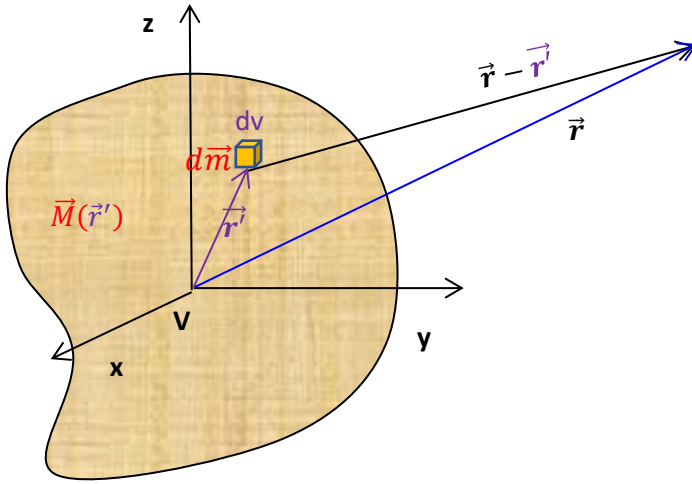


Materials magnètics.

Volum ple d'espises de mida molecular polaritzades o distribució volúmica de moments dipolars magnètics.



Sigui una distribució de petites espises de corrent de mides moleculars dins d'un volum V . Cada molècula té un moment dipolar individual molt petit de \vec{m}_0 . Si ara agafem un volum diferencial dv al voltant d'un punt \vec{r}' dins de la distribució, i ens dediquem a sumar tots els petits moments dipolars, $\sum_m \vec{m}_0$, de totes les molècules que hi ha dins, i això ho dividim pel valor del volum diferencial dv , obtenim l'anomenat *vector densitat de moment dipolar magnètic* també dit *densitat de magnetització* o *camp de magnetització*, $\vec{M}(\vec{r}')$:

$$\vec{M}(\vec{r}') \equiv \frac{\sum_m \vec{m}_0}{dv} = \frac{d\vec{m}}{dv}$$

Si re-multipliquem $\vec{M}(\vec{r}')$ pel diferencial de volum dv obtenim el diferencial de moment dipolar magnètic total $d\vec{m}$ dins del volum dv :

$$d\vec{m} = \vec{M}(\vec{r}') dv$$

Vist això, tractarem cadascú d'aquests $d\vec{m}$ com a dipols individuals, i com ja sabem d'un document anterior, el potencial vector lluny del dipol es calcula aproximadament com:

$$d\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0 d\vec{m} \times (\vec{r} - \vec{r}')}{4\pi |\vec{r} - \vec{r}'|^3} = \frac{\mu_0 dv \vec{M}(\vec{r}') \times (\vec{r} - \vec{r}')}{4\pi |\vec{r} - \vec{r}'|^3} \quad (1)$$

En ser els volums diferencials dv molt petits, quasi qualsevol punt de l'espai \vec{r} es pot considerar un punt llunyà al dipol $d\vec{p}$ i per tant l'anterior expressió (1) de $dV(\vec{r})$ és molt exacta. L'agafarem com a exacta a efectes pràctics.

Així doncs el potencial produït per tota la distribució volúmica de \vec{M} és:

$$\begin{aligned} \vec{A}(\vec{r}) &= \int_V d\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{\vec{M}(\vec{r}') \times (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} dv' = \left| \text{Usant: } \vec{\nabla}' \left(\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right) = \frac{(\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \right| = \\ &= \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \vec{M}(\vec{r}') \times \vec{\nabla}' \left(\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right) dv' = -\frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \vec{\nabla}' \left(\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right) \times \vec{M}(\vec{r}') dv' \\ &= \left| \begin{array}{l} \text{Usant} \\ \vec{\nabla}' \times (\varphi(\vec{r}') \vec{M}(\vec{r}')) = 1 \\ \text{amb } \varphi(\vec{r}') = \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \end{array} \right| = -\frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \left(\vec{\nabla}' \times \left(\frac{\vec{M}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right) - \frac{\vec{\nabla}' \times \vec{M}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right) dv' = \end{aligned}$$

