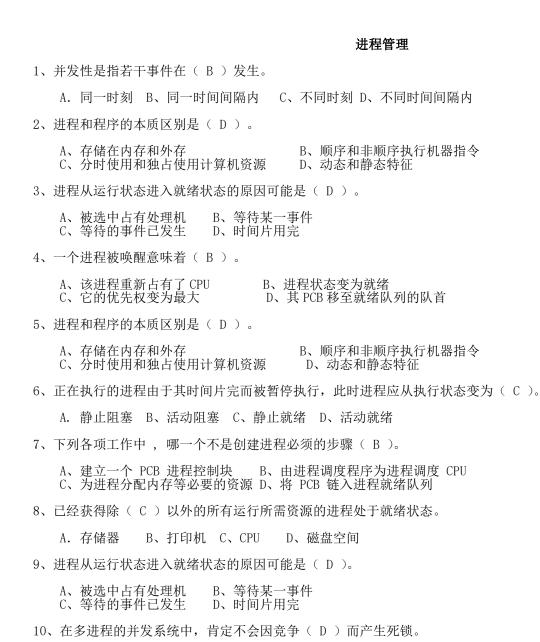
1,	操作系统有多种类型,允许多个用户将若干个作业提交给计算机集中处理的操作系统,称为(A)。
	A、批处理操作系统 B、分时操作系统 C、实时操作系统 D、多处理机操作系统
2,	(C)操作系统允许用户把若干个作业提交给计算机系统。
	A、单用户 B、分布式 C、批处理 D、监督
3,	以下 4 个特征中, (C) 不是分时 0S 的特征。
	A、多路性 B、交互性 C、及时响应性 D、批量性
4,	操作系统有多种类型,允许多个用户以交互方式使用计算机的操作系统,称为(B)。
	A、批处理操作系统 B、分时操作系统 C、实时操作系统 D、多处理机操作系统
5,	一个完整的计算机系统是由(C)组成的。
	A、硬件 B、软件 C、硬件和软件 D、用户程序
6,	操作系统是一种(B),它负责为用户和用户程序完成所有与硬件相关并与应用无关的工作。
	A、应用软件 B、系统软件 C、通用软件 D、软件包
7、	把处理机的时间分成很短的时间片(如几百毫秒),并把这些时间片轮流地分配给各联机作业使用的技术称为(A)。
	A、分时技术 B、实时技术 C、批处理技术 D、多道程序设计技术
8,	实时操作系统追求的目标是(C)。
	A、高吞吐率 B、充分利用内存 C、快速响应 D、减少系统开销
9,	分时操作系统通常采用 (B) 策略为用户服务。
	A、可靠性和灵活性 B、时间片轮转 C、时间片加权分配 D、短作业优先
10	、操作系统是对 (C) 进行管理的软件。
	A、软件 B、硬件 C、计算机资源 D、应用程序



