Эконометрика. Лекция 2

28 ноября 2014 г.

Статистические свойства оценок коэффициентов

- сформулируем стандартные предпосылки
- строить доверительные интервалы для коэффициентов
- проверять гипотезы о коэффициентах

Условное математическое ожидание

r — одна случайная величина

s — одна случайная величина

Условное математическое ожидание. Неформально

E(s|r) — это такая функция от случайной величины r, которая наиболее похожа на случайную величину s

Условное математическое ожидание. Формально

E(s|r) — это случайная величина \tilde{s} :

- lacktriangle представимая в виде $\tilde{s} = f(r)$
- $E(\tilde{s}) = E(s)$
- $oldsymbol{O}$ $oldsymbol{Cov}(s- ilde{s},g(r))=0$ для любой g(r).

Или: $Cov(s,g(r)) = Cov(\tilde{s},g(r))$



На практике

Теорема: Если величина r дискретна и принимает значения a, b или c, то

$$E(s|r) = egin{cases} E(s|r=a), & ext{если } r=a \ E(s|r=b), & ext{если } r=b \ E(s|r=c), & ext{если } r=c \end{cases}$$

Пример расчета чудо-доска

Если величины непрерывны и есть совместная функция плотности

Теорема: Если пара величин x, y имеет функцию плотности f(r,s), то

$$E(s|r) = \int_{-\infty}^{\infty} s \cdot f(s|r) dx$$

где f(s|r) = f(r,s)/f(r) — условная функция плотности

Свойства условного ожидания

Пусть a, b — константы, s, r — случайные величины.

Идея: свойства E(s|r) аналогичны свойствам E(s), если считать r и любую функцию h(r) константой.

Список свойств

- E(E(s|r)) = E(s)
- E(as + b|r) = aE(s|r) + b
- E(h(r)|r) = h(r)
- E(h(r)s|r) = h(r)E(s|r)

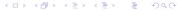
Условная дисперсия и ковариация

Обычная дисперсия:
$$Var(s) = E(s^2) - (E(s))^2$$

Условная дисперсия.
$$Var(s|r) = E(s^2|r) - (E(s|r))^2$$

Обычная ковариация:
$$Cov(s_1, s_2) = E(s_1s_2) - E(s_1)E(s_2)$$

Условная ковариация:
$$Cov(s_1, s_2|r) = E(s_1s_2|r) - E(s_1|r)E(s_2|r)$$



Свойства условной дисперсии

Пусть a, b — константы, s, r — случайные величины.

Идея: свойства Var(s|r) аналогичны свойствам Var(s), если считать r и любую функцию h(r) константой.

Свойства

$$Var(as + b|r) = a^{2}Var(s|r)$$

$$Var(s + h(r)|r) = Var(s|r)$$

$$Var(h(r)s|r) = h^{2}(r)Var(s|r)$$

$$Var(s) = Var(E(s|r)) + E(Var(s|r))$$

Геометрическая интерпретация. Чудо-доска.

Мораль геометрической интерпретации:

Если считать, что $\mathit{Cov}(r,s)$ — скалярное произведение, то

- ullet квадрат длины случайной величины $r, \ Var(r)$
- ullet косинус угла между случайными величинами, $\mathit{Corr}(s,r)$

Верны "школьные" теоремы: теорема Пифагора, Фалеса, еtc

Предпосылки на ошибки

- $E(\varepsilon_i|X)=0$
- $E(\varepsilon_i^2|X) = \sigma^2$ или $Var(\varepsilon_i|X) = \sigma^2$
- $E(arepsilon_i arepsilon_j | X) = 0$ или $Cov(arepsilon_i, arepsilon_j | X) = 0$

