# Índice general

10. Bases ortogonales	1
10.1. Conjuntos ortogonales y bases ortogonales	1
10.1.1. Procedimiento de Gram-Schmidt	5
10.1.2. Factorización OR	7

## Tema 10

# **Bases ortogonales**

En el Tema 9 derivamos conceptos tales como la distancia y el ángulo entre vectores (y con éste el de ortogonalidad) o la longitud de vectores a partir de la noción de producto interno. Si dotamos a un espacio vectorial de tal producto, también podemos aplicar el término "ortogonal" a ciertos subespacios vectoriales. En lo que sigue, vamos a aplicar dicho término a otros conceptos.

### 10.1. Conjuntos ortogonales y bases ortogonales

Un conjunto de vectores  $\{\mathbf{u}_1,\dots,\mathbf{u}_p\}$  de V se denomina **conjunto ortogonal** si cada par de vectores diferentes del conjunto es ortogonal, es decir, si  $\langle \mathbf{u}_i,\mathbf{u}_j\rangle=0$  siempre que  $i\neq j$ .

#### Ejemplo

Vamos a demostrar que  $\{u_1,u_2,u_3\}\subset\mathbb{R}^3$  con  $u_1=(3,1,1)^t,\,u_2=(-1,2,1)^t$  y  $u_3=\frac{1}{2}(-1,-4,7)^t$  es un conjunto ortogonal respecto al producto escalar usual.

Debemos considerar los tres posibles pares de vectores diferentes:

$$\begin{split} \langle \mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2 \rangle &= 3 \cdot (-1) + 1 \cdot 2 + 1 \cdot 1 = 0 \,, \\ \langle \mathbf{u}_1, \mathbf{u}_3 \rangle &= 3 \cdot (-1) \frac{1}{2} + 1 \cdot (-2) + 1 \cdot \frac{7}{2} = 0 \,, \\ \langle \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3 \rangle &= -1 \cdot (-1) \frac{1}{2} + 2 \cdot (-2) + 1 \cdot \frac{7}{2} = 0 \,. \end{split}$$

Por tanto,  $\{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3\}$  es un conjunto ortogonal.

#### **Teorema**

Si  $S = \{u_1, \dots, u_p\}$  es un conjunto ortogonal de vectores no nulos de V, entonces S es linealmente independiente.

Obsérvese que la implicación inversa no es cierta en general.

#### Ejemplo

Ya sabemos que  $\left\{(3,1,1)^{t},(-1,2,1)^{t},\frac{1}{2}(-1,-4,7)^{t}\right\}$  es un conjunto ortogonal. Comprobemos que, efectivamente, sus vectores son linealmente independientes; si escribimos la combinación lineal:

$$\alpha(3,1,1)^{t} + \beta(-1,2,1) + \gamma \frac{1}{2} (-1,-4,7)^{t}$$

y la igualamos a cero, es trivial ver que ha de ser  $\alpha = \beta = \gamma = 0$ . En cambio, el conjunto  $\{(1,1,1)^t,(1,0,1)^t\}$  es linealmente independiente y, obviamente, no es ortogonal.

Un conjunto  $\{u_1, \dots, u_p\}$  es un **conjunto ortonormal** si es un conjunto ortogonal de vectores unitarios.

#### Ejemplo

Podemos obtener un conjunto ortonormal a partir del conjunto ortogonal  $\left\{(3,1,1)^{t},(-1,2,1)^{t},\frac{1}{2}(-1,-4,7)^{t}\right\}$  simplemente dividiendo cada vector entre su norma. Así, tendremos que

$$\left\{ \frac{1}{\sqrt{11}} \left( 3, 1, 1 \right)^{t}, \frac{1}{\sqrt{6}} \left( -1, 2, 1 \right)^{t}, \frac{1}{\sqrt{66}} \left( -1, -4, 7 \right)^{t}, \right\}$$

es un conjunto ortonormal, como se comprueba de manera trivial.

