Здесь будет титульник, листай ниже

СОДЕРЖАНИЕ

ВВЕДЕНИЕ	4
1 Постановка задачи	
2 Метод решения	
3 Описание алгоритма	
4 Блок-схема алгоритма	12
5 Код программы	
6 Тестирование	18
ЗАКЛЮЧЕНИЕ	20
СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ	21

1 ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Первоначальная сборка системы (дерева иерархии объектов, модели системы) осуществляется исходя из входных данных. Данные вводятся построчно. Первая строка содержит имя корневого объекта (объект приложение). Номер класса корневого объекта 1. Далее, каждая строка входных данных определяет очередной объект, задает его характеристики и расположение на дереве иерархии. Структура данных в строке:

«Наименование головного объекта» «Наименование очередного объекта» «Номер класса принадлежности очередного объекта»

Ввод иерархического дерева завершается, если наименование головного объекта равно «endtree» (в данной строке ввода больше ничего не указывается).

Поиск головного объекта выполняется от последнего созданного объекта. Первоначально последним созданным объектом считается корневой объект. Если для головного объекта обнаруживается дубляж имени в непосредственно подчиненных объектах, то объект не создается. Если обнаруживается дубляж имени на дереве иерархии объектов, то объект не создается. Если номер класса объекта задан некорректно, то объект не создается.

Вывод иерархического дерева объектов на консоль.

Внутренняя архитектура (вид иерархического дерева объектов) в большинстве реализованных моделях систем динамически меняется в процессе отработки алгоритма. Вывод текущего дерева объектов является важной задачей, существенно помогая разработчику, особенно на этапе тестирования и отладки программы.

В данной задаче подразумевается, что наименования объектов уникальны. Система содержит объекты пяти классов, не считая корневого. Номера классов: 2,3,4,5,6.

Расширить функциональность базового класса:

- метод поиска объекта на ветке дереве иерархии от текущего по имени (метод возвращает указатель на найденный объект или nullptr). Передается один параметр строкового типа, содержит наименование искомого объекта. Если на искомой ветке дерева иерархии наименование объекта не уникально или отсутствует, то возвращает nullptr;
- метод поиска объекта на дереве иерархии по имени (метод возвращает указатель на найденный объект или nullptr). Передается один параметр строкового типа, содержит наименование искомого объекта. Если на дерева иерархии наименование объекта не уникально или отсутствует, то возвращает nullptr;
- метод вывода иерархии объектов (дерева или ветки) от текущего объекта (допускается использовать один целочисленный параметр со значением поумолчанию);
- метод вывода иерархии объектов (дерева или ветки) и отметок их готовности от текущего объекта (допускается использовать один целочисленный параметр со значением по-умолчанию);
- метод установки готовности объекта, в качестве параметра передается переменная целого типа, содержит номер состояния.

Устаревший метод вывода из задачи КВ_1 убрать.

Готовность для каждого объекта устанавливается индивидуально. Готовность задается посредством любого отличного от нуля целого числового значения, которое присваивается свойству состояния объекта. Объект переводится в состояние готовности, если все объекты вверх по иерархии до корневого включены, иначе установка готовности игнорируется. При отключении головного, отключаются все объекты от него по иерархии вниз по ветке. Свойству состояния объекта присваивается значение нуль.

Разработать программу:

- 1. Построить дерево объектов системы (в методе корневого объекта построения исходного дерева объектов).
- 2. В методе корневого объекта запуска моделируемой системы реализовать: 2.1. Вывод на консоль иерархического дерева объектов в следующем виде:

```
root
ob_1
ob_2
ob_3
ob_4
ob_5
ob_6
ob_7
```

где: root - наименование корневого объекта (приложения).

2.2. Переключение готовности объектов согласно входным данным (командам). 2.3. Вывод на консоль иерархического дерева объектов и отметок их готовности в следующем виде:

```
root is ready
  ob_1 is ready
  ob_2 is ready
  ob_3 is ready
  ob_4 is not ready
      ob_5 is not ready
  ob_6 is ready
      ob_7 is not ready
```

1.1 Описание входных данных

Множество объектов, их характеристики и расположение на дереве иерархии. Последовательность ввода организовано так, что головной объект для очередного вводимого объекта уже присутствует на дереве иерархии объектов.