ковариационная матриц

Ковариационная матрица вектора ε :

$$Var(\varepsilon) = \begin{pmatrix} Var(\varepsilon_1) & Cov(\varepsilon_1, \varepsilon_2) & Cov(\varepsilon_1, \varepsilon_3) & \dots \\ Cov(\varepsilon_2, \varepsilon_1) & Var(\varepsilon_2) & Cov(\varepsilon_2, \varepsilon_3) & \dots \\ Cov(\varepsilon_3, \varepsilon_1) & Cov(\varepsilon_3, \varepsilon_2) & Var(\varepsilon_3) & \dots \\ \vdots & & & & \end{pmatrix}$$

запись предпосылок с помощью ковариационной матрицы

$$Var(\varepsilon|X) = \begin{pmatrix} \sigma^{2} & 0 & 0 & \dots \\ 0 & \sigma^{2} & 0 & \dots \\ 0 & 0 & \sigma^{2} & \dots \\ \vdots & & & \vdots \end{pmatrix} = \sigma^{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots \\ 0 & 1 & 0 & \dots \\ 0 & 0 & 1 & \dots \\ \vdots & & & & \vdots \end{pmatrix} = \sigma^{2} \cdot I_{n \times n}$$

Дисперсия и ковариация оценок коэффициентов

Предпосылки:

- $Var(\varepsilon|X) = \sigma^2 \cdot I_{n \times n}$
- $Var(\varepsilon_i|X) = \sigma^2$
- $Cov(\varepsilon_i, \varepsilon_i | X) = 0$
- $y_i = \beta_1 + \beta_2 x_i + \beta_3 z_i + \varepsilon_i$

Позволяют посчитать $Var(\hat{\beta}_j)$, $Cov(\hat{\beta}_j,\hat{\beta}_l)$



Пример вычислений в парной регрессии (в регрессии на константу)

чудо-доска.

• Найдите $Var(\hat{\beta}_2|X)$, $Cov(\hat{\beta}_1,\hat{\beta}_2|X)$, $Var(\hat{\beta}_1|X)$

Итого в парной регрессии:

Вопрос:

- Зачем придумали эту условную дисперсию, если все свойства аналогичны обычной дисперсии?
- А вот как раз и придумали, чтобы аналогичны всё было :)

Теорема (без доказательства):

$$Var(\hat{\beta}_j|X) = \sigma^2/RSS_j$$

 RSS_{j} — сумма квадратов остатков в регрессии j-ой объясняющей переменной на остальные объясняющие переменные

ЛИНАЛ: ковариационная матрица оценок коэффициентов

Если оценки МНК существуют и единственны, $Var(\varepsilon|X) = \sigma^2 I_{n\times n}$ то $Var(\hat{\beta}|X) = \sigma^2 (X'X)^{-1}$

ЛИНАЛ: комментарии к доказательству:

Свойство:
$$Var(Ay) = AVar(y)A'$$

Напомним, что (AB)' = B'A' и $(A^{-1})' = (A')^{-1}$ поэтому:

- (X'X)' = X'X'' = X'X
- $((X'X)^{-1})' = (X'X)^{-1}$

ЛИНАЛ: чудо-доска

$$Var(\hat{eta}|X) = \sigma^2(X'X)^{-1}$$
 — доказательство

Kaк оценить σ^2 ?

Константа σ^2 неизвестна.

Случайная величина $\hat{\sigma}^2 = \frac{RSS}{n-k}$ — замечательная оценка для σ^2 .

Оценка ковариационной матрицы

Формула:

B R: vcov(model)

БСХС - Большой Список Хороших Свойств

Хорошие свойства оценок делятся на 3 группы:

• Базовые:

верны даже на малых выборках без предположения о нормальности ε_i

• Асимптотические:

верны на больших выборках даже без предположения о нормальности ε_i

• При нормальности:

верны при нормальности ε_i даже на малых выборках

БСХС — предпосылки

Если:

- lacktriangle Истинная зависимость имеет вид $y_i = eta_1 + eta_2 x_i + eta_3 z_i + arepsilon_i$
- В матричном виде: $y = X\beta + \varepsilon$
-
 ${\color{orange} 0}$ С помощью МНК оценивается регрессия
 yна константу, $x_i, \; z_i$
- В матричном виде: $\hat{\beta} = (X'X)^{-1}X'y$



