BRACELET DÉTECTEUR DE CHUTE

30348



Objectifs

- **♣** Suivre l'état de santé d'une personne âgée en temps réel en contrôlant sa pulsation cardiaque et en détectant sa chute.
- **♣** Notifier les états anormaux et enclencher l'alarme en cas de chute.

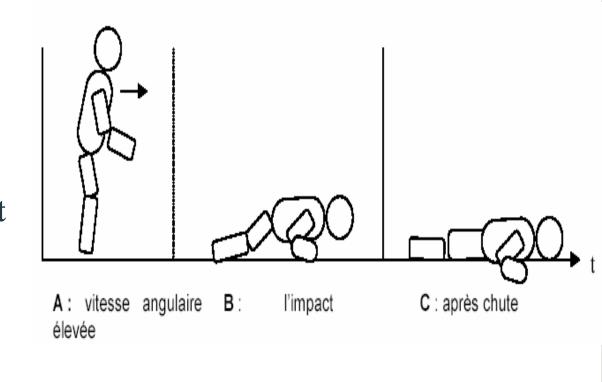
Plan

I- Contexte général..... II- Outils et environnement de travail..... III- Montage..... IV- Codage et test..... V- Modélisation du bracelet..... VI- Conclusion et perspective.....

I- Contexte général (1)

I-1- Identification d'une chute :

- **4** Chute = l'action de tomber, de perdre l'équilibre, d'être entraîné vers le sol.
- **↓** Un capteur devrait être positionné à un endroit qui subit peu de déplacement vers la position vertical d'où le choix du poignet sous la forme d'un bracelet.



I- Contexte général (2)

I-2- Suivi de la pression cardiaque :

Le suivi de l'activité cardiaque en permanence, permet de déterminer si un évènement particulier se produit :

- **4** Une chute accidentelle induira une augmentation de la fréquence cardiaque.
- **Une chute due à une baisse de pression induira une baisse de la fréquence cardiaque.**

II- Outils et environnement de travail (1)

II-1- Carte ESP8266 :

- **4** Carte Arduino programmable à faible coût.
- **♣** Processeur cadencé à 80MHz et 80KB de RAM.
- **4** Communication en wifi et Bluetooth avec d'autres appareils (ordinateurs, smartphones, etc.).
- **416** broches GPIO.



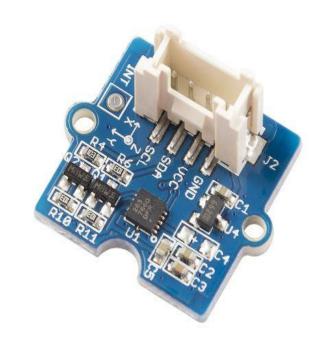
AP Mode



II- Outils et environnement de travail (2)

II-2- Accéléromètre chute Grove:

- **Détection des modifications de position et de chute.**
- **4** 3 axes de sortie pour la detection de movement jusqu'à ± 1.50g.
- **4** Communication avec un microcontrôleur arduino via un port I2C (sortie numérique)
- **4** Faible consommation: 0.4 μA.
- **♣** Sensibilité: 3,9 mg/LSB à 2 g.



II- Outils et environnement de travail (3)

II-3- Capteur de distance Sharp GP2Y0A710K0F:

- Durée d'une mesure de distance: 16,5ms.
- **4** Mode de tension en sortie: Analogique.
- L'Arduino va convertir la tension électrique analogique en sortie du capteur, en un nombre entre 0 et 1023.
- \blacksquare Distance en cm = (57870 / la valeur) 75.



II- Outils et environnement de travail (4)

II-4- Capteur à ultrason HC-SR04:

- **4** Permet de calculer la distance avec un obstacle.
- **4** Envoie des ondes ultrasonores et les réceptionnes puis calcul la durée prise.
- \blacksquare Distance en cm = durée * 0.034/2.