¹ Es pot demostrar simplement calculant el rotacional de $\varphi \vec{M}$ i veure terme a terme que és igual a $\vec{\nabla} \varphi \times \vec{M} + \varphi \vec{\nabla} \times \vec{M}$

$$\begin{aligned}
&= -\frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \vec{\nabla}' \times \vec{F}(\vec{r}') dv' + \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{\vec{\nabla}' \times \vec{M}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dv' \\
&= \left| \begin{array}{l} \text{Usant un nou teorema}^2: \int_V dv \cdot \vec{\nabla} \times \vec{F}(\vec{r}) = \oint_S d\vec{S} \times \vec{F}(\vec{r}) \\ \text{Per a convertir la integral de volum del rotacional} \\ \text{a una integral al llarg de la superfície } S \\ \text{del contorn exterior tancat del volum } V \end{array} \right| = \\
&= -\frac{\mu_0}{4\pi} \oint_S d\vec{S} \cdot \hat{n}_e \times \frac{\vec{M}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} + \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{\vec{\nabla}' \times \vec{M}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dv' = \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_S \frac{\vec{M}(\vec{r}') \times \hat{n}_e}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \cdot d\vec{S}' + \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{\vec{\nabla}' \times \vec{M}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dv'
\end{aligned}$$

Essent \hat{n}_e el vector normal a cada punt de la superfície externa S apuntant cap enfora ('e' d'extern). Llavors fem les següents definicions de càrregues de polarització:

$$= \left| \begin{array}{l} \text{Definim: } \vec{M}(\vec{r}') \times \hat{n}_e \equiv \vec{k}_m(\vec{r}') \quad (2) \\ \text{com a densitat superficial de corrent de magnetització a la superfície externa } S \\ \text{(és un corrent per unitat de longitud)} \\ \text{Definim: } \vec{\nabla}' \times \vec{M}(\vec{r}') \equiv \vec{j}_m(\vec{r}') \quad (3) \\ \text{com a densitat volúmica de corrent de magnetització al volum } V \end{array} \right|$$

L'expressió del potencial creat per aquestes distribucions de càrrega de polarització serà:

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_S \frac{\vec{k}_m(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \cdot d\vec{S}' + \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{\vec{j}_m(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dv' \quad (4)$$

Per a obtenir el camp només cal prendre menys el rotacional del potencial.

$$\vec{B}(\vec{r}) = \vec{\nabla} \times \vec{A}(\vec{r})$$

Podem veure que:

$$\vec{\nabla} \times \left(\frac{\vec{C}}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right) = \vec{\nabla} \left(\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right) \times \vec{C} = -\frac{(\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \times \vec{C}$$

llavors

$$\vec{B}(\vec{r}) = \vec{\nabla} \times \vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_S \frac{(\vec{r} - \vec{r}') \times \vec{k}_m(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \cdot d\vec{S}' + \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{(\vec{r} - \vec{r}') \times \vec{j}_m(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} dv' \quad (4')$$

És a dir el volum dielèctric ple de moments dipolars o petits dipols per tot arreu en el seu conjunt equival a una distribució de: densitats volúmiques de corrent $\vec{j}_m(\vec{r}')$ + densitats de corrent superficials $\vec{k}_m(\vec{r}')$, de magnetització les dues.

A aquest camp i potencial cal afegir-l'hi els efectes de les densitats de corrent volúmiques i superficials reals de corrents normals (no de magnetització) també dits corrents lliures: \vec{j}_l i \vec{k}_l .