$\mathrm{ECXC}-$ предположения на ε_i :

- lacktriangledown Строгая экзогенность: $E(arepsilon_i|$ все регрессоры)=0
 - В матричном виде: $E(\varepsilon_i|X)=0$
- ullet Условная гомоскедастичность: $E(arepsilon_i^2|$ все регрессоры $)=\sigma^2$
 - В матричном виде: $E(\varepsilon_i^2|X) = \sigma^2$
- 6 $Cov(\varepsilon_i, \varepsilon_j | X) = 0$ при $i \neq j$

БСХС — предпосылки на регрессоры

- $m{0}$ векторы отдельных наблюдений (x_i, z_i, y_i) независимы и одинаково распределены
- в с вероятностью 1 среди регрессоров нет линейно зависимых
- ullet Синонимы в матричном виде: rank(X)=k или det(X'X)
 eq 0 или $(X'X)^{-1}$ существует

БСХС — базовые свойства

БСХС — асимптотические свойства

БСХС — при нормальности

Доверительные интервалы коэффициентов

Возможна в двух подходах:

- ullet Асимптотически: $t=rac{\hat{eta}_j-eta_j}{/}se(\hat{eta}_j)
 ightarrow {\it N}(0,1)$
- ullet При нормальности: $t=rac{\hat{eta}_j-eta_j}{/} se(\hat{eta}_j) \sim t_{n-k}$

Чудо-доска

Дано:

- уравнение регрессии
- ковариационная матрица

Надо:

- проверьте гипотезу
- постройте доверительный интервал

стандартные ошибки часто выписывают под коэффициентами

Пример записи. Устно сказали, кто значим, кто нет.

стандартная табличка в любом пакете + чудо-доска

Вывели на экран, рядом рассказали на примере одного коэффициента с графиком!

Плохое название

Проверка значимости — на самом деле проверка незначимости:

- "Мы проверили значимость коэффициента при доходе"
- Мы проверили $H_0: \beta_{inc} = 0.$

Логика проверки гипотез:

- проверка гипотезы о значимости коэффициента
- выбираете уровень значимости альфа
- \bullet формулируете H_0
- вывод: Н0 отвергается/Н0 не отвергается

Н0 не отвергается

- недостаточно данных чтобы отвергнуть Н0
- имеющиеся данные не противоречат Н0

(много еще чему не противоречат)

Значимость и существенность

Коэффициент может быть значимым и совершенно несущественным Коэффициент может быть существенным но не значимым На огромных выборках — все коэффиценты значимы

Стандартизированные коэффициенты

Существенность — можно придать разный математический смысл Например:

• стандартизировать переменные:

$$y_i^{st}:=rac{y_i-ar{y}}{sd(y)},\, x_i^{st}:=rac{x_i-ar{x}}{sd(x)},\, z_i^{st}:=rac{z_i-ar{z}}{sd(z)}$$

• переоценить модель:

$$y_i^{st} = \beta_1^{st} + \beta_2^{st} x_i^{st} + \beta_3^{st} z_i^{st} + \varepsilon_i^{st}$$



Проблема множественных сравнений

- Исследователь хочет проверить гипотезу о том, что $\beta_{42}=0$. Ok.
- Исследователь хочет выяснить какие регрессоры из 100 значимы. Нужна поправка.

Проверка гипотезы об одном ограничении

- способ через ковариационную матрицу
- способ через переформулировку модели

Мораль:

В этой лекции мы научились:

- строить доверительные интервалы
- проверять гипотезы об отдельном коэффициенте
- сформулировали все стандартные предпосылки

В следующей:

- более сложные гипотезы
- прогнозирование
- Запись предпосылок с помощью ковариационной матрицы
- единичная матрица
- Способ оценить неизвестную σ^2
- ullet без док-ва Если... и $\hat{\sigma}^2 = RSS/(n-k)$ то 1.
- норм
- $0 n \to \infty$

