哈爾濱工業大學

人工智能软件开发与实践 实验报告

尟	Ħ	多层感知机 MLP
学	院	计算机科学与技术
专	业	人工智能
学	号	2021112845
学	生	张智雄
任课	牧 师	武小荷

哈尔滨工业大学计算机科学与技术学院

实验一: 多层感知机 MLP

1、实验内容

搭建 Python 和 Pytorch 环境,并在 Iris 数据集上使用多层感知机实现数据的分类,主要包括三个部分:

- a) 下载、预处理 Iris 数据集
- b) 使用 Pytorch 实现多层感知机(包含输入输出层>3 层),多层感知机的层数、隐藏层维度,batch size 和 epoch 按需设置
- c) 在测试集上的准确率不低于 90%

2、算法简介及其实现细节

2.1 神经元模型

如图 1 所示,在这个模型中,神经元接收到来自n个其他神经元传递过来的输入信号,这些输入信号通过带权重的连接(connection)进行传递,神经元接收到的总输入值将与神经元的阈值(偏置)进行比较,然后通过"激活函数"(activation function)处理以产生神经元的输出。

理想中的激活函数是阶跃函数*sgn*(·),它将输入值映射为输出值"0"或"1",显然"1"对应于神经元兴奋,"0"对应于神经元抑制。然而,阶跃函数具有不连续、不光滑等不太好的性质,实际常用 Sigmoid、ReLU 等函数作为激活函数 把许多个这样的神经元按一定的层次结构连接起来,就得到了神经网络。

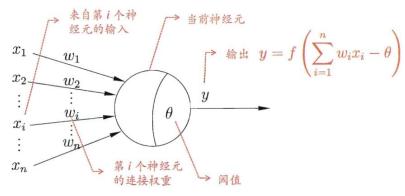
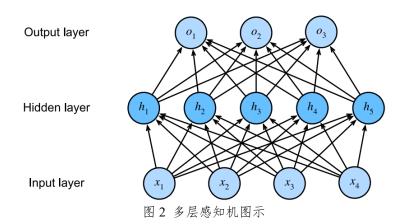


图 1 M-P 神经元模型

2.2 多层感知机模型

多层感知机(Multilayer Perceptron, MLP)是一种前向结构的人工神经网络,映射一组输入向量到一组输出向量, MLP 可以被看作是一个有向图,由多个的节点层所组成,每一层都全连接到下一层,除了输入节点,每个节点都是一个带有非线性激活函数的神经元。MLP 网络结构包含输入层、输出层及多个隐藏层,其中输入层神经元接收外界输入,隐藏层与输出层神经元对信号进行加工,最终结果由输出层神经元输出。3层感知机的神经网络图如下所示:



一个 MLP 可以视为包含了许多参数的数学模型,这个模型是若干个函数 $y_j = f(\sum_i w_i b_i - \theta_i)$ 相互(嵌套)代入得到的。而对于给定由d个属性描述,输出为 l维实值向量的训练集 $D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), ..., (x_m, y_m)\}, x \in \mathbb{R}^d, y \in \mathbb{R}^l, 则隐藏 层第<math>h$ 个神经元接收到的输入为 $\alpha_h = \sum_{h=1}^d v_{ih} x_i$,输出层第j个神经元接收到的输入为 $\alpha_h = \sum_{h=1}^q w_{hj} b_h$ 。假设神经元激活函数为 $\sigma(\cdot)$ 。

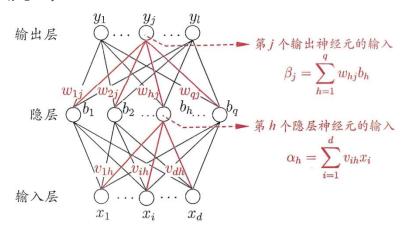


图 3 神经网络中变量符号

模型训练主要包括前馈传播和反向传播两个步骤,前馈传播负责计算模型的预测值,而反向传播负责计算梯度并更新模型的参数,降低损失函数,以便在训练中不断改进模型的性能。

具体而言,前馈传播是神经网络中的正向计算过程,它从输入层开始,沿着网络的层级顺序将数据传递到输出层,从而计算模型的预测值,但此过程并不涉及权重和偏差的更新。

反向传播则是使用前馈传播计算模型的输出,并将其与实际目标进行比较,计算损失(误差),而后从输出层开始基于链式法则计算损失对每个权重和偏差的梯度,使用 Adam、SGD 等优化算法来更新网络中的权重和偏差,以减小损失函数的值。通过反复迭代前馈传播和反向传播过程,多层感知机可以逐渐调整其权重和偏差,从而提高对输入数据的表示能力和泛化能力。

3、实验设置及结果分析(包括实验数据集)

3.1 Iris 数据集及数据处理

鸢尾花数据集(Iris dataset)包含了来自三个不同种类(Iris setosa, Iris versicolor, Iris virginica)的鸢尾花(Iris)的观测数据,每个种类有 50 个样本。每个样本由包括花萼长度(sepal length)、花萼宽度(sepal width)、花瓣长度(petal length)和花瓣宽度(petal width)四个特征描述。

