapping  
(Camera properties).

(16)

## Equations

Ex.

What is the projection of the point  $(12, 8, 6)$  at the camera view plane if the camera parameters are.

$$\begin{aligned} C_{op} &= (3, 2, 2) \\ V_{pN} &= (3, 4, 0) \\ V_{up} &= (4, 1, 1) \end{aligned} \quad D = 4$$

if:

use parallel & perspective projection

① Translate  $C_{op}$  to origin.

المنطقة التي فيها النقطة  
projection point

$C_{op}$

$C_{op}$  - projection point

$$(12, 8, 6) - (3, 2, 2) = (9, 6, 4)$$



17

②

$V_{pw} \times V_{up}$  Cross product

$$\begin{bmatrix} 3 & 4 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = (4, -3, -1)$$

شعبه ری

$$U = (4, -3, -1)$$

$$W = (3, 4, 0)$$

که ناقص  $\star$

یقت

$U \times W \rightarrow$  Cross product.

Note

Normalize

$U \times W \rightarrow$  Cross product

$$U = (4, -3, -1)$$

$$\frac{4}{\sqrt{4^2 + (-3)^2 + (-1)^2}} = \frac{4}{\sqrt{26}}, \frac{-3}{\sqrt{26}}, \frac{-1}{\sqrt{26}}$$

$$= (0.78, -0.59, -0.2)$$

18

$$W = (3, 4, 0) = \frac{3}{\sqrt{3^2+4^2+0}} = \frac{3}{\sqrt{25}} = \frac{3}{5}$$

$$\frac{3}{5}, \frac{4}{5}, 0 = (0.6, 0.8, 0)$$

$U \times W$

$$\begin{bmatrix} 0.78 & -0.59 & -0.2 \\ 0.6 & 0.8 & 0 \end{bmatrix}$$

$$(0.16, -0.12, 0.98)$$

$$R = \begin{pmatrix} 0.78 & -0.59 & -0.2 \\ 0.16 & -0.12 & 0.98 \\ 0.6 & 0.8 & 0 \end{pmatrix}$$

19

③ Apply R To Result of step (1)  
(9, 6, 4)

$$\begin{pmatrix} 0.78 & -0.59 & -0.2 \\ 0.16 & 0.12 & 0.98 \\ 0.6 & 0.8 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 9 \\ 6 \\ 4 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 2.68 \\ 4.64 \\ 10.2 \end{pmatrix}$$

④ Apply projection.

★ parallel projection.

X, Y and Z axis

(2.68, 4.64)

20

\* perspective projection

$$(x, y, z) \rightarrow \left( x \frac{D}{z}, y \frac{D}{z} \right)$$

$$D = 4$$

$$2.68 * \frac{4}{10.2}$$

$$4.64 * \frac{4}{10.2}$$

$$\therefore (1.05, 1.82)$$