

* İşletim sistemin bileşenleri:

- 1) Donanım: (cpu, memory, i/o) temel kaynakları sağlar
- 2) Uygulama programları: (derleyiciler, web browserlar) bu kaynakların kullanıcı problemlerinde nasıl kullanılacağını bildirir.
- 3) İşletim sistemi.
- 4) Kullanıcılar.

* kullanıcı açısından: İşletim sistemi kolay kullanım için tasarlanır kaynak kullanım oranını maksimize ederek şekilde tasarlanır.

* Sistem açısından: İşletim sistemi, kaynak (CPU, Memory, ...) kullanımını planlayan programdır, I/O cihazlarını ve kullanıcı programlarını kontrol eder.

* Bilgisayarların temel amacı, kullanıcı programlarını geliştirmesi ve kullanıcı problemlerinin kolay ve hızlı bir şekilde çözülmesidir.

* Kernel: İşletim sistemi bilgisayarda sürekli çalışan bir programdır ve kernel olarak adlandırılır.

* Mobil işletim sistemi: kernel ve middleware'ye sahiptir.

* Middleware: Uygulama geliştiricilere ek servisler sağlayan Framework yazılımlarıdır.

* CPU ile cihaz denetleyicileri eş zamanlı çalışır,

* hafıza denetleyicisi cihazların hafızaya erişimini yönetir.

* Bootstrap: Bilgisayar çalışmaya başladığında, başlangıç programı olarak Bootstrap programını kullanır.

* Bootstrap: Rom, EEPROM da saklanır.

* Bootstrap: Bootstrap programlarını firmware adı verilir.

* Firmware: tüm bilgisayar bileşenleri başlatır.

* Bootstrap programı işletim sistemi kernelin bulunduğu konumu bilmek ve hafızaya yüklemek zorundadır.

* Bazı servisler kernel dışındaki sistem programları (system daemons, system process) tarafından sağlanır.

Subject:

Date: 29/11/2023

- * DMA (Direct memory access): 1. blok veri ile hafıza arasında doğrudan aktarır.
- * komut kütanesindeki tüm komutlar bir işlemci tarafından çalıştırılır.
- * Tek işlemciye sahip olan sistemler tek işlemcili olarak adlandırılır.
- ** Çok işlemcili sistemler. ("multiprocessor system", "parallel system" "multicore system")
- * Çok işlemcili sistemlerin kullanımı: ① sunucu sistemlerinde ② masaüstü ve dizüstü bilgisayarlarda ③ mobil cihazlarda
- ** Çok işlemcili sistemlerin temel olarak 3 avantajı vardır.
 - ① yüksek throughput: işlemci sayısı arttıkça daha fazla iş yapılır
 - ② Ekonomik ölçeklendirme: Tek işlemcili sisteme göre daha ekonomiktir
 - ③ yüksek güvenilirlik: Bir işlemcide oluşan hata sistemin tümünü çalpmaz hale getirmez
- ** Asimetrik (AMP): her işlemci bir işe atanmıştır.
- ** Simetrik (SMP): her işlemci tüm işleri yapabilir
- * SMP mimarisinde her cpu kendi register'larına ve local cache'e sahiptir. (windows, Mac OS X, linux) desteklemektedir
- * UMA: RAM'e erişim sayısı tüm işlemcilerde aynı
- * NUMA: RAM'e erişim " " " Farklı
- * Multicore sistemleri daha hızlıdır ve az enerji tüketirler.
- * Clustered sistemleri Bağımsız iki veya daha fazla sistemden oluşurlar. LAN (local area network) üzerinde haberleşirler.
- * Asymmetric clustering: Bir sistem aktif çalışır diğer bekleme modundadır.
- * Clustered sistemlerde, Bir program parçaları bölünerek eş zamanlı çalıştırılabilir (Parallelization)
- * Multiprogramming: işletim sistemleri birden fazla program çalıştırabilir. işini yaparken bekleme olduğunda diğer işleme geçiş yapar.
- * Multitasking (time sharing): işletim sistemlerinde CPU işleri arasında çok hızlı geçişler yapar.
- * process: hafızaya yüklenen ve çalıştırılmakta olan program. CPU tarafından çalıştırılır.
- * job scheduling: Hafızaya alınacak olan program.
- * CPU scheduling: Hangisi ilk önce çalıştırılacak.
- * Malicious: iyi tasarlanmış işletim sistemleri, hatalı programların diğerlerini

Subject:

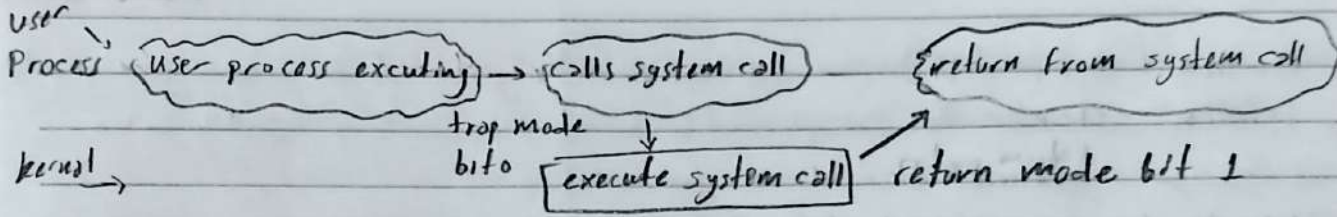
Date: 29/11/2023

- * İşletim sistemi boot edildikten sonra bir olay (event) gerçekleşmesi için beklemeğe başlar.
- * Bilgisayar sistemlerinde bir olayın oluştuğu yazılım veya donanım tarafından interrupt kullanılarak bildirilir.
- ** Donanımlar, CPU'ya bir sinyal ile interrupt bildirimi yapar.
- ** yazılımlar, system call işlemlerini gerçekleştirerek interrupt başlatır.
- ** CPU bir interrupt aldığı anda çalışmasını bulunduğu yerde keser ve belirtilen diğer noktaya geçiş yapar.
- * interrupt routine adresleri pointer ile gösterilir.
- * Komut adresi ve CPU konfigürasyonu stack (yığın) üzerinde saklanmaktadır.
- * CPU programlara ait komutları hafızaya yükler.
- * Bilgisayarlar programları geliştirmek için ana hafızayı (RAM) kullanır.
- * von neumann mimarisine sahip sistemlerde, komutları fetch ile geliştirir.
- * Fetch (hafızadan CPU içerisindeki register'a alınması)
- * Programlar hafızada saklanmamasının nedenleri:
 - ① hafıza sınırlı kapasiteye sahiptir
 - ② Enerji kesildiğinde hafızadaki veri kaybolur. (Volatile) (uçucu)
- * Tüm programlar (secondary storage) da saklanmaktadır. (magnetic disk, HDD)

<ol style="list-style-type: none"> ① Register ② Cache ③ main memory (RAM) ④ solid - state disk (SSD) ⑤ magnetic disk ⑥ optical disk ⑦ magnetic tapes 	}	<p>geçici</p> <ul style="list-style-type: none"> • yukarı çıkıldıkça erişim hızı artar • " " bit başına saklanma maliyeti artar • " " toplam kapasite azalır <p>kalıcı</p> <ul style="list-style-type: none"> • " " CPU tarafından kullanılması sıklığı artar.
---	---	--
- * DRAM ile manyetik disk birlikte kullanılır. Normal işlem sırasında DRAM kullanılır daha sonra manyetik diske aktarımı yapılır (dahili bataryaya kullanılır)
- * İşletim sistemi her cihaz denetleyicisi için cihaz sürücüsüne (device driver) sahiptir.
- * I/O işlemini başlatmak için device driver uygun register işareti device controller'a aktarır.
- * Device controller tarafından device driver'a interrupt ile bildirilir.
- * Over-heads veri aktarma işlemi gerektirir. İşlemin normal gelişmesi sırasında ortaya çıkan ek maliyetleri veya kayıpları kullanımı ifade eder.

Subject: 2

Date: 29.11.2023



- * Timer her programa geçirildiginde set edilir ve aragiya dogru sayar
- ** Timer 0 degerine ulasınca kontrol işletim sistemine alınır.
- * işletim sistemleri her program için belirlen timer süresini sabit veya değişken olabilmektedir.
- * Bir process, CPU süresine, hafızaya, dosyaları, I/O cihazlarını ihtiyaç duyar
- * Program Counter (PC) CPU içerisinde register'dır. ve sonraki çalıştırılacak komutun adresini tutar.
- * Bir işletim sistemi process yönetiminde aşağıdaki işlerden sorumludur.
 - 1) CPU üzerindeki process ve thread'lerin zamanlaması
 - 2) kullanıcı ve sistem processlerinin oluşturulması ve silinmesi
 - 3) Process'lerin askıya alınması ve devam ettirilmesi.
 - 4) process'lerin senkronizasyonu
 - 5) process'lerin haberleşmesi
- * CPU, tüm programlar hafıza üzerinde çalıştırır.
- * işletim sistemi hafıza yönetiminde aşağıdaki işlerden sorumludur.
 - 1) Hafızanın hangi kısmının kullanıldığının izlenmesi
 - 2) Hangi process'in hafızaya alınacağına karar verilmesi
 - 3) Boş alanların tahsis edilmesi
- * Depolama biriminin özelliklerini sorgulamak için "file" tanınır.
- * işletim sistemi dosya yönetiminde aşağıdaki işlemlerden ~~sorumlu~~ sorumludur.
 - Dosya oluşturma ve silme
 - Dizin oluşturma ve silme
 - Dosya ve Dizin manipülasyon işlemleri
- ~~işletim~~ ~~system~~ ~~management~~
- * Tüm programlar hafızaya yüklenmeden önce disk üzerinde saklanır
- * işletim sistemi disk yönetiminde aşağıdaki işlemlerden sorumludur
 - 1) Boş alan yönetimi
 - 2) Depolama alanı tahsisi
 - 4) Disk kullanım zamanlaması.
- * ~~Cache~~ Bellekte tutulacak veya atılacak verilerin belirlenmesi için replacement algoritması kullanılır.