B、磁带机 C、磁盘 D、CPU

12、为了对紧急进程或重要进程进行调度,调度算法应采用(B)。

15、分配到必要的资源并获得处理机时的进程状态是(B)。

16、(D)是一种只能进行 P 操作和 V 操作的特殊变量。

A、调度 B、进程 C、同步 D、信号量

A、就绪状态 B、执行状态 C、阻塞状态 D、撤消状态

B、进程状态变为就绪

C、阻塞状态 D、静止状态

B、优先数法 D、定时轮转法

B、进程 D、信号量

14、如果某一进程在运行时,因某种原因暂停,此时将脱离运行状态,而进入(C)。

D、其 PCB 移至就绪队列的队首

A. 打印机

A、临界区

C、缓冲区

11、一个进程被唤醒意味着(B)。

A、该进程重新占有了 CPU

C、它的优先权变为最大

A、先进先出调度算法 C、最短作业优先调度

13、PV 操作是在(A)上的操作。

A、自由状态 B、停止状态

- 17、下列的进程状态变化中,(C)变化是不可能发生的。 A、运行→就绪 B、运行→等待 C、等待→运行 D、等待→就绪 18、多个进程的实体能存在于同一内存中,在一段时间内都得到运行。这种性质称作进程的(B)。 A. 动态性 B、并发性 C、 调度性 D、 异步性 19、进程控制块是描述进程状态和特性的数据结构,一个进程(D)。 A、可以有多个进程控制块 C、可以没有进程控制块 B、可以和其他进程共用一个进程控制块 D、只能有惟一的进程控制块 20、在大多数同步机构中,均用一个标志来代表某种资源的状态,该标志常被称为(C)。 A、公共变量 B、标志符 C、信号量 D、标志变量 21、进程状态从就绪态到运行态的转化工作是由(C) 完成的。 A、作业调度 B、中级调度 C、进程调度 D、设备调度 22、在进程管理中, 当(C)时,进程从阻塞状态变为就绪状态。 A、进程被进程调度程序选中 B、等待某一实践 C、等待的事件发生 D、时间片用完 23、一个运行的进程用完了分配给它的时间片后,它的状态变为(A)。 A、就绪 B、等待 C、运行 D、由用户自己确定 24、下列(B)是进程存在的标志。 A, JCB B, PCB C, DCT D, CHCT 25、相关进程之间因彼此等待对方发送信号导致的直接制约关系称为(B)。 A、互斥 B、同步 C、通信 26、若 P、V 操作使信号量 S 的值为-1,则表示有(B)等待进程。 A、0个 B、1个 C、2个 D、3个 27、下列的进程状态变化中,(C)变化是不可能发生的。 A、运行→就绪 B、运行→等待 C、等待→运行 D、等待→就绪 28、在进程管理中,一个进程存在的惟一标志是(C)。 A、源程序和数据 B、作业说明书 C、进程控制块 D、目标程序和数据 29、进程之间因共享某个临界资源互相等待,这种间接的制约关系是进程之间的(A)。 A、互斥 B、同步 C、通信 D、死锁 30、如果某一进程在运行时,因某种原因暂停,此时将脱离运行状态,而进入(C)。 B、停止状态 C、阻塞状态 D、静止状态 A. 自由状态 31、对于记录型信号量,执行一次 signal 操作时,信号量的值为 (B) 时进程应唤醒阻塞队列中进程。 A. 大于 0 B、小于 0 C、大于等于 0 D、小于等于 0 32、对于记录型信号量,执行一次 wait 操作时,信号量的值为(D) 时进程应阻塞。 A. 大于 0 B、小于 0 C、大于等于 0 D、小于等于 0 33、进程从运行状态进入就绪状态的原因可能是(D)。 A、被选中占有处理机 B、等待某一事件 C、等待的事件已发生 D、时间片用完 34、下列说法正确的是(A)。
 - A、临界区是指进程中访问临界资源的那段代码