Obviamente, si S es un conjunto ortogonal de vectores no nulos de V, como es linealmente independiente, será una base del subespacio W generado por S. Puesto que S es tanto un conjunto ortogonal como una base de W la denominaremos **base ortogonal** de W. Si además los vectores de S son unitarios, diremos que S es una **base ortonormal** de W. Si hay  $n = \dim(V)$  vectores en S, entonces W = V y S es una base ortogonal (ortonormal) de V.

Veamos una consecuencia importante de esta idea:

#### Proposición

Sea  $(w_1, ..., w_p)$  una base ortogonal del subespacio W de V. Entonces, cada w de W tiene una representación única como combinación lineal de  $w_1, ..., w_p$ . De hecho, si

$$\mathbf{w} = c_1 \mathbf{w}_1 + \dots + c_p \mathbf{w}_p$$
,

entonces

$$c_j = \frac{\langle w, w_j \rangle}{\langle w_j, w_j \rangle}$$
, para todo  $j = 1, \dots, p$ .

#### Ejemplo

Los vectores  $\mathbf{u}_1=(3,1,1)^t$ ,  $\mathbf{u}_2=(-1,2,1)^t$  y  $\mathbf{u}_3=\frac{1}{2}\,(-1,-4,7)^t$  forman un conjunto ortogonal S; así, son linealmente independientes y, en consecuencia, forman una base ortogonal de  $\mathbb{R}^3$ . Vamos a expresar el vector  $\mathbf{v}=(6,1,-8)^t$  como combinación lineal de estos vectores. Se tiene que

$$\langle v, u_1 \rangle = 11$$
,  $\langle v, u_2 \rangle = -12$ ,  $\langle v, u_3 \rangle = -33$ ,  $\langle u_1, u_1 \rangle = 11$ ,  $\langle u_2, u_2 \rangle = 6$ ,  $\langle u_3, u_3 \rangle = \frac{33}{2}$ .

**Entonces** 

$$v = \frac{11}{11} u_1 - \frac{12}{6} u_2 - \frac{33}{33/2} u_3 = u_1 - 2u_2 - 2u_3$$
.

En otras palabras, las coordenadas de v con respecto a la base S son:

$$[v]_S = (1, -2, -2)^t$$
.

El siguiente resultado relaciona el concepto de conjuntos ortonormales con las matrices ortogonales.

#### **Teorema**

Una matriz A ( $\mathfrak{m} \times \mathfrak{n}$ ) es ORTOGONAL (es decir, A<sup>t</sup> A = I) si y sólo si tiene columnas ORTONORMALES.

Además, como veremos en el Tema 12, dada una matriz ortogonal cuadrada Q, ésta representa, respecto a alguna base ortogonal, un cierto tipo de transformaciones lineales con la propiedad de transformar bases ortonormales en bases ortonormales.

A continuación estudiamos un método que nos permite obtener una base ortogonal para cualquier subespacio W de un espacio vectorial dado V, a partir de cualquier base de W. Obviamente, si queremos obtener una base ortonormal, bastará con normalizar los

vectores obtenidos con dicho método.

#### 10.1.1. Procedimiento de Gram-Schmidt

El procedimiento de Gram-Schmidt es un algoritmo simple para obtener una base ortogonal (u ortonormal, normalizando los nuevos vectores) a partir de otra que no lo es. Para ilustrar cómo funciona, consideremos el siguiente ejemplo:

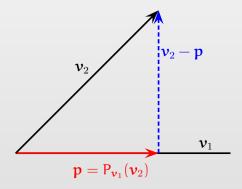
#### Ejemplo

Sea S el subespacio de  $\mathbb{R}^2$  con el producto escalar usual y definido por S =  $Gen(v_1, v_2)$ , con  $v_1 = (3, 6, 0)^t$  y  $v_2 = (1, 2, 2)^t$ , linealmente independientes y no ortogonales (su producto interno no es nulo).