Així escrivint el teorema d'Ampere diferencial per a aquest cas:

² Si apliquem el simple teorema de la divergència a cadascú dels 3 vectors següents: (0, F_z , $-F_y$) ; ($-F_z$, 0, F_x) i (F_y , $-F_x$, 0) obtenim respectivament les tres components del nou teorema aquí citat

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0(\vec{j}_u + \vec{j}_m) = \mu_0(\vec{j}_u + \vec{\nabla} \times \vec{M})$$

\Rightarrow

$$\vec{\nabla} \times \left(\frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{M} \right) = \vec{j}_u$$

definint:

$$\vec{H} \equiv \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{M} \quad (5)$$

Com el camp vectorial anomenat intensitat de camp magnètic.

llavors el teorema d'Ampere en versió diferencial, en presència de materials magnètics, en termes d'aquest nou camp vectorial \vec{H} s'escriu només usant les densitats de corrent lliures i sense la permeabilitat:

$$\boxed{\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{j}_u} \quad (6)$$

Integrem \vec{H} al llarg d'una línia tancada C. Igualem aquesta integral, pel teorema del rotacional, a la integral de la superfície interna S, de $\vec{\nabla} \times \vec{H}$ i canviant $\vec{\nabla} \times \vec{H}$ per \vec{j}_u segons (6), podem escriure'n la versió integral del teorema d'Ampere en \vec{H} :

$$\oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = \oint_S \vec{\nabla} \times \vec{H} \cdot d\vec{S} = \oint_S \vec{j}_u \cdot d\vec{S} =$$

És a dir:

$$\boxed{\oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = \oint_S \vec{j}_u \cdot d\vec{S}} \quad (7)$$

Recordem (5):

$$\vec{H} \equiv \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{M}$$

o equivalentment:

$$\vec{B} = \mu_0(\vec{H} + \vec{M}) \quad (8)$$

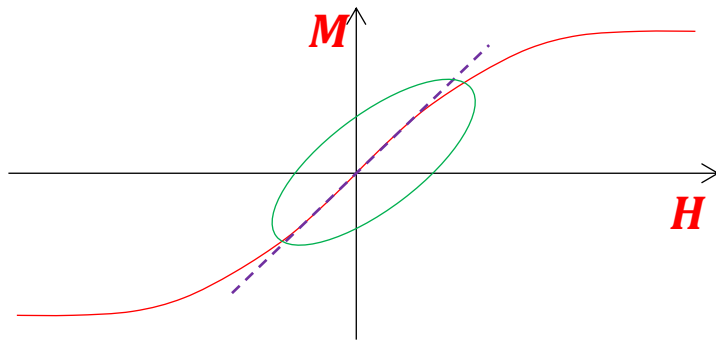
A partir de (7) ja veiem que, \vec{H} té les mateixes dimensions que \vec{M} , és a dir

$$[H] = [M] = \frac{[B]}{[\mu_0]} = \frac{\frac{N}{Am}}{\frac{N}{A^2}} = \frac{A}{m}$$

que també són les unitats de \vec{k} (corrent per unitat de llargada en una superfície). És a dir:

$$[H] = [M] = [k] = \frac{A}{m}$$

Resposta polaritzadora magnètica del material



Com hem vist, tenim tres camps: \vec{B} , \vec{M} i \vec{H}

I una relació (5) $\vec{B} = \mu_0(\vec{H} + \vec{M})$ entre ells, cal una segona relació que permeti posar-ho tot en funció d'un sol camp si ens convé.

Aquesta segona relació la dona el comportament o resposta sota polarització del material, és a dir, sota quina funció es genera magnetització \vec{M} en funció del camp \vec{H}

En *materials isotròpics* (ho són la majoria) els dipols s'orienten en mitjana, en la mateixa

direcció del camp, per tant la conseqüència, \vec{M} , té la mateixa direcció i sentit que la causa, \vec{H} , que la produeix. Com a més causa hi haurà més conseqüència, per tant, podem deduir que la funció de \vec{M} vs. \vec{H} és creixent, i canvia de signe si \vec{H} també canvia de signe, i que per \vec{H} nul també tindrem també \vec{M} nul. En resum, la funció serà quelcom així:

Ara bé, amb camps magnètics suficientment baixos (la majoria dels que s'usen a la pràctica) no ens movem de la part central de la corba anterior i podem dir \vec{M} i \vec{H} són aproximadament proporcionals

$$\vec{M} = \chi_m \cdot \vec{H} \quad (9)$$

On χ_m és un factor adimensional que s'anomena *susceptibilitat magnètica* del que depèn del material