Subject :

Date : 29.11.2023

- ** Cache belleklerde erişim adrese göre register'lerde isimle geç yapılır.
- ** İşletim sistemlerinin amaçlarından birisi donanımın özelliklerinden kullanıcıyı soyutlamaktır.
- * I/O sistemi aşağıdaki bileşenlere sahiptir.
 - ① Hafıza yönetim bileşeni (buffering, caching, spooling)
 - ② Disc driver arayüzü
 - ③ Donanımlar için driver.
- * Bilgisayar sistemindeki kaynaklara kullanıcıların veya process'lerin erişiminin denetlenmesine koruma (Protection) denilmektedir.
- * Protection oluşabilecek hataları arayüzde iken algılar ve sistemin güvenilirliği artırır.
- * Güvenlik (Security) saldırılara karşı korumayı amaçlar.
- * Protection ve security sistemindeki tüm kullanıcıların birbirinden ayırılmasını gerektirir. kullanıcı kimliğine (user ID) ve grup ID (admin) ile yapılır.
- * Dizinin elemanlarının boyutu sabit linked list ise farklı olabilir.
- * Stack (LIFO)
- * İşletim sistemleri, iç içe fonksiyon çağırmasında stack yapısı kullanılır.
- * Queue (FIFO)

işletim sistemi yazıcıya iş gönderirken, işlemci tarafından çalıştırılmak için bekleyen görevlerin yönetiminde kuyruk yapısını kullanır.
- * Ağaç (tree) veriyi hiyerarşik şekilde göstermek için kullanılır.
- * Hash fonksiyonu: giriş olarak veri alır, bu veri üzerinde sayısal bir işlem yapar ve bir sayısal değer döndürür. erişim performansı $O(1)$
- * Mobil hesaplama (mobile computing) akıllı telefonlar ve tablet bilgisayarlar ile yapılan işlemleri ifade eder.
- * Dağıtık sistem: sahip olduğu çok sayıda kaynağı kullanıcıların erişimini sağlar.
- * Bilgisayar ağıları kapsadıkları alana göre LAN, MAN, WAN

Bilgisayarlar ve akıllı telefonların arasındaki oluşturulan ağ "PAN"
- * Sunucu (server) sistemi, istemci (client) bilgisayarların isteklerini karşılamak üzere tasarlanır.
- * Compute - server : işlemciler bir işlemin yapılması için arayüz üzerinden istek gönderirler.
- * File - server : istemciler dosya oluşturma, silme veya okuma işlemlerini

Subject:

Date: 29.11.2023

- * Sanallaştırma (virtualization): işletim sistemlerinin uygulamaları başka işletim sistemlerinde çalışmasına izin verir.
- * Yorumlayıcı (Inter-preter)
- * Derleyici (Compiler) → Kaynak kodu (source code) makine koduna dönüştürür
makine kodu (native code) veya (object code) olarak adlandırılır.
- * Bulutların tipleri:
 - 1) public cloud: internet üzerinde kullanımına açıktır.
 - 2) private cloud: Bir firmanın sahibi olduğu buluttur.
 - 3) Hybrid cloud: private ve public kullanılan bileşenlerdir.
 - 4) SaaS: Bir veya daha fazla uygulama internet (Word, Excel)
 - 5) PaaS: Bir yazılım yığını uygulamalar için internet aracılığıyla kullanıma açıktır (veritabanı)
 - 6) IaaS: sunucular veya depolama birimleri internet aracılığıyla kullanıma açıktır.
- * Gömülü (embedded) sistemler günümüzde araç metatları, üretim robotları, mikro dalga fırınlar, uçaklar, gibi çok farklı yerlerde kullanılmaktadır.
- * Gömülü sistemler özel amaçlar için geliştirilirler ve sahip oldukları işletim sistemleri sınırlı özelliklere sahiptir.
- * Açık kaynak kapalı kaynağa göre daha güvenilirdir.
- * İşletim sistemi servisleri:
 - 1) kullanıcı aracı
 - 2) program geliştirme
 - 3) I/O işlemleri
 - 4) Dosya sistemi işlemi
 - 5) iletişim: iletişim paylaşımlı hafıza alanlarında mesaj göndererek yapılabilir
 - 6) Hata denetimi:
 - 7) kaynak tahsis
 - 8) Hesap oluşturma
 - 9) koruma ve güvenlik
- * Araçlar türleri:
 - 1) common line interface
 - * kullanıcı doğrudan komutları yazar
 - * öğrenmesi ve kullanımı zordur
 - 2) Graphical user interface (Gui)
 - * kullanıcılar farklı bileşenlerle komutları oluşturabilir
 - * kullanımı ve öğrenmesi kolaydır.