Si queremos construir una base ortogonal de S, podemos considerar

$$\mathbf{p} = P_{\mathbf{v}_1}(\mathbf{v}_2) = \frac{15}{45} (3, 6, 0)^t$$
,

de manera que  $v_2 - p$  sea ortogonal a  $v_1$  (ver la figura).



Obviamente,  $\mathbf{w}_2 = \mathbf{v}_2 - \mathbf{p} = (0,0,2)^t$  pertenece a S, puesto que es una combinación lineal de  $\mathbf{v}_1$  (con coeficiente  $-\|\mathbf{P}_{\mathbf{v}_1}(\mathbf{v}_2)\|$ ) y de  $\mathbf{v}_2$  (con coeficiente 1). Además es ortogonal a  $\mathbf{v}_1$ . De esta manera, el par  $(\mathbf{v}_1, \mathbf{w}_2)$  constituye una base ortogonal de S.

Finalmente obtenemos una base ortonormal B<sub>S</sub> de S dividiendo cada vector por su norma:

$$B_{S} = \left(\frac{1}{\sqrt{5}} (1,2,0)^{t}, (0,0,1)^{t}\right).$$

Generalicemos esta idea.

#### Método de Gram-Schmidt.

Sea una base  $(v_1, ..., v_p)$  del subespacio S de V. Definimos:

$$w_{1} = v_{1},$$

$$w_{2} = v_{2} - \frac{\langle v_{2}, w_{1} \rangle}{\langle w_{1}, w_{1} \rangle} w_{1},$$

$$w_{3} = v_{3} - \frac{\langle v_{3}, w_{1} \rangle}{\langle w_{1}, w_{1} \rangle} w_{1} - \frac{\langle v_{3}, w_{2} \rangle}{\langle w_{2}, w_{2} \rangle} w_{2},$$

$$\vdots$$

$$w_{p} = v_{p} - \frac{\langle v_{p}, w_{1} \rangle}{\langle w_{1}, w_{1} \rangle} w_{1} - \frac{\langle v_{p}, w_{2} \rangle}{\langle w_{2}, w_{2} \rangle} w_{2} - \cdots - \frac{\langle v_{p}, w_{p-1} \rangle}{\langle w_{p} - 1, w_{p-1} \rangle} w_{p-1}.$$

Entonces  $(w_1, \ldots, w_p)$  es una base ortogonal de S. Además

$$\operatorname{Gen}(v_1,\ldots,v_k) = \operatorname{Gen}(w_1,\ldots,w_k), \quad 1 \leqslant k \leqslant p.$$

#### Ejemplo

Consideremos el espacio vectorial  $\mathbb{P}_1$  sobre  $\mathbb{R}$  con el producto interno:

$$\langle a_0 + a_1 x, b_0 + b_1 x \rangle = a_0 b_0 + 2a_1 b_1.$$

Consideremos la base  $B_1=(p_1,p_2)=(1+x,1-x)$ . Claramente, los vectores de esta base no son ortogonales, ya que  $\langle p_1,p_2\rangle=1\cdot 1+2\cdot 1\cdot (-1)=-1\neq 0$ . Vamos a utilizar el método de Gram-Schmidt para obtener una base ortogonal de  $\mathbb{P}_1$ . En

primer lugar, consideramos el vector  $q_1 = p_1$ ; el segundo vector de la base  $q_2$  lo calculamos mediante:

$$q_2 = p_2 - \frac{\langle p_2, q_1 \rangle}{\langle q_1, q_1 \rangle} q_1 = p_2 + \frac{1}{3} q_1 = \frac{2}{3} (2 - x).$$

Por tanto, la base  $B_2 = (q_1, q_2)$  es ortogonal, como se comprueba fácilmente.