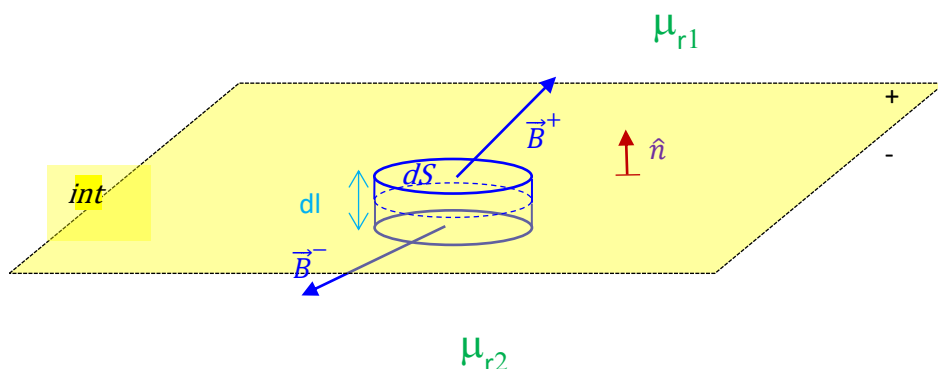
A partir de (7): $\vec{B} = \mu_0(\vec{H} + \vec{M})$ i substituint-hi (9):

$$\begin{aligned} \vec{B} &= \mu_0(1 + \chi_m)\vec{H} = \left| \begin{array}{l} \text{definint: } \mu_r \equiv 1 + \chi_m > 1 \\ \text{com la permeabilitat relativa} \\ \text{(adimensional) del material} \end{array} \right| = \mu_0 \mu_r \vec{H} = \\ &= \left| \begin{array}{l} \text{definint: } \mu \equiv \mu_0 \mu_r \\ \text{com la permeabilitat absoluta} \\ \text{(dimensions de } \mu_0 \text{) del material} \end{array} \right| = \mu \vec{H} \quad \text{i podem reescriure el teorema d'Ampere com:} \end{aligned}$$

$$\vec{\nabla} \times \left(\frac{\vec{B}}{\mu} \right) = \vec{j}_l \quad (10)$$

Equacions a les interfícies entre dues zones de dos materials diferents

Component normal de \vec{B}



Considerem una interfície (int) entre dos medis materials diferents amb permeabilitats relatives diferents μ_{r1} (dalt) i μ_{r2} (baix).

Posem una superfície tancada en forma de cilindre travessat perpendicularment a la superfície (com es veu a la figura) amb la base superior (+) i la base inferior (-) molt a prop

de la superfície, la + per dalt i la - per baix. La distància entre ambdues bases és un dl diferencial.

Calculem el flux del camp \vec{B} a través d'aquest cilindre. Negligim el flux a través de la superfície lateral per ser dl molt petit. Tal com diu el teorema de solenoidabilitat del camp \vec{B} (o teorema de Gauss del magnetisme), aquest flux ha de ser nul completament.

El flux serà per tant el de les dues bases dS^+ i dS^-

$$d\phi = \vec{B}^+ \cdot \hat{n} dS - \vec{B}^- \cdot \hat{n} dS = (\hat{n} \cdot \vec{B}^+ - \hat{n} \cdot \vec{B}^-) dS = |\text{igualant - lo a zero}| = 0$$

