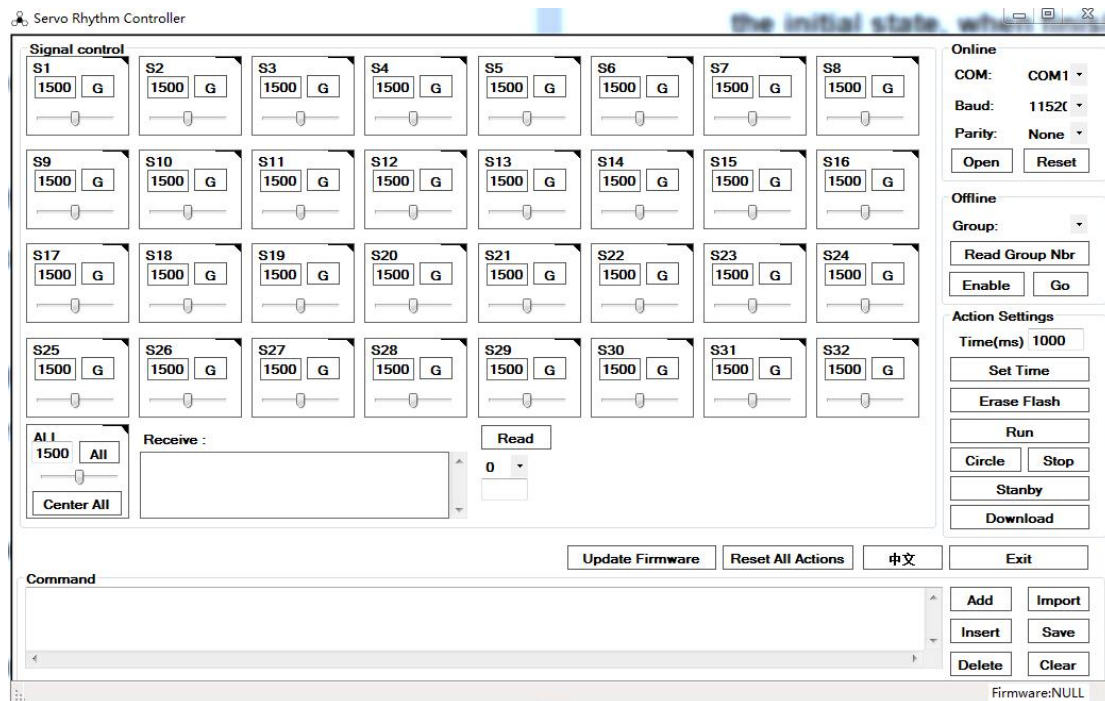


Servo Rhythm Controller Manual V1.1



注意： 在开始前请确保控制板处于断电状态

连接 Power Rhythm 32:

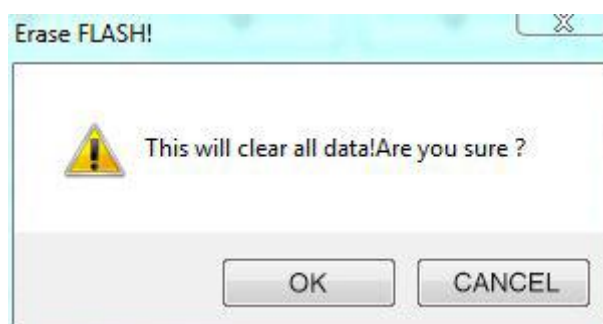
- 将 Power Rhythm 32 通过 USB 线连接电脑
- 等待电脑识别到控制板
- 选择相应的 COM 口，点击“OPEN”按钮连接

Power Rhythm 32. 如果不知道哪个 COM 口对应的是控制板去，可以按顺序从 COM1, COM2 ... 一个个测试。不要改动其他设置。一旦连接上 Power Rhythm 32, 软件界面的右下角会显示固件的版本号。

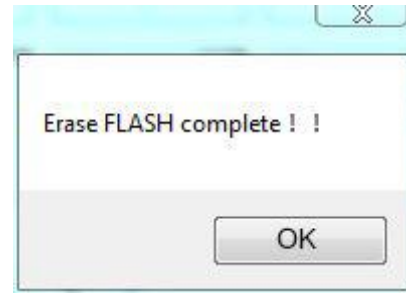


初始化 Power Rhythm 32:

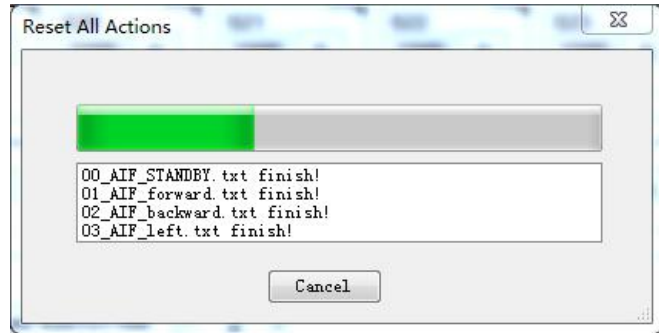
- 点击“ERASE FLASH”按钮，在弹出的对话框内点击“OK”按钮。



- 完成清除 FLASH 后点击“OK”按钮，使 FLASH 内的所有数据处于初始状态



- 点击 “Reset All Actions” 按钮初始化为机器人设置的所有自带的动作组，点击“OK”完成初始化。

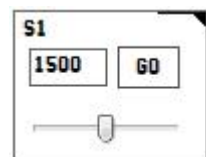


- 点击 “Update Firmware” 按钮可以升级 Power Rhythm 32, 当你看到这个对话框的时候你需要按下控制板上的复位按钮，点击“OK”完成升级。



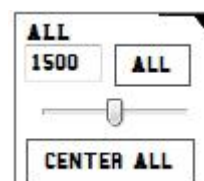
舵机位置编辑:

- 单个舵机的位置编辑: 拖动方框内的滑块 “S1” 或者在编辑框内输入一个值为 500 - 2500 的数据, 点击 “GO” 按钮可以使舵机位置转动到相应的位置。 “S1”



表示控制板 Power Rhythm 32 的第 1 个引脚, 如果控制板和电脑连接正常的话, 执行以上操作时 LED2 会闪烁。

- 多个舵机的位置编辑: 拖动方框内的滑块 “ALL” 或者在编辑框内输入一个值为 500 - 2500 的数据, 点击 “GO” 按钮





可以使所有舵机位置转动到相应的位置。点击“CENTER ALL”
将会使所有舵机转动到最中间的位置。

数据对话框:

- 从控制板 Power Rhythm 32
接收到的数据将会被显示在
这里。

RECEIVE :

模拟信号输入:

- 选择输入的信号引脚编号，点击“READ AD” 将会读取
到一个 0-4095 的值并显示在其下方的编辑框内，该值
对应的是电压值 0-3.3V。

READ AD

0

命令编辑框:

舵机位置编辑完成后，位置信息可以作为控制板的动作命令或动作组
命令保存。

- ADD: 往“COMMAND”添加一条新命令
- INSERT: 再选中的命令下方插入一条新命令
- DELETE: 删除选中的命令
- IMPORT: 从“.TXT”文件导入命令
- SAVE: 将命令保存至“.TXT”文件，每条命令将
会占用“.TXT”文件的一行
- CLEAR: 清除列表“COMMAND”

ADD

IMPORT

INSERT

SAVE

DELETE

CLEAR

Action Settings

Time(ms) 1000

Set Time

Erase Flash

Run

Circle

Stop

Standby

Download

Exit

动作参数设置:

- TIME(MS): 舵机转动所需要的时间，以毫秒为



单位，这个数值可以决定舵机的转动速度。

- SET TIME: 将 TIME(MS)的数据应用于所有动作命令
- ERASE FLASH: 擦除 FLASH 的脱机数据
- RUN: 将列表“COMMAND”内的动作组按顺序发送给 Power Rhythm 32 运行。
- CIRCLE: 循环将列表“COMMAND”内的动作组按顺序发送给 Power Rhythm 32 运行。
- STOP: 停止 “RUN”或者 “CIRCLE”操作
- STANDBY: 设置 Power Rhythm 32 启动时或者没有新命令时舵机停止的位置。
- DOWNLOAD: 将列表“COMMAND”内的命令下载到 Power Rhythm 32 成为脱机动作命令。下载位置由列表 “Group” 选中的值确定。
- EXIT: 退出软件。

Offline Operation:

- GROUP: 脱机动作命令列表，一个数字代表一组命令编号
- READ GROUP NBR: 读取脱机动作命令组的总长度并显示在列表“GROUP”
- ENABLE: 运行选中的脱机动作命令，点击后会切换成 “DISABLE”，点击 “DISABLE”t 停止运行脱机动作命令
- GO:从脱机动作命令 1 开始循环所有脱机动作命令。

A screenshot of a software interface titled "Offline". It contains a "Group:" label followed by a dropdown menu. Below the dropdown is a button labeled "Read Group Nbr". At the bottom, there are two buttons: "Enable" and "Go".

Offline	
Group:	▼
Read Group Nbr	
Enable	Go



下载:

<http://aiframe.me/node/130>

软件设计:

https://github.com/AiFrame/Servo_Rhythm_Controller

网站: <http://aiframe.me>

论坛: <http://bbs.aiframe.me>

E-mail: support@aiframe.me