

信号处理原理

贾珈

2020.09.17

其他信息

- 助教信息：

- 周素平 1874504489@qq.com
- 沈天成 stc18@mails.tsinghua.edu.cn
- 陈雨兰 chenyula17@mails.tsinghua.edu.cn
- 吴昊哲 wuhz19@mails.tsinghua.edu.cn

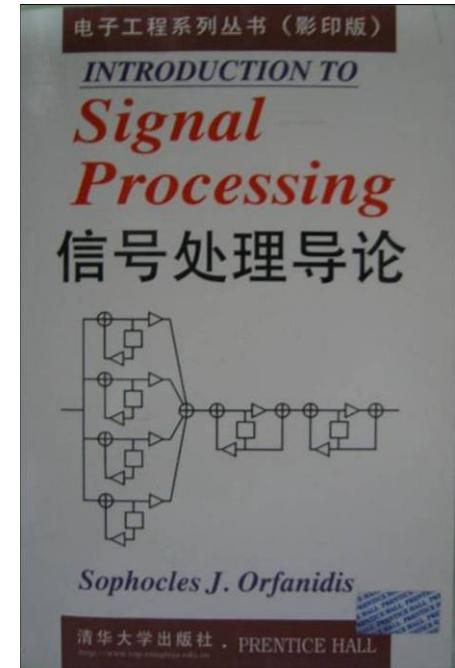
办公室：FIT 3-522

教师联系方式：

- jjia@mails.tsinghua.edu.cn, 13651399048 (微信)

教学参考书

- 《Introduction to Signal Processing
信号处理导论》
 - S.J. Orfanidis, Prentice-Hall, Inc.
 - 清华大学出版社影印版
- 《信号处理原理》
 - 郑方, 徐明星, 清华大学出版社
- 《数字信号处理教程》
 - 程佩青, 清华大学出版社



课程内容

- 信号与信号处理的基本概念
- 连续时间傅里叶变换CTFT
- 离散时间傅里叶变换DTFT
- 离散傅里叶变换DFT
- 离散时间系统分析
- 数字滤波器设计

考核方式

- 平时作业：15%（平时课堂练习适当加分）
- 课程实验：15%（代码填空形式）
 - 实验一：傅里叶级数的可视化（第4~5周，4%）
 - 实验二：信号的频分复用（第10~13周，5%）
 - 实验三：Mel频谱与griffin_lim声码器（第15~17周，6%+3%）
- 期末考试：70% [**闭卷、笔试**]
- 每周作业提交截止时间为**下一周上课前一天晚上12点**（网络学堂）

关于学习方法

“信号处理原理”

是数学？物理？

还是计算机？

物理现象 \longleftrightarrow 物理规律 \longleftrightarrow 数学工具 \longleftrightarrow 计算机处理
方法论？ 精确or近似？ 连续or离散？

第一章 信号的基本概念与数学基础

- 信号的概念
- 信号的描述
- 欧拉公式
- 函数分解

第一章 信号的基本概念与数学基础

- 信号的概念
- 信号的描述
- 欧拉公式
- 函数分解

信号的概念

信号

信号是人对物理世界的一种观察

***观察**：是人通过传感器对物理世界的一种测量

信号的概念

信号

信号是人对物理世界的一种观察

*观察：是人通过传感器对物理世界的一种测量

信号的概念

信号

信号是人对物理世界的一种观察

***观察**：是人通过**传感器**对物理世界的一种**测量**

****传感器**：把一种物理变化转换成另一种物理变化的装置

****测量**：用一种物理量来表示另一种物理量

信号的概念

信号

信号是人对物理世界的一种观察

***观察**：是人通过**传感器**对物理世界的一种**测量**

****传感器**：把一种物理变化转换成另一种物理变化的装置

****测量**：用一种物理量来表示另一种物理量

信号与信息

信号是反映（或载有）信息的物理量，是系统直接进行加工、变换以实现通信的对象

信号是信息的表现形式，信息则是信号里所蕴含的内容

信号的概念

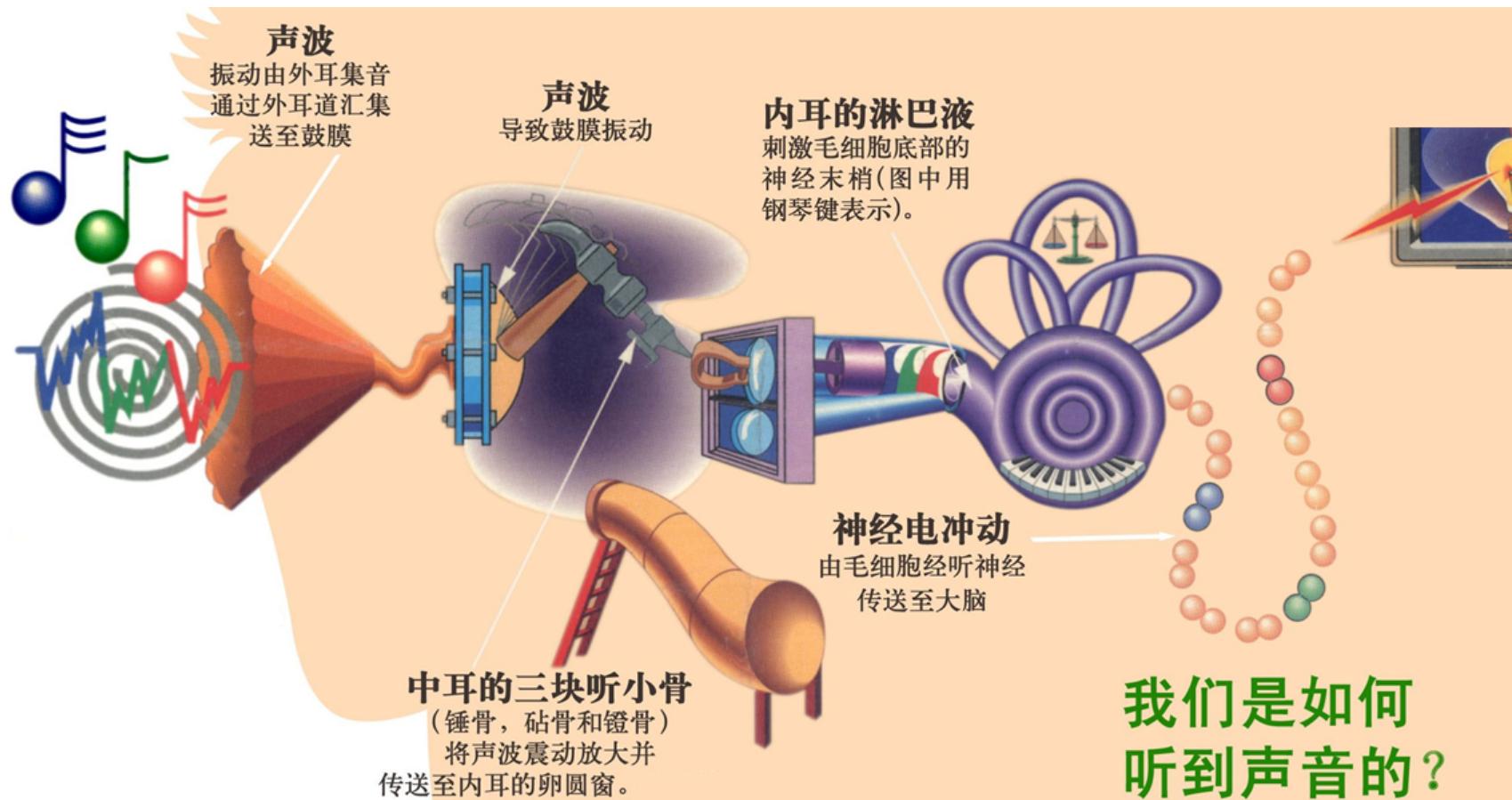
传感器：把一种物理变化转换成另一种物理变化的装置

- 光：
 - 数码相机：光能产生电信号
- 空气振动：
 - 麦克风：空气的振动能产生电信号
- 温度：
 - 热敏电阻(阻值随温度变化)
 - 热电偶(对温度反应不同两种金属制成，温差导致电压)
- 加速度传感器
- 压力传感器
- 流量传感器

思考：你的手机里有哪些传感器？获取什么信号？

信号的概念

传感器：把一种物理变化转换成另一种物理变化的装置



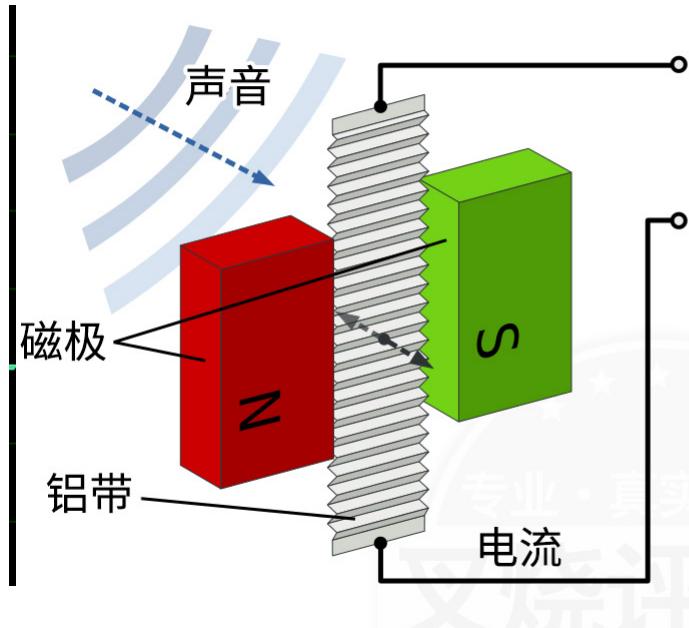
信号的概念

传感器：把一种物理变化转换成另一种物理变化的装置



信号的概念

传感器（示例）：把一种物理变化转换成另一种物理变化的装置



铝带话筒发声原理

铝带话筒采用一块薄铝片切割磁场产生电流，由于振膜都是长条设计，线性振动范围比圆形振膜更大、复位也没圆形振膜那么紧，因此频响曲线非常平滑、低频拾取通常可以到 20Hz。

不过它的问题也不少：灵敏度低、瞬态不高、高频不足、振膜比较脆弱，声压大或误开 48V 可能会烧断振膜...

