

ML to proces wykorzystania danych (przyrodniczych, wytworzonych przez człowieka, wygenerowanych przez algorytm) do budowy modeli, które pozwalają na przeprowadzanie prognozowania lub wygenerowanie praktycznego rozwiązania.

Modele wykorzystują dane i ich strukturę a nie reguły typu if-then-else .

Więcej danych i polepszanie się ich jakości będzie powodowało lepsze modele dające lepsze prognozy i rozwiązania.

Rodzaje ML to: supervised, semi-supervised, unsupervised i reinforcement learning.

Co to jest Machine Learning?

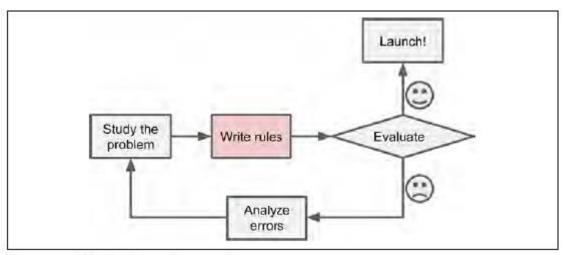


Figure 1-1. The traditional approach

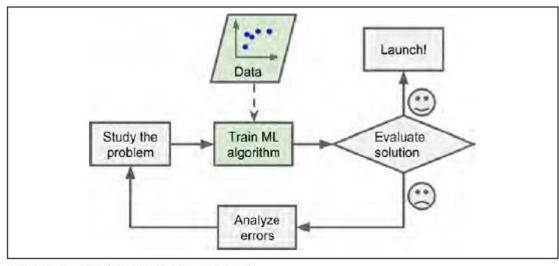


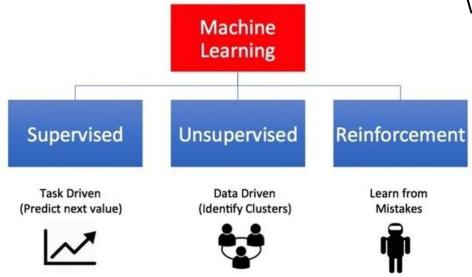
Figure 1-2. Machine Learning approach

Zastosowanie technik ML do analizy dużych ilości danych pozwala wykrywać niewidoczne zależności - *data mining*.

ML jest przydatne do:

- Problemów dla których istniejące rozwiązania wymagają uciążliwego ręcznego dopasowywania lub długiej listy reguł.
 Pojedyńczy ML algorytm może dać prostszy kod i lepsze wyniki.
- Złożone problemy dla których brak jest dobrego rozwiązania przy zastosowaniu tradycyjnych metod.
- Środowiska z ciągłym dopływem danych.
- Poszukiwanie złożonych zależności w dużych ilościach danych.

Types of Machine Learning



Celem jest wykorzystanie zbioru danych do stworzenia modelu, który na podstawie **feature vector** dedukuje **label lub wartość rzeczywistą**.

W supervised learning zbiór danych to labeled examples (observations):

$$\{(\mathbf{x}_i, y_i)\}_{i=1}^N$$

Każdy element X_i jest nazywany feature vector,

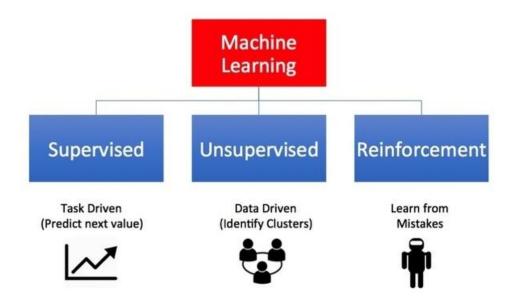
jest to wektor, którego każdy wymiar $j=1,\dots,D$

zawiera value (zmienne) opisujące example nazywane **feature** (atribute)

i jest oznaczone jako $x^{(j)}$

Label y_i należy albo do skończonego zbioru klas $\{1,2,\ldots,C\}$ albo jest liczbą rzeczywistą (lub bardziej złożoną strukturą)