 - B、临界区是指进程中用于实现进程互斥的那段代码 C、临界区是指进程中用于实现进程通信的那段代码

- D、临界区是指进程中用于访问共享资源的那段代码 35、下列说法正确的是(C)。 A、并发性是指若干事件在同一时刻发生
 - B、并发性是指若干事件在不同时刻发生 C、并发性是指若干事件在同一时间间隔发生 D、并发性是指若干事件在同一时间间隔发生
- 36、并发性是指若干事件在(B)发生。
 - A、同一时刻 B、同一时间间隔内 C、不同时刻 D、不同时间间隔内
- 37、多个进程的实体能存在于同一内存中,在一段时间内都得到运行。这种性质称作进程的(B)。
 - A、动态性 B、并发性 C、 调度性 D、 异步性
- 38、两个旅行社甲和乙为旅客到航空公司订机票,形成互斥的资源是(A)。
 - A、机票 B、旅行社 C、航空公司 D、航空公司和旅行社
- 39、PV操作是对(A)的操作。
 - A、临界区 B、进程 C、缓冲区 D、信号量
- 40、在下列特性中,哪一个不是进程的特征(C)。
 - A、异步性 B、并发性 C、静态性 D、动态性
- 41、两个进程合作完成一个任务,在并发执行中,一个进程要等待其合作伙伴发来信息,或者建立某个条件后再向前执行,这种关系是进程间的(A)关系。
 - A、同步 B、互斥 C、竞争 D、合作
- 42、进程从运行状态进入就绪状态的原因可能是(D)。
 - A、被选中占有处理机 B、等待某一事件 C、等待的事件已发生 D、时间片用完
- 43、多个相关进程因合作完成同一任务需要彼此等待对方发送信息,这种直接制约关系称为进程之间的(B)。
 - B、同步 C、通信 D、死锁 A、互斥
- 44、进程从运行状态到等待状态可能是由于(B)。
 - A、进程调度程序的调度 B、现运行进程时间片用完 C、现运行进程执行了 P 操作 D、现运行进程执行了 V 操作
- 45、如果一进程处于就绪状态要将其投入运行,应使用(C)。
 - A. 挂起原语 B、创建原语 C、调度原语 D、终止原语
- 46、进程控制块是描述进程状态和特性的数据结构,一个进程(D)。
 - - A、可以有多个进程控制块 C、可以没有进程控制块
- B、可以和其他进程共用一个进程控制块 D、只能有惟一的进程控制块
- 47、对进程的描述中,下列说法错误的是(D)。
 - A、一个进程可以包含若干个程序 B、一个程序可以对应多个进程C、进程必须由程序作为其组成部分 D、一个程序仅对应一个进程
- 48、对于两个并发进程,设互斥信号量为 mutex, 若 mutex=0,则(B)。
 - A、表示没有进程进入临界区 B、表示有一个进程进入临界区
 - C、表示有一个进程进入临界区,另一个进程等待进入D、表示有两个进程进入临界区
- 49、以下关于进程三种基本状态的变迁中, (D) 不会发生。
 - A、就绪态→运行态 B、运行态→就绪态
 - D、就绪态→等待态 C、等待态→就绪态
- 50、利用信号量 s 和 P、V 操作实现进程互斥控制, 当 s<0 时, 其含义是指(B)。
 - A、无进程申请临界资源
- B、无临界资源可用
- C、无等待临界资源的进程
- D、有|s|个进程等待临界资源

处理机调度与死锁

- 1、以下解决死锁的方法中,属于死锁避免策略的是(A)。 A、银行家算法 B、资源有序分配法 C、资源分配图化简法 D、撤销进程法 2、以下解决死锁的方法中,属于死锁预防策略的是(B)。 A、银行家算法 B、资源有序分配法 C、资源分配图化简法 D、撤销进程法 3、为了对紧急进程或重要进程进行调度,调度算法应采用(B)。 A、先进先出调度算法 B、优先数法 C、最短作业优先调度 D、定时轮转法 4、既考虑了短作业又兼顾了长作业的调度算法是(B)。 A、先进先出调度算法 B、多级反馈调度算法 C、最短作业优先调度 D、定时轮转法 5、一种既有利于短小作业又兼顾到长作业的作业调度算法是(C)。 A、先来先服务 B、轮转 C、最高响应比优先 D、均衡调度 6、资源的有序分配策略可以破坏(B)条件。 A、互斥使用资源 B、占有且等待资源(请求和保持资源) C、非抢夺资源 C、循环等待资源 7、作业调度中的先来先服务算法是以(B) 为出发点考虑的。 B、作业的周转时间 D、等待时间加运行时间 A、作业执行时间 C、作业的等待时间 8、资源的按序分配策略可以破坏(B)条件。 A、互斥使用资源 B、占有且等待资源 C、非抢夺资源 D、循环等待资源 9、银行家算法是一种(B)算法。 A、死锁解除 B、 死锁避免 C、 死锁预防 D、死锁检测 10、在为多道程序所提供的可共享的系统资源不足时,可能出现死锁。但是,不适当的(C)也可能产生死锁。 A、进程优先权 B、资源的线形分配 C、进程推进顺序 D、分配队列优先权 11、采用资源剥夺法可解除死锁,还可以采用(B)方法解除死锁。 A、执行并行操作 B、撤消进程 C、拒绝分配新资源 D、修改信号量 12、在下列解决死锁的方法中,属于死锁预防策略的是(B)。 A、银行家算法 B、资源有序分配法 C、死锁检测法 D、资源分配图化简法 13、以下调度算法中, (C) 算法不适合作业调度。 A、先来先服务 B、优先级 C、时间片轮转 D、最高响应比 14、在一个进程运行前,将该进程所需要的全部资源都一次分配给它,利用这种策略解决死锁问题是一种(B)措施。 D、解除 A、避免 B、预防 C、检测 15、在(C)的情况下,系统出现死锁。 A、计算机系统发生了重大故障。 B、有多个封锁的进程同时存在。 C、若干进程因竞争资源而无休止地相互等待他方释放已占有的资源。 D、资源数大大小于进程数或进程同时申请的资源数大大超过资源总数。
- 17、为了对紧急进程或重要进程进行调度,调度算法应采用(B)。