Первая строка:

«Наименование корневого объекта»

Со второй строки:

```
«Наименование головного объекта» «Наименование очередного объекта» «Номер класса принадлежности очередного объекта»
. . . .
endtree
```

Со следующей строки вводятся команды включения или отключения объектов

«Наименование объекта» «Номер состояния объекта»

Пример ввода:

```
app_root
app_root object_01 3
app_root object_02 2
object_02 object_04 3
object_02 object_05 5
object_01 object_07 2
endtree
app_root 1
object_07 3
object_01 1
object_02 -2
object_04 1
```

1.2 Описание выходных данных

Вывести иерархию объектов в следующем виде:

```
Оbject tree
«Наименование корневого объекта»
«Наименование объекта 1»
«Наименование объекта 2»
«Наименование объекта 3»
......

The tree of objects and their readiness
«Наименование корневого объекта» «Отметка готовности»
«Наименование объекта 1» «Отметка готовности»
«Наименование объекта 2» «Отметка готовности»
«Наименование объекта 3» «Отметка готовности»
«Наименование объекта 3» «Отметка готовности»
.....
«Отметка готовности» - равно «is ready» или «is not ready»
```

Отступ каждого уровня иерархии 4 позиции.

Пример вывода:

```
Object tree
app_root
object_01
object_07
```

object_02
 object_04
 object_05

The tree of objects and their readiness app_root is ready
 object_01 is ready
 object_07 is not ready
 object_02 is ready
 object_04 is ready
 object_05 is not ready

2 МЕТОД РЕШЕНИЯ

Для решения задачи используется:

- объект ob_cl_app класса cl_app предназначен для запуск процесса ввода и вывода информации;
- объект selectedobject класса cl_base предназначен для указание на выбранный объект.

Класс cl_base:

- свойства/поля:
 - о поле имя объекта:
 - наименование name;
 - тип string;
 - модификатор доступа private;
 - о поле родитель объекта:
 - наименование parent;
 - тип cl_base*;
 - модификатор доступа private;
 - о поле вектор с дочерними объектами:
 - наименование children;
 - тип vector;
 - модификатор доступа private;
 - о поле состояние готовности:
 - наименование readycode;
 - тип int;
 - модификатор доступа private;
- функционал:
 - о метод printnames вывод иерархии объектов от текущего объекта;

- о метод godowntotheobject поиск объекта среди родителей;
- о метод gouptotheobjects поиск объекта среди дочерних объектов;
- о метод setreadycode установка состояния готовности объекта;
- метод printreadystatus вывод имен дочерних объектов с указанием их состояния готовности.

Класс cl_app:

- функционал:
 - о метод build построение иерархии объектов;
 - о метод start_app изменение состояния готовности и вывод в консоль иерархического дерева объектов и отметок их готовности.

Класс cl_2:

- функционал:
 - о метод cl_2 конструктор.

Kласс cl_3:

- функционал:
 - о метод cl_3 конструктор.

Класс cl_4:

- функционал:
 - о метод cl_4 конструктор.

Класс cl_5:

- функционал:
 - о метод cl_5 конструктор.

Kласс cl_6:

- функционал:
 - о метод cl_6 конструктор.

Таблица 1 – Иерархия наследования классов

N₂	Имя класса		Модификатор	Описание	Номер
		наследники			
1	cl_base		наследовании		
1	CI_base				
		cl_app	public		2
		cl_2	public		3
		cl_3	public		4
		cl_4	public		5
		cl_5	public		6
		cl_6	public		7
2	cl_app				
3	cl_2				
4	cl_3				
5	cl_4				
6	cl_5				
7	cl_6				

3 ОПИСАНИЕ АЛГОРИТМОВ

Согласно этапам разработки, после определения необходимого инструментария в разделе «Метод», составляются подробные описания алгоритмов для методов классов и функций.

3.1 Алгоритм метода printnames класса cl_base

Функционал: вывод иерархии объектов от текущего объекта.

Параметры: int counttabs.

Возвращаемое значение: void.

Алгоритм метода представлен в таблице 2.

Таблица 2 – Алгоритм метода printnames класса cl_base

N₂	Предикат	Действия	No
			перехода
1		инициализация указателя selectedobject=this	2
2		вывод переноса строки	3
3	существует родитель у	вывод в консоль "	4
	selectedobject		
		вывод имени объекта указателя this	5
4		установление родителя в качестве указателя	3
		selectedobject	
5		объявление указателя child на объект класса	6
		cl_base	
6	указатель child проходится	вызов метода printnames у объекта указателя child	6
	по вектору children		
			Ø

3.2 Алгоритм метода godowntotheobject класса cl_base

Функционал: поиск объекта среди родителей.

Параметры: string name.

Возвращаемое значение: указатель на объект cl_base*.

Алгоритм метода представлен в таблице 3.

Таблица 3 – Алгоритм метода godowntotheobject класса cl_base

N₂	Предикат	Действия	No
			перехода
1	пате совпадает с именем	возвращение указателя this	Ø
	родителя		
	объект не имеет родителя	возвращение результата выполнения метода	Ø
		gouptotheobject	
		возвращение результата выполнения метода	Ø
		godowntotheobjects объекта указателя parent	

3.3 Алгоритм метода gouptotheobjects класса cl_base

Функционал: поиск объекта среди дочерних объектов.

Параметры: string name.

Возвращаемое значение: указатель на объект cl_base*.