声波转换成电信号：数字音频信号

实际工程应用中，需要根据数字音频质量的需要选择转换时的参数（**抽样频率**）

| 44.1kHz | 22.05kHz | 16kHz | 11.025kHz | 8kHz |
|---------|----------|-------|-----------|------|
| | | | | |

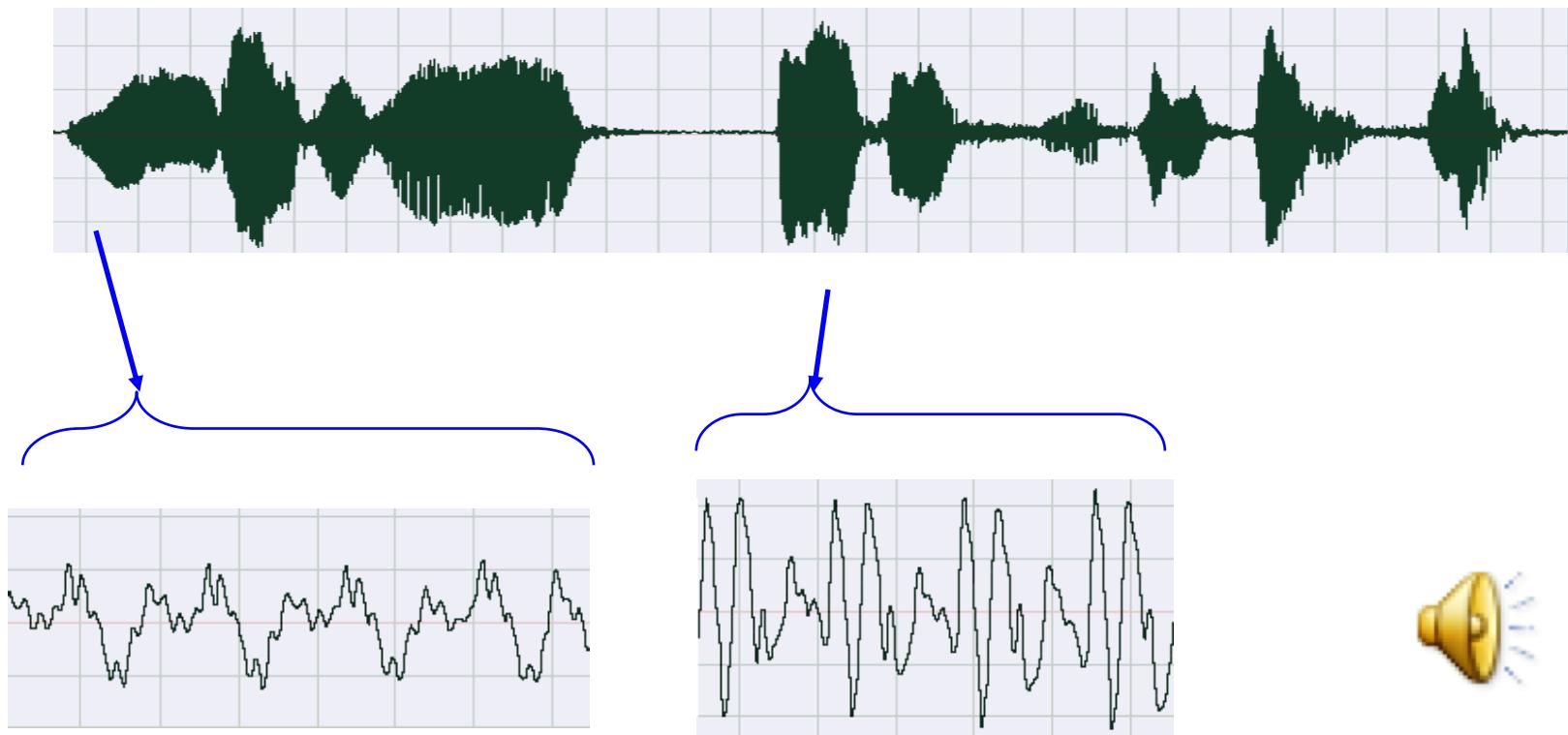
Hi-Fi音频

电话音频

思考：为什么“抽样频率”会影响交响乐的品质？

——《抽样与抽样定理》中将学习😊

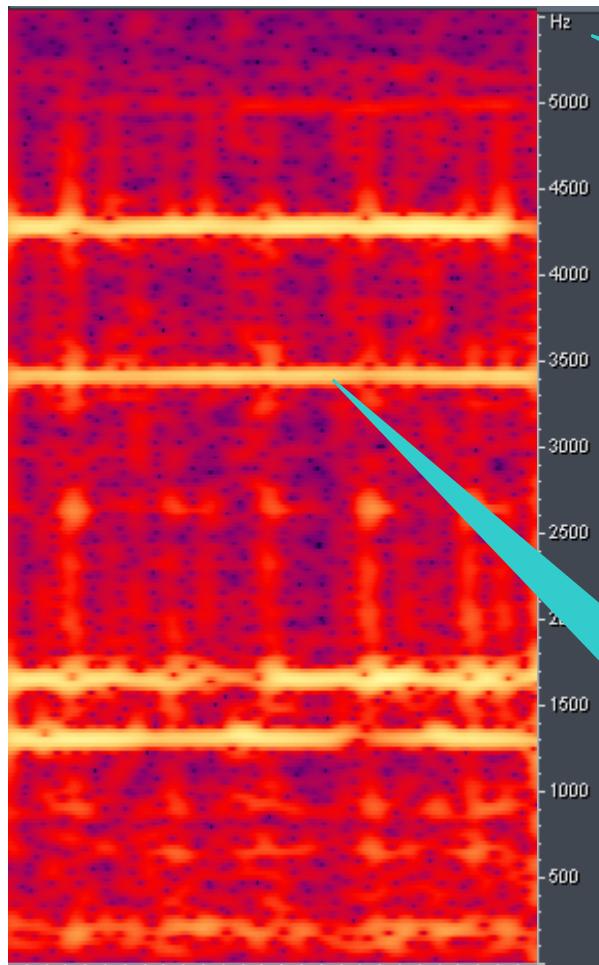
数字音频信号示例



您这个人儿，大概喜欢照像。

思考：你能从这段信号中“看出”发音人是男性还是女性吗？

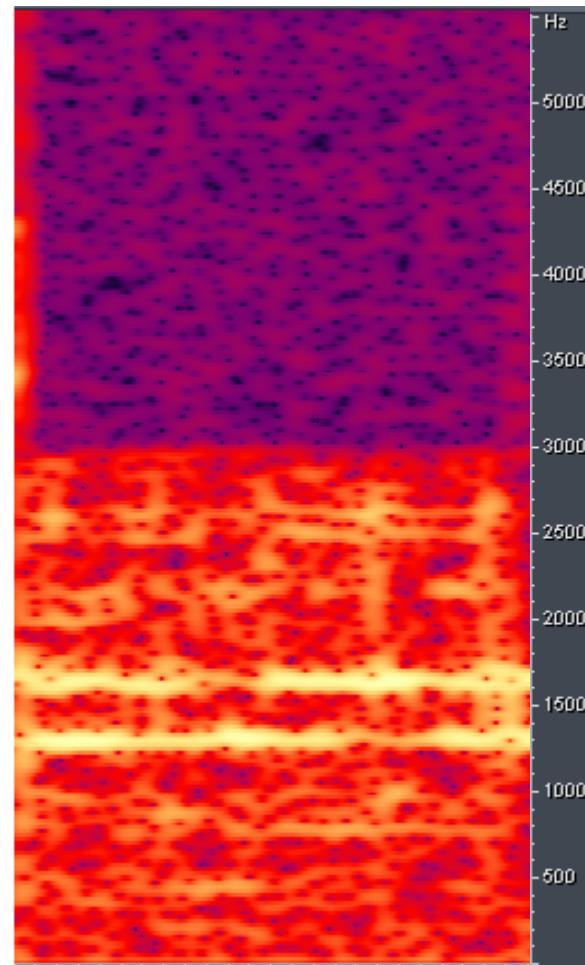
数字音频示例:换个空间(域)看信号



纵轴变
为频率

亮度表
示频域
能量

横轴仍为时间



如何避免混叠?

信号处理及其目的

信号处理

对信号进行变换、分析和综合等处理过程的统称

信号处理的目的

去伪存真

去除信号中冗余的和次要的成分

特征抽取

把信号变成易于进行分析和识别的形式

编码解码

把信号变成易于传输、交换与存储的形式（编码），
或从编码信号中恢复出原始信号（解码）

信号处理及其目的

信号处理

对信号进行变换、分析和综合等处理过程的统称

信号处理的目的

去伪存真

去除信号中冗余的和次要的成分

Q: 去除方法能保证信号“不失真”吗?

特征抽取

把信号变成易于进行分析和识别的形式

编码解码

把信号变成易于传输、交换与存储的形式（编码），
或从编码信号中恢复出原始信号（解码）

信号处理

对信号进行变换、分析和综合等处理过程的统称

信号处理的目的

去伪存真

去除信号中冗余的和次要的成分

Q: 去除方法能保证信号“不失真”吗?

特征抽取

把信号变成易于进行分析和识别的形式

Q: 域的“变换”过程中信号会有信息损失吗?

编码解码

把信号变成易于传输、交换与存储的形式（编码），
或从编码信号中恢复出原始信号（解码）

信号处理

对信号进行变换、分析和综合等处理过程的统称

信号处理的目的

去伪存真

去除信号中冗余的和次要的成分

Q: 去除方法能保证信号“不失真”吗?

特征抽取

把信号变成易于进行分析和识别的形式

Q: 域的“变换”过程中信号会有信息损失吗?

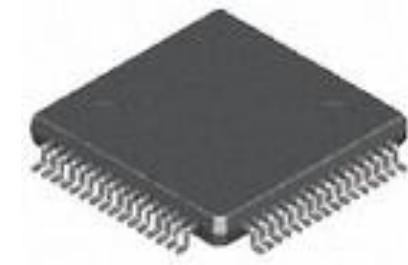
编码解码

把信号变成易于传输、交换与存储的形式（编码），
或从编码信号中恢复出原始信号（解码）

Q: 解码后的信号和编码前的信号还能一模一样吗?