Types of Machine Learning

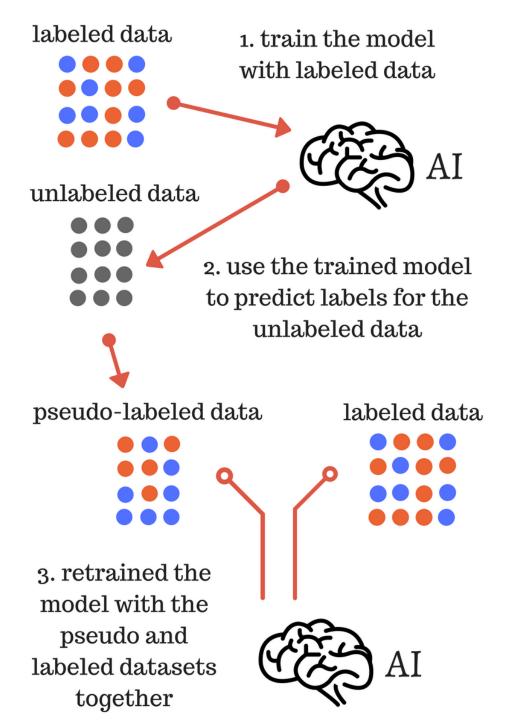


Celem jest wykorzystanie zbioru danych do stworzenia modelu, który na podstawie **feature vector** tworzy numer klastra (**clustering**), nowy wektor (**dimensionality reduction**) lub liczbę rzeczywistą opisującą w jakim stopniu wektor różni się od typowego wektora (**outlier detection**).

W unsupervised learning zbiór danych to unlabeled examples:

$$\{\mathbf{x}_i\}_{i=1}^N$$

Każdy element \mathbf{X}_i jest nazywany **feature vector** , jest to wektor, którego każdy wymiar $j=1,\dots,D$ zawiera value opisujące example nazywane **feature** i jest oznaczone jako $x^{(j)}$



W Semi-Supervised learning zbiór danych zawiera examples z labels i bez labels. Zwykle liczba danych bez labels jest dużo większa niż examples z labels.

Cel jest taki sam jak w metodzie supervised.

Types of Machine Learning Machine Learning Supervised Unsupervised Reinforcement Task Driven (Identify Clusters) Learn from Mistakes

Celem jest **learn a policy** – funkcji, która pobiera feature vector stanu i zwraca optymalną akcję (o maksymalnej **expected average reward**)

W reinforcement learning maszyna "żyje" w środowisku i jest w stanie pozyskiwać stan środowiska jako feature vector. Maszyna może podejmować akcję w każdym stanie środowiska co skutkuje różną skalą nagród i kar oraz może powodować zmianę środowiska.

