19

Principal Components Regression

主元回归

输入特征主成分分析,输出数据投影到选定主元超平面



大理石中我看到了天使, 我拿起刻刀不停雕刻, 直到还它自由。

I saw the angel in the marble and carved until I set him free.

—— 米开朗琪罗 (Michelangelo) | 文艺复兴三杰之一 | 1475 ~ 1564



- ◀ seaborn.relplot() 绘制散点图和曲线图
- ◀ seaborn.heatmap() 绘制数据热图
- ◀ seaborn.jointplot() 绘制联合分布和边际分布
- ◀ seaborn.kdeplot() 绘制 KDE 核概率密度估计曲线
- ◀ sklearn.decomposition.PCA() 主成分分析函数
- ◀ seaborn.lineplot() 绘制线图
- ◀ statsmodels.api.add_constant() 线性回归增加—列常数 1
- ✓ statsmodels.api.OLS() 最小二乘法函数



19.1 主元回归

本节讲解主元回归 (Principal Components Regression, PCR)。主元回归类似本章前文介绍的正交回归。多元正交回归中,自变量和因变量数据 [X,y] 利用正交化,按照特征值从大小排列特征向量,用 $[v_1,v_2,...,v_D]$ 构造一个全新超平面, v_{D+1} 垂直于超平面关系求解出正交化回归系数。

而主元回归,因变量数据 y 完全不参与正交化,即仅仅 X 参与 PCA 分解,获得特征值由大到 小排列 D 个主元 $V = (v_1, v_2, ..., v_D)$; 这 D 个主元方向 $(v_1, v_2, ..., v_D)$ 两两正交。选取其中 k (k < D) 个特征值较大主元 $(v_1, v_2, ..., v_k)$,构造超平面;最后一步,用最小二乘法将因变量 y 投影在超平面上。

图 1 提供一个例子,X 有三个维度数据, $X = [x_1, x_2, x_3]$ 。首先对 X 列向量 PCA 分解,获得正交化向量 $[v_1, v_2, v_3]$ 。然后,选取作为 v_1 和 v_2 主元,构造一个平面;用最小二乘法,将因变量 y 投影在平面上,获得回归方程。再次请大家注意,主元回归因变量 y 数据并不参与正交化;另外,主元回归选取前 P(P < D) 个特征值较大主元 $V_{D \times P}(v_1, v_2, ..., v_P)$,构造一个超平面。

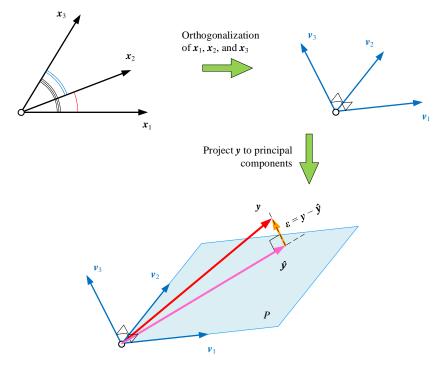


图 1. 主元回归原理

19.2 原始数据

下载如图 2 所示为归一化股价数据,将其转化为日收益率,作为数据 X 和 y; 其中 S&P 500 日收益率为数据 y, 其余股票日收益率作为数据 X。图 3 所示为数据 X 和 y 的热图。