Subject:

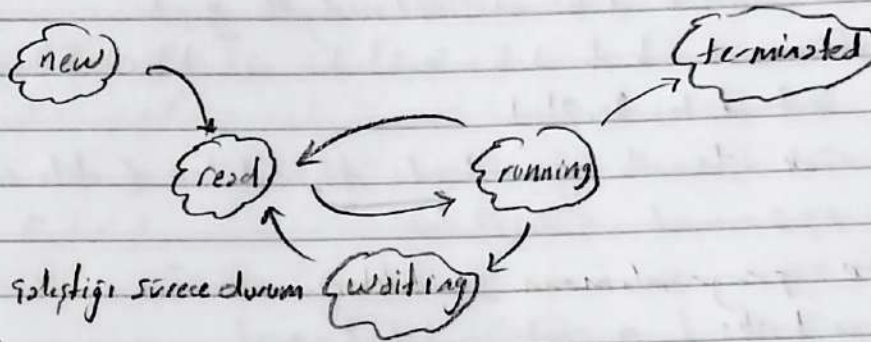
Date: 29.11.2023

- * Interpreter shell olarak adlandırılır.
- * Sistem görevi türleri:
 - 1) process management / işlem yönetimi
 - 2) file management / Dosya yönetimi
 - 3) Device management / Cihaz yönetimi
 - 4) Information maintenance / Bilgi Baktımı
 - 5) Communications / İletişim
 - 6) Protection / güvenlik
- * Bir Gök sistem görevisi kullanıcı programı ile sistem görevileri arasında veri transferi yapmak için kullanılır.
- * process'ler ~~ar~~ iletişim için iki yöntem vardır:
 - ① Message passing model
 - ② Shared memory model
- * Sistem programları:
 - ① File management / Dosya yönetimi
 - ② status information / Durum bilgisi
 - ③ File modification / Dosya değişikliği
 - ④ programming language support / programlama dili desteklemek
 - ⑤ program loading / execute / program yükleme / yürütme
 - ⑥ Communications / iletişim
 - ⑦ Background services / arka planın hizmetleri
- * Bir işletim sistemi yüksek sergeli dillerle yazılması, farklı mikro işlemcilerde çalışabilmesini kolaylaştırır.
- * yüksek sergeli dillerde yazılan işletim sistemleri daha yavaştır ve daha fazla depolama alanına ihtiyaç duyarlar.
- * Mikrokernel kısmında, iletişim bileşenleri, hafıza yönetimi ve küçük process'ler kalır.
- * Linux kernel: Hafıza yönetimi, Process yönetimi, cihaz sürücüler ve power management işlemleri için kullanılır.
- * Debugging: genel olarak sistemdeki hataların bulunması ve giderilmesi işlemlerini ifade eder.
- * Debugging, bir kodu yazmaktan çok daha zordur.
- * Kernel'in yüklenerek bilgisayarın başlatılmasına Booting denilmektedir.
- * Boot strap Rom üzerindedir ve işletim sisteminin kernel kısmını yükler.

Subject:

Date: 29/11/2023

- * Mobil cihazlarda işletim sisteminin tamamı EPROM üzerinde saklanır.
- * Büyük işletim sistemlerinde Bootstrap Room'da saklanır işletim sistemi ise diske
- * Boot kısmını sahip olan disk, Boot disk veya system disk adlandırılır.
- * CPU, aralarında geçiş yaparak tüm process'leri eş zamanlı çalıştırabilir.
- * Aynı program birden fazla process ile ilişkili olabilir



* Bir process geliştiği süreç durum değiştirir

- new: process oluşturulmaktadır.
- Running: komutla çalıştırılmaktadır
- waiting: process bir olayın gerçekleşmesini beklemektedir
- Ready: process gelişmek için CPU'ye atanmak üzere bekliyor.
- Terminated: process gelişmesini sonlandırmıştır

* Modern işletim sistemlerinde bir process ile birden fazla thread gelişmesine izin verilir, Bu özellik multicore çok faydalıdır ve çok thread eş zamanlı çalıştırılır.

