Kombinatorické štruktúry :: sylabus

Askar Gafurov

16. januára 2019

Obsah

Kapitola 0

Úvod

Cieľom tohto textu je urobiť prehľad o kľúčových pojmoch a tvrdeniach z teórie kombinatorických štruktúr a pomôcť tak pri príprave na skúšku. Daný materiál teda obsahuje úplné znenia definícií a viet, nemá však žiadne dôkazy. Je tomu tak hlavne z dôvodu, že väčšina preberaných tvrdení je buď "pod našu uroveň" alebo "nad našu uroveň". Tvrdenia prvého typu prenechávame čítateľovi na samostatné odvodenie (časom možno pribudnú odkazy na materiály s podrobnými dôkazmi). Tvrdenia druhého typu sú v texte označené hviezdičkou.

Daný text nie je náhradou pre absolvovanie prednášok[1].

Pre ďalšie štúdium odporúčame knihy **TODO** .

Tento text je písaný na základe prednášok z predmetu Kombinatorické štruktúry v zimnom semestri akademického roku 2016/17.

[1] a ani náhradou pre pestrú výživu :)

Kapitola 1

Latinské štvorce

1.1 Definícia, základné vlastnosti

Definícia 1.1.1. Tabuľka rozmerov $n \times n$ s prvkami z $\{1, \ldots, n\}$ je latinský štvorec rádu n, ak platí:

1. v každom riadku sa výskytuje všetkých n rôznych symbolov
2. v každom stlpci sa výskytuje všetkých n rôznych symbolov

Symbolom S_n značíme grupu permutácií veľkosti n.

Definícia 1.1.2. Nech $\phi, \psi \in S_n$ sú permutácie veľkosti n. Potom vzdialenosť $dist(\phi, \psi)$ dvoch permutácií definujeme ako počet prvkov, ktoré dané permutácie zobrazia rôzne. Formálne,

$$dist(\phi, \psi) := |\{x \mid x \in \{1, \ldots, n\} \wedge \phi(x) \neq \psi(x)\}|$$

Definícia 1.1.3. Nech $\phi \in S_n$ je permutácia veľkosti n. Potom $Fix(\phi)$ je množina všetkých pevných bodov permutácie ϕ. Formálne,

$$Fix(\phi) := \{x \mid x \in \{1, \ldots, n\} \wedge \phi(x) = x\}$$

Veta 1.1.1. *Nech $\phi, \psi \in S_n$ sú permutácie veľkosti n. Potom platí:*

1. $\forall \lambda \in S_n : dist(\lambda\phi, \lambda\psi) = dist(\phi, \psi)$
2. $dist(\phi, \psi) = dist(1, \phi^{-1}\psi) = n - |Fix(\phi^{-1}\psi)|$

Veta 1.1.2. *Funkcia $dist(\phi, \psi)$ je metrikou priestoru S_n, t.j. ona spĺňa nasledujúce podmienky:*

1. $dist(\phi, \psi) = 0 \Leftrightarrow \phi = \psi$
2. $dist(\phi, \psi) = dist(\psi, \phi)$ *(symetria)*
3. $dist(\phi, \psi) + dist(\psi, \lambda) \geq dist(\phi, \lambda)$ *(trojuholníková nerovnosť)*

Definícia 1.1.4. Latinský obdĺžnik rozmerov $k \times n$ je postupnosť $L = [\phi_1, \phi_2, \ldots, \phi_k]$ permutácií z S_n takých, že všetky sú vo vzdialenosti n. Formálne,

$$\forall i, j \in \{1, \ldots, n\} : i \neq j \Rightarrow dist(\phi_i, \phi_j) = n$$

Definícia 1.1.5. (Iná definícia latinských štvorcov) Latinský štvorec rádu n je latinský obdĺžnik typu $k \times n$ s maximálnou dĺžkou postupnosti. Inak povedané, latinský štvorec rádu n je postupnosť n permutácií z S_n, ktoré sú od seba vzdialené n.

Veta 1.1.3. *Každý latinský obdĺžnik sa dá doplniť na latinský štvorec.*

1.2 Ortogonálne latinské štvorce

Definícia 1.2.1. Nech $l = [\phi_1, \ldots, \phi_n]$ a $l' = [\psi_1, \ldots, \psi_n]$ sú latinské štvorce rádu n. Hovoríme, že l a l' sú ortogonálne (značíme ako $l \perp l'$), ak platí:

$$\forall i, j, k, l \in \{1, \ldots, n\} : (i, j) \neq (k, l) \Longrightarrow (\phi_i(j), \psi_i(j)) \neq (\phi_k(l), \psi_k(l))$$

Veta 1.2.1. *Nech $l = [\phi_1, \ldots, \phi_n]$ a $l' = [\psi_1, \ldots, \psi_n]$ sú latinské štvorce rádu n. Zavedieme nasledovné značenia:*

- *Nech $\lambda \in S_n$, potom $\lambda l := [\lambda\phi_1, \ldots, \lambda\phi_n]$ (λl je tiež latinský štvorec).*
- *Nech kompozícia l a l' je definovaná ako $l \circ l' := [\phi_1\psi_1, \ldots, \phi_n\psi_n]$.*

Potom platí:

1. $l \perp l' \Leftrightarrow [\psi_1\phi_1^{-1}, \ldots, \psi_n\phi_n^{-1}]$ *je latinský štvorec*
2. *Ak $\lambda, \rho \in S_n$ a $l \perp l'$, tak aj $\lambda l \perp \rho l'$*
3. $l \perp l' \Leftrightarrow$ *existuje latinský štvorec l'' taký, že $l' = l'' \circ l$*

Definícia 1.2.2. Množina latinských štvorcov rádu n $\{l_1, \ldots, l_r\}$ je maximálna, ak $\forall i \neq j : l_i \perp l_j$ a nedá sa doplniť ďalším latinským štvorcom bez porušenia prvej podmienky.