II- Outils et environnement de travail (5)

II-5- Capteur de rythme cardique :

- Mesurer la fréquence cardiaque.
- **4** Capteur optique avec des circuits d'amplification et de suppression de bruit.
- **Longueur d'onde : 609 nm**
- **4** Facteur d'apmlification : 330



II- Outils et environnement de travail (6)

II-6- Environement de developpement (Arduino):

```
File Edit Sketch Tools Help

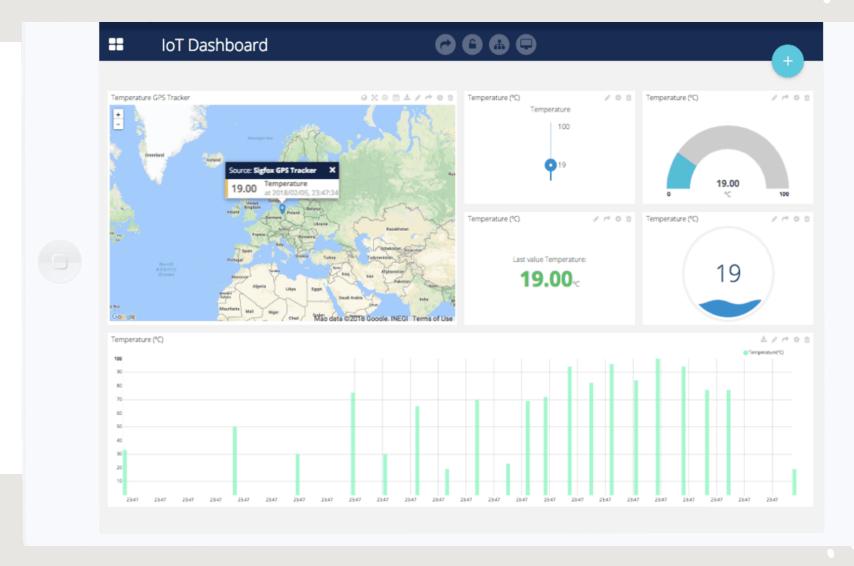
Sketch_sep06a

Foid setup() {
    // put your setup code here, to run once:
}

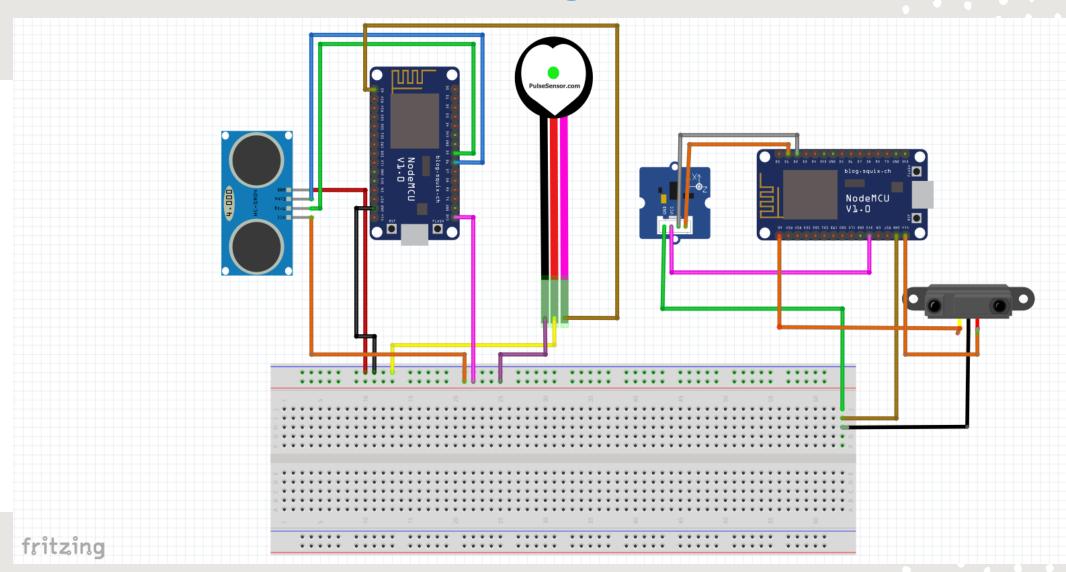
void loop() {
    // put your main code here, to run repeatedly:
}
```

II- Outils et environnement de travail (7)

II-7- Plateforme de suivi et d'alerte (Ubidots) :