16、(A)是指从作业提交给系统到作业完成的时间间隔。

A. 周转时间 B、响应时间 C、等待时间 D、运行时间

- A、先进先出调度算法 B、ルルッム D、定时轮转法 B、优先数法 C、最短作业优先调度
- 18、处于后备状态的作业存放在(B)中。
 - A. 外存 B、内存 C、A和B D、扩展内存
- 19、设m为同类资源 R的数目, n为系统中并发进程数。当 n个进程共享 m个互斥资源 R时,每个进程对 R的最大需求 w, 则下列情况会出现死锁的是(D)。
 - B, m=2, n=2, w=1 D, m=4, n=2, w=3 A, m=2, n=1, w=2C, m=4, n=3, w=2
- 20、下面有关安全状态和非安全状态的论述中,正确的是(D)。

 - A、安全状态是没有死锁的状态,非安全状态是有死锁的状态 B、安全状态是可能有死锁的状态,非安全状态是有可能死锁的状态 C、安全状态是可能没有死锁的状态,非安全状态是有死锁的状态 D、安全状态是没有死锁的状态,非安全状态是有可能死锁的状态
- 21、采用资源剥夺法可解除死锁,还可以采用(B)方法解除死锁
 - A. 执行并行操作 B、撤销进程 C、拒绝分配新资源 D、修改信号量
- 22、一种既有利于短小作业又兼顾到长作业的作业调度算法是(C)。
 - A. 先来先服务 B、轮转 C、最高响应比优先 D、均衡调度
- 23、死锁问题的讨论是针对(D)。

 - A、某个进程申请系统中不存在的资源 B、某个进程申请的资源数超过系统中的最大资源数
 - C、硬件故障
 - D、多个并发进程竞争独占性资源
- 24、运行时间最短的作业被优先调度,这种调度算法是(C)。
 - A. 优先级调度 B、响应比高者优先 C、短作业优先 D、先来先服务
- 25、通常不采用(D)方法来解除死锁。

 - A、终止一个死锁进程 B、终止所有死锁进程 C、从死锁进程处抢夺资源 D、从非死锁进程处抢夺资源
- 26、单处理器的多进程系统中,进程什么时候占用处理器和能占用多长时间,取决于(C)。
 - B、进程总共需要运行时间多少 D、进程完成什么功能 A、进程相应的程序段的长度
 - C、进程自身和进程调度策略
- 27、计算机系统产生死锁的根本原因是(D)。
 - A、资源有限 B、进程推进顺序不当 C、系统中进程太多 D、A和B

