## 1 Choix du modèle

Assez intuitivement, nous nous sommes dirigés vers l'écriture d'un programme linéaire. Il y a deux raisons à cela.

La première est que le problème se prête bien à cette formulation (optimisation sous contrainte) et on voit assez rapidement les variables de décision (le fait de prendre un colis ou non).

Le deuxième raison est qu'une heuristique "à la main" semble compliquée du fait du grand nombre de contraintes qui vont apparaître en cours de route. Les contraintes de timing à elles seules rendent la solution non-triviale. Cela dit, en fonction des contraintes qui apparaîtront, on pourra revenir sur l'idée de créer une heuristique qui résout (au moins en partie) le problème.

## 2 Paramètres et variables

#### 2.1 Variables

 $x_{i,v}$  est la variable binaire qui vaut 1 si le colis i est placé dans le vol v et 0 sinon.

 $R_v$  est la variable binaire qui vaut 1 si vol v<br/> transporte un colis radioactif et 0 sinon.

 $P_v$  est la variable binaire qui vaut 1 si vol v<br/> transporte un colis périssable et 0 sinon.

#### 2.2 Paramètres

L'ensemble des colis est [n], l'ensemble des vols est V, et l'ensemble des types de soutes est K.

 $V_i$  et  $W_i$  représentent respectivement le volume et le poids du colis i.

 $V_v^{MAX}$  et  $W_v^{MAX}$  représentent les maximums en terme de volume et de poids pour le vol v.

 $t_i^d$  est la date à partir de laquelle le colis i est disponible.  $t_i^f$  est la date avant laquelle il doit être livré.

 $T_v^d$  est la date de départ du vol v.  $T_v^f$  est la date d'arrivée du vol.

 $s_{i,k}$  est le nombre de compartiment de type k (MDP, LDP...) qui doivent être utilisés pour le colis i.

 $S_{v,k}^{MAX}$  est le nombre de compartiment de type k disponible dans l'avion v.

 $p_i$  et  $r_i$  sont des paramètres binaires qui valent 1 si le colis i est périssable/radioactif et 0 sinon. On note P la somme des  $p_i$  et R la somme des  $r_i$ .

# 3 Programme linéaire associé

$$min \sum_{v=1}^{|V|} (V_v^{MAX} - \sum_{i=1}^n V_i \times x_{i,v})$$
 (1)

$$s.t. \ \forall v \in V, \sum_{i=1}^{n} V_i \times x_{i,v} \le V_v^{MAX}$$
 (2)

$$\forall v \in V, \sum_{i=1}^{n} W_i \times x_{i,v} \le W_v^{MAX} \tag{3}$$

$$\forall i \in [n], t_i^d \le \sum_{v=1}^{|V|} T_v^d \times x_{i,v} \tag{4}$$

$$\forall i \in [n], \sum_{v=1}^{|V|} T_v^f \times x_{i,v} \le t_v^i \tag{5}$$

$$\forall i \in [n], \sum_{v=1}^{|V|} x_{i,v} \le 1 \tag{6}$$

$$\forall v \in V, k \in K, \sum_{i=1}^{n} x_{i,v} \times s_{i,k} \le S_{v,k}^{MAX}$$

$$\tag{7}$$

$$\forall v \in V, R_v + P_v \le 1 \tag{8}$$

$$\forall v \in V, R_v \ge \frac{1}{R} \times \sum_{i=1}^n r_i \times x_{i,v} \tag{9}$$

$$\forall v \in V, P_v \ge \frac{1}{P} \times \sum_{i=1}^n p_i \times x_{i,v} \tag{10}$$

$$\forall i \in [n], v \in V, (x_{i,v}, P_v, R_v) \in \{0, 1\}^3$$
(11)

## 4 Commentaires

#### 4.1 Sens des équations

L'objectif (1) minimise l'espace vide dans les avions.

Les équations (2) et (3) sont les contraintes de volume et de poids pour chaque soute.

Les équations (4) et (5) sont les contraintes de timing.

L'équation (6) spécifie que tout colis n'est expédié qu'au plus une fois.

L'équation (7) correspond aux contraintes de position.

L'équation (8) assure qu'un vol ne peut pas à la fois être considéré comme transportant un colis radioactif et comme transportant un colis périssable.

Les équations (9) et (10) indiquent que si le vol transporte au moins un colis radioactif/périssable, alors le vol est bien considéré comme transportant des objets radioactifs/périssables.

### 4.2 Hypothèses à souligner

On a supposé qu'il n'est pas possible que le colis puisse prendre une correspondance (aller à destination via au moins 2 vols différents). Plus précisément, on ne considère qu'un seul aéroport de départ.

Si jamais le volume du colis est inférieur au volume réservé (par exemple, si un client a une palette de  $9.6m^3$  qu'il veut placer dans un LDP de  $10m^3$ ), alors un traitement des données sera effectué en amont pour que le volume du colis corresponde au volume réservé (de manière à ne pas biaiser la fonction objectif).

Il n'y a pas d'incertitude sur les paramètres (en particulier,  $V_v^{MAX}$  et  $W_v^{MAX}$  sont supposés connus parfaitement).

## 4.3 A propos de $R_v$ et $P_v$

Rien n'empêche  $R_v$  et  $P_v$  de valoir 1 alors qu'il n'y a pas de colis radioactif/périssable à bord. Cela dit, cela ne change pas la solution du programme linéaire. De plus, les solveurs ont quasi-systématiquement comme comportement par défaut de mettre les variables non contraintes à 0.

#### 4.4 Taille du problème

Les contraintes sont en  $O(|V| \times (|K| + n))$  et les variables en  $O(n \times |V|)$ . Cela peut être énorme étant donné le contexte du problème. De plus, les variables sont binaires, ce qui fait que la combinatoire va vite devenir déraisonnable.

# 4.5 Implémentation

La modélisation sera faite avec la librairie Pyomo de Python et la résolution par le solveur CPLEX.