III- Montage



IV- Codage et test (1)

```
COM4
```

```
-17.99=>Chute:-17.98522.
POSTING YOUR VARIABLES
OK|ERROR|400Set int data success.
936
-13.17=>Chute:-13.17308,
POSTING YOUR VARIABLES
OK|ERROR|400Set int data success.
0.25=>Chute:0.25358,
POSTING YOUR VARIABLES
OK|ERROR|400Set int data success.
22.92=>Chute:22.91878,
POSTING YOUR VARIABLES
OK|ERROR|400Set int data success.
24.60=>Chute:24.60413,
POSTING YOUR VARIABLES
OK|ERROR|400Set int data success.
13.35=>Chute:13.35114,
POSTING YOUR VARIABLES
OK|ERROR|400Set int data success.
6.62=>Chute:6.62200,
POSTING YOUR VARIABLES
OK|ERROR|400Set int data success.
2.68=>Chute:2.67785,
POSTING YOUR VARIABLES
OK|ERROR|400Set int data success.
cm
-1.47=>Chute:-1.46760,
POSTING YOUR VARIABLES
OK|ERROR|400Set int data success.
-3.02=>Chute:-3.02239,
```

IV- Codage et test (2)

```
COM4
                                                                                                                                                                                                                                                               o ×
                                                                                                                                                                                                                                                                   Send
Distance: 193 cm.
Distance: 168 cm.
Distance: 192 cm.
Distance: 192 cm.
Distance: 213 cm.
Distance: 213 cm.
Distance: 195 cm.
Distance: 4 cm.
Distance: 4 cm.
Distance: 8 cm.
Distance: 4 cm.
Distance: 4 cm.
Distance: 4 cm.
Distance: 7 cm.
Distance: 6 cm.
Distance: 7 cm.
Distance: 11 cm.
Distance: 12 cm.
Distance: 11 cm.
Distance: 193 cm.
Distance: 16 cm.
Distance: 4 cm.
Distance: 4 cm.
Distance: 3 cm.
Beat Detected!
Distance: 4 cm.
Distance: 2 cm.
Distance: 2 cm.
Beat Detected!
BPM : 85
Distance: 3 cm.
Distance: 2 cm.
Distance: 4 cm.
Distance: 10 cm.
Distance: 7 cm.
Distance: 2418 cm.
Distance: 13 cm.
Distance: 170 cm.
Distance: 171 cm.
Distance: 168 cm.
Distance: 169 cm.
Distance: 169 cm.
Distance: 193 cm.
Distance: 169 cm.
Distance: 168 cm.
Distance: 168 cm.
Distance: 170 cm.
Distance: 169 cm.
Distance: 193 cm.
Distance: 214 cm.
Distance: 213 cm.
```

IV- Codage et test (3)











chute alert! Boîte de réception



Notifications Ubidots 11:46 Hey there, chute was 23.41837 at 2021-06-03 12:46:44 +0200.