Veta 1.2.2. *Maximálna množina latinských štvorcov rádu n má najviac $n - 1$ prvkov.*

Definícia 1.2.3. Latinský štvorec je v normánom tvare, ak prvý riadok tabuľky je rovný $(1, \ldots, n)$ a prvý stlpec je rovný $(1, \ldots, n)^T$.

Definícia 1.2.4. Latinské štvorce l a l' sú izotopické, ak sa dajú permutáciou riadkov, stĺpcov a názvov prvkov previesť na rovnaký latinský štvorec v normálnom tvare.

Poznámka 1.2.1. Latinský štvorec v normálnom tvare zodpovedá tabuľke binárnej operácie kvazigrupy (kvazigrupa je množina s invertovateľnou binárnou operáciou a neutrálnym prvkom[1]).

Platí, že 2 kvazigrupy sú izomorfné práve vtedy, keď príslušné latinské štvorce sú izotopické.

Definícia 1.2.5. Latinský štvorec si vieme predstaviť ako maximálnu (na inklúziu) množinu A trojíc $(r, c, s) \in \{1, \ldots, n\}^3$, kde r zodpovedá číslu riadku, c zodpovedá číslu stlpca a s zodpovedá hodnote v políčku (i, j), takú, že platí:

- všetky dvojice (r, c) sú rôzne ("máme n^2 políčok")
- všetky dvojice (r, s) sú rôzne ("v každom riadku sa vyskytnú všetky hodnoty od 1 po n")
- všetky dvojice (c, s) sú rôzne ("v každom stlpci sa vyskytnú všetky hodnoty od 1 po n")

Konjugáciou latinského štvorca voláme množinu trojíc A', ktorá vznikne z A permutáciou trojíc. Formálne, nech $\lambda \in S_3$ je permutácia veľkosti 3, potom

$$A' = \left\{(a_{\lambda(1)}, a_{\lambda(2)}, a_{\lambda(3)}) \mid (a_1, a_2, a_3) \in A\right\}$$

Latinské štvorce, ktoré sa dajú jeden z druhého dostať pomocou konjugácie, voláme *konjugované*. Latinské štvorce, ktoré sa dajú jeden z druhého dostať pomocou konjugácie a izotopie, voláme *paratopické*.

[1] dá sa to neformálne predstaviť ako grupu bez zaručenej asociativity

Veta 1.2.3. *(Stevens, 1935) Ak $n = p^\alpha$, kde p je prvočíslo, tak maximálna množina latinských štvorcov má $n-1$ prvkov.*

Konštrukcia. Číslo n je mocninou prvočísla, preto existuje konečné pole $F := GF(n)$ príslušnej veľkosti. Očíslujeme prvky poľa F v ľubovoľnom poradí, ale nech $a_0 = 0$.

k-tý latinský štvorec si označme ako $l_k = \left(a_{ij}^{(k)}\right)$.

$a_{ij}^{(k)} := a_i a_k + a_j$

Definícia 1.2.6. $MOLS(n)$ je mohutnosť maximálnej množiny latinských štvorcov rádu n.

Poznámka 1.2.2. $MOLS(6) = 1$

Veta* 1.2.4. *(Bose, Parker, Schrickhande, 1960)*
$\forall n \geq 3 \wedge n \neq 6 : MOLS(n) \geq 2$

Veta 1.2.5. $MOLS(n_1) \geq m \wedge MOLS(n_2) \geq m \Rightarrow MOLS(n_1 n_2) \geq m$

Konštrukcia. k-tý latinský štvorec rádu $n_1 n_2$ sa dá získať pomocou Kroneckerovho súčinu k-tých príslušných latinských štvorcov rádu n_1 a n_2.

Formálne, nech $l_1, \ldots, l_m$ sú ortogonálne latinské štvorce rádu n_1 a $l'_1, \ldots, l'_m$ sú ortogonálne latinské štvorce rádu n_2. Potom množina matíc $\{l_k \otimes l'_k \mid k \leq m\}$, kde $\otimes$ je Kroneckerov súčin matíc, je množina ortogonálnych latinských štvorcov rádu $n_1 n_2$.

Dôsledok 1.2.5.1.

$$n = p_1^{\alpha_1} p_2^{\alpha_2} \ldots p_r^{\alpha_r} \Rightarrow MOLS(n) \geq \min_{i \leq r}(p_i^{\alpha_i} - 1)$$

Veta 1.2.6.

$$n = 2m - 1 \Rightarrow MOLS(n) \geq 2$$

Konštrukcia. Pohybujeme sa v cyklickej grupe $(\mathbb{Z}_n, +) = \{0, \ldots, n-1\}$.

$$A := (a_{ij}),\ a_{ij} := m(i+j)\ (mod\ n)$$
$$B := (b_{ij}),\ b_{ij} := (i-j)\ (mod\ n)$$

Kapitola 2

Blokové plány

2.1 Definícia, základné vlastnosti

Definícia 2.1.1. Vyvážený nekompletný blokový plán (angl. *balanced incomplete block design*) $BIBD(v, b, r, k, \lambda)$ je usporiadaná dvojica $(X, \mathcal{B})$, kde X je množina objektov a $\mathcal{B} \subset \mathcal{P}(X)$ je množina podmnožín objektov (tieto podmnožiny voláme *bloky*), pričom sú splnené nasledujúce podmienky:

1. $v = |X|$ je mohutnosť množiny objektov.
2. $b = |\mathcal{B}|$ je mohutnosť množiny blokov.
3. každý blok má mohutnosť k.
4. každý bod je obsiahnutý v práve r blokoch.
5. každá dvojica bodov sa vyskytuje v práve λ blokoch.

