```
Pointer arithmetic:
type X [10][5][10];
d = { "bool": 1, "char": 1, "int": 4, "float": 4, "double": 8 };
           T=type(*)[5][10],
           sizeof(T) = 5*10,
     X+k (X[k]):
           T=type(*)[5][10],
           sizeof(T) = 5*10*d[type],
           I+k(5*10)*d[type]
     *(X+k)+j(X[k][j]):
           T = type(*)[10],
           sizeof(T) = 10*d[type],
           I+k(5*10)*d[type]+j(10)*d[type]
     *(*(X+k)+j)+i(X[k][j][i]):
           T=type(*),
           sizeof(T) = d[type],
           I+k(5*10)*d[type]+j(10)*d[type]+i*d[type]
int ex 1() {
     char X[10][5][10];
     cout << (int) X << " " << typeid(X).name() << " char (*)[5][10]\n";</pre>
     cout << (int) (*(*X-4)+2) << " == " << (((int) X)-4*10*1+2*1)
            << " " << typeid((*(*X-4)+2)).name() << " char (*)\n";
     cout << (int) X[-1] << " == " << (((int) X) -1*5*10*1)
            << " " << typeid(X[-1]).name() << " char (*)[10]\n";</pre>
     // both are undefined
}
Javascript solving algorithm:
console.log(parse("X+3=", "char", [10,5,10]));
console.log(parse("*(X+3)+4=", "char", [10,5,10]));
console.log(parse("*(*(X+3)+4)+5=", "char", [10,5,10]));
console.log(parse("*(*(X)-4)+2=", "char", [10,5,10]));
function parse(string, type, array){
     var d = { "bool": 1, "char": 1, "int": 4, "float": 4, "double": 8 };
     var ref = string.indexOf("*(");
     array.shift();
     var re = (ref!=-1) ?
                /\*\(X([\+\-]\{0,1\}[0-9]*)\)/gi :
                /X([\+\-][0-9]*)/qi;
     while (match = re.exec(string))
           string += [match[1] || '+0', array.join('*'),
d[type]].join('*');
     return (ref!=-1)?
           parse(string.replace(re, 'X'), type, array) :
           string .replace(re, 'I')
                    .replace(/X/gi, 'I')
                    .replace('=', '');
```

```
Reverse engineering:
Find out errors, read the code.
Errors:
1) int & f(int a) { return a; } // a is local
2) int & f() { int b; return b; } // b is local
3) int & f(int & a) { return a+1; } // a+1 is const, can't be referenced
4) int * F(int *a) { int b; a=&b; return a; } // b is local
int *p
1) *p; // segmentation fault
int a=6, *p = &a;
1) p = 6; // p is int *, 6 is int
2) p = a-6; // 0 is legal but compiler doesn't know
1) *p = a // segmentation fault
int *f(int **p) {
     int b=3, *x=&b;
     **p=b;
     x=*p;
     return x;
int ex 2(){
     int y=5, b=2, *q=&b;
     *f(&q)=y*2;
     cout << b << "\n";
     /* G -> global (main), L -> local (f)
       L-value Name
                        R-value
       10
                           5
                Gy
                           2
       11
                Gb
       12
                           11
                Gq
       13
                           12
                Lр
       14
                           3
                Lb
       15
                           14
                Lx
       **p = b
       Gb = Lb = 3
       x = *p
       Lx = &q
       *f(\&q) = y*2
       *q = y*2 = 10
      */
}
```

}

```
Iterative functions:
Write the code, write PRE, POST and R
void M(int(*A)[20], int * Inizio, int limite, int &r, int &k)
     /* PRE: A Ã un array A[limite][20] con limite*20 elementi definiti,
      * Inizio Ã" un array Inizio[limite] con limite elementi definiti,
      * limite>0
      */
     /* R: min Ã" l'elemento con il numero minore trovato in A[0..i-1],
      * r e k sono i suoi indici
      * /
     int min = INT MAX;
     for (int i=0; i<limite; i++)</pre>
           if (Inizio[i]<20 && A[i][Inizio[i]]<min) {
                min = A[i][Inizio[i]];
                r = i;
                k = Inizio[i];
           }
     }
     Inizio[r]++;
     /* POST: min Ã" l'elemento con il numero minore trovato in A,