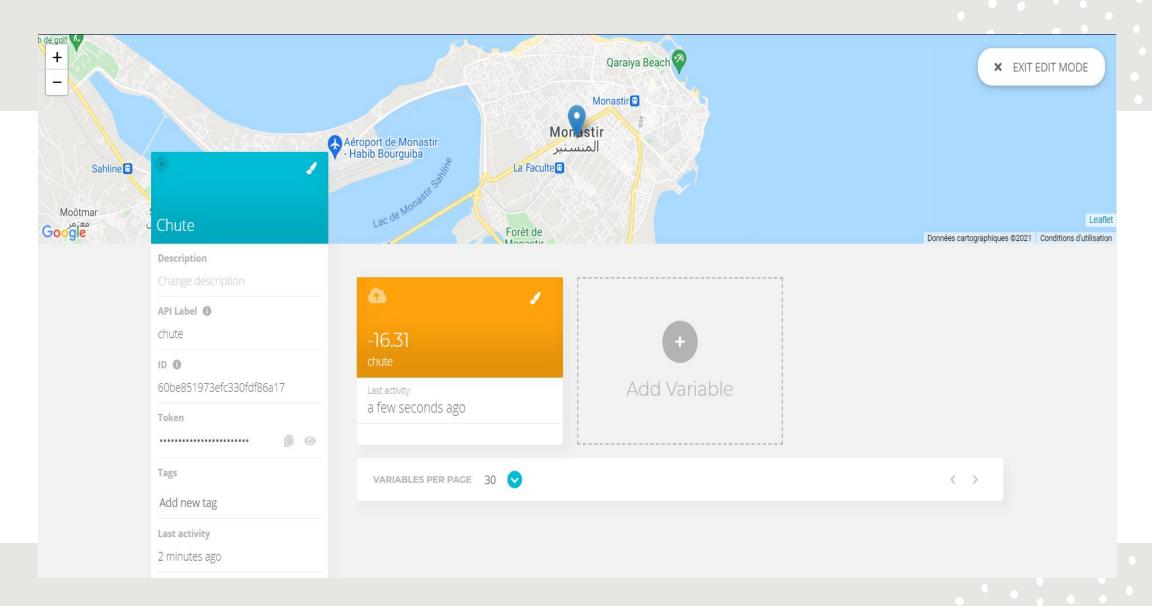
14

Notifications Ubidots 12:19 à moi 🗸

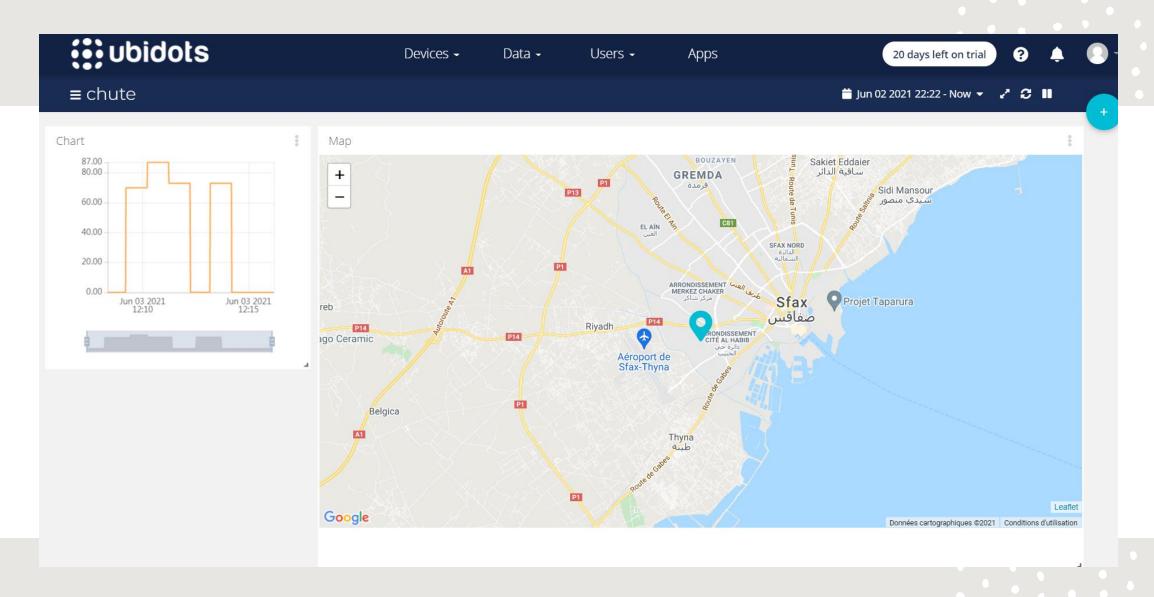


Hey there, chute was 21.77258 at 2021-06-03 13:19:13 +0200.

IV- Codage et test (4)



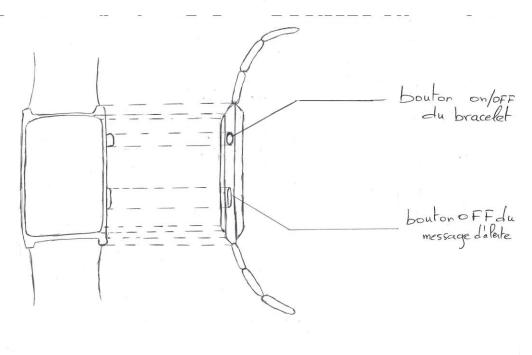
IV- Codage et test (5)