数字信号处理(DSP)系统的发展

- 计算机的普及和高速处理能力，引起了数字信号的广泛应用，促进了数字信号技术发展
 - 20世纪60年代，DSP硬件使用分立元件，价格高，体积大
 - 1979年，Intel发明了2920
 - 1982年，德州仪器公司投放TMS32010
 -
 - 目前，新一代DSP的处理能力是2920的10万倍
 -



课后扩展：上网搜索一下TMS32010的概述

数字信号处理(DSP)系统的突出优点

- 数字系统的工作具有可预测性和可重复性
 - 模拟系统是由元器件搭建而成的电路，制造误差范围大，特性随温度（温度漂移）和时间变化（老化）
- 体积小，功耗低（移动终端的发展）
- 高度的灵活性：
 - 模拟 vs 数字
 - 模拟音频以模拟电压的幅度表示声音强弱
 - 数字音频是有限数值表示的离散数字序列
 - 修改程序中的一些语句就能修改系统

数字信号处理(DSP)系统的突出优点

- 高度的灵活性：

- 模拟 vs 数字

- 模拟音频以模拟电压的幅度表示声音强弱
 - 数字音频是有限数值表示的离散数字序列

- 修改程序中的一些语句就能修改系统

- 示例：修改“抽样频率” 改变数字音频音高/音速

| | | |
|---|--|---|
| 22. 05kHz | 16kHz | 11. 025kHz |
|  |  |  |

思考：如果是模拟音频，如何能产生上述音效变化的效果？

数字信号处理(DSP)系统的优点vs缺点

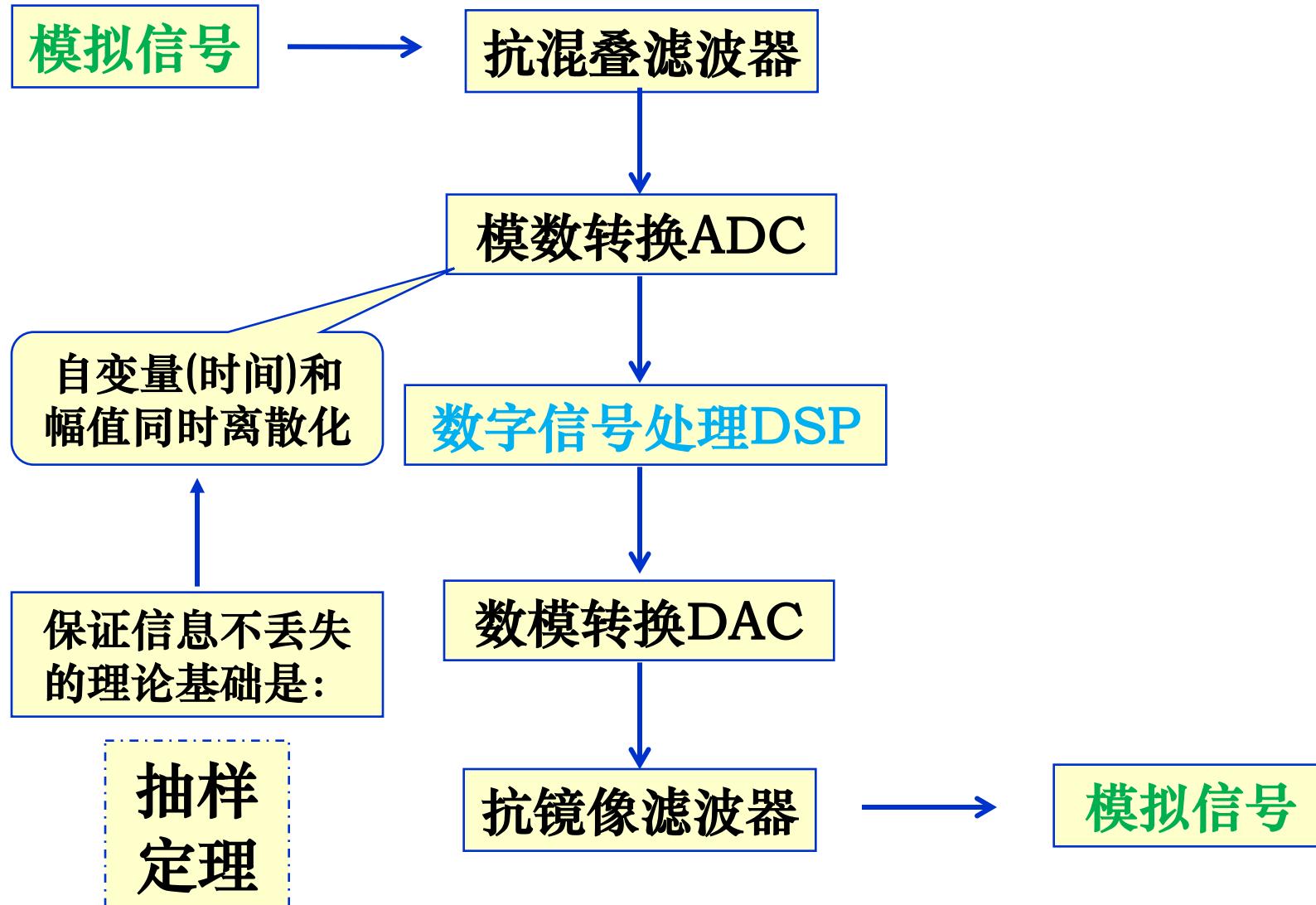
- 精确，因此具有可预测性
 - 稳定（不随着温度和时间漂移）
 - 噪声累加可以控制
 - 硬件花费独立于复杂性
 - 容易修改（可重编程性）
 - 能够模拟
 - 容易调试，因此开发时间短
 - 硬件简单（低价和高可靠性）
 - 函数执行，这在模拟处理中是不能实现的
- 带宽受限于采样速率
有限的动态范围
量化噪声

数字信号处理(DSP)系统的应用

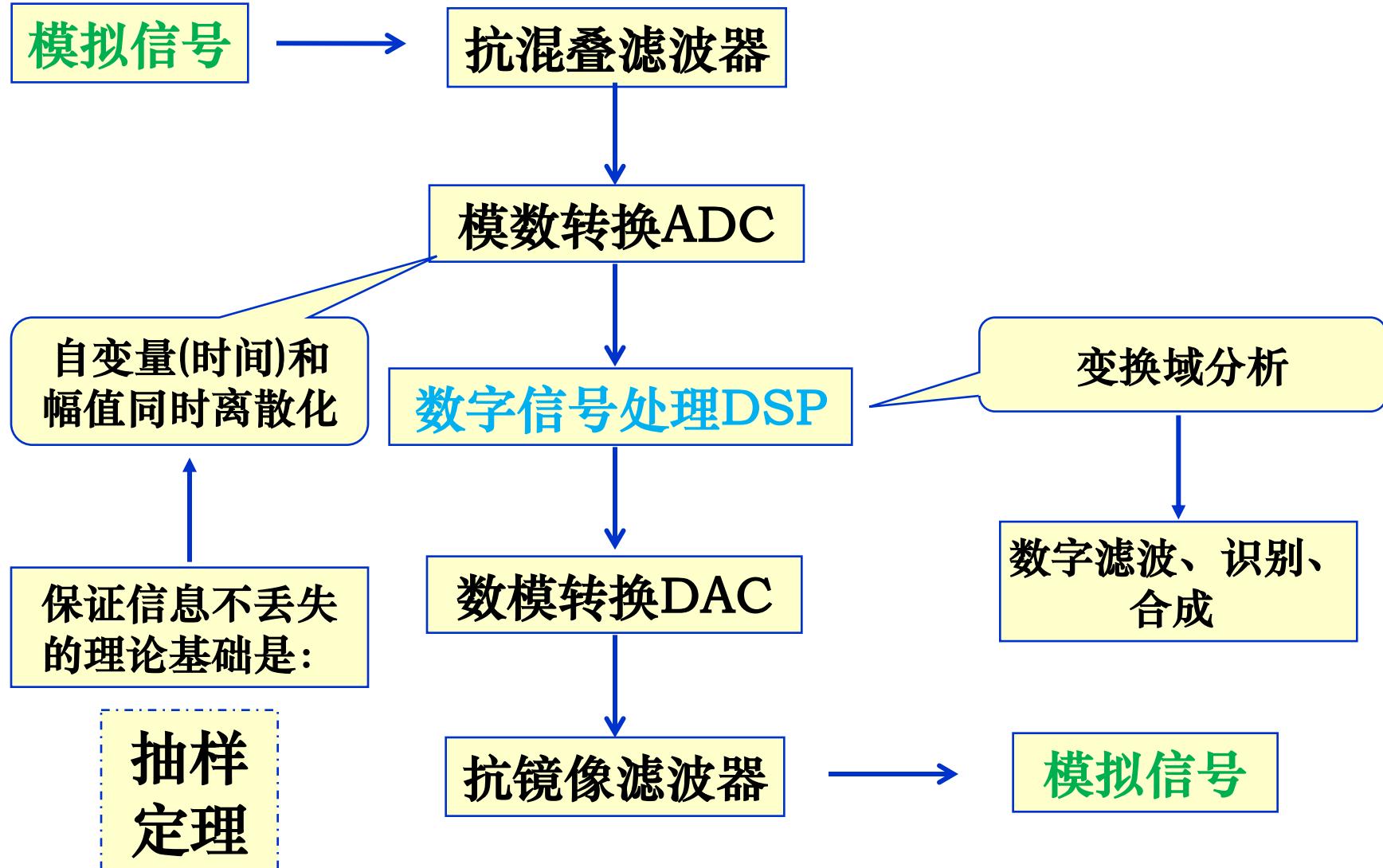
- 蜂窝电话
- 声纳处理
- 卫星图像分析
- 语音识别
- 语音合成
- 文字识别
- 远程医疗监护
- 数字测绘
- 条形码阅读
- 数字摄像机
- 加密
- 磁共振成像扫描
- 高清晰度电视
- 地震波分析
- 数字音频
- 音乐合成