* Bir process'i CPU'da çalışması için process scheduler seçer.

* CPU'nun bir process'ten başka bir process'e geçmesine context switch denilir.

* Bir process gelişmesi sırasında birkaç tane başka process'i çalıştırabilir

* Cooperating process'ler shared memory ve message passing modelleri ile veri aktarımı yaparlar.

* Shared memory modeli daha hızlıdır.

* Thread, program counter, bir group register ve bir stack yapısına sahiptir

* Threadler program kodunu, data kısmını, dosyalar gibi işletim sistemi kaynaklarını ortak kullanır.

* Eğer bir process birden fazla thread'e sahipse birden fazla görevi eş zamanlı yapabilir.

Subject:

Date: 29/11/2023

- * Thread'lerin sağladığı faydalar:
 - * Responsiveness: bloklanmış, kilitlenmiş veya uzun süren işlem yürütüyorsa başka bir kısım çalışmasını sürdürür.
 - * Resource sharing: Thread'ler ait oldukları process'in sahip olduğu hafıza alanını ve diğer kaynakları paylaşabilirler.
 - * Economy: Thread'ler ait oldukları process'in kaynaklarını paylaşmalarından dolayı context switch daha düşük maliyetle yapılır.
 - o Thread oluşturma 30 kat daha hızlıdır ve thread'lerde context switch 5 kat daha hızlıdır.
- * Scalability: Çok işlemcili mimarilerde thread'ler farklı core'lar üzerinde eş zamanlı çalışabilir.
- * Multicore programlamanın zorlukları
 - ① Identifying tasks / görevlerin belirlenmesi
 - ② Balance / Denge
 - ③ Data splitting / veri bölme
 - ④ Data Dependency / veri bağımlılığı
 - ⑤ Testing and debugging / Test etme ve hata ayıklama
- * User thread'leri kullanıcı uygulamaları tarafından, kernel thread'leri ise işletim sistemi tarafından gerçekleştirilir.
- * Multithreaded sistemlerde belirli sayıda thread oluşturulmasına izin vermek için thread pool oluşturulur.
- * Coexisting process'ler diğer processleri etkiler veya diğer process'lerden etkilenir.
- * Cooperating process'ler paylaşılmış hafıza alanıyla ve diğer sistemleri ile veri paylaşımı yaparlar.
- * paylaşılmış veriy eş zamanlı erişim tutarsızlık problemlerine yol açabilir.
- * paylaşılmış veri üzerinde işlem yapan process'ler arasında veriye erişimin yönetilmesi gereklidir.
- * multicore işlemcilerde çalışan multithread uygulamalarda da process senkronizasyonu yapmak zorunludur.
- * kritik bölüm problemleri:
 - ① Her process kritik bölüme sahip olabilir
 - ② Aynı anda iki process kritik bölümüne girebilir.
 - ③ her process kritik bölüme girmek için izin istemektedir.

Subject:

Date: 29/11/2023

* Kritik bölüm probleminin çözüm aşağıdaki üç gereksinimi sağlamaktır

- ① mutual exclusion (karşılıklı dışlama): Bir process'i kritik bölümünü geliştiriyorsa
- ② progress: Hiçbir process kritik bölümünü geliştirmiyorsa
- ③ Bounded waiting (sınırlı bekleme): Bir process kritik bölüme girer izni istedikten sonra ve izin verildikten önceki aralıktır

* Sayan semaförlerin değeri kısıtlı değildir, 0 ve 1'de olabilir

* Sayan semaforlar, belirli sayıdaki kaynağa erişimi denetlemek için kullanılır

* process semafor üzerinde wait() işlemi gerçekleştirilir. (sırağa girer)

* process kaynağı serbest bıraktığında is signal() işlemi gerçekleştirilir (sırağa çıkarılır)

* Semafor değeri = 0 olduğunda tüm kaynaklar kullanılır durumundadır

* Multicore sistemlerde, mutex lock, semafor gibi mekanizmalarda deadlock gibi problemlerin oluşma riski bulunmaktadır

* Thread sayısı arttıkça deadlock problemlerinin ortaya çıkma olasılığı artmaktadır

* CPU Scheduling (Planlama) multiprocessing için işletim sistemlerinin temelini oluşturur.

* Dispatcher: CPU scheduling işlemini gerçekleştiren bileşen.