Алгоритм метода представлен в таблице 4.

Таблица 4 – Алгоритм метода gouptotheobjects класса cl_base

N₂	Предикат	Действия	N₂
			перехода
1		инициализация переменной childindex=0	2
2	childindex меньше значения		3
	размера вектора children		
		возвращение nullptr	Ø
3	пате совпадает с именем	возврат children[childindex]	Ø

N₂	Предикат	Действия	No
			перехода
	children[childindex]		
	у объекта есть дочерние	инициализация указателя cl_base* resultfromup	4
	объекты	результатом выполнения метода gouptotheobject	
		объекта children[childindex]	
			5
4	указатель resultfromup не пустой	возвращение указателя resultfromup	Ø
			5
5		childindex+1	2

3.4 Алгоритм метода setreadycode класса cl_base

Функционал: установка состояния готовности объекта.

Параметры: int code.

Возвращаемое значение: void.

Алгоритм метода представлен в таблице 5.

Таблица 5 – Алгоритм метода setreadycode класса cl_base

No	Предикат	Действия	No
			перехода
1	у объекта нет родителя или	присвоение полю readycode значение code	2
	объект не готов		
			2
2	code==0	присвоение полю readycode значение code	3
			Ø
3		инициализация переменной childindex=0	4
4	childindex меньше значения	вызов метода setreadycode y children[childindex] с	5
	размера вектора children	подачей 0	
			Ø
5		childindex + 1	4

3.5 Алгоритм метода printreadystatus класса cl_base

Функционал: вывод имен дочерних объектов с указанием их состояния готовности.

Параметры: int counttabs.

Возвращаемое значение: void.

Алгоритм метода представлен в таблице 6.

Таблица 6 – Алгоритм метода printreadystatus класса cl_base

N₂	Предикат	Действия	No
			перехода
1		инициализация указателя selectedobject=this	2
2		вывод переноса строки	3
3	существует родитель у	вывод " "	4
	selectedobject		
		вывод имени объекта указателя this	5
4		установление родителя в качестве указателя	3
		selectedobject	
5	объект указателя this готов	вывод " is ready"	6
		вывод " is not ready"	6
6		объявление указателя child на объект класса	7
		cl_base	
7	указатель child проходится	вызов метода printreadystatus у объекта указателя	6
	по вектору children	child	
			Ø

3.6 Алгоритм метода build класса cl_app

Функционал: построение иерархии объектов.

Параметры: none.

Возвращаемое значение: void.

Алгоритм метода представлен в таблице 7.

Таблица 7 – Алгоритм метода build класса cl_app

No	Предикат	Действия	№ перехода
1		инициализация указателя на объект класса cl_base	
		selectedobject значением указателя this	
2		объявление переменных типа string parentname и	3
		childname	
3		объявление переменной classnum типа int	4
4		ввод значения переменной parentname	5
5		вызов метода setname с параметром parentname	6
6		ввод значения переменной parentname	7
7	parentname=="endtree"		11
		ввод значений childname и classnum	8
8	значение classnum не на	присвоение указателю selectedobject результат	9
	интервале [2, 6]	выполнения метода godowntotheobject с	
		параметром parentname	
			6
9	указатель selectedobject не		10
	пустой и нет объектов о		
	именем childname	7	
	подчиненных объектов		
			6
10	classnum==2	создание динамического объекта класса cl_2 с	6
		вызовом конструктора с параметрами	
		selectedobject и childname	
	classnum==3	создание динамического объекта класса cl_3 с	6
		вызовом конструктора с параметрами	
		selectedobject и childname	
	classnum==4	создание динамического объекта класса cl_4 с	6
		вызовом конструктора с параметрами	

N₂	Предикат	Действия	No
			перехода
		selectedobject и childname	
	classnum==5	создание динамического объекта класса cl_5 с	6
		вызовом конструктора с параметрами	
		selectedobject и childname	
	classnum==6	создание динамического объекта класса cl_6 с	6
		вызовом конструктора с параметрами	
		selectedobject и childname	
			6
11		объявление переменной readycode типа int	12
12	ввод не закончился	ввод значения для переменной readycode	13
			Ø
13		вызов метода setreadycode у результата	12
		выполнения метода godowntotheobject	

3.7 Алгоритм метода start_app класса cl_app

Функционал: изменение состояния готовности и вывод в консоль иерархического дерева объектов и отметок их готовности.

Параметры: none.

Возвращаемое значение: int.

Алгоритм метода представлен в таблице 8.

Таблица 8 – Алгоритм метода start_app класса cl_app

N₂	Предикат	Действия	
			перехода
1		вывод "Object tree"	2
2		вызов метода printnames с параметром 0	3
3		вывод переноса строки + "The tre of objects and their readinse\n"	4
4		вызов метода printreadystatus с параметром 1	Ø

3.8 Алгоритм конструктора класса cl_2

Функционал: конструктор.