      * r e k sono i suoi indici
      * Inizio[r] viene incrementato di 1
      */
}
int * F(int(*A)[20], int limite)
int *R=new int[limite*20], *Inizio=new int[limite], r=0,k=0;
for(int i=0; i<limite; i++) Inizio[i]=0;</pre>
for (int i=0; i<limite*20; i++)
M(A, Inizio, limite, r, k);
R[i]=A[r][k];
delete[] Inizio;
return R;
int main(){
     int A[5][20];
     int limite = 5;
     for (int i=0; i<limite; i++)</pre>
           for (int k=0; k<20; k++)
                A[i][k] = (k+1)*10 + (i+1);
                cout << A[i][k] << " ";
```

```
cout << "\n";
     cout << "\n";
     int * R = F(A, 5);
     for (int i=0; i<limite*20; i++)</pre>
           cout << *(R + i) << (((i+1)%20) ? " " : " \n");
     cout << "\n";
}
struct nodo{int info; nodo* next;};
void append(nodo *& L, int value)
     if (L)
           append(L->next, value);
     }else{
           L = new nodo;
           L->info = value;
void append(nodo *& L, nodo * value)
     if (L)
           append(L->next, value);
     else
           L = value;
int count(nodo *L)
{
     if (L)
           return 1+count(L->next);
     else
           return 0;
}
void print(nodo * L)
     if (L)
           cout << L->info << ((L->next) ? "->" : "");
           print(L->next);
     }else{
           cout << "\n";
     }
}
void estrae(nodo*&L, nodo*N)
```

```
{
     /*
      * PRE: L Ã" una lista valida != 0,
      * NÃ" un nodo di L
      */
     nodo ** myL = &L;
     /*
      * R: N non Ã" uno degli elementi precedenti a myL
      * Condizione d'uscita: myL Ã N
      */
     while (N!=*myL)
          myL = &((*myL) -> next);
     *myL = (*myL) -> next;
     /*
      * POST: L non contiene più l'elemento N
nodo* MI(nodo*&L, int*P, int dim_P)
nodo** M=new nodo*[dim P];
int n=0;
nodo* origin=L;
while(origin && n<dim_P)</pre>
if(origin->info==P[n])
M[n]=origin;
n++;
origin=origin->next;
nodo* E= 0,*fine;
if(n==dim P)
E=fine=M[0];
estrae(L,M[0]);
for(int i=1; i<dim P;i++)</pre>
estrae(L,M[i]);
fine->next=M[i];
fine=M[i];
fine->next=0;
delete[] M;
return E;
}
int main()
     nodo * L = 0;
     append(L, 1);
     append(L, 2);
```

```
append(L, 3);
     append (L, 1);
     append (L, 2);
     int P[] = \{1, 1\};
     int dim P = 2;
     print(MI(L, P, dim P));
     print(L);
}
Recursive functions:
Write the code, write PRE, POST and demostrate by induction
Esercizio cancellato perchÃ" considerato da FilÃ" "eccessivamente
complicatoâ€□
/* Dimostrazione:
 * Casi base:
 * 1) A contiene una lista vuota e non ha elementi successivi:
          viene ritornato 0 (rispettando la POST)
 * 2) A contiene una lista vuota:
           la ricerca prosegue sull'elemento successivo;
          abbiamo escluso il caso in cui A->next non sia valido quindi
          la PRE Ã" rispettata.
 * 3) A non ha elementi successivi:
          A Ã l'unico elemento e viene ritornato A (rispettando la POST)
 * In tutti gli altri casi:
          Se A ha il primo numero minore del corrispettivo in A->next
          A e A->next vengono scambiati in modo che A->next sia sempre
          la lista con il numero minore. Anche nel caso in cui A->next
          contenga una lista vuota, i due numeri vengono scambiati:
          A->next, quindi, contiene sempre una lista non vuota.
          In seguito viene chiamata la funzione ricorsivamente passando
          come parametro A->next. La PRE Ã" rispettata in quanto sia A che
          A->next sono liste di nodoP valide e diverse da zero.
          Il caso più semplice, quello in cui A->next ha solo un elemento
          successivo, puÃ<sup>2</sup> essere ricondotto al caso base 3: la funzione
          ricorsiva si limiterà a ritornare A->next stesso.