* Dispatcher: short-term scheduler tarafından CPU'ya atılacak process'i seçer.

* SJF algoritmasındaki en büyük avantaj, sonraki gelişme süresini tahmin etmektedir.

* SJF algoritması long term scheduling için kullanılır. Short term scheduling seviyesinde kullanılmaz.

* Short-term scheduling'ta CPU'da sonraki gelişme süresini bilmek mümkün değildir.

* Short-term scheduling'te sonraki gelişme süresi tahmin edilmeye çalışılır.

* Üstel ortalama değeri tahmin edilir: $E T_{n+1} = \alpha t_n + (1-\alpha) T_n$

$0 < \alpha < 1$ genellikle $(\frac{1}{2})$, T_{n+1} sonraki tahmin edilen süresi, CPU burst süresi g.s.

* önceliklendirme kriterleri:

- ① zaman sınırı
- ② hafıza gereksinimi
- ③ açılan dosya sayısı
- ④ I/O burst ve CPU burst oranı
- ⑤ process'in önemi

* Multi queue scheduling algoritmasında, process'ler farklı gruplar halinde sınıflandırılır ve arasında geçiş yapabilirler.

Subject:

Date: 29/11/2023

- * Çok işlemci kullanılan sistemlerde yük paylaşımı (load sharing) yapılabilir. Bir process başka bir işlemciye aktarıldığında, eski işlemcideki cache bellek bilgileri aktarılmaz.
- * Gerçek zamanlı CPU scheduling iki gruba ayrılır.
 - soft real time sistemler: çalışma süresine garanti vermez
 - hard real time sistemler: deadline süresinde çalıştırmağı garanti eder.
- ** Bir process'in durdurularak diğer process'in başlatılması için geçen süre "dispatch latency" denir.

"7. slayt videodan sonra"

- * Multiprogramming ortamlarında çok sayıda process sürekli kaynağı kullanarak işi yapar.
- * Bir process bir kaynağı istek yaptığı anda, kaynak dolu ise bekleme durumuna geçer. Bekleme durumundaki process, bazı durumlarda hiç bir zaman durumunu değiştirmez, Buna "Deadlock" denir. Bir process bir kaynağı kullanmadan önce bir istek yapar (request), kullandıktan sonra da serbest bırakır (release).
- ** Bir process bir kaynağı aşağıdaki sırasıyla kullanır.
 - Request: process kaynağı istek yapar, kaynak kullanılabiliyor değilse bekle.
 - Use: process kaynak üzerindeki işlemini gerçekleştirir.
 - Release: process kaynağı serbest bırakır.
- ** Aşağıdaki 4 şart aynı anda oluştuğunda deadlock ortaya çıkabilir.
 - Mutually exclusion: paylaşımsız kaynak bir process tarafından tutulurken başka bir process bu kaynağı kullanamaz.
 - Hold and wait: Kaynağı istek yaparsa, ikinci process kaynak boşalınca kadar bekler.
 - No preemption: kaynaklar önceden boşaltılmaz, kullanılan process'in serbest bırakılması gerekir.
 - Circular wait: processleri birbirini beklemektedir.
- Hold and wait: Bir process bir kaynağı tutarken, başka bir kaynağı da bekleme durumundadır.
- ** Deadlock problemi için 3 farklı yol izlenebilir.
 - ① Deadlock'lerden kaçınmak için protokol kullanılabilir, sistem hiçbir zaman deadlock durumuna düşmez.
 - ② Sistemin deadlock durumuna düşmesine izin verilir, deadlock algılanır ve çözülür.
 - ③ Deadlock problemi tamamen göz ardı edilir.