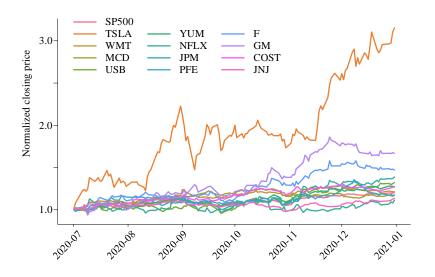


图 2. 股价走势,归一化数据

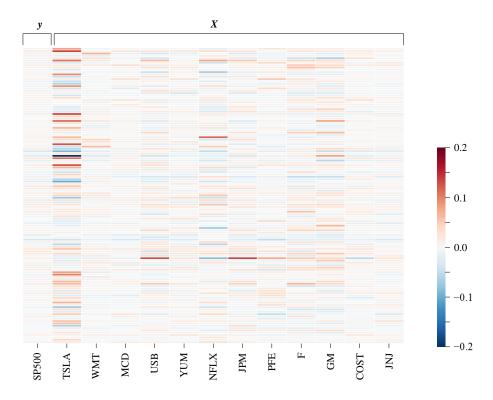


图 3. 数据 X 和 y 的热图

图 4 几个分图给出的是数据 X 和 y 的 KDE 分布。

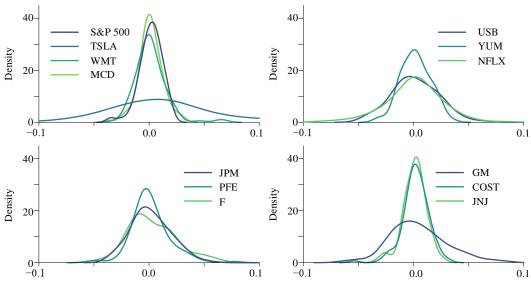


图 4. 数据 X 和 y 的 KDE 分布

19.3 主成分分析

对数据 X 进行主成分分析,可以获得如表 1 所示的前四个主成分 V_{Dxp} 参数。可以利用热图和 线图对 V_{Dxp} 进行可视化,如图 5 所示。

	PC1	PC2	PC3	PC4
TSLA	-0.947	-0.004	0.256	0.121
WMT	-0.073	0.016	-0.193	0.066
MCD	-0.056	0.076	-0.111	0.115
USB	-0.021	0.503	0.122	-0.502
YUM	-0.044	0.188	-0.037	0.057
NFLX	-0.281	-0.133	-0.776	-0.448
JPM	-0.019	0.442	0.167	-0.425
PFE	-0.045	0.174	0.187	0.118
F	-0.004	0.457	-0.179	0.178
GM	0.007	0.491	-0.360	0.518
COST	-0.096	-0.027	-0.203	0.114
JNJ	-0.042	0.108	0.021	0.066

表 1. 前四个主成分

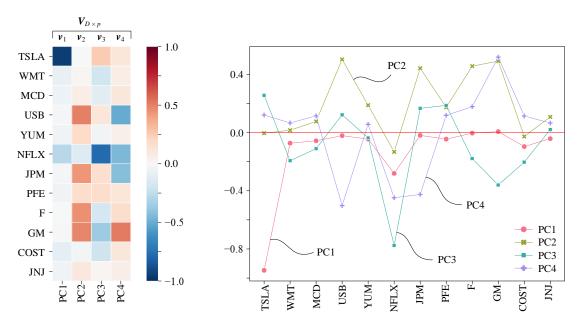


图 5. 前四个主成分可视化

图 5 所示 $V_{D\times p}$ 两两正交,具有如下性质:

$$\boldsymbol{V}_{D\times p}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{V}_{D\times p} = \boldsymbol{I}_{p\times p} \tag{1}$$

图 6 所示为 (1) 计算热图。

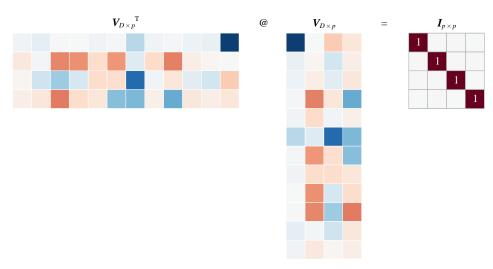


图 6. $V_{D \times p}$ 两两正交

19.4 数据投影

如图 7 所示,原始数据 X 在 p 维正交空间 $(v_1, v_2, ..., v_p)$ 投影得到数据 $\mathbf{Z}_{n \times p}$:

$$\mathbf{Z}_{n \times p} = \mathbf{X}_{n \times D} \mathbf{V}_{D \times p} \tag{2}$$