Veta 2.1.1. *$\exists BIBD(v, b, r, k, \lambda) \iff$ λ-násobný kompletný multigraf rádu v λK_v sa dá rozložiť na b hranovo disjunktných klík rádu k (K_k).*

Veta 2.1.2. *Nech existuje $BIBD(v, b, r, k, \lambda)$. Potom:*

1. $vr = bk$
2. $\lambda(v-1) = r(k-1)$

Dôsledok 2.1.2.1. *Preto namiesto značenia $BIBD(v, b, r, k, \lambda)$ budeme často používať značenie $BIBD(v, k, \lambda)$, nakoľko zvyšné parametre vieme dorátať:*

$$r := \frac{\lambda(v-1)}{k-1},\ b := \frac{\lambda v(v-1)}{k(k-1)}$$

Veta 2.1.3. *Nech existuje $BIBD(v, b, r, k, \lambda)$, kde $X = \{x_1, x_2, \ldots, x_v\}$ a $\mathcal{B} = \{B_1, \ldots, B_b\}$. Nech matica incidencie $A \in \{0,1\}^{v \times b}$ je matica typu $v \times b$, kde $A_{ij} = 1$ práve vtedy, keď $x_i \in B_j$. Potom $AA^T = (r-\lambda)I_v + \lambda J_v$, kde I_v je matica identity rádu v a J_v je matica jednotiek typu $v \times v$.*

Lema 2.1.4. *Nech A je matica incidencie blokového plánu $BIBD(v, b, r, k, \lambda)$. Potom $det(AA^T) = (r-\lambda)^{v-1}(v\lambda - \lambda + r)$.*

Dôsledok 2.1.4.1. *Ak $BIBD(v, b, r, k, \lambda)$ je blokový plán a $b = v$, tak matica incidencie A je regulárna a matici A^T tiež zodpovedá nejaký blokový plán.*

Poznámka 2.1.1. Blokové plány také, že $b = v$, voláme symetrické.

Veta 2.1.5. *(Fisherova nerovnosť) Nech existuje blokový plán $BIBD(v, b, r, k, \lambda)$. Potom $b \geq v$.*

Dôsledok 2.1.5.1. *Nech existuje blokový plán $BIBD(v, b, r, k, \lambda)$. Potom $r \geq k$.*

2.2 Cyklické blokové plány a diferenčné množiny

Definícia 2.2.1. Množina $D = \{d_1, \ldots, d_k\} \subset \mathbb{Z}_v$ mohutnosti k sa volá (v, k, λ)-diferenčnou množinou, ak pre každý nenulový prvok $a \in \mathbb{Z}_v$ existuje práve λ usporiadaných dvojíc $(d_i, d_j) \in D^2$ takých, že $d_i - d_j \equiv a \mod v$.

Poznámka 2.2.1. Množina $\{0, 1, 3\}$ je $(7, 3, 1)$-diferenčnou množinou.

Poznámka 2.2.2. Podobným spôsobom je možné definovať diferenčné množiny nad konečnými grupami rádu v.

Definícia 2.2.2. (v, k, λ)-BIBD je cyklický, ak existuje permutácia s cyklom dlžky v taká, že zachováva bloky[1]. Formálne, blokový plán je cyklický, ak existuje permutácia $\phi \in S_v$ s cyklom dlžky v taká, že

$$\mathcal{B} = \{\{\phi(x_1), \ldots, \phi(x_k)\} \mid \{x_1, \ldots, x_k\} \in \mathcal{B}\}$$

Veta 2.2.1. *Množina $D = \{d_1, \ldots, d_k\}$ je (v, k, λ)-diferenčná množina práve vtedy, keď $(X, \mathcal{B})$, kde $X = \mathbb{Z}_v$ a $\mathcal{B} = \{D + i \mid \forall i \in \mathbb{Z}_v\}$ $(D + i := \{d_1 + i, \ldots, d_k + i\})$ je cyklický (v, k, λ)-BIBD.*

Definícia 2.2.3. Nech F je konečné pole. Nech $V \cong F^{n+1}$ je vektorový priestor dimenzie $n + 1$ nad poľom F. Definujeme reláciu $\sim$ nad prvkami $V^* := V - \left\{\vec{0}\right\}$:

$$\forall \vec{a}, \vec{b} \in V^* : \left(\vec{a} \sim \vec{b} \overset{def}{\iff} \exists k \in F : \vec{a} = k\vec{b}\right)$$

Potom rozklad V^* na triedy ekvivalencie $\mathbb{P}^n(V) := {}^{V^*}\!/_{\sim}$ je n-rozmerná projektívna rovina nad F.