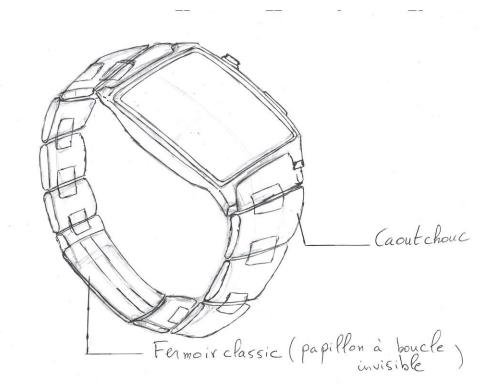


V- Modélisation du bracelet

sondage réalisé au cours de l'année sur la préférence des personnes agées

→ sketch dessiné à la main





VI- Conclusion et perspectives

- **Le tude et réalisation d'une carte à microcontrôleur Arduino pour le contrôle de la chute des personnes âgées et la mesure de leurs pulsations cardiaques en temps réel.**
- **4** Suivi des informations récoltées à traves l'application Ubidots permettant d'enclencher les alertes et les notifications.
- 4 Proposition d'un modèle de Bracelet comme perspective de fabrication.

Chute §

```
#include <SharpIR.h>
#include <Wire.h>
#include <SoftwareSerial.h>
#include "UbidotsMicroESP8266.h"
#include <ESP8266WiFi.h>
#define WIFISSID "Orange-OBB4" // Put here your Wi-Fi SSID
#define PASSWORD "4QYEY6JMRGY" // Put here your Wi-Fi password
#define TOKEN "BBFF-mYz56PRJR12IhJseVDQCDAVlKqojSe"
#define pin A0
double distance;
Ubidots client (TOKEN);
void setup () {
        Serial.begin (9600);
       pinMode(pin, INPUT);
        WiFi.begin (WIFISSID, PASSWORD);
Serial.println("");
Serial.print("Connecting");
while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
Serial.print(".");
delay(500);
Serial.println();
Serial.print("connected: ");
Serial.println(WiFi.localIP());
client.setDataSourceName("Chute");
client.setDataSourceLabel("Chute");
```

ANNEXE 1: Code de chute

```
void loop () {
        uint16 t value = analogRead (pin);
        distance = get IR (value);
         if (distance<30) {
        Serial.println (value);
        Serial.print (distance);
  client.add("Chute", distance);
  client.sendAll(true);
        Serial.println (" cm");
        Serial.println ();
        delay (500);
double get IR (uint16 t value) {
        if (value < 10) value = 10;
    return ((57870.0 / value ) - 75.0);
```

ultra heart

```
#include "UbidotsMicroESP8266.h"
#include <ESP8266WiFi.h>
#define WIFISSID "Orange-OBB4" // Put here your Wi-Fi SSID
#define PASSWORD "4QYEY6JMRGY" // Put here your Wi-Fi password
#define TOKEN "BBFF-mYz56PRJR12IhJseVDQCDAV1KgojSe"
boolean countStatus;
int beat, bpm;
unsigned long millisBefore;
Ubidots client (TOKEN);
const int trigPin = D5;
const int echoPin = D6;
long duration;
int distance;
void setup()
pinMode(trigPin, OUTPUT);
pinMode (echoPin, INPUT);
Serial.begin(9600);
Serial.begin(9600);
 WiFi.begin (WIFISSID, PASSWORD);
Serial.println("");
Serial.print("Connecting");
while (WiFi.status() != WL CONNECTED) {
Serial.print(".");
Serial.println();
Serial.print("connected: ");
Serial.println(WiFi.localIP());
client.setDataSourceName("BPM");
client.setDataSourceLabel("BPM");
client.setDataSourceName("distance");
```

ANNEXE 2 : Code de Pouls et distance (1)