图 8 所示为 $\mathbf{Z}_{n \times p}$ 数据热图。

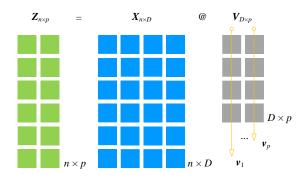


图 7. PCA 分解部分数据关系

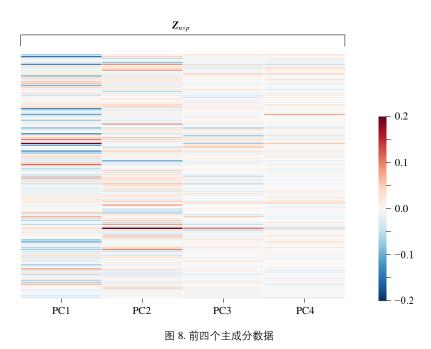


图 9 所示为 $\mathbf{Z}_{n \times p}$ 每列主成分数据的分布情况。容易注意到,第一主成分数据解释最大方差。

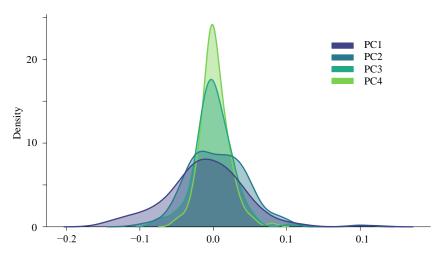


图 9. 前四个主成分数据分布

图 10 所示为 $\mathbf{Z}_{n \times p}$ 数协方差矩阵热图。

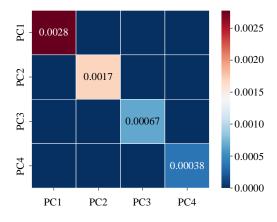


图 10. 前四个主元的协方差矩阵

前四个主成分对应的奇异值分别为:

$$s_1 = 0.5915, \quad s_2 = 0.4624, \quad s_3 = 0.2911, \quad s_4 = 0.2179$$
 (3)

所对应的特征值:

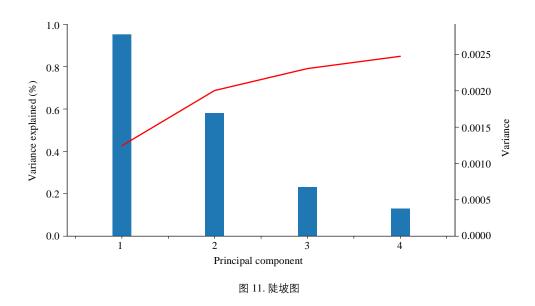
$$\lambda_{1} = \frac{s_{1}^{2}}{n-1} = \frac{0.5915^{2}}{126} = 0.0028$$

$$\lambda_{2} = \frac{s_{2}^{2}}{n-1} = \frac{0.4624^{2}}{126} = 0.0017$$

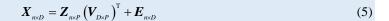
$$\lambda_{3} = \frac{s_{3}^{2}}{n-1} = \frac{0.2911^{2}}{126} = 0.00067$$

$$\lambda_{4} = \frac{s_{4}^{2}}{n-1} = \frac{0.2179^{2}}{126} = 0.00038$$
(4)

这四个特征值对应图 10 热图对角线元素。如图 11 所示陡坡图,前四个主元解释了 84.87%方差。



转化矩阵 $\mathbf{Z}_{n\times P}$ 仅包含 \mathbf{X} 部分信息,两者信息之间差距通过下式计算获得,如图 12:



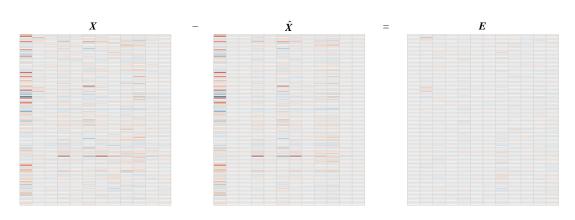


图 12. $\mathbb{Z}_{n \times P}$ 还原数据和 X 信息差距

19.5 最小二乘法

主元回归最后一步,用最小二乘法把因变量y投影在数据 $\mathbf{Z}_{n \times P}$ 构造空间中:

$$\hat{\mathbf{y}} = b_{z,1} \mathbf{z}_1 + b_{z,2} \mathbf{z}_2 + \dots + b_{z,p} \mathbf{z}_p \tag{6}$$

写成矩阵运算:

$$\hat{\mathbf{y}} = \begin{bmatrix} \mathbf{z}_1 & \mathbf{z}_2 & \cdots & \mathbf{z}_P \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{Z,1} \\ b_{Z,2} \\ \vdots \\ b_{Z,P} \end{bmatrix} = \mathbf{Z}_{n \times P} \mathbf{b}_Z$$
(7)

图 13 所示为上述运算过程。

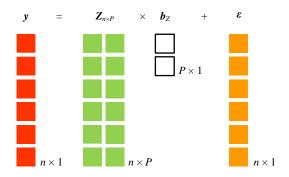


图 13. 最小二乘法回归获得 $y = \mathbf{Z}_{n \times P} \mathbf{b}_Z + \boldsymbol{\varepsilon}$

