

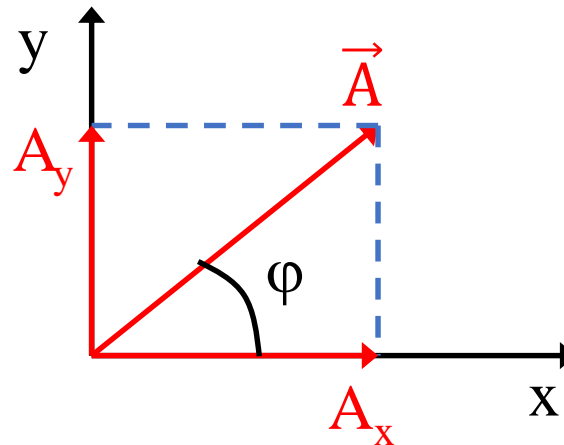
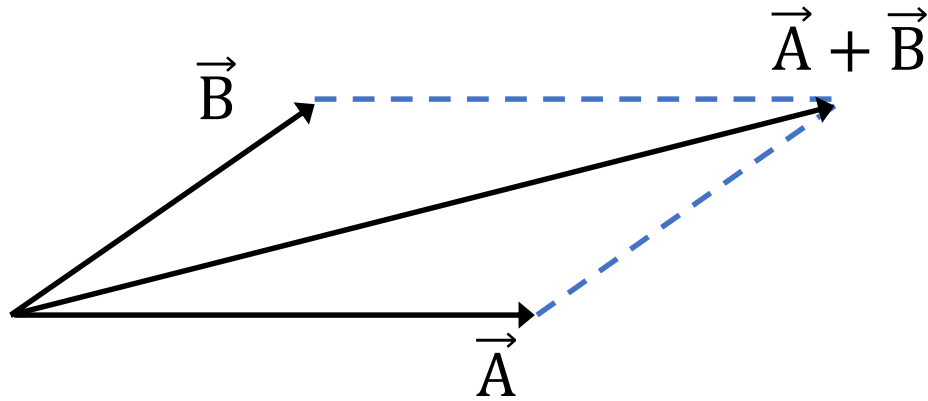
# MAGNITUDS ESCALARS I VECTORIALS

**Escalar:** És una magnitud que queda completament especificada amb un número.

Exempes: massa, volum, densitat, ...

**Vector:** És una magnitud que té mòdul, direcció i sentit. Exemples: força, desplaçament, velocitat, acceleració, ....

## Suma de vectors



$$\begin{cases} A_x = A \cos \varphi \\ A_y = A \sin \varphi \end{cases}$$

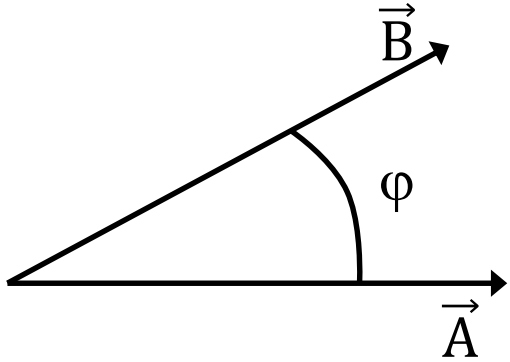
$$\vec{A} = A_x \vec{i} + A_y \vec{j}$$

$$\vec{B} = B_x \vec{i} + B_y \vec{j}$$

$$\vec{A} + \vec{B} = (A_x + B_x) \vec{i} + (A_y + B_y) \vec{j}$$

$$\begin{cases} |\vec{A}| = \sqrt{A_x^2 + A_y^2} \\ \operatorname{tg} \varphi = \frac{A_y}{A_x} \end{cases}$$