Projektívnu rovinu dimenzie n nad konečným poľom s $q = p^r$ prvkami označujeme ako $PG(n, q) := \mathbb{P}^n\left(\mathbb{Z}_p^r\right)$

Veta* 2.2.2. *(Typ S dif. množín — Singerove dif. množiny)*[2]
Nech množina D obsahuje všetky nadroviny konečnej projektívnej roviny $PG(n, q)$ (nadrovina je faktorový obraz vektorového podriestoru dimenzie n). Potom D je (v, k, λ)-diferenčná množina s parametrami:

$$v = \frac{q^{n+1} - 1}{q - 1}, k = \frac{q^n - 1}{q - 1}, \lambda = \frac{q^{n-1} - 1}{q - 1}$$

Veta* 2.2.3. *(Typ Q dif. množín — kvadratické reziduá, angl.* Paley-type*)*
Nech $F := GF(p^l)$ je konečné pole mohutnosti p^l, kde $p^l \equiv 3 \mod 4$. Nech $r \in F$ je generátor grupy $F^* := (F - \{0\}, *)$. Potom množina kvadratických reziduí grupy F^* $QR(F^*) := \left\{r^a \mod p^l \mid a \in \left\{0, \ldots, p^l - 1\right\} \wedge a \text{ je párne}\right\}$ je (v, k, λ)-diferenčnou množinou s parametrami:

$$v = p^l = 4t - 1, k = 2t - 1, \lambda = t - 1$$

Poznámka 2.2.3. Existujú aj ďalšie triedy differenčných množín, napríklad bikvadratické reziduá alebo tzv. *twin prime power difference set.*

TODO rozpísať bikvadratické rezidua, resp. twin prime power.

[1] bijektívne zobrazenia množiny na ňu samu, ktoré zachovávajú vzťahy medzi objektami, sa všeobecne nazývajú *automorfizmy*

[2] **TODO** je to bez dokazu ci s dokazom?

2.3 Hadamardove matice

Definícia 2.3.1. Matica $H \in \{-1,+1\}^{n\times n}$ je Hadamardovou maticou rádu n, ak $HH^T = nI_n$ (t.j. všetky riadky sú navzájom ortogonálne).

Veta 2.3.1. *Nech matica H je Hadamardova matica rádu n. Potom platí:*

1. *vymenou riadkov (stlpcov) matice H dostaneme Hadamardovu maticu*
2. *matica H je normálna, t.j. $HH^T = H^TH$*

Definícia 2.3.2. Hadamardova matica je v normálnom tvare, ak prvý riadok aj prvý stlpec obsahujú iba hodnoty $+1$.

Veta* 2.3.2. *Nech H je Hadamardova matica rádu n. Potom* $\det H = \sqrt{n^n}$.

Veta* 2.3.3. *(Hadamardov odhad)*
Nech $M \in \mathbb{C}^{n\times n}$ je komplexná matica typu $n \times n$, kde $|(M)_{ij}| \leq 1$. Nech H je ľubovoľná Hadamardova matica rádu n. Potom platí:

$$\det M \leq \det H = \sqrt{n^n}$$

Veta 2.3.4. *Ak H je Hadamardova matica rádu n, tak n je buď* 1, 2 *alebo násobok* 4.

Hypotéza 2.3.1. *(Hadamard)*
$\forall n \in \{1,2\} \cup \{4k \mid k \in \mathbb{N}\} \Longrightarrow$ *existuje Hadamardova matica rádu n.*

Veta 2.3.5. *(Hadamard, Sylvester)*
Ak H, H' su Hadamardove matice, tak aj $H \otimes H'$ je tiež Hadamardova matica ($\otimes$ je Kroneckerov súčin matíc).

Veta 2.3.6. *Normalizovaná Hadamardova matica rádu 4μ existuje práve vtedy, keď existuje $(4\mu-1, 2\mu-1, \mu-1)$-diferenčná množina (typ Q).*

2.4 Konečné projektívne roviny

Jedna (algebraická) definícia konečnej projektívnej roviny (angl. *finite projective plane*, alebo skrátene FPP) už bola daná v sekcii o diferenčných množinách (definícia **??**). V tejto sekcii uvedieme iné dve definície: axiomatickú a kombinatorickú.

Definícia 2.4.1. (Axiómy konečnej projektívnej roviny)
Pojmy bodu a priamky sú brané ako primitívne pojmy. Relácie "bod leží na priamke" (značíme $p \in l$) a "priamka prechádza bodom" považujeme za primitívne relácie.

Usporiadana trojiica $\pi = (X, \mathfrak{P}, \in)$, kde X je konečná množina bodov, $\mathfrak{P}$ je konečná množina priamok a $\in$ je relácia "patrí" medzi bodmi a priamkami, je konečnou projektívnou rovinou, ak spĺňa nasledujúce axiómy:

1. Každými dvomi rôznymi bodmi prechádza **práve 1** priamka.
2. Každé dve rôzne priamky majú **práve 1** spoločný bod.
3. existujú 4 body vo všeobecnej geometrickej polohe, t.j. žiadnou trojicou z týchto bodov nevedie žiadna priamka.

Veta* 2.4.1. *(Desarguesova veta)*
TODO *obrázok*

Veta 2.4.2. *V konečnej projektívnej rovine (v zmysle definície **??**) existujú 4 priamky také, že žiadna trojica z týchto priamok nemá spoločný bod.*

Čítateľ si môže všimnúť, že ak vymeníme v danom axiomatickom systéme pojmy "priamka" a "bod", tak dostaneme ekvivalentný systém axióm. Je ľahko nahliadnuť, že ak v ľubovolnom platnom tvrdení o konečných projektívnych rovinách vymeníme tieto pojmy, tak znovu dostaneme platné tvrdenie. Takéto trvdenia voláme duálne (napríklad, prvá axióma je duálna ku druhej a tretia axióma je duálna ku vete **??**).

