## UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI BERGAMO

Dipartimento di Ingegneria Gestionale, dell'Informazione e della Produzione Corso di Laurea Magistrale in Ingegneria Informatica Classe n. LM-32- Classe delle lauree magistrali in ingegneria informatica

## INDAGINE TEORICA E SPERIMENTALE SUL CONTROLLO CENTRALIZZATO PER UN ROBOT A CINEMATICA PARALLELA

Relatore: Chiar.mo Prof. Paolo Righettini

Chiar.mo Prof. Roberto Strada

Correlatore:

Tesi di Laurea Magistrale Daniele RAVASIO Matricola n. 1045934 Simone CORTINOVIS Matricola n. 1047201

ANNO ACCADEMICO 2020 / 2021