思考：你还能想到哪些DSP的应用实例？

数字信号处理的步骤



数字信号处理的步骤



第一章 信号的基本概念与数学基础

- 信号的概念
- 信号的描述
- 欧拉公式
- 函数分解

- 数学描述

- 使用具体的数学表达式，把信号描述为一个或若干个自变量的函数或序列的形式。

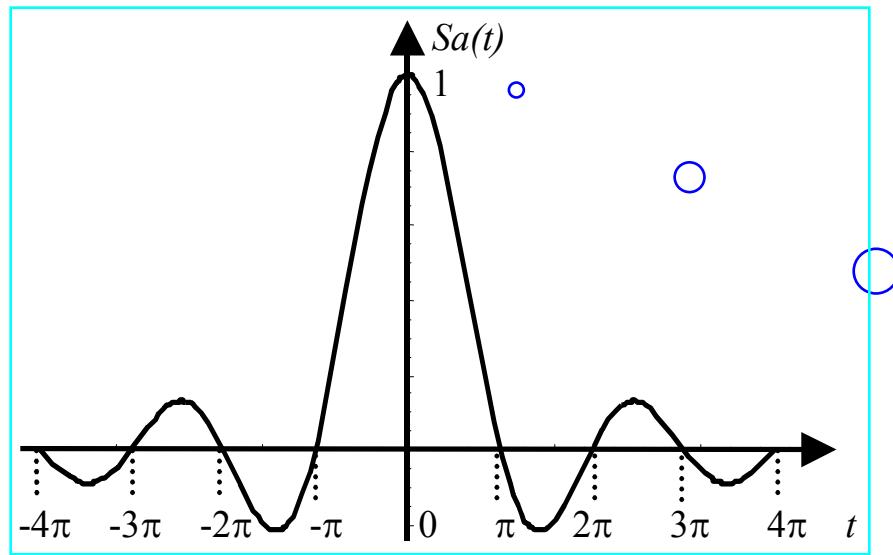
$$f(t) = \sin(t)$$

因此，本课程常用“函数”和“序列”来指代“信号”

$$x(n) = a^n u(n)$$

思考：什么时候用函数？什么时候用序列？

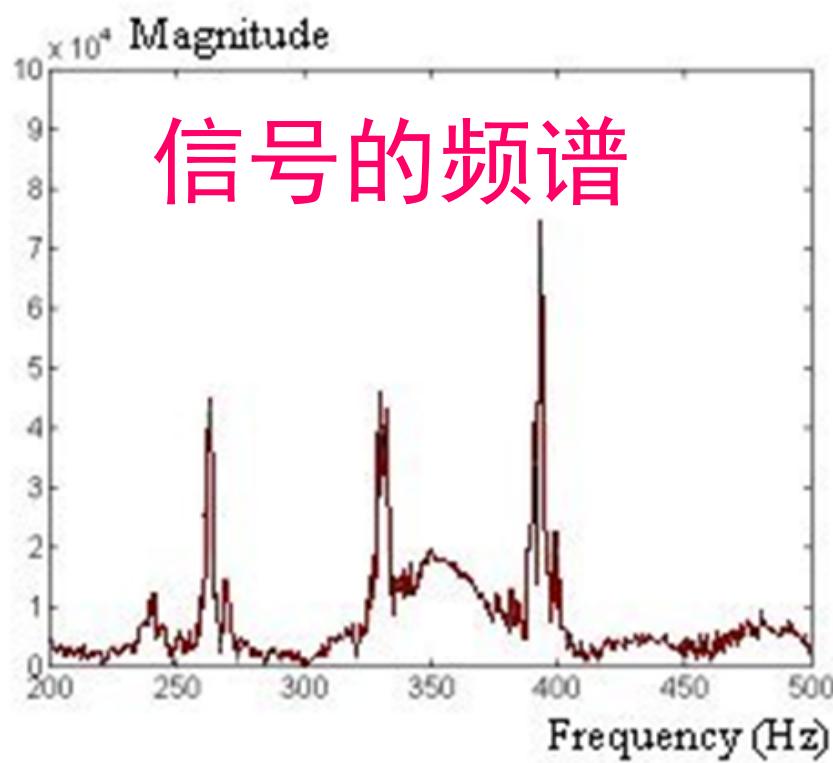
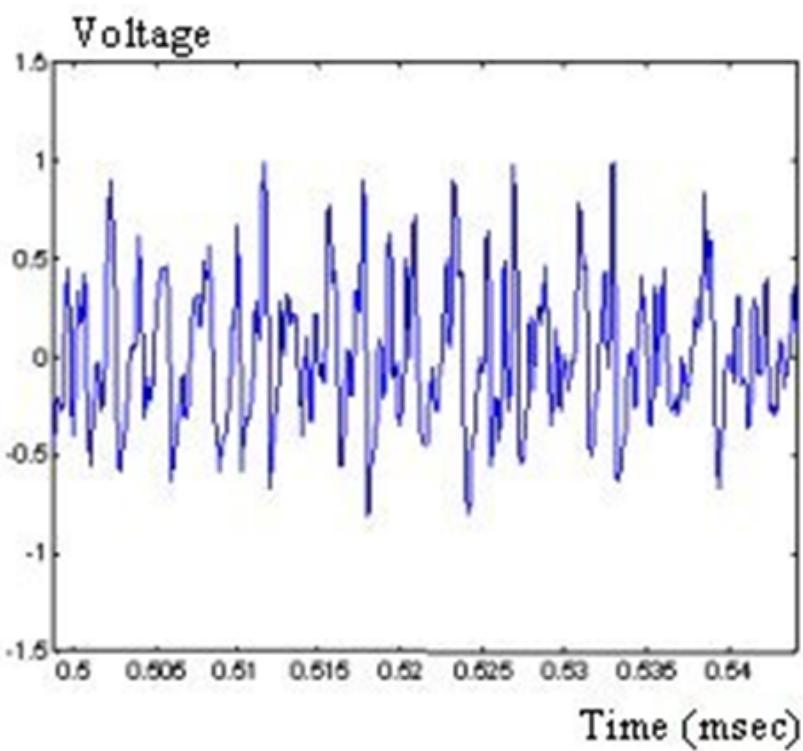
- 波形描述
 - 按照函数随自变量的变化关系，把信号的波形画出来。



$$Sa(t) = \frac{\sin(t)}{t}$$

信号的描述方法：不同域的波形

时域波形 VS 频谱图



- 确定信号与随机信号

要点： 给定的自变量的值，是否可以唯一确定信号的取值

区分方法：任意给定一个自变量的值，如果可以唯一确定其信号和取值，则该信号是确定信号，否则，如果取值是不确定的随机值，则是随机信号。

- 周期信号与非周期信号

要点： 关系式是否成立? $f(t) = f(t + T), \quad \forall t \in R$

周期信号的周期（正值）：

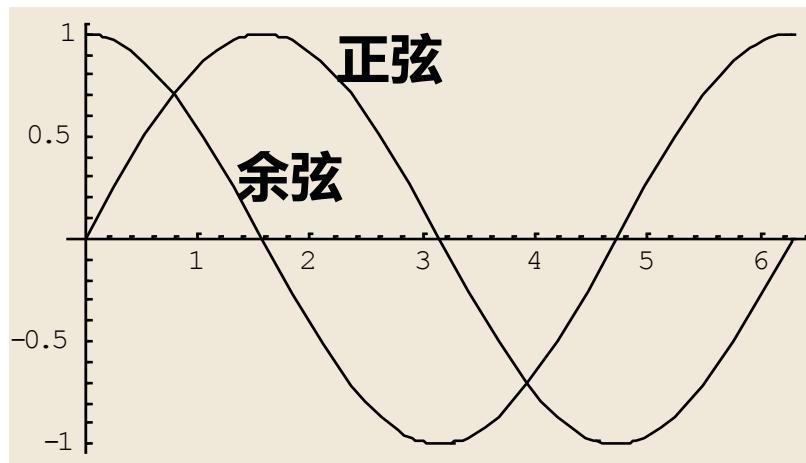
最小
T值

非周期信号可以视为是周期无穷大的周期信号。

- 正余弦信号：

正弦信号 $f(t) = K \sin(\omega t + \theta)$

余弦信号 $f(t) = K \cos(\omega t + \theta)$

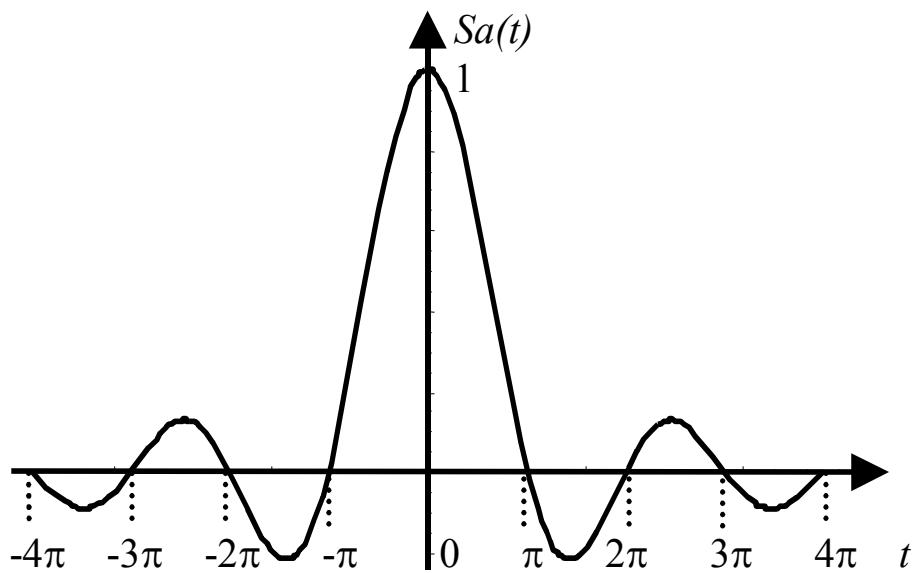


说明：

- (1) K 为振幅
- (2) ω 为角频率
- (3) θ 为初相位

信号描述示例

- Sa函数： $Sa(t) = \frac{\sin(t)}{t}$



特点：

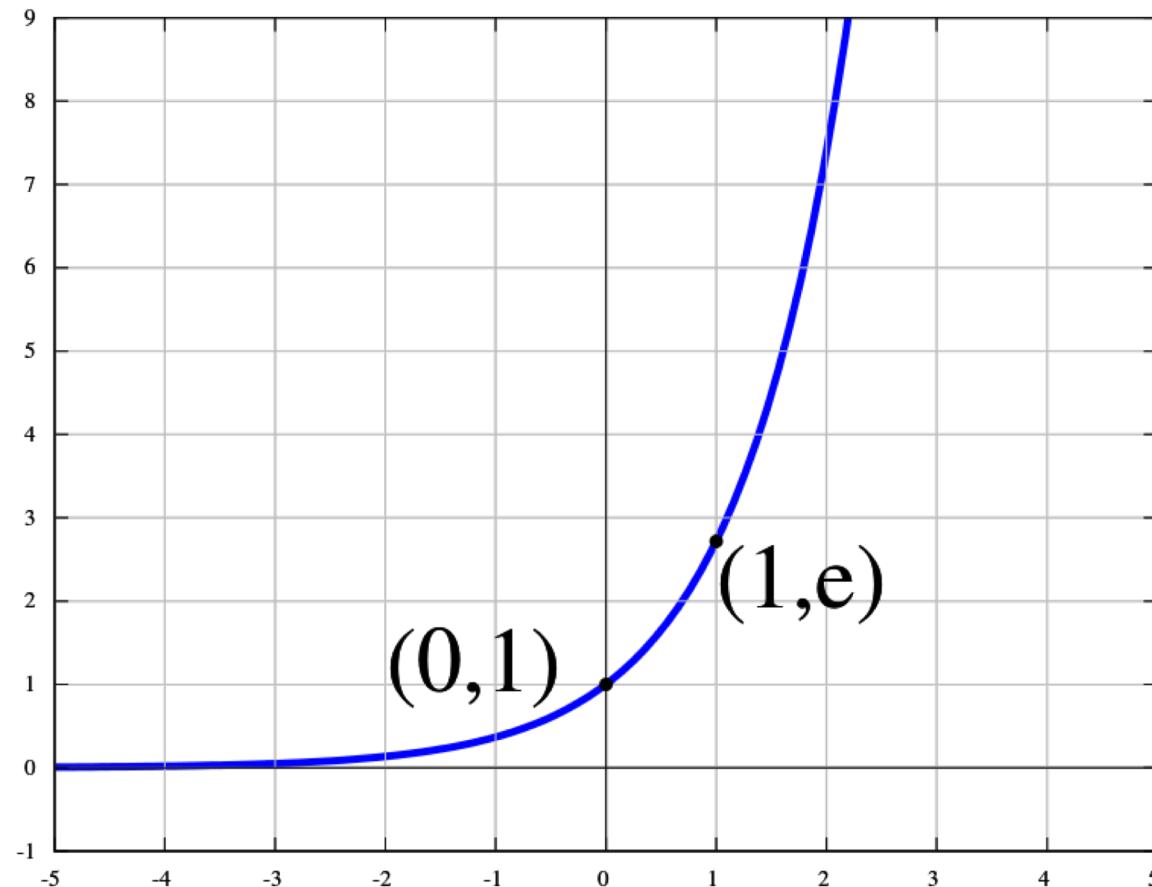
- (1) Sa函数是偶函数
- (2) Sa函数过零点位置 $K\pi$ ($K \neq 0$, K 为整数)
- (3) 过零区间：除原点附近的过零区间宽度为 2π ，其它过零区间宽度均为 π