# PRODUCTE ESCALAR DE DOS VECTORS



En components:

$$\vec{A} = A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k}$$

$$\vec{B} = B_x \vec{i} + B_y \vec{j} + B_z \vec{k}$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A B \cos \varphi$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = 0 \quad \text{si} \quad \left\{ \begin{array}{l} \vec{A} = 0 \text{ o bé} \\ \vec{B} = 0 \text{ o bé} \\ \vec{A} \perp \vec{B} \end{array} \right.$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z$$

$$\vec{i} \cdot \vec{i} = 1$$

$$\vec{j} \cdot \vec{j} = 1$$

$$\vec{k} \cdot \vec{k} = 1$$

$$\vec{A} \cdot \vec{A} = A^2$$

## PRODUCTE VECTORIAL DE DOS VECTORS

Suposem dos vectors:  $\vec{A} = A_x\vec{i} + A_y\vec{j} + A_z\vec{k}$

$$\vec{B} = B_x\vec{i} + B_y\vec{j} + B_z\vec{k}$$

El producte vectorial d'aquests dos vectors és un altre vector:

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} = \vec{i} \begin{vmatrix} A_y & A_z \\ B_y & B_z \end{vmatrix} + \vec{j} \begin{vmatrix} A_z & A_x \\ B_z & B_x \end{vmatrix} + \vec{k} \begin{vmatrix} A_x & A_y \\ B_x & B_y \end{vmatrix}$$

$$\vec{A} \times \vec{B} = (A_y B_z - A_z B_y)\vec{i} + (A_z B_x - A_x B_z)\vec{j} + (A_x B_y - B_x A_y)\vec{k}$$

# PRODUCTE VECTORIAL DE DOS VECTORS

Propietats del producte vectorial:

1) Propietat anticonmutativa:  $\vec{A} \times \vec{B} = -\vec{B} \times \vec{A}$

Quan es permuten dues files en un determinant, aquest canvia de signe.

2) El producte vectorial permet que un escalar es passegi a través d'ell.

$$(C\vec{A}) \times \vec{B} = \vec{A} \times C\vec{B} = C(\vec{A} \times \vec{B})$$

3) Propietat distributiva respecte a la suma:  $\vec{A} \times (\vec{B} + \vec{C}) = \vec{A} \times \vec{B} + \vec{A} \times \vec{C}$

4) El producte vectorial de dos vectors paral·lels és nul.

$$\vec{A} \times \vec{B} = 0 \text{ si } \vec{A} \text{ és paral·lel a } \vec{B} \quad \vec{A} = C\vec{B}$$

Un determinant amb dues files iguals és nul.

# PRODUCTE VECTORIAL DE DOS VECTORS

Propietats del producte vectorial:

4) El producte vectorial de dos vectors paral·lels és nul.

$$\vec{i} \times \vec{i} = \vec{j} \times \vec{j} = \vec{k} \times \vec{k} = 0$$

A més a més:

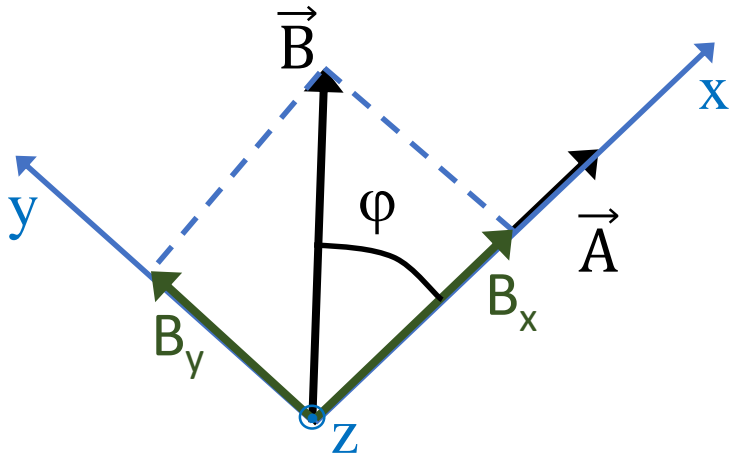
$$\vec{i} \times \vec{j} = \vec{k} \quad \vec{j} \times \vec{k} = \vec{i} \quad \vec{k} \times \vec{i} = \vec{j}$$