Si estamos interesados en utilizar una base ortonormal, dividimos cada vector de B<sub>2</sub> por su norma:

$$q_1' = \frac{1}{\sqrt{3}} (1 + x), \quad q_2' = \frac{2}{\sqrt{3}} (2 - x).$$

#### 10.1.2. Factorización QR

Una aplicación adicional del método de Gram-Schmidt es la siguiente. Si  $\{A_1, \ldots, A_n\}$  son las columnas de una matriz A de dimensión  $m \times n$  con columnas linealmente independientes, podemos aplicar Gram-Schmidt a  $A_1, \ldots, A_n$ . Normalizando, es posible obtener una descomposición de A de la forma descrita en el siguiente teorema. Esta factorización es muy útil para simplificar diversos problemas, como la resolución de sistemas de ecuaciones o el cálculo de la inversa de una matriz.

#### Teorema: La factorización QR

Si A es una matriz  $m \times n$  con columnas linealmente independientes, entonces A puede ser factorizada de la forma A = Q R, donde Q es una matriz  $m \times n$  cuyas columnas forman una base ortonormal de C(A) y R es una matriz  $n \times n$  triangular superior e invertible con componentes positivas en su diagonal principal.

#### Ejemplo

Vamos a encontrar la factorización Q R de

$$A = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{array}\right).$$

Las columnas de A son linealmente independientes, por lo que podemos encontrar una base ortonormal para  $Gen(A_1, A_2, A_3) = C(A)$ . En primer lugar, hacemos  $w_1 = A_1 = (1, 1, 1, 1)^t$ . A continuación hacemos

$$w_2 = \mathbf{A}_2 - \frac{\langle \mathbf{A}_2, \mathbf{w}_1 \rangle}{\langle \mathbf{w}_1, \mathbf{w}_1 \rangle} w_1 = \left( (0, 1, 1, 1)^{\mathrm{t}} - \frac{3}{4} (1, 1, 1, 1)^{\mathrm{t}} \right) = \frac{1}{4} (-3, 1, 1, 1)^{\mathrm{t}}.$$

Para simplificar los cálculos, escalamos  $w_2$  usando un factor de 4, es decir:

$$\mathbf{w}_2' = (-3, 1, 1, 1)^{\mathrm{t}}$$
.

Finalmente, obtenemos el tercer vector de la base ortogonal de la forma:

$$w_{3} = A_{3} - \frac{\langle A_{3}, w_{1} \rangle}{\langle w_{1}, w_{1} \rangle} w_{1} - \frac{\langle A_{3}, w_{2}' \rangle}{\langle w_{2}', w_{2}' \rangle} w_{2}'$$

$$= (0, 0, 1, 1)^{t} - \frac{2}{4} (1, 1, 1, 1)^{t} - \frac{2}{12} (-3, 1, 1, 1)^{t}$$

$$= \frac{1}{3} (0, -2, 1, 1)^{t}.$$

Es decir, una base ortogonal sencilla de C(A) sería:

$$((1,1,1,1)^{t},(-3,1,1,1)^{t},(0,-2,1,1)^{t})$$
.

Ahora podemos normalizar la base; los correspondientes vectores formarán las columnas de Q en la factorización:

$$Q = \begin{pmatrix} 1/2 & -3/\sqrt{12} & 0\\ 1/2 & 1/\sqrt{12} & -2/\sqrt{6}\\ 1/2 & 1/\sqrt{12} & 1/\sqrt{6}\\ 1/2 & 1/\sqrt{12} & 1/\sqrt{6} \end{pmatrix}.$$

Puesto que las columnas de Q son ortonormales, tenemos que  $Q^t Q = I_3$ . Ahora necesitamos encontrar la matriz triangular superior R que verifica A = Q R. Si multiplicamos ambos miembros de esta expresión por  $Q^t$  resulta

$$Q^{t} A = Q^{t} Q R = I_{3} R = R.$$

Así:

$$R = Q^{t} A = \begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 & 1/2 & 1/2 \\ -3/\sqrt{12} & 1/\sqrt{12} & 1/\sqrt{12} & 1/\sqrt{12} \\ 0 & -2/\sqrt{6} & 1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{6} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} 2 & 3/2 & 1 \\ 0 & 3/\sqrt{12} & 2/\sqrt{12} \\ 0 & 0 & 2/\sqrt{6} \end{pmatrix}.$$