- * Bir sistemde hiç bir zaman deadlock oluşmasını garanti etmek için deadlock prevention veya deadlock-avoidance yöntemleri kullanılabilir.
- * Deadlock prevention, kaynak isteklerini sınırlandırarak deadlock oluşmasını önler.
- * Deadlock avoidance, bir kaynağa istek yapan process'in yanı sıra, hangi zaman aralığında kullanacağını bilmek ister, kaynak istegi yapan process'in beklenmesine veya kaynağın atanmasına karar verebilir.
- * Deadlock-prevention ve deadlock-avoidance yöntemlerini kullanırsak deadlock oluşabilir.
- * Deadlock algılama ve yönetim yöntemleri çoğu işletim sisteminde kullanılır.
- * Bazı sistemlerde, deadlock durumu yoktur. Bunun yerine process'in donmuş durumu vardır (frozen state).
- * Deadlock oluşması için 4 durumda (mutual exclusion, hold and wait, no preemption, circular wait) gerçekleşmesi gereklidir.
- * ↑ bu şartların birisi engellenirse deadlock önlenmiş olur.
- * Mutual exclusion'da en az bir kaynak paylaşılmaz (eş zamanlı erişilmez) durumundadır.
- * Read only dosyalar deadlock oluşturmaz.
- * Paylaşılmaz kaynaklara birden fazla process tarafından eş zamanlı erişim yapılmaz.
- * Bir sistemde hold and wait durumunun olmaması için, bir process bir kaynağa istek yaptığında başka bir kaynağa tutulması gerekir.
- * Bir kaynağa bir process tarafından tutuluyorsa, kaynak process tarafından serbest bırakılmadan önce boşaltılmaz.
- * Circular wait durumunun önlenmesi için tüm kaynaklar sıralanır ve bir process kaynak istegini artırı sıradaki yapılabilir.
- * Deadlock önleme algoritmaları kaynak erişimi sınırlandırır.
- * Eğer bir sistem, kaynakları process'lere belirli bir sırada (safe sequence) maksimum ihtiyaçları kadar sağlayabiliyorsa ve deadlock oluşmuyorsa bu durum safe state olarak adlandırılır.
- * Eğer bir sistemde safe sequence varsa sistem safe state durumundadır.
- * Bir safe sequence yoksa unsafe durumundadır, deadlock oluşabilir.
- * Her kaynaktan bir örnek olan sistemlerde resource-allocation graf değiştirilerek kullanılabilir.

- * Resource - allocation algoritması aynı kaynaktan birden fazla olan sistemlerde uygulanmaz.
- * Aynı kaynaktan birden fazla olan sistemlerde banker algoritması kullanılabilir
- * Bir process bir grup kaynak istediğinde, sistem bu isteminin yapılması halinde safe state'in korunup korunmadığına bakar.
- ** Banker algoritması aşağıdaki veri yapılarını kullanır
 - Available: Bir vektördür, sistemde boşta ki tüm kaynakların sayısını tutar
 - MAX: $n \times m$ matristir, Her process'in maksimum kaynak talebini tutar
 - Allocation: $n \times m$ matristir, Her process'in kullanmakta olduğu miktarını tutar
 - Need: $n \times m$ matristir, Her process'in kalan ihtiyacı miktarını tutar
- * Bir sistem deadlock önleme veya deadlock kaçınma algoritmasına sahip değilse ↓ deadlock oluşabilir.
- ** Bu tür bir sistem, deadlock probleminin çözüm için aşağıdakileri sağlayabilir
 - Sistem deadlock durumunda olup olmadığına karar verecek bir algoritma
 - Deadlock durumunun çözülmesi için bir algoritma
- * Resource - allocation grafi kullanılarak wait - for grafi oluşabilir
- ** Her kaynaktan birden fazla örnek olması, Butun sistemlerde birden fazla veri yapısı kullanılır.
 - Allocation: $n \times m$, Her process için mevcut atlanmış kaynak sayısını tutar
 - Available: Her kaynak türü için boşta ki kaynak sayısını tutar
 - Request: $n \times m$ matristir, Her process'in mevcut kaynak sayısını tutar
- ** process termination yönteminde 2 tür çözüm olabilir:
 - Tüm deadlock durumundaki process'ler sonlandırılır.
 - Deadlock döngüsü ortadan kalkıncaya kadar her adımda bir deadlock process sonlandırılır.
- * Deadlock cycle ortadan kalkıncaya kadar process'ler atlanmış kaynaklar alınarak başka process'lere atanır.
 - selecting a victim: Kaynak veya process seçiminde maliyet hesaplanabilir
 - Rollback: Bir process'ten bir kaynağı alınca, normal çalışmasını devam edip etmeyeceğine karar verilir.
 - starvation: Eğer bir process sürekli kesiliyorsa görevini hiçbir zaman tamamlayabilir.