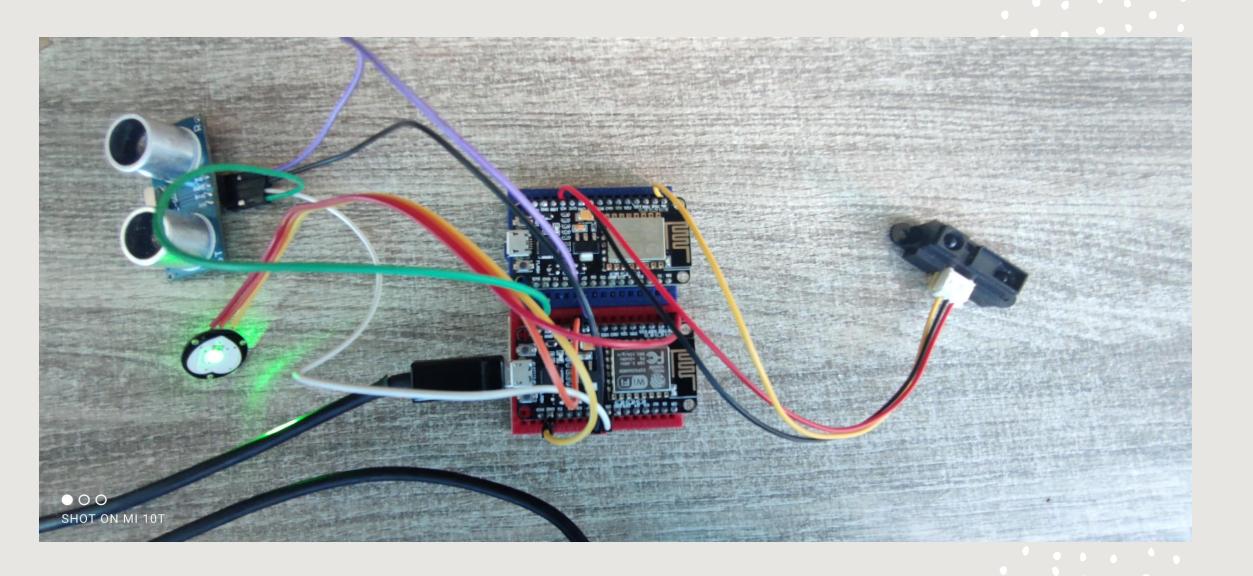
```
client.setDataSourceLabel("distance");
void loop() {
   Heart();
   Ultrason();
void Heart()
 // read the input on analog pin 0:
 int sensorValue = analogRead(A0);
 // print out the value you read:
 //Serial.println(sensorValue);
 if (countStatus == 0)
    if (sensorValue > 529)
      countStatus = 1:
     beat++;
      Serial.println("Beat Detected!");
     //Serial.print("Beat : ");
     //Serial.println(beat);
 else
    if (sensorValue < 490)
      countStatus = 0;
 if (millis() - millisBefore > 60000)
  {if(beat>2){
   bpm = random(80,90);
```

beat = 0;Serial.print("BPM : "); Serial.println(bpm); millisBefore = millis(); else bpm = 0;delay(1); client.add("Pulsation", bpm); client.sendAll(true); void Ultrason() { // Clears the trigPin digitalWrite(trigPin, LOW); delayMicroseconds(2); // Sets the trigPin on HIGH state for 10 micro seconds digitalWrite(trigPin, HIGH); delayMicroseconds(10); digitalWrite(trigPin, LOW); // Reads the echoPin, returns the sound wave travel time in microseconds duration = pulseIn(echoPin, HIGH); // Calculating the distance distance= duration*0.034/2; // Prints the distance on the Serial Monitor Serial.print("Distance: "); Serial.print(distance); client.add("distance", distance); client.sendAll(true);

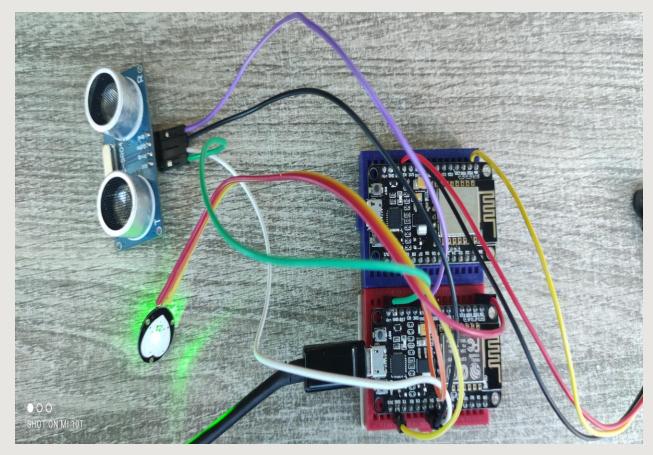
ANNEXE 2 : Code de Pouls et distance (2)