在本实验中,通过 np.loadtxt 方法读取 iris.data 文件,而后通过 split 方法按字符','对特征及标签进行分割,并将标签通过字典映射为 0.1.2 的数字。同时将 Iris 数据集按 0.3 的划分比随机划分为训练集和验证集。

```
class iris_dataset(Dataset):
    def __init__(self, path='./iris.data'):
        super().__init__()
        iris = np.loadtxt(path, dtype=str)
        iris_data = [iris[i].split(',')[:-1] for i in range(len(iris))]
        self.iris = torch.from_numpy(np.array(iris_data, dtype=float)).type(torch.float32)
        self.iris = self.iris / self.iris.norm(dim=-1, keepdim=True)

        label = [iris[i].split(',')[-1] for i in range(len(iris))]
        label_list = list(set(label))
        self.label_len = len(label_list)
        mapping = {label_list[i]: i for i in range(len(label_list))}
        self.label = [mapping[label[i]] for i in range(len(label_))]

def __len__(self):
        return self.iris.shape[0]

def __getitem__(self, index):
        label = torch.zeros(self.label_len)
        label[self.label[index]] = 1
        return self.iris[index], label

def get_splits(self, n_test=0.3):
    # determine sizes
    test_size = round(n_test * self.__len__())
        train_size = self.__len__() - test_size
    # calculate the split
    return random_split(self, [train_size, test_size])
```

图 4 数据处理代码

3.2 模型设计

在本次实验中,实现了包含输入输出层共 4 层的 MLP,其中激活函数选用 ReLU(·),并通过 softmax 函数输出各类别的概率分布。同时使用 kaiming_uniform 和 xavier_uniform 方法对模型参数进行初始化,从而避免训练过程中梯度消失和梯度爆炸问题。

```
def __init__(self, input_dim, hidden_dim, output_dim):
    super(MLP, self).__init__()

    self.fc1 = nn.Linear(input_dim, hidden_dim)
    kaiming_uniform_(self.fc1.weight, nonlinearity='relu')
    self.relu = nn.ReLU()

    self.fc2 = nn.Linear(hidden_dim, hidden_dim)
    kaiming_uniform_(self.fc2.weight, nonlinearity='relu')
    self.relu = nn.ReLU()

    self.fc3 = nn.Linear(hidden_dim, output_dim)
    xavier_uniform_(self.fc3.weight)
    self.softmax = nn.Softmax(dim=-1)
```

图 5 模型设计代码

3.3 实验结果

在本次实验中,使用交叉熵损失函数和 Adam 优化器,将隐藏层维度设为16,即 MLP 网络4层的维度分别为[4,16,16,3],设置训练超参数*epoch*为50,学习率 *learning rate*为0.01。训练过程中损失函数*loss*的值和在测试集上的准确率变化如下图 6 所示。

实验发现,随训练过程的进行,损失函数不断降低,在测试集上准确率逐渐 升高,最终测试正确率能够达到97.78%。测试准确率在最后阶段呈现波动态,可 能原因是在局部最优点附近振荡。

同时,经过重复测试发现每次实验结果具有一定的随机性,分析可能是模型 参数初始化和数据集划分的随机性导致的。

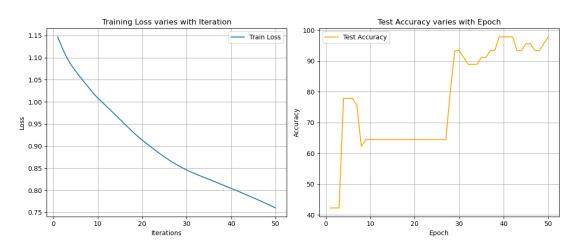


图 6 实验结果(左为损失变化,右为测试集上准确率)

4、实验结论

多层感知机模型是矩阵与向量的乘积的非线性变换的多次重复,能够学习和 捕捉复杂的非线性关系,其基本结构较为简单,其具有较强的表达能力,可适应 图像分类、识别等多种人工智能任务。

5、实验收获

在本次实验中,通过实际使用调试了解了现有深度学习框架 Pytorch,对其中常用的接口如 torch.utils、torchvision.datasets、torch.nn、torch.optim 等有了进一步的学习,锻炼提高了我们的代码能力。

同时在自行搭建模型框架的过程中,熟悉了 MLP 前向推理和反向传播的过程,熟悉了多种激活函数的使用方法。

在代码实际编写过程中,会因为不注意维度的变化和处理导致程序出错,也会因为混淆数据在 CPU 还是在 GPU 上导致赋值或比较等操作出错,也会因为学习率设置的过大或者过小导致结果不收敛,在逐步调试代码的过程中也是对我们能力的锻炼。

6、参考文献

- [1] 李航. 统计学习方法[M]. 清华大学出版社, 2012.
- [2] 周志华. 机器学习[M]. 清华大学出版社, 2016.