Параметры: указатель на объект cl_base* parent; string name.

Алгоритм конструктора представлен в таблице 9.

Таблица 9 – Алгоритм конструктора класса cl_2

N₂	Предикат	Действия	No
			перехода
1			Ø

3.9 Алгоритм конструктора класса cl_3

Функционал: конструктор.

Параметры: указатель на объект cl_base* parent; string name.

Алгоритм конструктора представлен в таблице 10.

Таблица 10 – Алгоритм конструктора класса cl_3

N₂	Предикат	Действия	N₂
			перехода
1			Ø

3.10 Алгоритм конструктора класса cl_4

Функционал: конструктор.

Параметры: указатель на объект cl_base* parent; string name.

Алгоритм конструктора представлен в таблице 11.

Таблица 11 – Алгоритм конструктора класса cl_4

No	Предикат	Действия	No
			перехода
1			Ø

3.11 Алгоритм конструктора класса cl_5

Функционал: конструктор.

Параметры: указатель на объект cl_base* parent; string name.

Алгоритм конструктора представлен в таблице 12.

Таблица 12 – Алгоритм конструктора класса cl_5

No	Предикат	Действия	No
			перехода
1			Ø

3.12 Алгоритм конструктора класса cl_6

Функционал: конструктор.

Параметры: указатель на объект cl_base* parent; string name.

Алгоритм конструктора представлен в таблице 13.

Таблица 13 – Алгоритм конструктора класса cl_6

No	Предикат	Действия	No
			перехода
1			Ø

3.13 Алгоритм функции main

Функционал: запуск программы.

Параметры: none.

Возвращаемое значение: int - код ошибки.

Алгоритм функции представлен в таблице 14.

Таблица 14 – Алгоритм функции таіп

N	Предикат	Действия	N₂
			перехода
1		создание объекта ob_cl_app класса cl_app с подачей nullptr	2

N₂	Предикат	Действия	
			перехода
2		вызов метода build y ob_cl_app	3
3		возвращение результата выполлнения метода start_app объекта	Ø
		ob_cl_app	

4 БЛОК-СХЕМЫ АЛГОРИТМОВ

Представим описание алгоритмов в графическом виде на рисунках 1-8.