$$\int_{-\infty}^{\infty} Sa(t)dt = \pi \quad \longrightarrow \quad \int_{-\infty}^0 Sa(t)dt = \int_0^{\infty} Sa(t)dt = \frac{\pi}{2}$$

思考：如何计算Sa函数的积分？(Dirichlet积分)

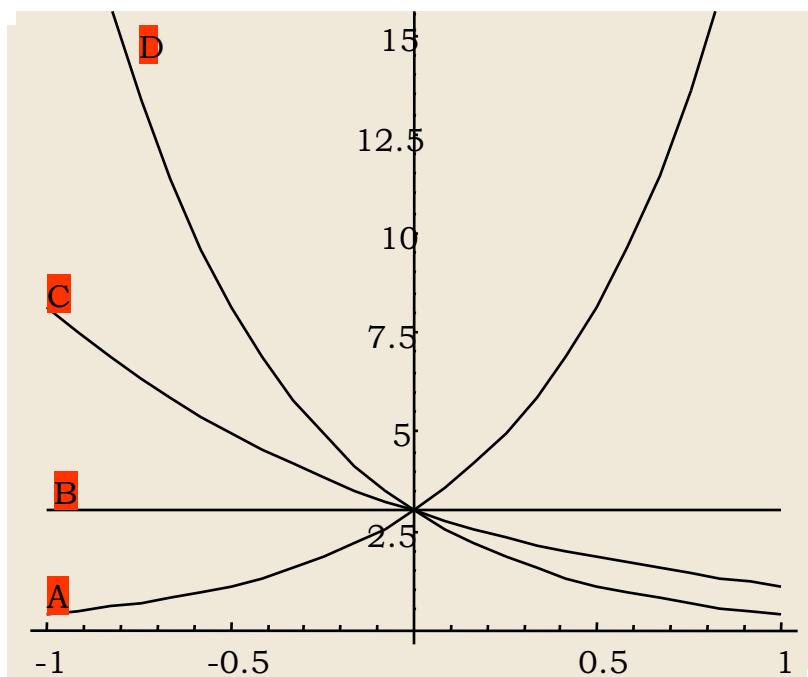
—— 见讲义最后课后参考1

- 指数信号: $f(t) = e^t$



信号描述示例

- 指数信号: $f(t) = Ke^{\alpha t}$



参数 α

符号

绝对值

正号 信号增强A

0 直流信号B

负号 信号衰减CD

大 变化速度快D

小 变化速度慢C

指数信号微分或积分后还是指数信号

第一章 信号的基本概念与数学基础

- 信号的概念
- 信号的描述
- 欧拉公式
- 函数分解

- 欧拉公式

$$e^{ix} = \cos(x) + i \cdot \sin(x)$$

$$\sin(x) = \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{2i}$$

$$\cos(x) = \frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2}$$

$$e^{i\pi} + 1 = 0$$

- 欧拉公式的理解（方法一）

泰勒级数法

$$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots$$

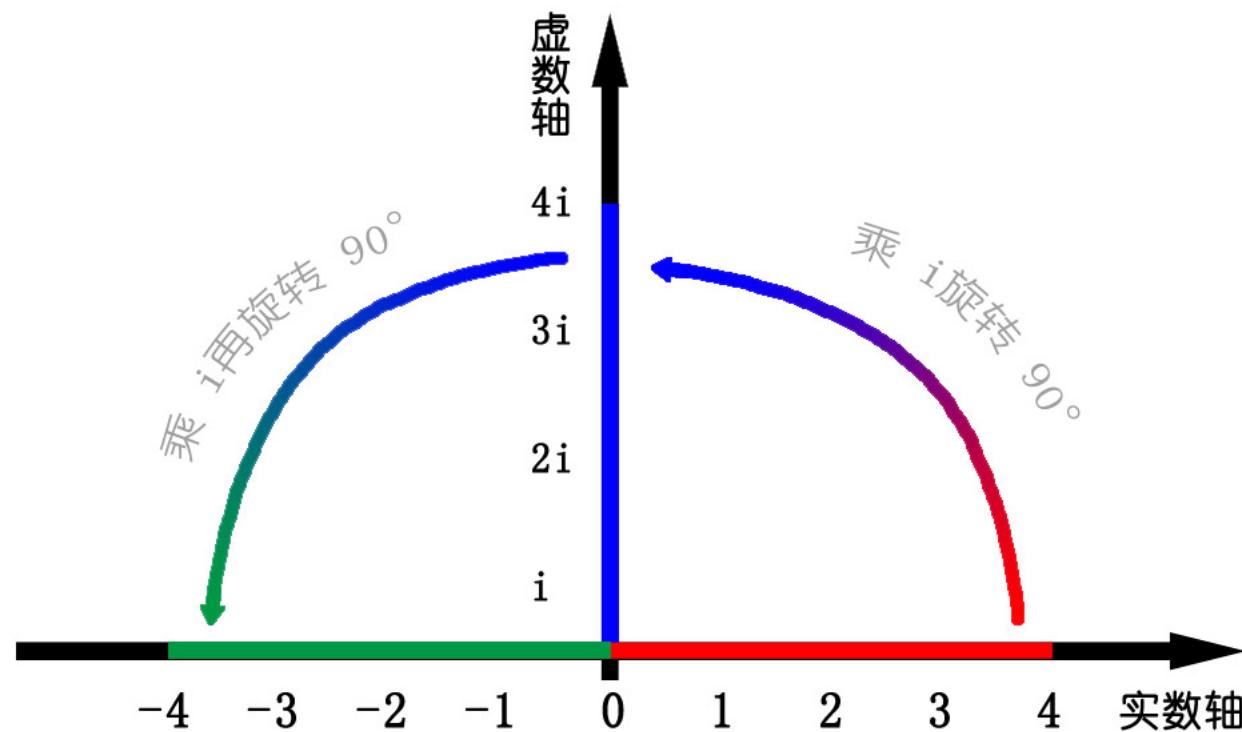
$$\cos(x) = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \frac{x^6}{6!} + \dots$$

$$\sin(x) = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} + \dots$$

欧拉公式

$$e^{ix} = \cos(x) + i \cdot \sin(x)$$

- 实数与复数



- 欧拉公式的理解

- 微分法

$$f(x) = \frac{\cos x + i \sin x}{e^{ix}}$$

课堂练习1：用微分法理解欧拉公式



- 欧拉公式的理解

- 微分法

$$f(x) = \frac{\cos x + i \sin x}{e^{ix}}$$

课堂练习1：用微分法理解欧拉公式

正常使用主观题需2.0以上版本雨课堂

欧拉公式的应用：复指数信号的描述

- 复指数信号： $f(t) = Ke^{st}$

复指数信号与正余弦信号之间的关系

$$\begin{aligned}f(t) &= Ke^{st} = Ke^{(\sigma+j\omega)t} \\&= Ke^{\sigma t} \cdot e^{+j\omega t} \\&= Ke^{\sigma t} \cdot (\cos \omega t + j \sin \omega t)\end{aligned}$$

欧拉公式

$$\begin{cases} e^{j\omega t} = \cos \omega t + j \sin \omega t \\ e^{-j\omega t} = \cos \omega t - j \sin \omega t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \cos \omega t = \frac{e^{j\omega t} + e^{-j\omega t}}{2} \\ \sin \omega t = \frac{e^{j\omega t} - e^{-j\omega t}}{2j} \end{cases}$$

课堂练习2： K, σ 和 ω 的取值不同，复指数信号有什么不同？

主观题 0.5分

- 复指数信号: $f(t) = Ke^{st}$

$$f(t) = Ke^{st} = Ke^{(\sigma+j\omega)t}$$

复指数信号与正余弦信号之间的关系

$$= Ke^{\sigma t} \cdot e^{+j\omega t}$$

$$= Ke^{\sigma t} \cdot (\cos \omega t + j \sin \omega t)$$

欧拉公式

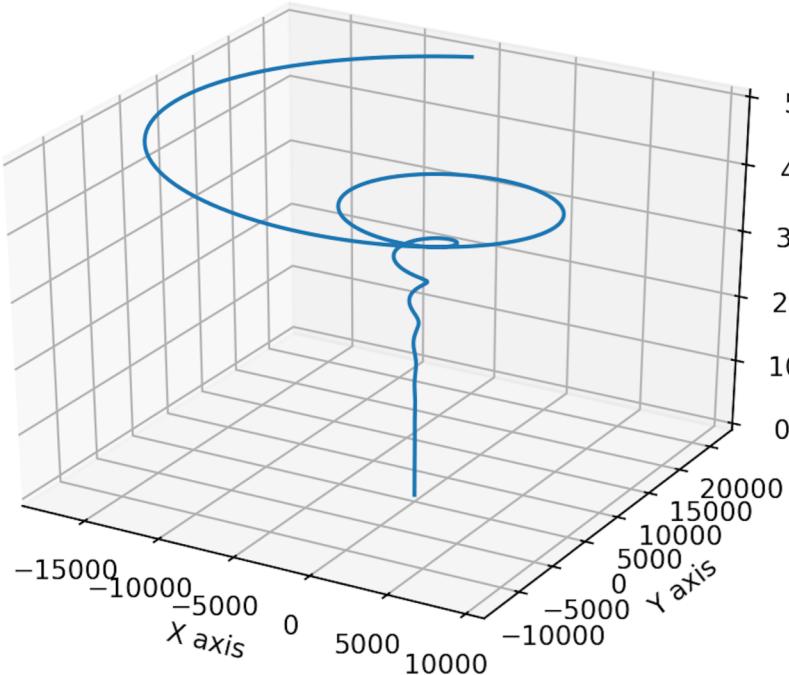
$$\begin{cases} e^{j\omega t} = \cos \omega t + j \sin \omega t \\ e^{-j\omega t} = \cos \omega t - j \sin \omega t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \cos \omega t = \frac{e^{j\omega t} + e^{-j\omega t}}{2} \\ \sin \omega t = \frac{e^{j\omega t} - e^{-j\omega t}}{2j} \end{cases}$$