          La funzione ritornerà quindi A->next che, come abbiamo
qià visto
          Ã" minore in ogni caso ad A. La POST Ã" rispettata.
          Ogni caso più complesso, con un diverso numero elementi
           successivi, pu\tilde{A}^2 essere ricondotto al caso base 3.
 */
void H(nodoP* A, nodo*& R)
nodoP* x=G(A);
if(x)
```

```
{
nodo*y=x->info;
x->info=y->next;
R=y;
H(A,R->next);
else
R=0;
}
int main(){
     nodoP * A = 0;
     for (int i=0; i<5; i++)
           nodo * B = 0;
           for (int k=0; k<20; k++)
                 append(B, (i+1)+(k+1)*10);
           print(B);
           append(A, B);
     }
     nodo * R = 0;
     H(A, R);
     print(R);
}
struct nodo{char info; nodo* next;};
void append(nodo *& L, char value)
     if (L)
           append(L->next, value);
     }else{
           L = new nodo;
           L->info = value;
     }
void append(nodo *& L, nodo * value)
     if (L)
           append(L->next, value);
     else
           L = value;
int count(nodo *L)
     if (L)
           return 1+count(L->next);
```

```
else
           return 0;
}
void print(nodo * L)
      if (L)
      {
           cout << L->info << ((L->next) ? "->" : "");
           print(L->next);
      }else{
           cout << "\n";
      }
}
nodo* M(nodo*&L, char*P, int dim_P, bool &ok) {
    /*PRE: L Ã" una lista valida !=0
               PÃ" un array che contiene dim P elementi validi
             dim P>0
       */
      nodo * K = 0;
      if (L->info == *P)
           append(K, L->info);
           if (ok)
                 L = L->next;
           if (dim P!=1 && L->next)
                 append(K, M(L->next, P+1, dim P-1, ok));
      }else{
           if (L->next)
                 append(K, M(L->next, P, dim P, ok));
      if (!ok && count(K) == dim P)
      {
           ok = !ok;
           M(L, P, dim P, ok);
           ok = !ok;
           return K;
      }else
           return 0;
      /* POST: L non contiene gli elementi verificati dal pattern (non
       * necessariamente contiguo) P, K contiene gli elementi verificati.
       */
/* Dimostrazione:
 * Casi base:
 * 1) dim P = 1 e avviene un match: K contiene soltanto l'elemento
```

```
* corrente che viene ritornato dalla funzione. Subito prima del return
* viene chiamata la funzione M con gli stessi L, P e dim P della
* funzione corrente (la PRE Ã" rispettata) con il parametro ok true.
* Quando ok Ã" true la funzione si limita ad eliminare i valori presenti
 * P. In questo caso provvede ad eliminare l'unico nodo contenuto in K.
* Anche La POST Ã" quindi rispettata.
* 2) L->next == 0: non ci sono elementi successivi nella lista; il
* controllo termina. Se non Ã" avvenuto un match count(K) non potrà mai
* essere uguale a dim P. La funzione ritornerà zero, rispettando la
* POST.
* In tutti gli altri casi:
* La funzione pu\tilde{A}^2 essere ricondotta sempre al caso 1 o al caso 2,
* rispettivamente quando la funzione verifica l'ultimo elemento del
* pattern e quando la funzione termina di controllare L senza aver
* trovato tutti i matches necessari.
 * La funzione infatti si invoca ricorsivamente modificando P e dim P
* in base al match del valore corrente (andando quindi a controllare
* l'elemento successivo del pattern nell'invocazinoe ricorsiva) e
* controllando che il match non sia l'ultimo match richiesto.
* I match presenti nei nodi successivi vengono aggiunti a K.
* Prima del termine di esecuzione della funzione viene confrontato
* il numero di elementi contenuti in K e il numero di elementi del
^{\star} pattern; se il pattern \tilde{\mathbf{A}}^{\cdot\cdot} stato verificato viene invocata M con
 * ok==true e i valori verificati dal pattern vengono eliminati.
int main()
     nodo * L = 0;
     append(L, 'a');
     append(L, 'b');
     append(L, 'c');
     append(L, 'a');
     append(L, 'b');
     char P[] = {'a', 'd', 'a'};
     int dim P = 2;
     bool ok = false;
     print(M(L, P, dim P, ok));
     print(L);
}
```