根据本书前文讲解内容最小二乘法解,获得 bz:

$$\boldsymbol{b}_{z} = \left(\boldsymbol{Z}_{n \times P}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{Z}_{n \times P}\right)^{-1} \boldsymbol{Z}_{n \times P}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{y}$$

$$= \left(\left(\boldsymbol{X}_{n \times D} \boldsymbol{V}_{D \times P}\right)^{\mathsf{T}} \left(\boldsymbol{X}_{n \times D} \boldsymbol{V}_{D \times P}\right)\right)^{-1} \left(\boldsymbol{X}_{n \times D} \boldsymbol{V}_{D \times P}\right)^{\mathsf{T}} \boldsymbol{y}$$
(8)

如图 13 所示, y、拟合数据 \hat{y} 和数据 $\mathbf{Z}_{n \times P}$ 关系如下:

$$\begin{cases} y = Z_{mxP}b_{z} + \varepsilon \\ \hat{y} = Z_{mxP}b_{z} \\ \varepsilon = y - \hat{y} \end{cases}$$
(9)

图 14 所示为最小二乘法线性回归结果。

系数向量 bz 结果如下:

$$\boldsymbol{b}_{z} = \begin{bmatrix} -0.1039 & 0.1182 & -0.0941 & -0.0418 \end{bmatrix}^{T}$$
 (10)

OLS Regression Results										
Dep. Variable: Model: Method: Date: Time: No. Observations: Df Residuals: Df Model: Covariance Type:		Least Squa XXXXXXX XXXXXXX	OLS Adj. res F-sta XXX Prob XXX Log-L 127 AIC: 122 BIC:			0.552 0.537 37.60 1.82e-20 450.53 -891.1 -876.8				
========	=======================================	nonrob ====== std err	=========	======== P> t	[0.025	0.975]				
const PC1 PC2 PC3 PC4	-0.1039 0.1182 -0.0941	0.012 0.015 0.024	-0.520 -8.647 7.689 -3.854	0.604 0.000 0.000 0.000 0.202	-0.128 0.088 -0.142	-0.080 0.149 -0.046				
Omnibus: Prob (Omnibu Skew: Kurtosis:	as):	0.		,		2.087 21.795 1.85e-05 51.7				

图 14. 最小二乘法线性回归结果

下面将系数向量 b_Z 利用 $(v_1, v_2, ..., v_P)$ 转换为 b_X , 具体过程图 15 所示:

$$\boldsymbol{b}_{X} = \boldsymbol{V}_{D \times P} \boldsymbol{b}_{Z} = \boldsymbol{V}_{D \times P} \left(\boldsymbol{Z}_{n \times P}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{Z}_{n \times P} \right)^{-1} \boldsymbol{Z}_{n \times P}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{y}$$
(11)

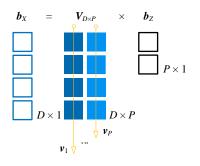


图 15. b_z 和 b_x 之间转换关系

系数 b_X 可以通过下式计算得到:

$$\boldsymbol{b}_{x} = \boldsymbol{V}_{D \times P} \boldsymbol{b}_{z} = \boldsymbol{V}_{D \times P} \begin{bmatrix} -0.1039 & 0.1182 & -0.0941 & -0.0418 \end{bmatrix}^{T}$$
 (12)

图 16 所示为系数 b_X 直方图。

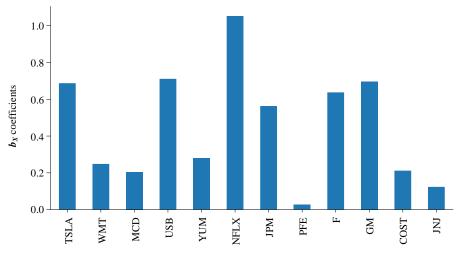


图 16. 系数 b_X 直方图

这样获得y、拟合数据 \hat{y} 和数据X之间关系,如图17所示:

$$\begin{cases} y = Xb_{x} + \varepsilon \\ \hat{y} = Xb_{x} \\ \varepsilon = y - \hat{y} \end{cases}$$
 (13)