Veta 2.4.3. *Nech π je konečná projektívna rovina a nech n je prirodzené číslo väčšie alebo rovné 2. Potom nasledujúce tvrdenia sú ekvivalentné:*

1. *každá priamka obsahuje práve $n+1$ bodov*
2. *každý bod leží na práve $n+1$ priamkach (duálne ku 1.)*
3. *nejaká priamka obsahuje práve $n+1$ bodov*
4. *nejaký bod leží na práve $n+1$ priamkach (duálne ku 3.)*
5. *konečná projektívna rovina π má práve n^2+n+1 priamok*
6. *konečná projektívna rovina π má práve n^2+n+1 bodov (duálne ku 5.)*

Definícia 2.4.2. (Kombinatorická definícia FPP)
Konečná projektívna rovina rádu n je $BIBD(v,k,\lambda)$ s parametrami:

$$v = n^2+n+1, k = n+1, \lambda = 1$$

Veta 2.4.4. *Kombinatorická a axiomatická definície konečnej projektívnej roviny sú ekvivalentné.*

Veta* 2.4.5. *Ak n je mocninou prvočísla, tak existuje konečná projektívna rovina rádu n.*

Hypotéza 2.4.1. *Ak existuje konečná projektívna rovina rádu n, tak n je mocninou prvočísla.*

Definícia 2.4.3. Matica $C = (c_{ij})$ typu $n \times m$, kde $n \geq 4, m \geq 4$ a $c_{ij} \in \{1,\ldots,n\}$, má latinskú vlastnosť, ak ľubovoľná podmatica z dvoch stlpcov matice C nemá rovnaké riadky. Formálne,

$$\forall (i,j) \neq (k,l) : (c_{ij}, c_{il}) \neq (c_{jk}, c_{jl})$$

Navyše, ak podmatica matice C, tvorená prvými dvomi stlpcami, obsahuje postupne všetky dvojice čísel $\{1,\ldots,n\}$ v lexikografickom poradí, tak ju voláme matica s latinskou vlastnosťou v normálnom tvare.

Veta 2.4.6. *Nech $n \geq 3, t \geq 2$. Potom množina t navzájom ortogonálnych latinských štvorcov rádu n existuje práve vtedy, keď existuje matica typu $n^2 \times (t+2)$ s latinskou vlastnosťou v normálnom tvare.*

Veta 2.4.7. *Existencia konečnej projektívnej roviny rádu n je ekvivalentná s existenciou $(n-1)$ navzájom ortogonálnych latinských štvorcov rádu n.*

Konštrukcia. TODO

2.5 Steinerovské systémy trojíc, zovšeobecnenia

Definícia 2.5.1. Blokové plány typu $BIBD(v, 3, 1)$ sa volajú Steinerovské systémy trojíc (angl. *Steiner triplet system*, skrátene STS).

Poznámka 2.5.1. Existencia STS je ekvivalentná s existenciou rozkladu kompletného grafu K_v na trojuholníky.

Veta 2.5.1. *Ak v je počet objektov STS, tak $v \equiv 1 \mod 6$ alebo $v \equiv 3 \mod 6$.*

Veta* 2.5.2. *(Kirkman)*
Ak v spĺňa podmienky z vety **??**, *tak existuje STS s práve v objektmi.*

Veta 2.5.3. *(Projektívne STS)*[3]
Nech $X := (\mathbb{Z}_2)^{n+1} - \left\{\vec{0}\right\}$ je množina vektorov vektorového priestoru dimenzie $n+1$ nad poľom $\mathbb{Z}_2$ bez nulového vektora a $\mathcal{B} := \left\{\{\vec{x}, \vec{y}, \vec{z}\} \mid \vec{x} + \vec{y} + \vec{z} = \vec{0}\right\}$. Potom dvojica $(X, \mathcal{B})$ je STS. Alternatívne, množina priamok projektívnej roviny $PG(2, n)$ tvorí STS.

Veta 2.5.4. *(Afinné STS)*[4]
Nech $X := (\mathbb{Z}_3)^n$ je množina vektorov vektorového priestoru dimenzie n nad poľom $\mathbb{Z}_3$. Nech $\mathcal{B} := \left\{\{\vec{x}, \vec{y}, \vec{z}\} \mid \vec{x} + \vec{y} + \vec{z} = \vec{0}\right\}$. Potom dvojica $(X, \mathcal{B})$ je STS.

Veta 2.5.5. *(Karteziansky súčin STS)*
Nech dvojice $(X, \mathcal{B})$ a $(Y, \mathcal{C})$ sú STS. Potom dvojica $(X \times Y, \mathcal{D})$, kde:

1. $y \in Y, \{b_1, b_2, b_3\} \in \mathcal{B} \Longrightarrow \{(b_1, y), (b_2, y), (b_3, y)\} \in \mathcal{D}$
2. $x \in X, \{c_1, c_2, c_3\} \in \mathcal{C} \Longrightarrow \{(x, c_1), (x, c_2), (x, c_3)\} \in \mathcal{D}$
3. $\{b_1, b_2, b_3\} \in \mathcal{B}, \{c_1, c_2, c_3\} \in \mathcal{C}, \phi \in S_3 \Longrightarrow \left\{(b_1, c_{\phi(1)}), (b_2, c_{\phi(2)}), (b_3, c_{\phi(3)})\right\} \in \mathcal{D}$ *(kde ϕ je permutácia veľkosti 3)*

Potom $(X \times Y, \mathcal{D})$ je STS.

Veta 2.5.6. *(Vzťah STS a grupoidov)*
Nech $(X, \mathcal{B})$ je STS. Potom množina X s binárnou operáciou $*$, definovanou nasledovne:

$$\begin{aligned} \forall \{x, y, z\} \in \mathcal{B}: \\ x * y = y * x = z \\ x * z = z * x = y \\ y * z = z * y = x \\ x * x = x \end{aligned}$$

je idempotentný komutatívny grupoid.