5) Doble producte vectorial

$$\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{B} \cdot (\vec{A} \cdot \vec{C}) - \vec{C} \cdot (\vec{A} \cdot \vec{B})$$

# CONSEQÜÈNCIA DIRECTA DE LA DEFINICIÓ DE PRODUCTE VECTORIAL

Si tenim dos vectors  $\vec{A}$  i  $\vec{B}$ :



$$\vec{A} \times \vec{B} = \vec{A} \times (\vec{B}_x + \vec{B}_y) = \vec{A} \times \vec{B}_x + \vec{A} \times \vec{B}_y$$

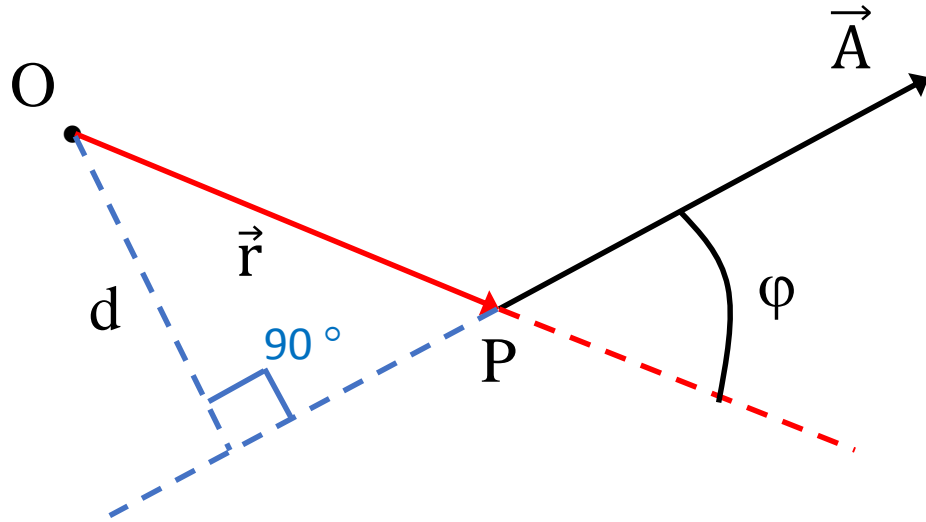
$$\vec{A} \times \vec{B} = \vec{A} \times \vec{B}_y = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ A & 0 & 0 \\ 0 & B_y & 0 \end{vmatrix} = A \cdot B_y \vec{k} = A \cdot B \sin \varphi \vec{k}$$

$$|\vec{A} \times \vec{B}| = A \cdot B \sin \varphi$$

El mòdul del producte vectorial de dos vectors és igual al producte del mòdul dels vectors pel sinus de l'angle que formen.

## MOMENT D'UN VECTOR RESPECTE A UN PUNT

Donat un vector  $\vec{A}$  i un punt de l'espai O, s'anomena moment del vector  $\vec{A}$  respecte al punt O al producte vectorial del vector  $\overrightarrow{OP}$  pel vector  $\vec{A}$ .



$$\vec{M}_O = \overrightarrow{OP} \times \vec{A} = \vec{r} \times \vec{A}$$

$$|\vec{M}_O| = r A \sin \varphi = d \cdot A$$

El moment d'un vector  $\vec{A}$  respecte a un punt O és perpendicular al pla format pels vectors  $\overrightarrow{OP}$  i  $\vec{A}$ . La direcció és la d'avanç d'un tirabuixó que va des del primer vector fins al segon vector.

El vector  $\vec{A}$  pot lliscar al llarg de la seva direcció i el moment respecte a O no canvia.

El moment d'un vector respecte als punts de la seva direcció és zero.