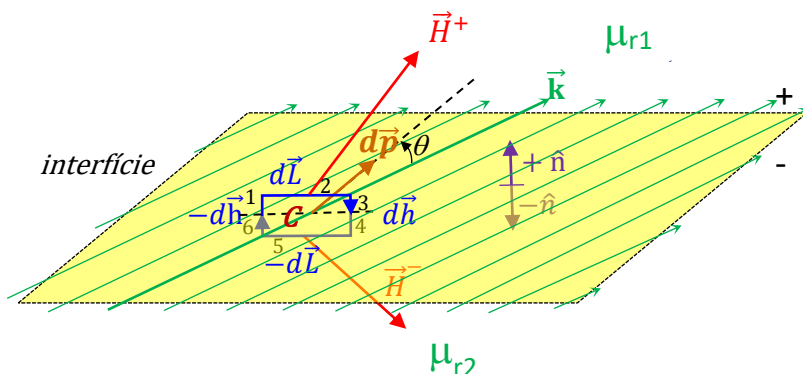
Per tant:

$$\hat{n} \cdot (\vec{B}^+ - \vec{B}^-) = 0 \quad (11)$$

És a dir, la component normal del camp \vec{B} és contínua en travessar la interfície.

Component tangencial de \vec{H}

Que passa però amb la **component tangencial del camp**? És a dir, la component paral·lela a la interfície. Com veurem no és contínua, sinó que la seva diferència és proporcional al corrent lliure total \vec{k} (corrent per unitat de llargada) del qual se'n mostren les línies de corrent en verd a la figura. Per a demostrar-ho usarem el teorema d'Ampere integral del camp \vec{H}

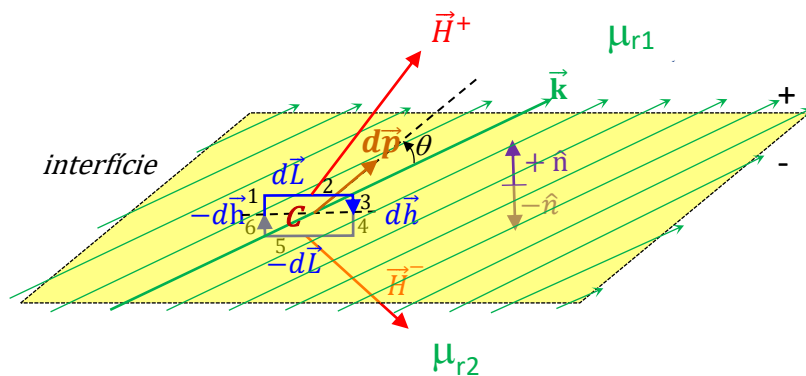


Considerem una línia d'Ampere tancada \mathcal{C} en forma de rectangle situada perpendicularment a la superfície. Aquest rectangle està format pels 4 segments diferencials que en ordre de circulació són: $d\vec{L}$, $d\vec{h}$, $-d\vec{L}$ i $-d\vec{h}$ tal i com es veu a la figura de l'esquerra.

També podríem descriure la línia tancada per mitjà de 6 trams, 1, 2 i 3 per sobre de la interfície (regió del material μ_{r1}) i 4, 5 i 6 per sota de la interfície (regió del material μ_{r2}). Com que tenim mides diferencials: El camp present just a sobre de la interfície es pot considerar pràcticament uniforme a la regió de la línia i l'anomenem: \vec{H}^+ . Igualment, el camp present just a sota de la interfície es pot considerar pràcticament uniforme a la regió de la línia i l'anomenem: \vec{H}^-

Amb tot això calculem la integral de \vec{H} al llarg de la línia tancada C :

$$\oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = \vec{H}^+ \cdot (-d\vec{h}/2 + d\vec{L} + d\vec{h}/2) + \vec{H}^- \cdot (+d\vec{h}/2 - d\vec{L} - d\vec{h}/2) = \vec{H}^+ \cdot d\vec{L} - \vec{H}^- \cdot d\vec{L} \\ = (\vec{H}^+ - \vec{H}^-) \cdot d\vec{L}$$



Usant el teorema d'Ampere integral del camp \vec{H} , podem afirmar que aquesta circulació és igual al producte escalar de la densitat de corrent superficial \vec{k}_u que travessa el camí C pel vector $d\vec{p}$ perpendicular a la superfície de C i de mòdul igual a l'amplada dL : $\vec{k}_u \cdot d\vec{p}$