存储器管理

- 1、在可变式分区分配方案中,某一作业完成后,系统收回其主存空间,并与相邻空闲区合并,为此需修改空闲区表,造成空闲区数加 1 的情况是(A)。
 - A、无上邻空闲区,也无下邻空闲区 B、有上邻空闲区,但无下邻空闲区 C、有下邻空闲区,但无上邻空闲区 D、有上邻空闲区,也有下邻空闲区
- 2、在可变式分区分配方案中,某一作业完成后,系统收回其主存空间,并与相邻空闲区合并,为此需修改空闲区表,造成空闲区数减 1 的情况是(D)。
 - A、无上邻空闲区,也无下邻空闲区 B、有上邻空闲区,但无下邻空闲区 C、有下邻空闲区,但无上邻空闲区 D、有上邻空闲区,也有下邻空闲区
- 3、动态分区内存管理中,倾向于优先使用低址部分空闲区的算法是(C)。
 - A、最佳适应算法 B、最坏适应算法 C、首次适应算法 D、循环首次适应算法
- 4、现代操作系统中,使每道程序能在不受干扰的环境运行主要是通过(B)功能实现的。
 - A. 对换 B、内存保护 C、地址映射 D、虚拟存储器
- 5、静态重定位是在作业(A) 中进行的。
 - A. 编译过程 B、装入过程 C、修改过程 D、执行过程
- 6、实现虚拟存储器最关键的技术是(C)。
 - A. 内存分配 B、置换算法 C、请求调页(段) D、对换空间的管理
- 7、支持程序浮动的地址转换机制是(D)。
 - A. 页式地址转换 B、段式地址转换 C、静态重定位 D、动态重定位
- 8、在段式存储管理方式中,用户使用的地址空间是(C)的。
 - A. 线性 B、一维 C、二维 D、三维
- 9、分段管理提供(B)维的地址结构。
 - A, 1 B, 2 C, 3 D, 4
- 10、分页管理提供(A)维的地址结构。
 - A, 1 B, 2 C, 3 D, 4
- 11、段页式管理每取一数据,要访问(C)次内存。
 - A, 1 B, 2 C, 3 D, 4
- 12、动态重定位技术依赖于(B)。
 - A、重定位装入程序 B、重定位寄存器 C、地址机构 D、目标程序
- 13、把逻辑地址转变为内存的物理地址的过程称作(D)。
- A、编译 B、连接 C、运行 D、重定位
- 14、以下存储管理技术中,支持虚拟存储器的技术是(D)。
 - A、动态分区法 B、可重定位分区法 C、请求分页技术 D、对换技术
- 15、设内存的分配情况如图所示。若要申请一块 40K 字节的内存空间,若采用最佳适应算法,则所得到的分区首址为(C)。 A、100K B、190K C、330K D、410K

0 100K 180K 190K 280K 330K 390K 410K 512K

16、在固定分区分配中,每个分区的大小(A)。

A、相同

B、随作业长度变化

C、可以不同但预先固定

- D、可以不同但根据作业长度固定
- 17、静态重定位是在作业的(A)中进行的,动态重定位是在作业执行过程中进行的。
 - A、编译过程 B、装入过程 C、修改过程 D、执行过程
- 18、支持程序浮动的地址转换机制是(D)。

A、页式地址转换

B、段式地址转换

C、静态重定位

D、动态重定位

- 19、虚拟存储器的最大容量(A)。
 - A、为内外存容量之和 B、由计算机的地址结构决定 C、是任意的 D、由作业的地址空间决定
- 20、在一个页式存储管理系统中,页表内容如下所示:

页号	块号	
0	2	
1	1	
2	6	
3	3	
4	7	

若页的大小为 4K,则地址转换机构将逻辑地址 0 转换成的物理地址为(A)。

A, 8192

- B, 4096 C, 2048
- D, 1024
- 21、在请求页式存储管理中, 若所需的页面不在内存, 则会引起(D)。
 - 输入输出中断
- B、时钟中断
- C、越界中断
- D、缺页中断