课堂练习2： K, σ 和 ω 的取值不同，复指数信号有什么不同？

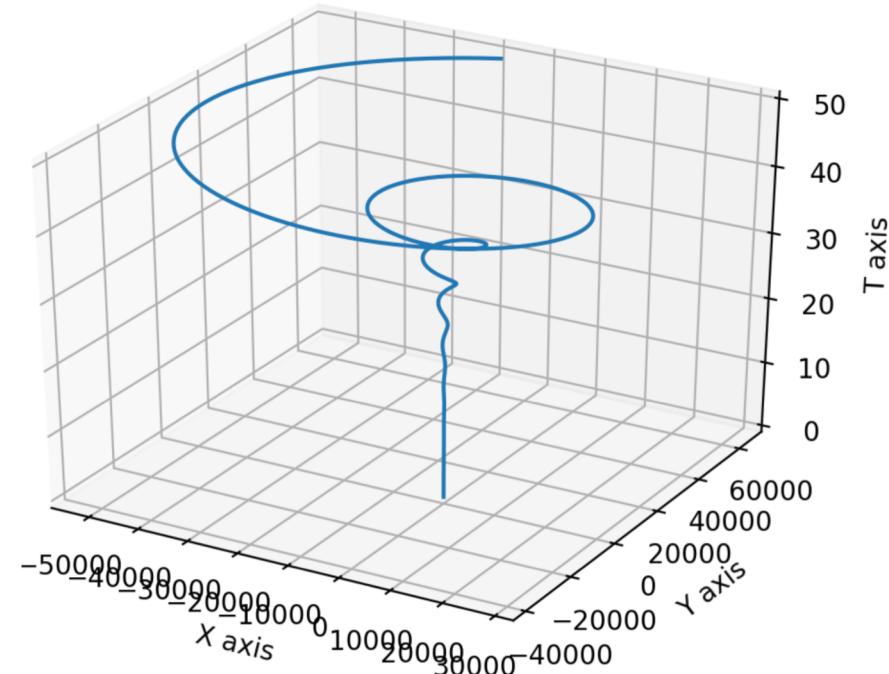
欧拉公式：复指数信号的描述

- 复指数信号： $K e^{\sigma t} \cdot (\cos \omega t + j \sin \omega t)$

$$\sigma = 0.2, \omega = 1, K \text{取不同的值}$$



$$K = 1$$

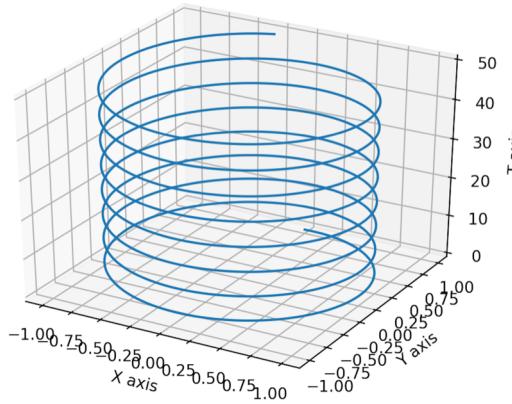


$$K = 3$$

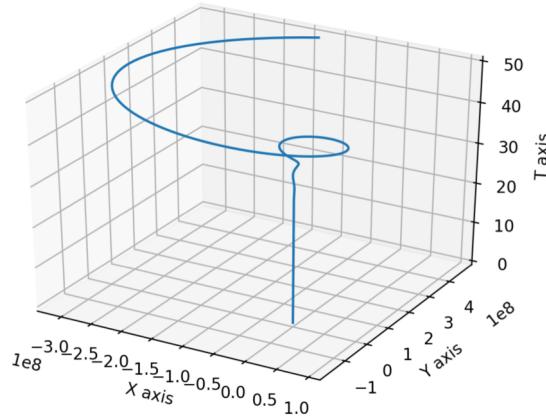
欧拉公式：复指数信号的描述

- 复指数信号： $K e^{\sigma t} \cdot (\cos \omega t + j \sin \omega t)$

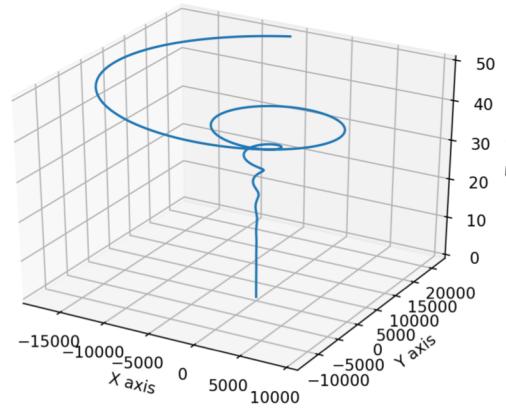
$K=1$, $\omega=1$, σ 取不同的值



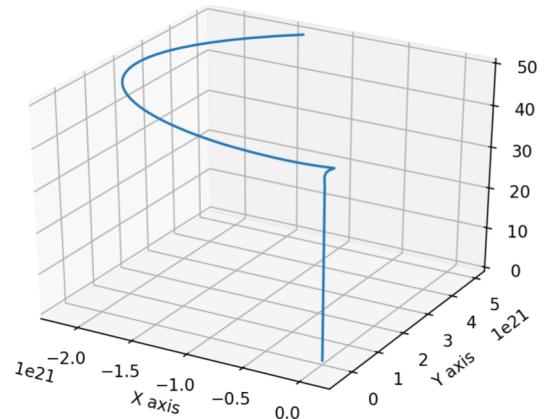
$$\sigma = 0$$



$$\sigma = 0.4$$



$$\sigma = 0.2$$

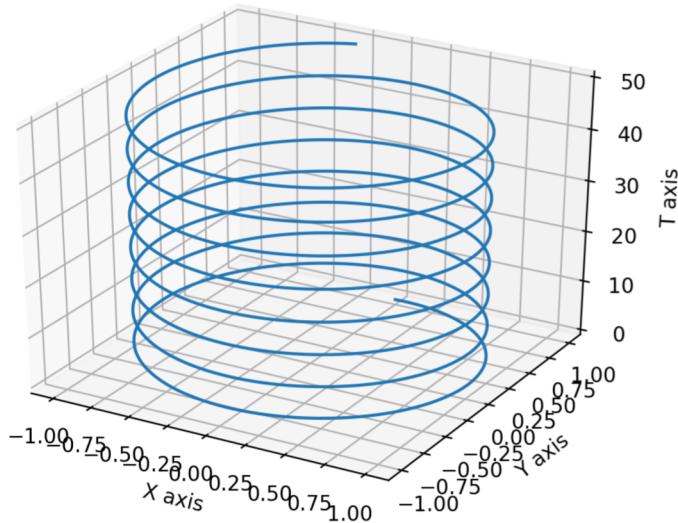