Però: $d\vec{p} = \hat{n} \times d\vec{L}$

Per tant:

$$(\vec{H}^+ - \vec{H}^-) \cdot d\vec{L} = \vec{k}_u \cdot (\hat{n} \times d\vec{L}) \\ = d\vec{L} \cdot (\vec{k}_u \times \hat{n}) \quad (12)$$

Com que això és vàlid per a qualsevulla direcció $d\vec{L}$ paral·lela a la interfície, podem afirmar sens cap mena de dubte que traient el producte escalar per $d\vec{L}$ a (11) també s'esdevé una igualtat vàlida:

$$(\vec{H}^+ - \vec{H}^-)_t = \vec{k}_u \times \hat{n} \quad (13)$$

Multiplicant (13) vectorialment per \hat{n} a l'esquerra.

$$\hat{n} \times (\vec{H}^+ - \vec{H}^-) = \hat{n} \times (\vec{k}_u \times \hat{n}) = \vec{k}_u \underbrace{(\hat{n} \cdot \hat{n})}_1 - \hat{n} \underbrace{(\vec{k}_u \cdot \hat{n})}_0 = \vec{k}_u$$

En resum, la discontinuïtat de la component tangencial de \vec{H} és igual a densitat de càrrega superficial \vec{k}_u

$$\hat{n} \times (\vec{H}^+ - \vec{H}^-) = \vec{k}_u \quad (14)$$

Resum final de les equacions de la magnetostàtica amb materials magnètics inclosos

En el volum (o bulk):

3. bulk) $\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{j}_u$: Teorema d'Ampere en termes de \vec{H} i \vec{j}_u

4. bulk) $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$: Solenoidabilitat del camp \vec{B}

A les interfícies:

3. interfície) $\hat{n} \times (\vec{H}^+ - \vec{H}^-) = \vec{k}_u$: Discontinuitat de la component tangencial de \vec{H} igual a la \vec{k}_u

4. interfície) $\hat{n} \cdot (\vec{B}^+ - \vec{B}^-) = 0$: Continuitat de la component normal de \vec{B}

A més tenim les relacions entre els tres camps, que valen en qualsevol punt i depenen de les propietats particulars del material on estiguem:

$$\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{M} \quad ; \quad \vec{M} = \chi_m \cdot \vec{H} \Rightarrow \vec{H} = \frac{1}{\mu_r \mu_0} \vec{B} \quad \text{amb } \mu_r = 1 + \chi_m$$

Tot usant aquestes equacions ens estalviem d'haver de tenir en compte els corrents de magnetització:

$$\vec{M} \times \hat{n}_e \equiv \vec{k}_m$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{M} \equiv \vec{j}_m$$

Recordatori de les equacions de l'electrostàtica amb dielèctrics inclosos (final tema 2)

En el volum (o bulk):

1. bulk) $\vec{\nabla} \times \vec{E} = 0$: Conservativitat del camp \vec{E}

2. bulk) $\vec{\nabla} \cdot \vec{D} = \rho_{ll}$: Teorema de Gauss en termes de \vec{D} i ρ_{ll}

A les interfícies:

1. interfície) $\hat{n} \times (\vec{E}^+ - \vec{E}^-) = 0$: Continuitat de la component tangencial de \vec{E} .

2. interfície) $\hat{n} \cdot (\vec{D}^+ - \vec{D}^-) = \sigma_{ll}$: Discontinuitat de la component normal de \vec{D} igual a la σ_{ll}

A més tenim les relacions entre els tres camps, que valen en qualsevol punt i depenen de les propietats particulars del material on estiguem:

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} \quad ; \quad \vec{P} = \chi \cdot \epsilon_0 \cdot \vec{E} \Rightarrow \vec{D} = \epsilon_r \epsilon_0 \vec{E} \quad \text{amb } \epsilon_r = 1 + \chi$$

Tot usant aquestes equacions ens estalviem d'haver de tenir en compte les càrregues de polarització:

$$\vec{P} \cdot \hat{n}_e \equiv \sigma_p$$

$$-\vec{\nabla} \cdot \vec{P} \equiv \rho_p$$