Veta 2.5.7. *($(2v+1)$-konštrukcia STS)*
Nech $(X, \mathcal{B})$ je STS a $(X', \mathcal{B}')$ je jeho disjunktná izomorfná kópia (t.j. $X \cap X' = \varnothing$). Obraz prvku x v tomto izomorfizme budeme značiť x'. Nech prvok $\infty \notin X \cup X'$. Potom dvojica $(Y, \mathcal{C})$, kde $Y := X \cup X' \cup \{\infty\}$ a $\mathcal{C} := \mathcal{B} \cup \{\{x, y', z'\} \mid \{x, y, z\} \in \mathcal{B}\} \cup \{\{x, x', \infty\} \mid x \in X\}$, je STS.

TODO Paschovo prepnutie
TODO Wilson-Schreiberova konštrúkcia
TODO Boséova konštrukcia
TODO Skolemova konštrukcia
TODO Cyklické STS
TODO Symetrické v_3-konfigurácie (čiastočné STS)

[3] **TODO** treba dôkaz?
[4] **TODO** treba dôkaz?

Hypotéza 2.5.1. *Každý bezmostový kubický graf má 6 1-faktorov takých, že každá hrana grafu leží v práve 2 z nich.*

Definícia 2.5.2. Dvojica $(X, \mathcal{B})$, kde $\mathcal{B} \in \mathcal{P}(X)$, je $t-(v,k,\lambda)$-blokový plán (angl. *t-design*), ak:

- $|X| = v$
- $\forall B \in \mathcal{B} : |B| = k$
- každá t-tica objektov z X sa vyskytuje v práve λ blokoch z $\mathcal{B}$

Navyše, blokové plány typu $t-(v,k,1)$ budeme označovať ako $S(t,k,v)$.

Poznámka 2.5.2. Existencia $t-(v,k,\lambda)$-blokového plánu je ekvivalentná s existenciou rozkladu t-uniformného λ-násobného hypergrafu na hyperklíky veľkosti k.

Poznámka 2.5.3. STS s v prvkami môžeme značiť ako $S(2,3,v)$.

Definícia 2.5.3. Blokové plány $S(3,4,v)$ voláme Steinerovské systémy štvoríc (angl. *SQS*)

Veta* 2.5.8. $\exists S(3,4,v) \iff v \equiv 3,4 \mod 6$

Definícia 2.5.4. Blokové plány $S(4,5,v)$ voláme Steinerovské systémy pätíc

Veta* 2.5.9. $\exists S(4,5,v) \implies v \equiv 4,5 \mod 6 \wedge v \not\equiv 4 \mod 5$

TODO konečné jednoduché grupy.

Kapitola 3

Matroidy

3.1 Definícia, základné pojmy

Definícia 3.1.1. Dvojica $(X, \mathcal{N})$, kde $\mathcal{N} \subseteq \mathcal{P}(X)$ a $\mathcal{N}$ je konečná, je matroid, ak sú splnené nasledujúce podmienky:

1. $\varnothing \in \mathcal{N}$
2. $N \in \mathcal{N} \wedge N' \subseteq N \Longrightarrow N' \in \mathcal{N}$
3. $N, N' \in \mathcal{N} \wedge |N| < |N'| \Longrightarrow \exists x \in N' - N : N \cup \{x\} \in \mathcal{N}$

Množiny z $\mathcal{N}$ voláme nezávislé množiny. Množiny mimo $\mathcal{N}$ voláme závislé.

Veta 3.1.1. *(Matroid z vektorového priestoru)*
Nech $V_n(F) \cong F^n$ je vektorový priestor dimenzie $n < \infty$ nad (nie nutné konečným) poľom F. Nech $(\vec{x}_1, \ldots, \vec{x}_r)$ je postupnosť (nie nutné rôznych) vektorov z $V_n(F)$. Nech $X := \{1, \ldots, r\}$, $\mathcal{N} := \{Q \mid Q \subseteq X \wedge \{\vec{x}_i \mid i \in Q\}$ je nezávislá v $V_n(F)\}$. Potom dvojica $(X, \mathcal{N})$ je matroid.

Veta 3.1.2. *(Matroid z grafu)*
Nech $G = (V, E)$ je jednoduchý graf. Nech $X := E$. Nech množina hrán $A \subseteq E$ patrí do množiny $\mathcal{N}$ práve vtedy, keď indukovaný graf neobsahuje kružnice. Potom dvojica $M(G) = (X, \mathcal{N})$ je matroid.

TODO konstrukcia matroidu cez signovane grafy?

Definícia 3.1.2. Nech $M = (X, \mathcal{N})$ je matroid a nech $A \subseteq X$. Množinu $B \subseteq A$ voláme bázou množiny A v matroide M, ak je to maximálna (na inklúziu) nezávislá množina v A. Formálne, B je bázou A v matroide $M = (X, \mathcal{N})$, ak:

$$B \subseteq A \wedge B \in \mathcal{N} \wedge (\forall B' \supset B : B' \subseteq A \Longrightarrow B' \notin \mathcal{N})$$

Špeciálne, bázy množiny X voláme bázy matroidu. Množinu báz matroidu M značíme ako $\mathcal{B}$.

Veta 3.1.3. *Nech $(X, \mathcal{N})$ je matroid a $A \subseteq X$. Nech N, N' sú bázy množiny A. Potom $|N| = |N'|$.*

Definícia 3.1.3. Nech $(X, \mathcal{N})$ je matroid. Hodnosťou množiny $A \subseteq X$ voláme veľkosť nejakej bázy B množiny A a značíme ako $r(A) := |B|$.