$$\sigma = 1$$

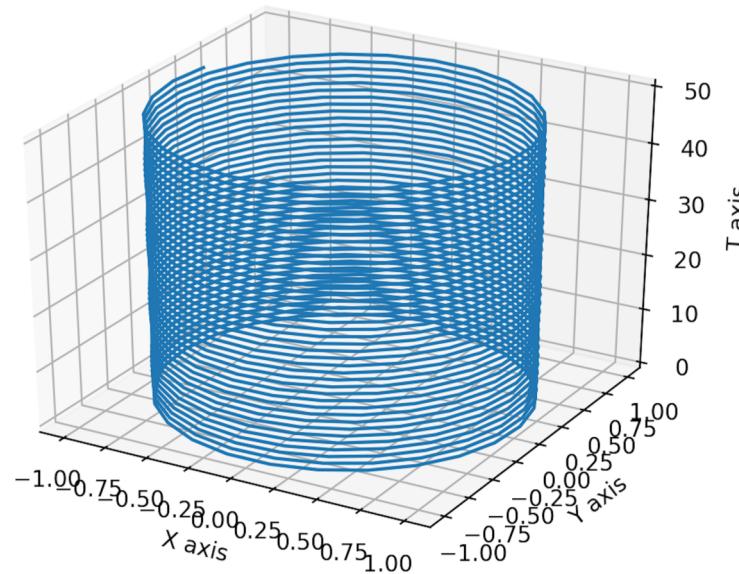
欧拉公式：复指数信号的描述

- 复指数信号： $Ke^{\sigma t} \cdot (\cos \omega t + j \sin \omega t)$

$K=1$, $\sigma=0$, ω 取不同的值



$$\omega=1$$



$$\omega=5$$

欧拉公式：复值信号的定义

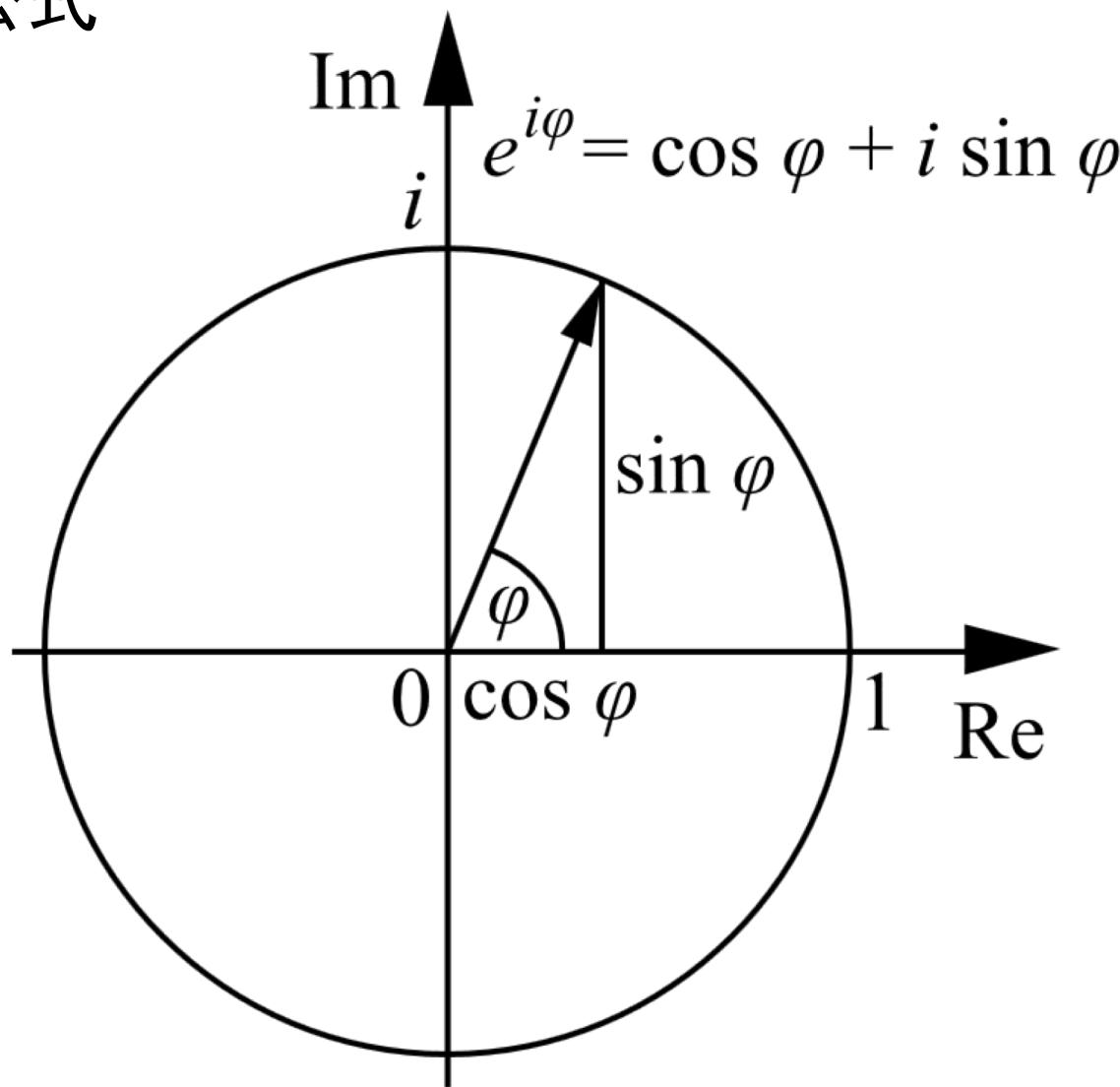
- 实值信号与复值信号

如果信号的取值是实数，
则称为实值信号，简称实信号

如果信号的取值是复数，
则称为复值信号，简称复信号

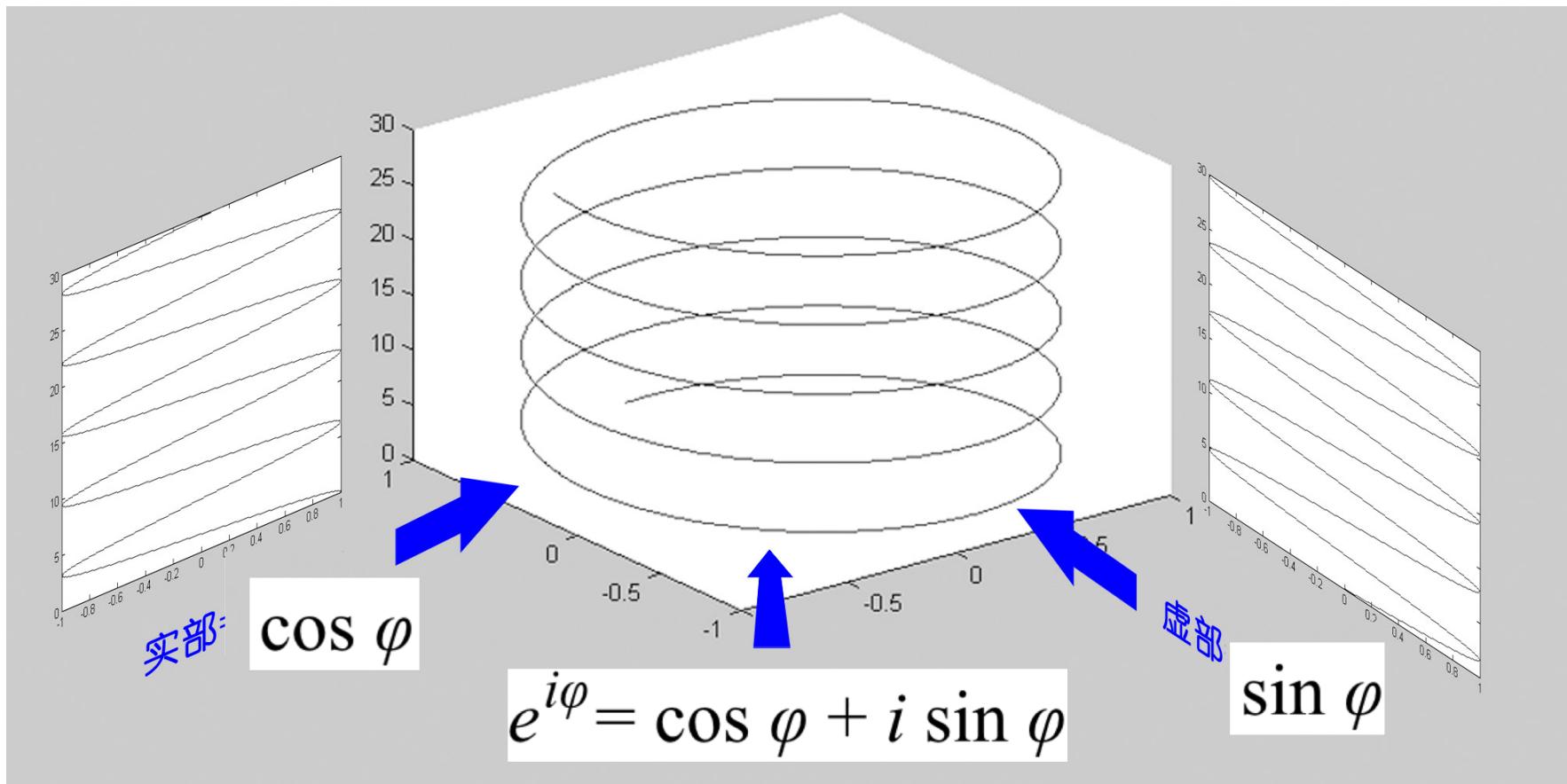
欧拉公式：复值信号的图示

- 欧拉公式



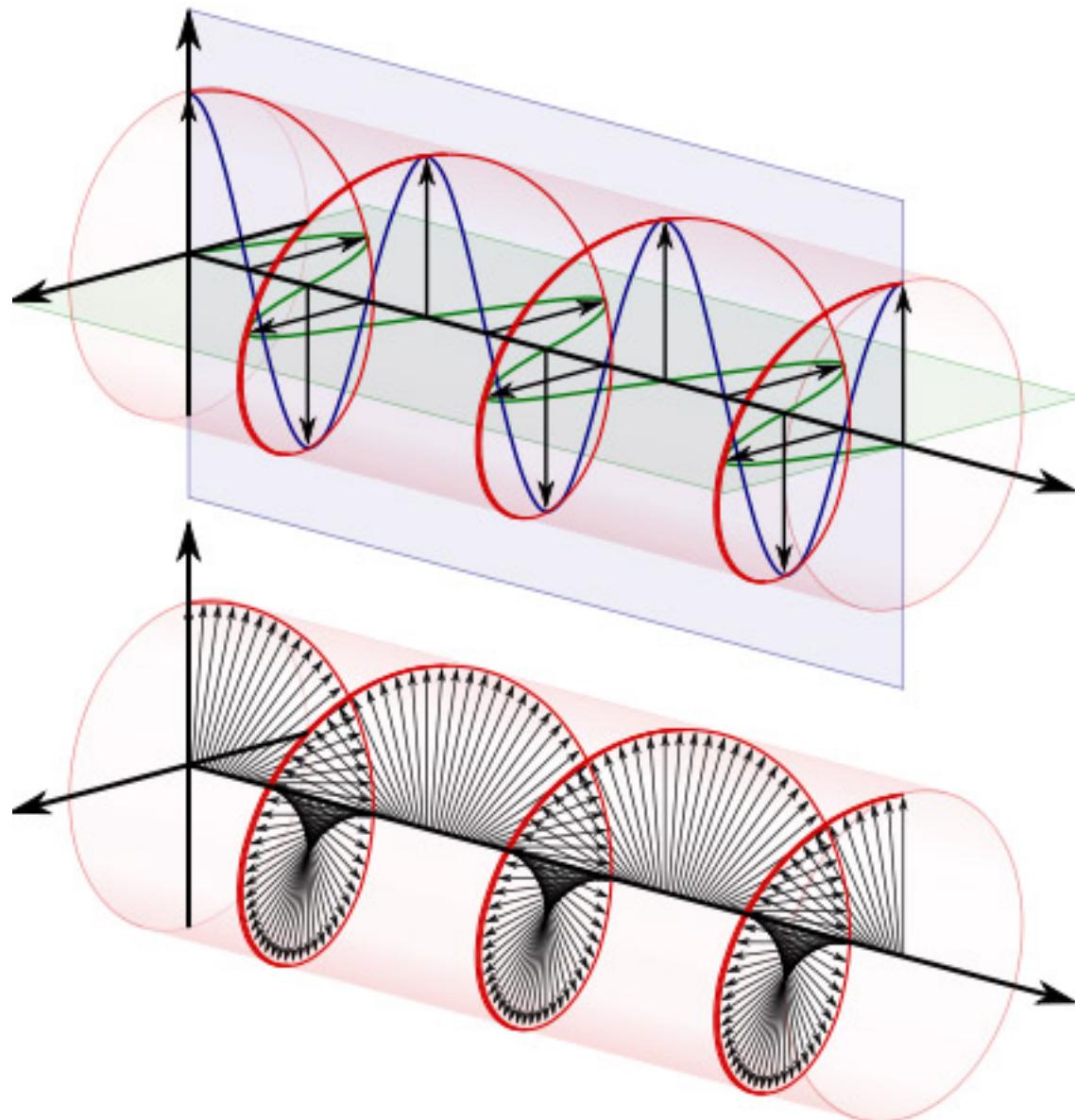
欧拉公式：复值信号的图示

- $e^{i\varphi}$



欧拉公式：复值信号的应用

- 难点：如何统一描述电场与磁场信号？
- Tips：电场与磁场90度垂直
- 解决方案：用复值信号的实数部分和虚数部分分别表示电场与磁场信号。
- 电场与磁场可以用复数完美地表示！