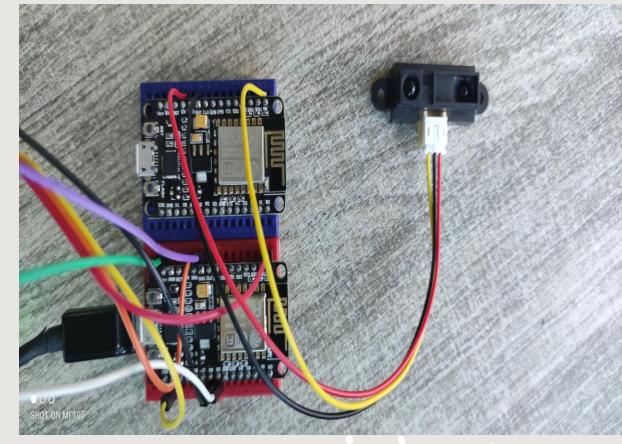
```
Serial.println(" cm.");
delay(1000);
}
```

ANNEXE 3: Branchement du prototype (1)

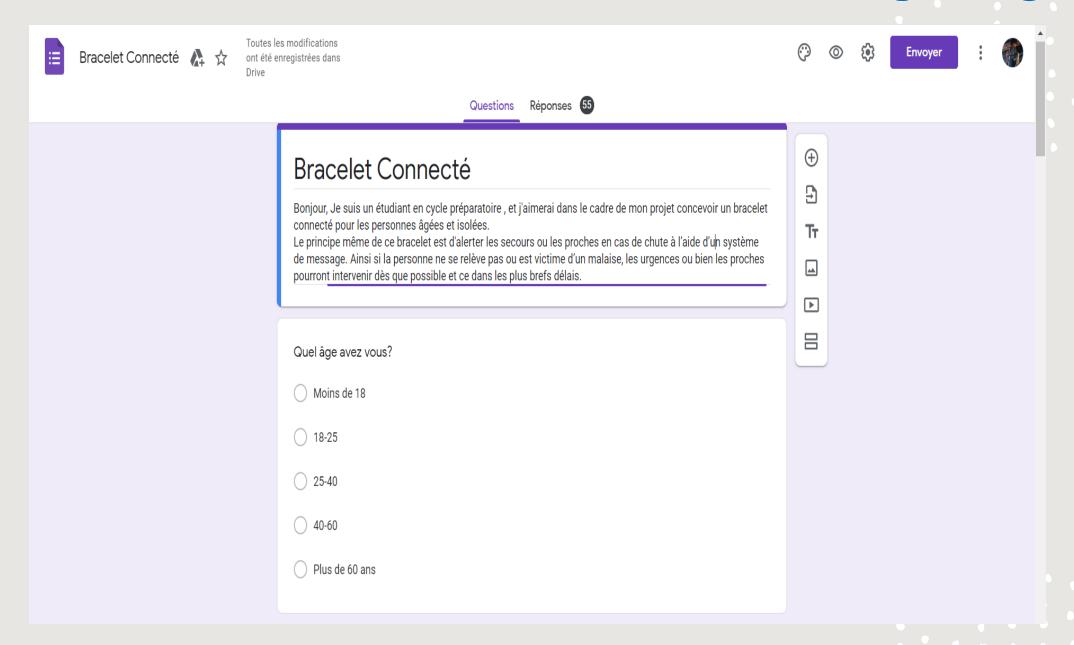


ANNEXE 3: Branchement du prototype (2)