Veta 3.1.4. *Nech $(X, \mathcal{N})$ je matroid a $r : \mathcal{P}(X) \to \mathbb{N}_0$ je jeho hodnostná funkcia. Potom platí:*

1. $r(\varnothing) = 0$

2. $r(\{x\}) \leq 1$

3. $A \subseteq B \Longrightarrow r(A) \leq r(B)$

4. $r(A \cup B) \leq r(A) + r(B) - r(A \cap B)$ *(semimodularita)*

Navyše, ak nejaká funkcia $r' : \mathcal{P}(X) \to \mathbb{N}_0$ spĺňa vyššie uvedené podmienky, tak existuje jediný matroid, ktorého hodnostnou funkciou je práve r'.

Veta 3.1.5. *Nech $(X, \mathcal{N})$ je matroid a $\mathcal{B}$ je množina jeho báz. Potom platí:*

B1: žiadné 2 prvky množiny $\mathcal{B}$ nie sú v inklúzii

B2: $B, B' \in \mathcal{B} \Longrightarrow \forall x \in B - B'\ \exists y \in B' - B : (B - \{x\}) \cup \{y\} \in \mathcal{B}$

Navyše, ak množina $\mathcal{B}'$ spĺňa vyššie uvedené podmienky B1 a B2, tak existuje jediný matroid, ktorého množinou báz je práve $\mathcal{B}'$.

Definícia 3.1.4. Nech $M = (X, \mathcal{N})$ je matroid a $A \subseteq X$. Prvok $x \in X$ voláme závislý od množiny A v matroide M, ak $r(A) = r(A \cup \{x\})$.

Definícia 3.1.5. Nech $M = (X, \mathcal{N})$ je matroid a $A \subseteq X$. Úzaverom množiny A v matroide M voláme množinu $\bar{A}$ všetkých závislých prvkov od A. Formálne,

$$\bar{A} := \{x \in X \mid r(A) = r(A \cup \{x\})\}$$

Veta 3.1.6. *Nech $M = (X, \mathcal{N})$ je matroid a $A \subseteq X$. Potom platí:*

1. $A \subseteq \bar{A}$

2. $\bar{A} = \bar{\bar{A}}$

3. $\bar{A} = \bigcup_{B \in \mathcal{P}(X)} \{B \mid B \supseteq A \wedge r(B) = r(A)\}$

4. $r(A) = r(\bar{A})$

Veta 3.1.7. *Nech $M = (X, \mathcal{N})$ je matroid a $\Phi : \mathcal{P}(X) \to \mathcal{P}(X)$ je jeho úzaverová funkcia (t.j. $\Phi(A) = \bar{A}$). Potom platí:*

U1: $\forall A \subseteq X : A \in \bar{A}$

U2: $A \subseteq \bar{B} \Longrightarrow \bar{A} \subseteq \bar{B}$

U3: $x \notin A \wedge x \in \overline{A \cup \{y\}} \Longrightarrow y \in \overline{A \cup \{x\}}$

Navyše, ak existuje funkcia $\Phi' : \mathcal{P}(A) \to \mathcal{P}(A)$, ktorá spĺňa podmienky U1 — U3, tak existuje jediný matroid, ktorého úzaverovou funkciou je práve Φ'.

Definícia 3.1.6. Nech $(X, \mathcal{N})$ je matroid. Množina $K \subseteq X$ sa volá kružnica, ak je to najmenšia (na inklúziu) závislá množina. Formálne, množina $K \subseteq X$ je kružnica, ak:

$$K \notin \mathcal{N} \wedge (\forall K' \subseteq K : K' \in \mathcal{N})$$

Množinu všetkých kružníc matroidu označujeme ako $\mathcal{K}$.

Veta 3.1.8. *Nech $(X, \mathcal{N})$ je matroid a $\mathcal{K}$ je množina všetkých jeho kružníc. Potom platí:*

K1: žiadne dva prvky množiny $\mathcal{K}$ nie sú v inklúzii

K2: $K, K' \in \mathcal{K} \wedge K \neq K' \wedge \exists x \in K \cap K' \Longrightarrow \exists L \in \mathcal{K} : L \subseteq (K \cup K') - \{x\}$

Navyše, ak existuje množina $\mathcal{K}'$, ktorá spĺňa podmienky K1 a K2, tak existuje jediný matroid, ktorého množinou kružníc je práve $\mathcal{K}'$.

3.2 Dualita matroidov a triedy matroidov

Veta 3.2.1. *(veta o dualite)*
Nech $M = (X, \mathcal{N})$ je matroid. Nech $\mathcal{B}$ je množina báz matroidu M a $r : \mathcal{P}(X) \to \mathbb{N}_0$ je hodnostná funkcia matroidu M. Ďalej nech:

- $\mathcal{B}^* := \{X - B \mid B \in \mathcal{B}\}$
- $\mathcal{N}^* := \{X - A \mid A \subseteq X \wedge r(A) = r(X)\}$
- $r^* : \mathcal{P}(A) \to \mathbb{N}_0$ *taká, že* $r^*(A) := |A| - r(X) + r(X - A) = |A| - (r(X) - r(X - A))$

Potom platí:

1. *množina $\mathcal{B}^*$ je systémom báz nejakého matroidu*
2. *množina $\mathcal{N}^*$ je systémom nezávislých množín nejakého matroidu*
3. *funkcia r^* je hodnostnou funkciou nejakého matroidu*
4. *navyše, všetky 3 vyššie uvedené matroidy sú rovnaké*

Takýmto spôsobom zostrojený matroid sa volá duálny a značí sa ako $M^* = (X, \mathcal{N}^*)$.