第一章 信号的基本概念与数学基础

- 信号的概念
- 信号的描述
- 欧拉公式
- 函数分解

• 正交基与标准正交基

定义：

设 V 为欧氏空间，非零向量 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m \in V$,

- ① 如果它们两两正交，则称之为正交向量组。
- ② n 维欧氏空间中正交向量组所含向量个数 $\leq n$
- ③ n 维欧氏空间中，由 n 个向量构成的正交向量组称为正交基；
- ④ 由单位向量构成的正交基称为标准正交基。

- 标准正交基

n 维欧氏空间 V 中的一组基 $\mathcal{E}_1, \dots, \mathcal{E}_n$ 为标准正交基

$$\Leftrightarrow (\mathcal{E}_i, \mathcal{E}_j) = \begin{cases} 1 & i = j \\ 0 & i \neq j \end{cases} \quad i, j = 1, 2, \dots, n$$

例：在标准欧氏空间 \mathbf{R}^3 中，向量组

$$\beta_1(0, 1, 0), \beta_2\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, \frac{\sqrt{2}}{2}\right), \beta_3\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right)$$

是一个标准正交基。因为：

$$(\beta_1, \beta_2) = (\beta_2, \beta_3) = (\beta_1, \beta_3) = 0$$

且 $|\beta_1| = |\beta_2| = |\beta_3| = 1$

• 正交函数集

- 在 $[t_1, t_2]$ 区间上定义的非零函数 $\varphi_1(t)$ 与 $\varphi_2(t)$, 若满足条件:

$$\int_{t_1}^{t_2} \varphi_1(t) \varphi_2^*(t) dt = 0$$

则函数 $\varphi_1(t)$ 与 $\varphi_2(t)$ 为在 $[t_1, t_2]$ 区间的正交函数。

- 在 $[t_1, t_2]$ 区间上定义的非零函数序列 $\varphi_1(t), \varphi_2(t), \dots, \varphi_n(t)$, 其中任意两个函数 $\varphi_i(t)$ 与 $\varphi_j(t)$ 均满足条件:

$$\int_{t_1}^{t_2} \varphi_i(t) \varphi_j^*(t) dt = \begin{cases} 0 & i \neq j \\ k_i & i = j \end{cases}$$

式中 k_i 为非零常数, 则称函数序列 $\{\varphi_1(t), \varphi_2(t), \dots, \varphi_n(t)\}$ 为 在区间 $[t_1, t_2]$ 上的正交函数集。

• 正交函数集

➤ 例子：

1. 三角函数集

$$\{1, \cos(\omega_1 t + \varphi_1), \cos(2\omega_1 t + \varphi_2), \dots, \cos(n\omega_1 t + \varphi_n)\}$$

是在 $[0, 2\pi/\omega_1]$ 区间的正交函数集。

2. 指数函数集 $\{e^{jn\omega_0 t} \mid n = 0, \pm 1, \pm 2, \dots\}$

是在区间 $[-\pi/\omega_0, \pi/\omega_0]$ (ω_0 为实数) 上的正交函数集。

思考：如何证明函数集合是正交函数集？

—— 见讲义最后课后参考3

- 完备的正交函数集

如果在 $[t_1, t_2]$ 区间，除正交函数集 $\{\varphi_i(t)\}$ 之外，不存在函数 $x(t)$, $0 < \int_{t_1}^{t_2} x(t)x^*(t)dt < \infty$ ，满足下式：

$$\int_{t_1}^{t_2} x(t)\varphi_i^*(t)dt = 0, \forall i$$

则称此正交函数集 $\{\varphi_i(t)\}$ 为完备的正交函数集。

第一周作业

作业1：任选第三种方法理解欧拉公式。

作业2：证明 $e^{jn\omega_0 t}$ | $n = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$ 在区间 $[-\pi/\omega_0, \pi/\omega_0]$ (ω_0 为实数) 上是正交函数集

选做：并进一步证明该函数在区间 $[-\pi/\omega_0, \pi/\omega_0]$ (ω_0 为实数) 上是或不是完备正交函数集。

结 束

复习参考1：如何计算Sa函数的积分？

$$Sa(t) = \frac{\sin t}{t} \longrightarrow \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\sin x}{x} dx \longrightarrow 2 \int_0^{\infty} \frac{\sin x}{x} dx$$

$$G(t) = \int_0^{\infty} \frac{\sin x}{x} e^{-tx} dx$$

$$\begin{aligned}\frac{dG}{dt} &= \frac{d}{dt} \int_0^{\infty} \frac{\sin x}{x} e^{-tx} dx \\ &= \int_0^{\infty} \frac{\partial}{\partial t} e^{-tx} \frac{\sin x}{x} dx \\ &= - \int_0^{\infty} e^{-tx} \sin x dx\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\frac{dG}{dt} &= e^{-tx} \cos x \Big|_0^{\infty} + \int_0^{\infty} te^{-tx} \cos x dx \\ &= e^{-tx} \cos x \Big|_0^{\infty} + \left[te^{-tx} \sin x \Big|_0^{\infty} + \int_0^{\infty} t^2 e^{-tx} \sin x dx \right] \\ &= e^{-tx} \cos x \Big|_0^{\infty} + te^{-tx} \sin x \Big|_0^{\infty} - t^2 \frac{dG}{dt} \\ \frac{dG}{dt} (1 + t^2) &= (0 - 1) + (0 - 0) \\ \frac{dG}{dt} &= -\frac{1}{1 + t^2}\end{aligned}$$

$$-\int \frac{1}{1+t^2} dt = -\tan^{-1} t + C$$

$$G(t) = -\tan^{-1} t + \frac{\pi}{2}$$

$$G(0) = \int_0^{\infty} \frac{\sin x}{x} dx = \frac{\pi}{2}$$

$$\longrightarrow \int_{-\infty}^{\infty} Sa(t) dt = \pi$$

复习参考2：欧拉公式的微分法推导

- 欧拉公式的理解

- 微分法

$$f(x) = \frac{\cos x + i \sin x}{e^{ix}}$$

$$\begin{aligned} f'(x) &= \frac{(-\sin x + i \cos x) \cdot e^{ix} - (\cos x + i \sin x) \cdot i \cdot e^{ix}}{(e^{ix})^2} \\ &= \frac{-\sin x \cdot e^{ix} - i^2 \sin x \cdot e^{ix}}{(e^{ix})^2} \\ &= \frac{-\sin x \cdot e^{ix} + \sin x \cdot e^{ix}}{(e^{ix})^2} \\ &= 0 \end{aligned}$$

- {作业1：任选第三种方法理解欧拉公式。 }

复习参考3：正交函数集的推导

• 正交函数集

➤ 例子：

1、三角函数序列

证明三角函数序列

$$\{1, \cos(\omega_1 t + \varphi_1), \cos(2\omega_1 t + \varphi_2), \dots, \cos(n\omega_1 t + \varphi_n)\}$$

是在 $[0, 2\pi/\omega_1]$ 区间的正交函数集。

复习参考3：正交函数集的推导

• 正交函数集

1、证明三角函数序列 $\{1, \cos(\omega_1 t + \varphi_1), \cos(2\omega_1 t + \varphi_2), \dots, \cos(n\omega_1 t + \varphi_n)\}$ 是在 $[0, 2\pi/\omega_1]$ 区间的正交函数集

证明： (1) 1 和 $\cos(a\omega_1 t + \varphi_a)$ 正交
 $(a = 1, 2, 3, \dots, n)$

$$\int_0^{2\pi/\omega_1} \cos(a\omega_1 t + \varphi_a) dt \\ = \frac{1}{a\omega_1} \sin(a\omega_1 t + \varphi_a) \Big|_0^{2\pi/\omega_1} = 0$$

复习参考3：正交函数集的推导

• 正交函数集

1、证明三角函数序列 $\{1, \cos(\omega_1 t + \varphi_1), \cos(2\omega_1 t + \varphi_2), \dots, \cos(n\omega_1 t + \varphi_n)\}$ 是在 $[0, 2\pi/\omega_1]$ 区间的正交函数集

(2) $\cos(a\omega_1 t + \varphi_a)$ 和 $\cos(b\omega_1 t + \varphi_b) dt$ 正交 ($a \neq b, a, b = 1, 2, 3 \dots n$)

$$\begin{aligned} & \int_0^{2\pi/\omega_1} \cos(a\omega_1 t + \varphi_a) \cos(b\omega_1 t + \varphi_b) dt \\ &= \int_0^{2\pi/\omega_1} \frac{1}{2} [\cos((a+b)\omega_1 t + \varphi_a + \varphi_b) + \cos((a-b)\omega_1 t + \varphi_a - \varphi_b)] dt \\ &= \left[\frac{1}{2(a+b)\omega_1} \sin((a+b)\omega_1 t + \varphi_a + \varphi_b) + \frac{1}{2(a-b)\omega_1} \sin((a-b)\omega_1 t + \varphi_a - \varphi_b) \right] \Big|_0^{2\pi/\omega_1} \\ &= 0 \end{aligned}$$

复习参考3：正交函数集的推导

• 正交函数集

1、证明三角函数序列 $\{1, \cos(\omega_1 t + \varphi_1), \cos(2\omega_1 t + \varphi_2), \dots, \cos(n\omega_1 t + \varphi_n)\}$ 是在 $[0, 2\pi/\omega_1]$ 区间的正交函数集

(3) 1和1不正交

$$\int_0^{2\pi/\omega_1} 1 \cdot 1 dt$$

$$= \frac{2\pi}{\omega_1}$$

复习参考3：正交函数集的推导

• 正交函数集

1、证明三角函数序列 $\{1, \cos(\omega_1 t + \varphi_1), \cos(2\omega_1 t + \varphi_2), \dots, \cos(n\omega_1 t + \varphi_n)\}$ 是在 $[0, 2\pi/\omega_1]$ 区间的正交函数集

(4) $\cos(a\omega_1 + \varphi_a)$ 和 $\cos(b\omega_1 + \varphi_b)$ 不正交

$$\int_0^{2\pi/\omega_1} \cos(a\omega_1 t + \varphi_a) \cos(b\omega_1 t + \varphi_b) dt$$

$$= \int_0^{2\pi/\omega_1} \cos^2(a\omega_1 t + \varphi_a) dt$$

$$= \int_0^{2\pi/\omega_1} \frac{1}{2} [\cos(2a\omega_1 t + 2\varphi_a) + 1] dt$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2a\omega_1} \sin(2a\omega_1 t + 2\varphi_a) \Big|_0^{2\pi/\omega_1} + \frac{1}{2} t \Big|_0^{2\pi/\omega_1} = \frac{\pi}{\omega_1}$$