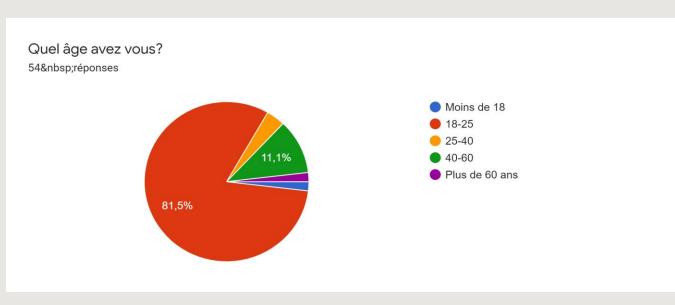


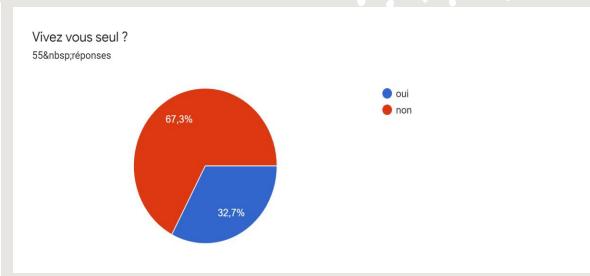


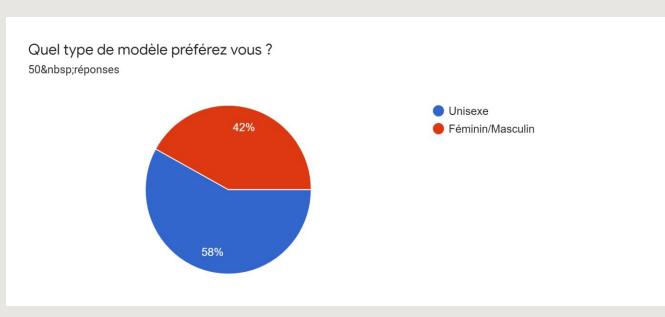
ANNEXE 4 : Sondage en ligne (1)

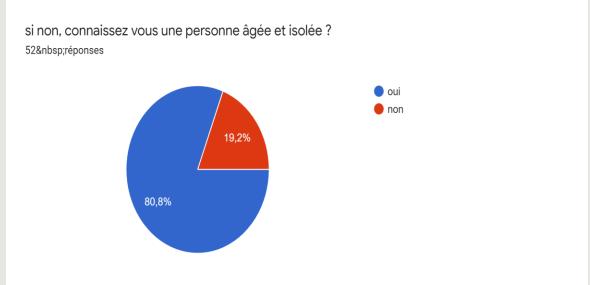


ANNEXE 4 : Sondage en ligne (2)

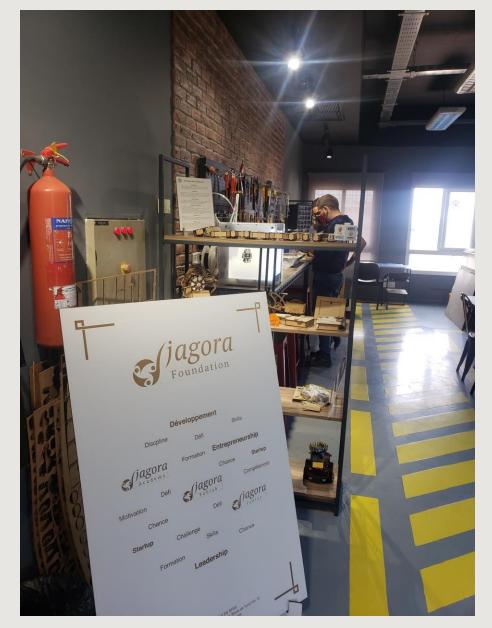


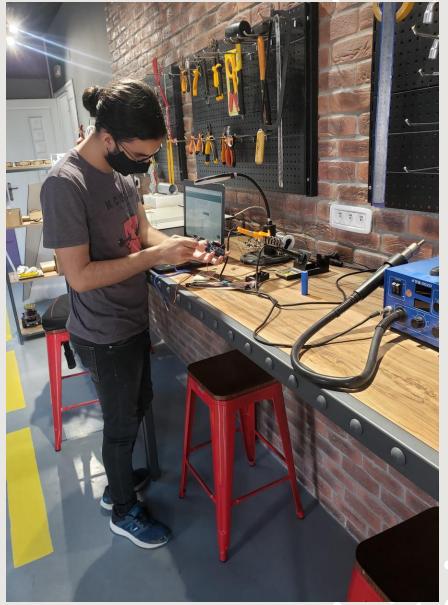






ANNEXE 5 : Formation Arduino à Djagora Fablab(1)





ANNEXE 5: Formation Arduino à Djagora Fablab(2)



ATTESTATION DE FORMATION

Je soussigné, Hédi TMAR, co-fondateur et président de la fondation Djagora, certifie que Mr. Yassine BOUSSELMI, étudiant en deuxième année en classe préparatoire à l'Ecole Supérieure Privée d'Ingénierie et de Technologie, a effectué une formation en « Arduino et système » du 21 au 30 Décembre 2020.

Cette attestation est délivrée à l'intéressé pour servir et valoir ce que de droit.

Fait à Sfax, le 05 Janvier 2021

Hédi TMAR

Président, Fondation DJAGORA

Route de Tunis Km 10, Technopôle de Sfax, Hôtel d'entreprises, 2^{ème} étage E-mail: contact@djagora.tn Web: www.djagora.tn Tél: 74 861 995