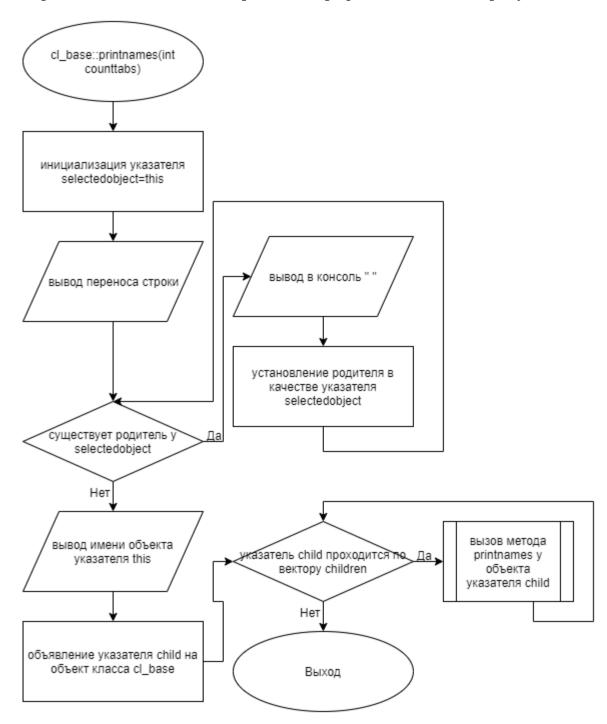


Рисунок 1 – Блок-схема алгоритма

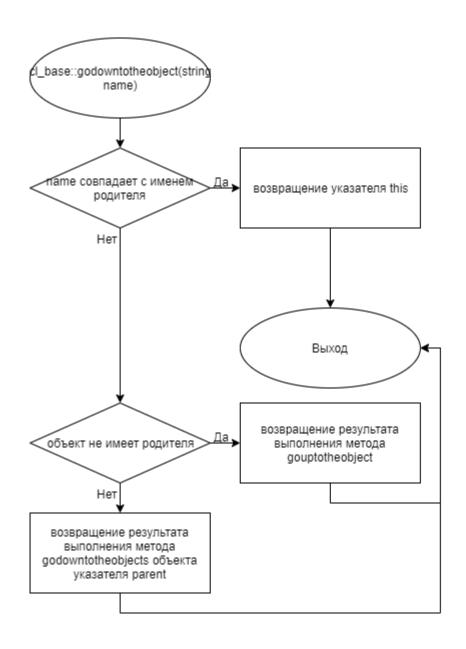


Рисунок 2 – Блок-схема алгоритма

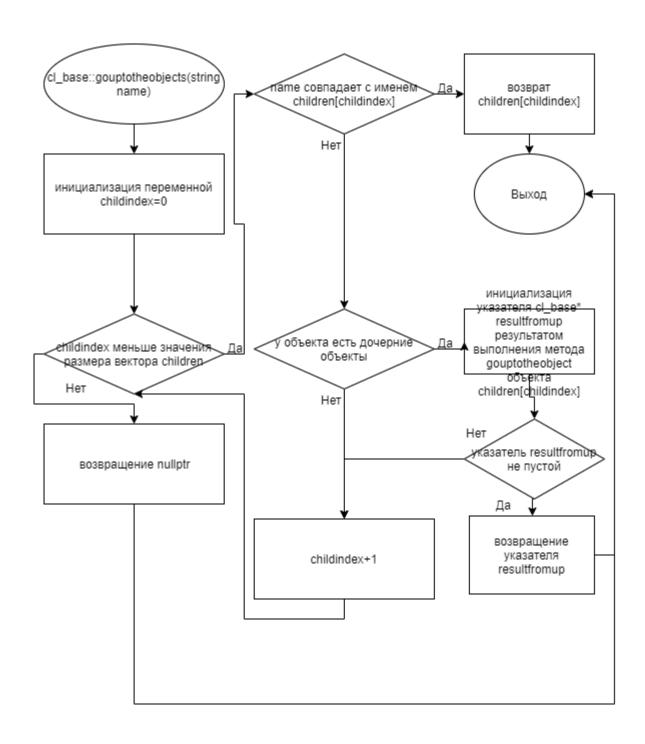


Рисунок 3 – Блок-схема алгоритма

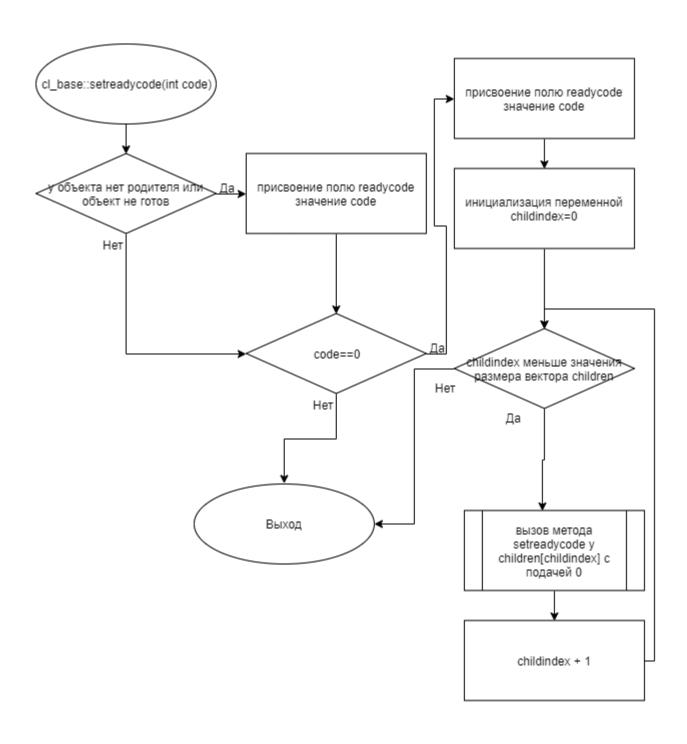


Рисунок 4 – Блок-схема алгоритма

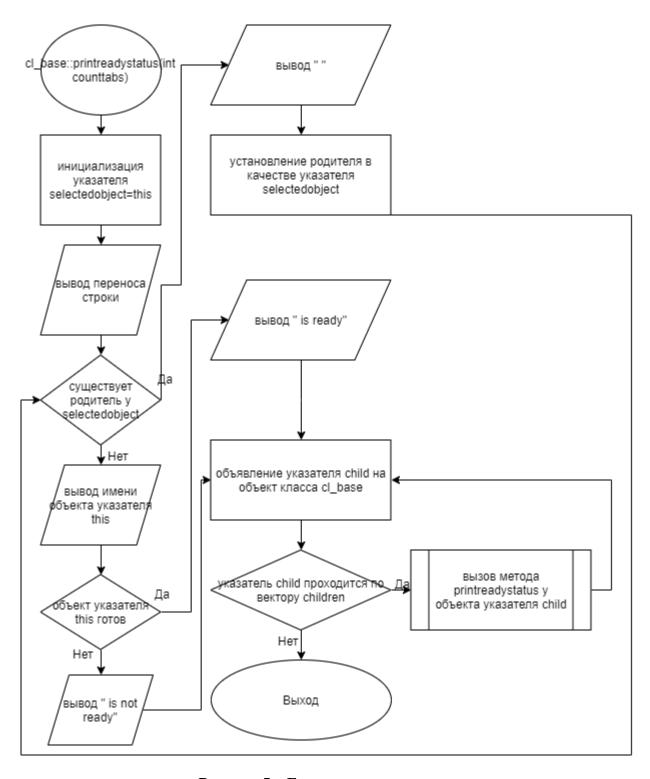