- * Main memory ve general purpose register'ler CPU tarafından adreslenen genel amaçlı kayıt alanlarıdır.
- * CPU'nun ihtiyacı duyduğu veri veya komut hafızada değilse, öncelikle hafızaya alınmalıdır.
- * CPU içerisindeki register'ler genellikle cycle ile erişilebilmektedir.
- * Her process kendisine ait ayrı bir hafıza alanına sahiptir.
- * Bir process başlangıç adresi (base register) ve boyutu (limit register)
- * Bir program disk üzerinde binary dosya olarak bulunur.
- * Bir programın çalıştırılabilmesi için hafızaya alınması gereklidir.
- * Bir process disk üzerinden hafızaya alınmak için kuyruğa alınır (input Queue).
- * Processin çalışması tamamlandığında kullandığı hafıza alanı boşaltılır.
- ** Komutların veya verilerin hafıza adreslerine bağlanması (binding) farklı şekillerde olabilir.
- Compile-time: Compile aşamasında kodun hafızada yerleşeceği yer biliniyorsa mutlak code (absolute code) oluşturulabilir.
- Load-time: Compile aşamasında programın yerleşeceği yer bilinmiyorsa, derleyici yeniden yerleştirebilir. (relocatable code) kod oluşturur.
- Execution-time: Eğer program çalışması sırasında bir segment'ten başka bir segment'e geçerse, adres binding run time'da yapılır.
- * CPU tarafından oluşturulan adres mantıksal adres (logical address) alın.
- * Hafıza biriminin gördüğü adres fiziksel adres (physical address) olarak alın.
- * Compile time veya load time adres bindig işlemleri mantıksal veya fiziksel adres üretir.
- * Execution-time adres binding ise sanal adrestir. (virtual address)
- * Runtime'da sanal adresin fiziksel adrese dönüştürmesi donanım birleşimi (Memory-management unit) tarafından yapılır.
- * Bir process geçici olarak diske (backing store) alınabilir ve tekrar hafızaya alınabilir (Swapping)
- * Ready Queue: CPU'da çalıştırılmak üzere bekleyen process'leri tutar.
- CPU scheduler bir process'i çalıştırmaya karar verildiğinde dispatcher'ı çağırır.
- * Dispatcher: Çalışacak process'in hazır kuyruğunda olup olmadığını kontrol eder ve kuyrukta ise çalıştırır, kuyrukta değilse ve hafızada yeterli yer yoksa başka bir process'i hafızadan alır (swap out) ve istenen process'i yükler (swaps in).

- * İki process'in yer değiştirmesi context-switch işlemini gerektirir ve uzun sürer
- * process'lerin dinamik hafıza gereksinimleri için request-memory ve release-memory sistem sağlanır.
- * Mobil sistemler swapping işlemini desteklemez.
- * Mobil cihazlar kalıcı saklamaya kirini olarak hard disk yerine flash bellek kullanır.
- * Android işletim sistemi, yeterli hafıza bulunmazsa bir process'i sonlandırır ve durum bilgisi flash belleğe kaydeder.
- * Bittirik hafıza atama yönteminde hafıza iki parçaya ayrılır.
 - işletim sisteminin yerleştiği kısım
 - kullanıcı process'lerin yerleştiği kısım.
- * Hafızada çok sayıda sabit boyutta küçük parçaya ayrılabilir (fixed size partitions) ve her parça bir process'i içerebilir (multiple partition)
- * Multiprogramming sistemlerde eş zamanlı çalışan program sayısı partition sayısını belirler
- * * Dynamic storage allocation problemi için 3 farklı çözüm kullanılabilir.
 - First fit: yeterli boyuttaki ilk boş alan atılır
 - Best fit: yeterli boyutta en küçüğü seçilir.
 - Worst fit: yeterli boyuttaki alanların en büyüğü seçilir
- * * first fit yöntemi best fit ve worst fit'e göre daha kısa sürede atama gerçekleştirmektedir.
- * * process'ler hafızaya yüklenirken ve atılırken hafıza alanları sürekli parçalanır (fragmentation)
 - first fit ile yapılan istatistiksel analize göre, N tane kullanılan blok için $N/2$ tane boş blok olur. Bu durumda hafızanın $1/3$ kısmı kullanılır. Buna %50 kuralı denir.
- * segmentasyonu yaklaşımda, her segment bir isim ve uzunluğu sahiptir. Bir mantıksal adres, segment adı ile offset değerini belirtenir.
- * Bir C derleyicisi aşağıdaki için ayrı ayrı segment oluşturabilir:
 - program kodu, • Global değişkenler
 - Heap (nesneler yerleştirilir)
 - stack (thread'ler kullanır, lokal değişkenler, call/return)
 - Standard C kütüphanesi

- * paging ile segmentation'da olduğu gibi process'lere bitişik olmayan hafıza adresleri atanabilir.
- * Paging yönetiminde:
 - Fiziksel hafıza frame adı verilen küçük bloklara bölünür.
 - Mantıksal hafıza ise aynı boyutta page adı verilen bloklara bölünür.
- * Bir process çalıştıracağı zaman kaynak kodu diske alınarak hafızadaki frame'lere yerleştirilir.
- * CPU tarafında oluşturulan her adres iki parçaya ayrılır: page number (p), page offset (d)
- * page number (p) page table içerisindeki indeks değeri için kullanılır.
- * Mikroislemcilerde, küçük boyutta ve hızlı donanımsal önbellek (translation look-aside buffer) ile bu problem çözülür.