### 前言

离散系统 z 域分析相关内容

## 一、从拉氏变换到z变换

对连续信号进行均匀冲激取样后,就得到离散信号:

$$f_s(t) = f(t)\delta_T(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(kT)\delta(t-kT)$$

两边取双边拉氏变换得:

$$F_{sb}(s) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(kT) e^{-kTs}$$

令:  $z=e^{sT}$ ,上式成为复变量z的函数

$$F(z) = \sum_{k = -\infty}^{\infty} f(k)e^{-k} \tag{1}$$

$$F(z) = \sum_{k=0}^{\infty} f(k)e^{-k} \tag{2}$$

- (1) 式成为序列 f(k) 的双边z变换
- (2) 式成为序列 f(k) 的单边边z变换

注:若 f(k) 为因果序列,则单边、双边z变换相等。

## 二、收敛域

z变换定义为一无穷幂级数之和,显然只有当该幂级数收敛,即:

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty}|f(k)z^{-k}|<\infty$$

时,z变换才存在。

### 1、收敛域定义

对于序列 f(k) 满足

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty}|f(k)z^{-k}|<\infty$$

所有z值组成的集合称为z变换 F(z) 的收敛域。

#### 2、例题

求因果序列 
$$f_y(k) = a^k \varepsilon(k) = \begin{cases} 0, & k < 0 \\ a^k, & k \ge 0 \end{cases}$$

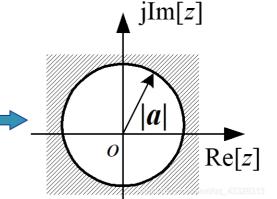
# 的z变换(式中a为常数)。

解:代入定义

$$F_{y}(z) = \sum_{k=0}^{\infty} a^{k} z^{-k} = \lim_{N \to \infty} \sum_{k=0}^{N} (az^{-1})^{k} = \lim_{N \to \infty} \frac{1 - (az^{-1})^{N+1}}{1 - az^{-1}}$$

可见, 仅当 |az<sup>-1</sup> |<1, 即 |z |> |a | 时, 其z变换存在。

$$F_y(z) = \frac{z}{z-a}$$
 收敛域为 $|\mathbf{z}| > |\mathbf{a}|$ 



求反因果序列 的z变换。

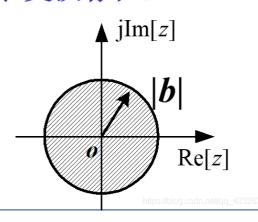
$$f_f(k) = \begin{cases} b^k, & k < 0 \\ 0, & k \ge 0 \end{cases} = b^k \varepsilon(-k-1)$$

解

$$F_f(z) = \sum_{k=-\infty}^{-1} (bz^{-1})^k = \sum_{m=1}^{\infty} (b^{-1}z)^m = \lim_{N \to \infty} \frac{b^{-1}z - (b^{-1}z)^{N+1}}{1 - b^{-1}z}$$

可见, |b-1z|<1,即|z|<|b||时,其z变换存在,

$$F_f(z) = \frac{-z}{z - b}$$
 收敛域为 $|z| < |b|$ 

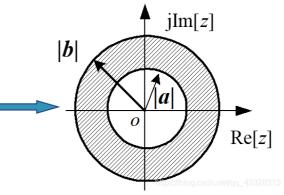


双边序列f(k)=f<sub>y</sub>(k)+f<sub>f</sub>(k)= $b^k$ , k < 0

的z变换。

 $F(z) = F_y(z) + F_f(z) = \frac{-z}{z - b} + \frac{z}{z - a}$ 

可见,其收敛域为 |a |< |z |< |b | (显然要求 a < b |, 否则无共 同收敛域)



### 3、序列收敛域的几种情况

- (1) 有限长序列, 其双边z变换在整个平面;
- (2) 因果序列,其z变换的收敛域为某个圆外区域;
- (3) 反因果序列,其z变换的收敛域为某个圆内区域;
- (4) 双边序列, 其z变换的收敛域为环状区域;

表 8-1 序列的形式与双边 z 变换收敛域的关系

序 列 形 式		~ 变换收敛域	
有限长序列 n <sub>1</sub> <0 ① n <sub>2</sub> >0	$ \begin{array}{c c} x(n) \\ \hline n_1 & O \\ \end{array} $	jImz O Rez jImz	∞> z >0
$ \begin{array}{c} n_1 \geqslant 0 \\ n_2 > 0 \end{array} $		Rez	2   > 0
$ \begin{array}{c} n_1 < 0 \\ 3 \\ n_2 \leqslant 0 \end{array} $	m11[]	jlmz 0 Rez	∞> z
右边序列 n <sub>1</sub> <0 ① n <sub>2</sub> = ∞		jImz O Rez	$\infty >  z  > R_{x1}$
n <sub>1</sub> ≥0 ② n <sub>2</sub> =∞ (因果序列)	x(n)	jlmz O Rez	$ z  > R_{s1}$
左边序列 <sub>n1</sub> = -∞ ① <sub>n2</sub> > 0	$\cdots \underbrace{\prod \prod \prod_{O} x(n)}_{x(n)}$	jImz Rez	$R_{r2} >  z  > 0$
	==T[][[]], ,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	jlm z Re z	R <sub>x2</sub> > z
双边序列 n <sub>1</sub> = -∞ n <sub>2</sub> = ∞		jImz Rez	$R_{x2}> z >R_{x1}$

## 三、常用序列z变换

1,

$$\delta(k) \longleftrightarrow 1, |z| > 0$$

2、

$$\epsilon(k) \longleftrightarrow rac{z}{z-1}, |z|>1$$

3、

$$-\epsilon(-k-1)\longleftrightarrowrac{z}{z-1},|z|<1$$

4、

$$a^k \epsilon(k) \longleftrightarrow rac{z}{z-a}, |z| > a$$

5、

$$k\epsilon(k)\longleftrightarrowrac{z}{(z-1)^2},|z|>1$$

# 总结

Z变换(英文: z-transformation)可将时域信号(即: 离散时间序列)变换为在复频域的表达式。它在离散时间信号处理中的地位,如同拉普拉斯变换在连续时间信号处理中的地位。离散时间信号的Z变换是分析线性时不变离散时间系统问题的重要工具,在数字信号处理、计算机控制系统等领域有着广泛的应用。