Рисунок 5 – Блок-схема алгоритма

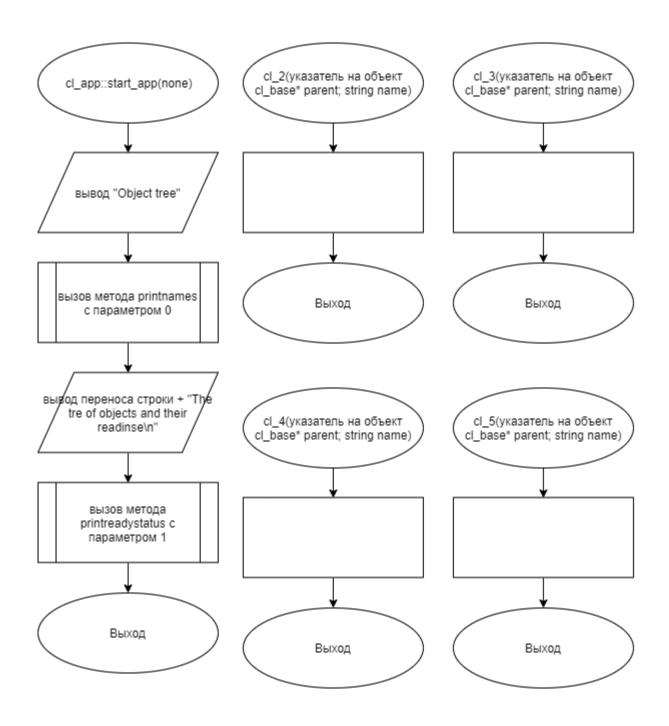


Рисунок 6 – Блок-схема алгоритма

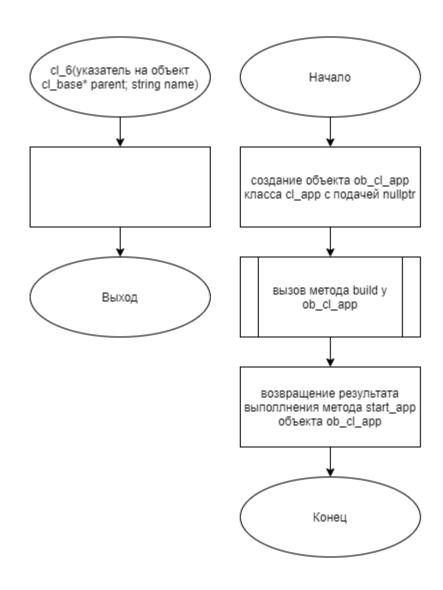


Рисунок 7 – Блок-схема алгоритма

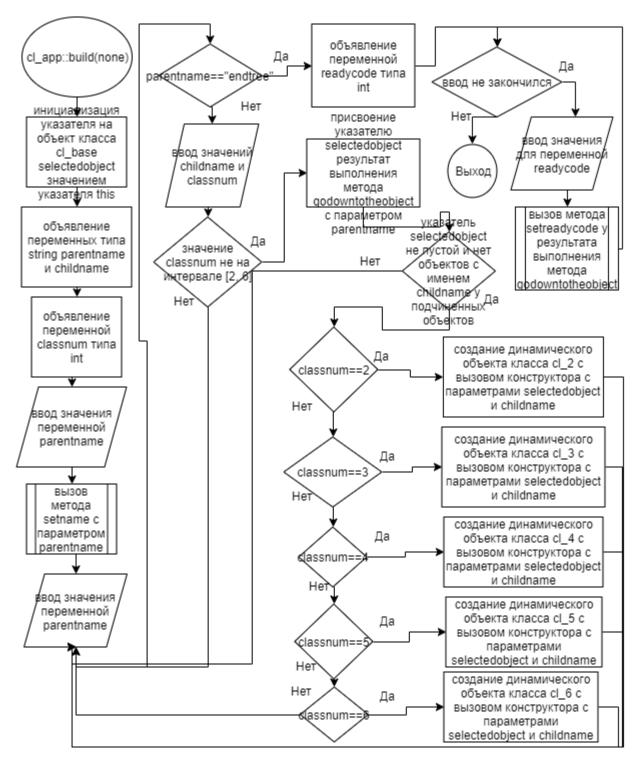


Рисунок 8 – Блок-схема алгоритма

5 КОД ПРОГРАММЫ

Программная реализация алгоритмов для решения задачи представлена ниже.