22、将主存空闲区按地址顺序从小到大登记在空闲分区表中,每次分配时总是顺序查找空闲区表中第一个满足需求的空闲分区切割,这种分配算法称为(B)法。

- A. 最先适应
- B、最优适应 C、最坏适应
- D、随机适应
- 23、在页式存储管理中,每次从主存中取指令或取操作数,要(B)次访问主存。
 - B、2次 C、3次 A. 1次
- D、 4 次
- 24、经过(B),目标程序可以不经过任何改动而装入物理内存单元。
 - B、动态重定位 C、编译或汇编 A. 静态重定位 D、存储扩充
- 25、在页式存储管理方案中,采用(A)实现地址变换。
 - 页表 B、段表
- C、段表和页表
- D、空闲区表
- 26、在一个可变式分区管理中,最坏适应分配算法宜将空闲区表中的空闲区按(D)的次序排列。
 - A. 地址递增 B、地址递减 C、长度递增 D、长度递减
- 27、虚拟存储技术与(A) 不能配合使用。
 - B、动态分页管理 C、段式管理 分区管理 D、段页式管理
- 28、系统抖动是指(B)。
 - A、使用机器时,产生屏幕闪烁的现象
 - B、刚被调出去的页又立即被调入,形成一种频繁页面调入调出的现象

- C、系统不干净,造成系统不稳定现象 D、由于内存分配不当,偶然造成内存不够现象
- 29、请求页式管理常用替换策略之一有(A)。

A, LRU B, BF C, SCBF

D, FPF

30、现代操作系统中,提高内存利用率主要是通过(D)功能来实现。

A、对换 C、地址映射

B、内存保护 D、虚拟存储器

31、当程序经过编译或者汇编以后,形成了一种由机器指令组成的集合,被称为(B)。

A、源程序 B、目标程序 C、可执行程序 D、非执行程序

32、MS—DOS 的存贮管理采用了(C)。

A、段式存贮管理 B、段页式存贮管理 C、单用户连续存贮管理 D、固定式分区存贮管理

33、动态重定位技术依赖于(B)。

A、重定位装入程序 B、重定位寄存器 C、地址机构 D、目标程序

34、动态重定位技术依赖于(B)。

A、重定位装入程序 B、重定位寄存器 C、地址机构 D、目标程序

35、动态重定位是在作业(D)中进行的。

A、编译过程 B、装入过程 C、修改过程 D、执行过程

36、虚拟存储器最基本的特征是(A)。

A、多次性 B、交换性 C、驻留性 D、离散性

37、动态分区内存管理中,能使内存空间中空闲分区分布的较均匀的算法是(D)。

A、最佳适应算法

B、最坏适应算法

C、首次适应算法

D、循环首次适应算法

38、(B)是指将作业不需要或暂时不需要的部分移到外存,让出内存空间以调入其他所需数据。

A、覆盖技术 B、交换技术 C、虚拟扩充 D、物理扩充

39、很好地解决了"碎片"问题的存储管理方法是(A)。

A、页式存储管理 B、段式存储管理 C、多重分区管理 D、可变式分区管理

40、静态重定位是在作业(A) 中进行的。

A、编译过程 B、装入过程 C、修改过程 D、执行过程

- 1、设备独立性是指用户程序独立于(D)。
 - A、主机 B、操作系统 C、设备驱动程序 D、物理设备
- 2、下列说法正确的是(A)。
 - A、控制器可控制通道,设备在通道控制下工作B、通道控制控制器,设备在控制器控制下工作C、通道和控制器分别控制设备...

 - D、控制器控制通道和设备的工作
- 3、操作系统中采用缓冲技术的目的是增强系统(B)的能力。
 - A、串行操作 B、并行操作 C、控制操作 D、中断操作
- 4、为实现磁盘双工功能,需要在系统中配置(C)。
 - A、双份文件分配表 C、两台磁盘控制器
- B、双份文件目录
- D、两台磁盘驱动器
- 5、为实现磁盘镜像功能,需要在系统中配置(D)。
- A. 双份文件分配表 B. 两台磁盘控制器
- B、双份文件目录 D、两台磁盘驱动器
- 6、为了使多个进程有效的同时处理输入和输出,最好使用(A)。
 - B、单缓冲 C、双缓冲 D、循环缓冲 A、缓冲池
- 7、硬件采用了中断和通道技术, 使得(B)。