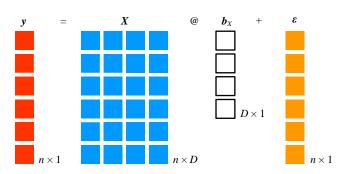


图 17.y 和数据 X 之间回归方程

计算截距项系数 bo:

$$\boldsymbol{b}_{0} = \mathbf{E}(\boldsymbol{y}) - \left[\mathbf{E}(\boldsymbol{x}_{1}) \quad \mathbf{E}(\boldsymbol{x}_{2}) \quad \cdots \quad \mathbf{E}(\boldsymbol{x}_{D})\right] \boldsymbol{b}_{X}$$
(14)

计算截距项系数 bo:

$$b_0 = \mathbf{E}(\mathbf{y}) - \left[\mathbf{E}(\mathbf{x}_1) \quad \mathbf{E}(\mathbf{x}_2) \quad \cdots \quad \mathbf{E}(\mathbf{x}_D)\right] \mathbf{b}_X$$

$$= -0.00034057$$
(15)

最后主元回归函数可以通过下式计算得到:

$$\hat{y} = b_0 + b_1 x_1 + b_2 x_2 + \dots + b_D x_D = b_0 + \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & \dots & x_D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_D \end{bmatrix} = b_0 + \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & \dots & x_D \end{bmatrix} \boldsymbol{b}_X$$

$$= b_0 + \begin{bmatrix} z_1 & z_2 & z_3 & z_4 \end{bmatrix} \boldsymbol{V}_{D \times P} \boldsymbol{b}_Z$$

$$= b_0 + \begin{bmatrix} z_1 & z_2 & z_3 & z_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{z1} \\ b_{z2} \\ b_{z3} \\ b_{z4} \end{bmatrix}$$
(16)

图 18 展示主元回归计算过程数据关系。

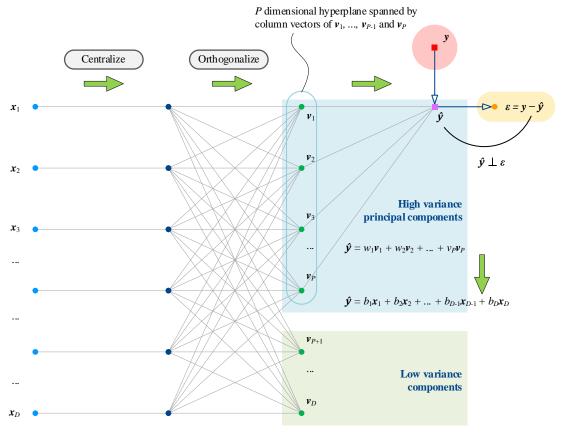


图 18. 主元回归数据关系

19.6 改变主元数量

对于主元回归,当改变参与最小二乘法线性回归的主元数量时,线性回归结果会有很大变化;本节将重点介绍主元数量对主元回归的影响。

图 19 所示为主元数量从 4 增加到 9 时,累计已释方差和百分比变化情况。图 20 和图 21 展示两个视角观察参与主元回归主元数量对于系数的影响。

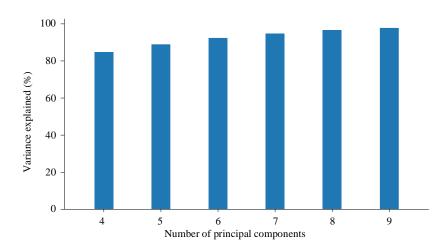


图 19. 主元数量对累计已释方差和百分比

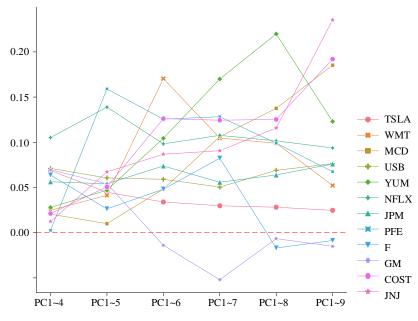


图 20. 参与主元回归主元数量对于系数的影响

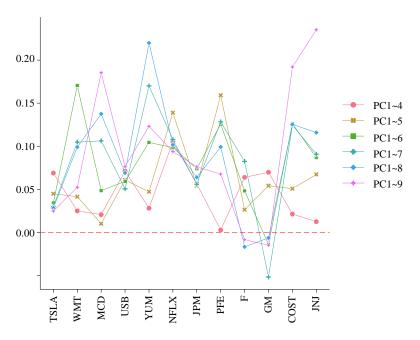


图 21. 参与主元回归主元数量对于系数的影响,第二视角



Bk6_Ch19_01.py 完成本章主元回归运算图像。