5.1 Файл cl_2.cpp

 $Листинг 1 - cl_2.cpp$

```
#include "cl_2.h"
cl_2::cl_2(cl_base* parent, string name):cl_base(parent, name){}
```

5.2 Файл cl_2.h

Листинг 2 – cl_2.h

```
#ifndef __CL_2__H
#define __CL_2__H
#include "cl_base.h"

class cl_2:public cl_base
{
    public:
        cl_2(cl_base* parent, string s_name);
};
#endif
```

5.3 Файл cl_3.cpp

 $Листинг 3 - cl_3.cpp$

```
#include "cl_3.h"
cl_3::cl_3(cl_base* parent, string name):cl_base(parent, name){}
```

5.4 Файл cl_3.h

 $Листинг 4 - cl_3.h$

```
#ifndef __CL_3__H
#define __CL_3__H
#include "cl_base.h"

class cl_3:public cl_base
{
    public:
        cl_3(cl_base* parent, string s_name);
};
#endif
```

5.5 Файл cl_4.cpp

Листинг 5 – cl_4.cpp

```
#include "cl_4.h"
cl_4::cl_4(cl_base* parent, string name):cl_base(parent, name){}
```

5.6 Файл cl_4.h

Листинг 6 – cl_4.h

```
#ifndef __CL_4__H
#define __CL_4__H
#include "cl_base.h"

class cl_4:public cl_base
{
    public:
        cl_4(cl_base* parent, string s_name);
};
#endif
```

5.7 Файл cl_5.cpp

 $Листинг 7 - cl_5.cpp$

```
#include "cl_5.h"
cl_5::cl_5(cl_base* parent, string name):cl_base(parent, name){}
```

5.8 Файл cl_5.h

Листинг 8 – cl 5.h

```
#ifndef __CL_5__H
#define __CL_5__H
#include "cl_base.h"

class cl_5:public cl_base
{
    public:
        cl_5(cl_base* parent, string s_name);
};
#endif
```

5.9 Файл cl_6.cpp

 $Листинг 9 - cl_6.cpp$

```
#include "cl_6.h"
cl_6::cl_6(cl_base* parent, string name):cl_base(parent, name){}
```

5.10 Файл cl_6.h

Листинг 10 – cl_6.h

```
#ifndef __CL_6__H
#define __CL_6__H
#include "cl_base.h"
```

```
class cl_6:public cl_base
{
    public:
        cl_6(cl_base* parent, string s_name);
};
#endif
```

5.11 Файл cl_app.cpp

Листинг 11 – cl_app.cpp

```
#include "cl_app.h"
#include <iostream>
#include <string>
using namespace std;
cl_app::cl_app(cl_base* parent):cl_base(parent){}
void cl_app::build()
  cl_base* selectedobject=this;
  string parentname, childname;
  int classnum;
  cin>>parentname;
  setname(parentname);
  while (true)
     cin>>parentname;
     if (parentname=="endtree")
     {
        break;
     cin>>childname>>classnum;
     if (classnum<2||classnum>6)
        continue;
     selectedobject=godowntotheobject(parentname);
                 (selectedobject!=nullptr
                                                               selectedobject-
                                                   &&
>gouptotheobject(childname)==nullptr)
        switch(classnum)
        {
           case 2:
              new cl_2(selectedobject, childname);
              break;
           case 3:
              new cl_3(selectedobject, childname);
              break;
```

```
case 4:
              new cl_4(selectedobject, childname);
              break;
           case 5:
              new cl_5(selectedobject, childname);
              break;
           case 6:
              new cl_6(selectedobject, childname);
              break;
           default:
              break;
        }
     }
  }
}
int cl_app::start_app()
  cout << "Object tree";
  printnames();
  int readycode;
  string parentname;
  while (cin>>parentname>>readycode)
     cl_base* searchobject=godowntotheobject(parentname);
     if (searchobject!=nullptr)
     {
        searchobject->setreadycode(readycode);
  cout<<endl<<"The tree of objects and their readiness";</pre>
  printreadystatus();
  return 0;
}
```

5.12 Файл cl_app.h

 $Листинг 12 - cl_app.h$

```
#ifndef __CL_APP__H
#define __CL_APP__H
#include "cl_base.h"
#include "cl_2.h"
#include "cl_3.h"
#include "cl_4.h"
#include "cl_5.h"
#include "cl_6.h"

class cl_app: public cl_base
{
```

```
public:
    cl_app(cl_base* parent);
    void build();
    int start_app();
};
#endif
```