 - A 、CPU 与外设能紧密结合 B、CPU 与外设能并行工作
 - C 、CPU 速度提高
- D、外设速度提高
- 8、对磁盘进行移臂调度时,既考虑了减少寻找时间,又不频繁改变移动臂的移动方向的调度算法是(C)。
 - A、先来先服务 B、最短寻找时间优先 C、电梯调度 D、优先级高者优先
- 9、从下面设备独立性的论述中,选择一条正确的论述(B)。
 - A、设备独立性是指 I/O 设备具有独立执行 I/O 功能的一种特性 B、设备独立性是指用户程序独立于具体使用的物理设备 C、设备独立性是指能独立实现设备共享的一种特性

 - D、设备独性是指设备驱动程序独立于具体物理设备
- 10、引入缓冲技术的主要目的是(B)。
 - A、改善用户编程环境

- B、提高 CPU 的处理速度
- C、提高 CPU 与设备之间的并行程度
- D、降低计算机的硬件成本
- 11、使用户所编制的程序与实际使用的物理设备无关,这是由设备管理的(A)功能实现的。
 - A. 设备独立性
- B、设备分配
- C、缓冲管理
- D、虚拟设备
- 12、操作系统中采用缓冲技术的目的是为了增强系统(D)的能力。
 - A、串行操作 B、控制操作 C、重执操作 D、并行操作
- 13、在操作系统中,用户在使用 I/O 设备时,通常采用(B)。
 - A、物理设备名 B、逻辑设备名 C、虚拟设备名 D、设备牌号
- 14、外存(如磁盘)上存放的程序和数据(A)。
 - A、可由 CPU 直接访问
- B、必须在 CPU 访问之前移入内存
- C、是必须由文件系统管理的
- D、必须由进程调度程序管理
- 15、通过硬件或软件的功能扩充,把原来独占的设备改造成能为若干用户共享的设备,这种设备称为(C)。
 - B、系统设备 C、虚拟没备 D、用户设备 A、存储设备
- 16、引入缓冲的主要目的是(C)。
 - A、改善 CPU 和 I/O 设备之间速度不匹配的情况。 B、节省内存

- C、提高 CPU 的利用率
- 17、设备独立性是指用户程序独立于(D)。

A、主机 B、操作系统 C、设备驱动程序 D、物理设备

18、磁盘信息的存取是以(B)为单位的。

A、位 B、字节 C、帧 D、固定长数据块

19、操作系统采用多道程序设计技术提高 CPU 和外部设备的(A)。

A、利用率 B、可靠性 C、稳定性 D、兼容性

20、CPU 输出数据的速度远远高于打印机的打印速度,为了解决这一矛盾,可采用(C)。

A、并行技术 B、通道技术 C、缓冲技术 D、虚存技术

- 1、文件系统最基本的目标是(A)。
 - A、按名存取 B、文件共享 C、提高存储空间利用率 D、文件保护
- 2、文件系统追求的最重要的目标是(A)。
 - A、按名存取 B、文件共享 C、提高对文件的存取速度 D、文件保护
- 3、文件的存储方法依赖于(D)。
 - B、存放文件的存储设备的特性 D、A和B A、文件的物理结构 C、文件的逻辑结构
- 4、在文件系统中,实现按名存取文件是为了(A)。
 - A、方便操作系统对信息的管理 C、确定文件的存取权限 B、方便用户的使用 D、实施对文件内容的保密
- 5、用磁带作为文件存贮介质时,文件只能组织成(A)。
 - A、顺序文件 B、链接文件 C、索引文件 D、目录文件
- 6、在文件系统中可以设置一张(D),其中的每一个二进制位可用来表示磁盘中的一个块的使用情况。
 - A、文件描述符表 B、文件分配表 C、空闲区表 D、位示图
- 7、文件代表了计算机系统中的(C)。
 - A、硬件 B、软件 C、软件资源 D、硬件资源
- 8、操作系统中负责管理和存取文件信息的软件机构是(B)。
 - A、数据库系统 B、文件系统 C、检索系统 D、数据存储系统