Definícia 3.2.1. Nech $X := \{1, \ldots, n\}$, $\mathcal{N} := \{A \mid A \subseteq X \wedge |A| \leq k\}$. Potom dvojica $U_k^n = (X, \mathcal{N})$ je matroid.

Veta 3.2.2. $(U_k^n)^* = U_{n-k}^n$

Veta 3.2.3. *Nech $M(G)$ je grafový matroidu grafu G. Potom nasledujúce podmienky sú ekvivalentné:*

1. *M^* je grafový matroid*
2. *G je planárny graf*

Definícia 3.2.2. Nech $M = (X, \mathcal{N})$ je matroid a F je pole. Matroid M je F-reprezentovateľný, ak existuje vektorový priestor V konečnej dimenzie nad F a zobrazenie $f : X \to V$ také, že

$$\forall A \in X : (A \in \mathcal{N} \iff f(A) \text{ je lineárne nezávislá vo } V)$$

Definícia 3.2.3. Matroid je reprezentovateľný, ak je F-reprezentovateľný nad nejakým poľom F.

Definícia 3.2.4. Matroid je binárny, ak je $GF(2)$-reprezentovateľný.

Definícia 3.2.5. Matroid je regulárny, ak je F-reprezentovateľný nad každým poľom F.

Veta* 3.2.4. *Každý grafový matroid je regulárny.*

TODO Cayleho grafy?
TODO rezy a kruznice su kolme v kazdej reprezentacii?

Definícia 3.2.6. (Zúženie matroidu)
Nech $M = (X, \mathcal{N})$ je matroid a $Y \subseteq X$. Nech $\mathcal{N}_Y := \{A \mid A \subseteq Y \wedge \exists B \in \mathcal{N} : A = B \cap Y\}$. Potom $M\!\!\diagup_Y := (Y, \mathcal{N}_Y)$ je matroid a nazýva sa zúžením matroidu M na množinu Y.

Definícia 3.2.7. (Kontrakcia matroidu)
Nech $M = (X, \mathcal{N})$ je matroid a $Y \subseteq X$. Nech $A \subseteq Y$ patrí do systému $\mathcal{N}_Y$ práve vtedy, keď existuje báza B množiny $X - Y$ v matroide M taká, že $A \cup B \in \mathcal{N}$. Potom dvojica $M.Y := (Y, \mathcal{N}_Y)$ je matroid a nazýva sa kontrakciou matroidu M na množinu Y.

Veta 3.2.5. $(M.Y)^* = {}^{M^*}\!/_{Y}$

Definícia 3.2.8. Matroid M' je minorom matroidu M, ak sa matroid M' dá dostať z matroidu M pomocou postupnosti zúžení a kontrakcií.

TODO Fannov matroid

Veta* 3.2.6. *(Charakterizácia tried matroidov)*

Označme Fannov matroid ako $\mathcal{F}$.

1. *matroid M je binárny $\iff$ U_2^4 nie je minorom matroidu M.*
2. *matroid M je regulárny $\iff$ U_2^4, $\mathcal{F}$, $\mathcal{F}^*$ nie sú minormi matroidu M.*
3. *matroid M je grafový $\iff$ U_2^4, $\mathcal{F}$, $\mathcal{F}^*$, $M^*(K_{3,3})$, $M^*(K_5)$ nie sú minormi matroidu M.*
4. *matroid M je kografový $\iff$ U_2^4, $\mathcal{F}$, $\mathcal{F}^*$, $M(K_{3,3})$, $M(K_5)$ nie sú minormi matroidu M.*
5. *matroid M je planárny $\iff$ matroid M je grafový a kografový.*

3.3 Matroidové algoritmy

Definícia 3.3.1. Problém maximálnej množiny je trojica $(X, \mathcal{M}, c)$, kde $X = x_1, \ldots, x_n$ je množina objektov, $\mathcal{M} \subseteq \mathcal{P}(X)$ je množina prípustných riešení a $c : X \to \mathbb{R}^+ \cup \{0\}$ je cenová funkcia, rozširiteľná na $\mathcal{P}(X)$, a to takým spôsobom: $\forall A \in \mathcal{P}(X) : c(A) := \sum_{x_i \in A} c(x_i)$. Riešením problému maximálnej množiny je množina $M^* \in \mathcal{M}$ s maximálnou cenou. Formálne,

$$M^* := \arg\max_{M \in \mathcal{M}} c(M)$$

Definícia 3.3.2. (Pažravý algoritmus)
Nech $(X, \mathcal{M}, c)$ je problém maximálnej množiny. Potom nasledovný algoritmus je pažravým algoritmom pre najdenie riešenia daného problému:

1. $M_0 := \varnothing$
2. $M_{i+1} := M_i \cup \{x\}$, ak x spĺňa nasledovné podmienky:
   (a) $x \notin M_i$
   (b) $M_i \cup \{x\} \subseteq M' \in \mathcal{M}$ (t.j. existuje také $M' \in \mathcal{M}$)
   (c) x má spomedzi všetkých prvkov, ktoré splňajú predchádzajúce podmienky, maximálnu cenu $c(x)$
3. Opakujeme krok 2. Ak x, vyhovujúce všetkým podmienkam z druhého kroku, neexistuje, tak algoritmus končí a odpoveďou je posledná množina M_i.

Veta 3.3.1. *(Vzťah matroidov a pažravých algoritmov)*
Nech X je konečná množina, $\mathcal{M} \subseteq \mathcal{P}(X)$. Potom nasledujúce podmienky sú ekvivalentné:

1. *pre každé nezáporné ohodnotenie c množiny X pažravý algoritmus nájde optimálne riešenie*
2. *existuje matroid na množine X taký, že $\mathcal{M}$ je systémom báz daného matroidu*