5.13 Файл cl_base.cpp

 $Листинг 13 - cl_base.cpp$

```
#include "cl_base.h"
cl_base::cl_base(cl_base* parent, string name):parent(parent), name(name)
  if (parent!=nullptr)
     parent->children.push_back(this);
cl_base::~cl_base()
  for (int childindex=0; childindex<children.size(); childindex++)</pre>
     delete children[childindex];
string cl_base::getname()
  return name;
cl_base* cl_base::getparent()
  return parent;
bool cl_base::setname(string newname)
  if (getparent()!=nullptr && getparent()->getchild(newname))
     return false;
  name=newname;
  return true;
void cl_base::printnames()
  cl_base* selectedobject=this;
  cout<<endl;
  while (selectedobject->getparent())
```

```
{
     cout<<"
     selectedobject=selectedobject->getparent();
  cout<<this->getname();
  for (cl_base* child:this->children)
     child->printnames();
  }
cl_base* cl_base::getchild(string name)
  for (cl_base* child:children)
  {
     if (child->name==name)
     {
        return child;
  }
  return nullptr;
cl_base* cl_base::gouptotheobject(string name)
  for (int childindex=0; childindex<children.size(); childindex++)</pre>
     if (name==children[childindex]->getname())
     {
        return children[childindex];
     if (children[childindex]->children.size()>0)
        cl_base* resultfromup=children[childindex]->gouptotheobject(name);
        if (resultfromup!=nullptr)
           return resultfromup;
     }
  return nullptr;
cl_base* cl_base::godowntotheobject(string name)
  if (name==getname())
  {
     return this;
  if (parent==nullptr)
     return gouptotheobject(name);
  return parent->godowntotheobject(name);
void cl_base::setreadycode(int code)
  if (parent==nullptr||parent->readycode!=0)
```

```
{
     this->readycode=code;
  if (!code)
     this->readycode=code;
     for (int childindex=0; childindex<children.size(); childindex++)</pre>
        children[childindex]->setreadycode(code);
     }
  }
void cl_base::printreadystatus()
  cl_base* selectedobject=this;
  cout << end1;
  while(selectedobject->getparent())
     selectedobject=selectedobject->getparent();
  cout<<this->getname();
  if (this->readycode!=0)
     cout<<" is ready";</pre>
  }
  else
     cout<<" is not ready";
  for (cl_base* child: this->children)
     child->printreadystatus();
}
```

5.14 Файл cl_base.h

Листинг 14 - cl base.h

```
#ifndef __CL_BASE__H
#define __CL_BASE__H
#include <vector>
#include <string>
#include <iostream>

using namespace std;

class cl_base
{
```

```
private:
      string name;
      cl_base* parent=nullptr;
      vector <cl_base*> children;
      int readycode=0;
   public:
      cl_base(cl_base* parent, string name="Object_Root");
      ~cl_base();
      bool setname(string name);
      cl_base* getparent();
      string getname();
      void printnames();
      cl_base* getchild(string name);
cl_base* gouptotheobject(string name);
cl_base* godowntotheobject(string name);
      void setreadycode(int code);
      void printreadystatus();
};
#endif
```

5.15 Файл таіп.срр

Листинг 15 – таіп.срр

```
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include "cl_app.h"

int main()
{
    cl_app ob_cl_app(nullptr);
    ob_cl_app.build();
    return ob_cl_app.start_app();
}
```

6 ТЕСТИРОВАНИЕ

Результат тестирования программы представлен в таблице 15.

Таблица 15 – Результат тестирования программы

Входные данные	Ожидаемые выходные данные	Фактические выходные данные
app_root app_root object_01 3 app_root object_02 2 object_02 object_04 3 object_02 object_05 5 object_01 object_07 2 endtree app_root 1 object_07 3 object_01 1 object_02 -2 object_04 1	Object tree app_root object_01 object_02 object_05 The tree of objects and their readiness app_root is ready object_01 is ready object_07 is not ready object_02 is ready object_02 is ready object_04 is ready object_05 is not ready	and their readiness app_root is ready object_01 is ready object_07 is not ready object_02 is ready object_04 is ready

СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

- 1. ГОСТ 19 Единая система программной документации.
- 2. Методическое пособие студента для выполнения практических заданий, контрольных и курсовых работ по дисциплине «Объектно-ориентированное программирование» [Электронный ресурс] URL: https://mirea.aco-avrora.ru/student/files/methodichescoe_posobie_dlya_laboratornyh_ra bot_3.pdf (дата обращения 05.05.2021).
- 3. Приложение к методическому пособию студента по выполнению заданий в рамках курса «Объектно-ориентированное программирование» [Электронный ресурс]. URL: https://mirea.aco-avrora.ru/student/files/Prilozheniye_k_methodichke.pdf (дата обращения 05.05.2021).
- 4. Шилдт Г. С++: базовый курс. 3-е изд. Пер. с англ.. М.: Вильямс, 2019. 624 с.
- 5. Видео лекции по курсу «Объектно-ориентированное программирование» [Электронный ресурс]. ACO «Аврора».
- 6. Антик М.И. Дискретная математика [Электронный ресурс]: Учебное пособие /Антик М.И., Казанцева Л.В. М.: МИРЭА Российский технологический университет, 2018 1 электрон. опт. диск (CD-ROM).