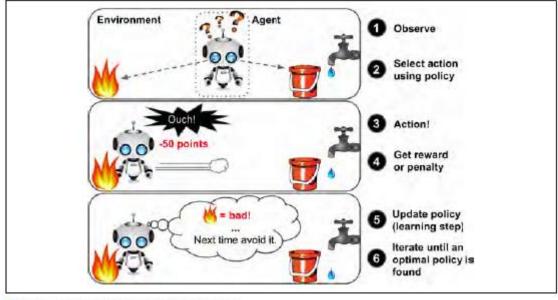


Figure 1-12. Reinforcement Learning

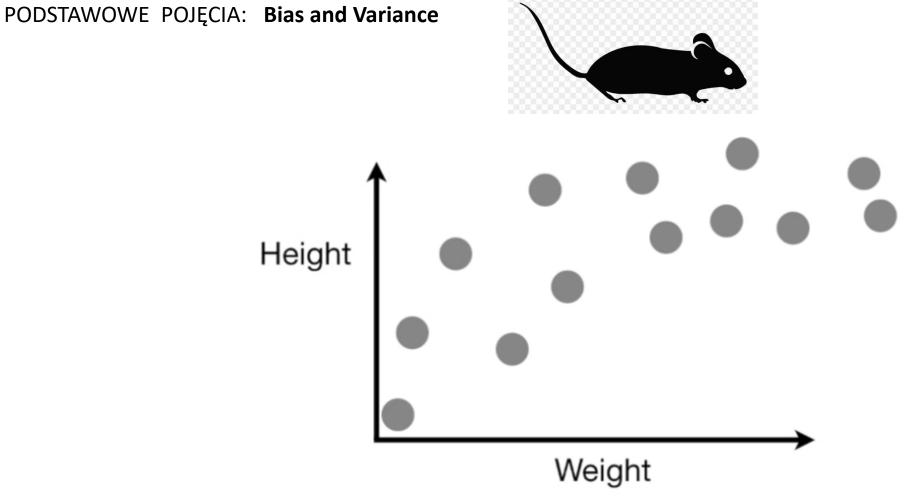
ALGORYTMY ML

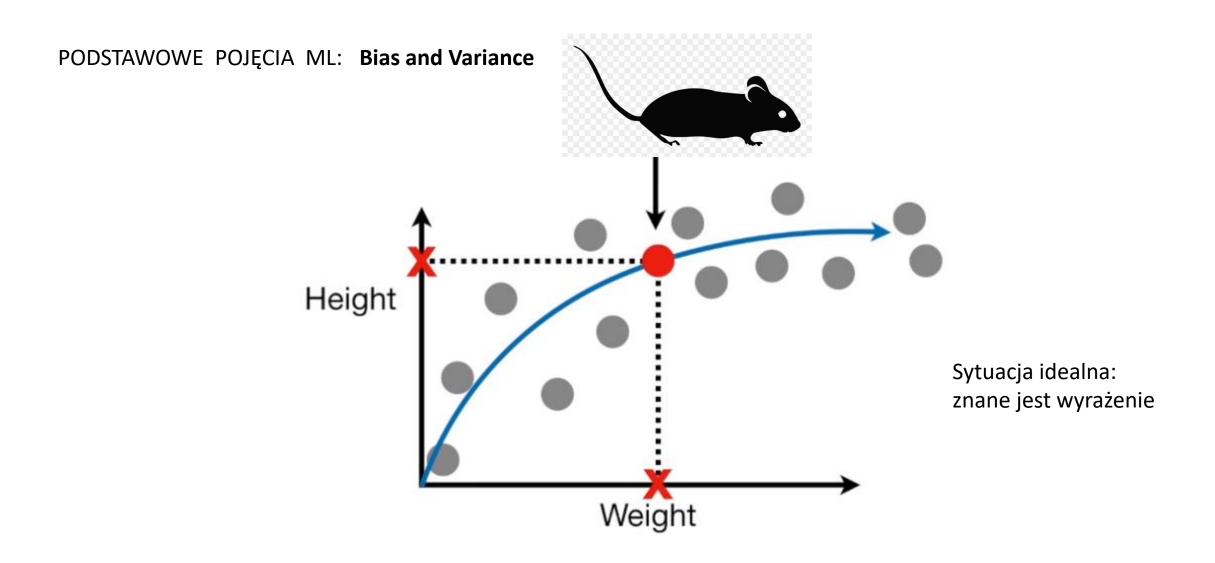
Najważniejsze supervised learning algorithms

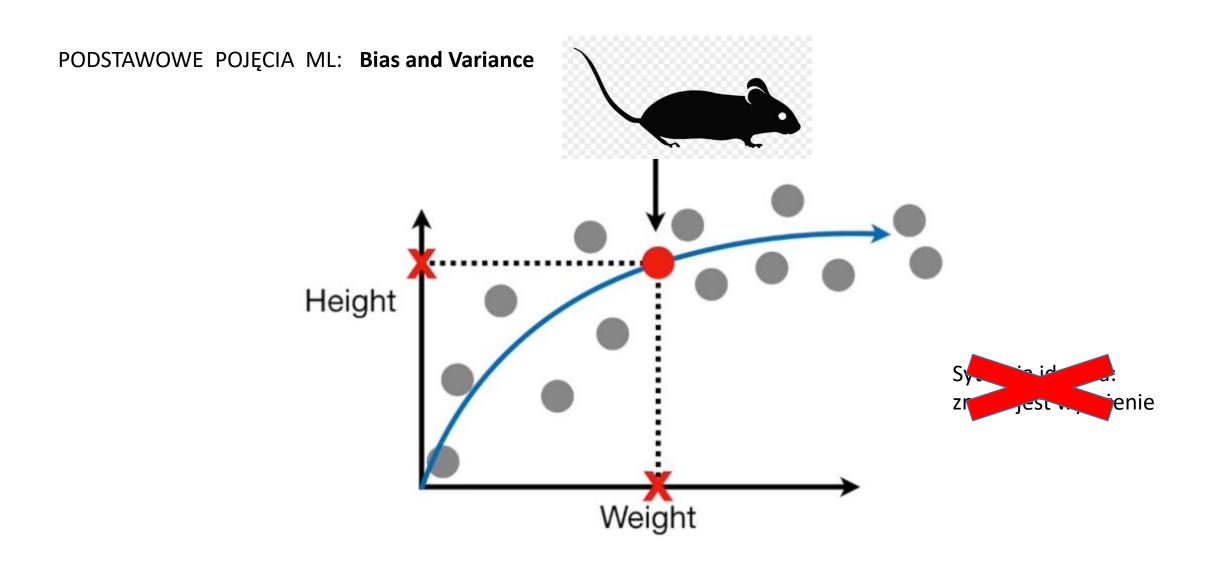
- Gaussian Naive Bayes
- k-Nearest Neighbors
- Linear Regression
- Logistic Regression
- Support Vector Machines (SVMs)
- Decision Trees
- Random Forests
- Neural networks

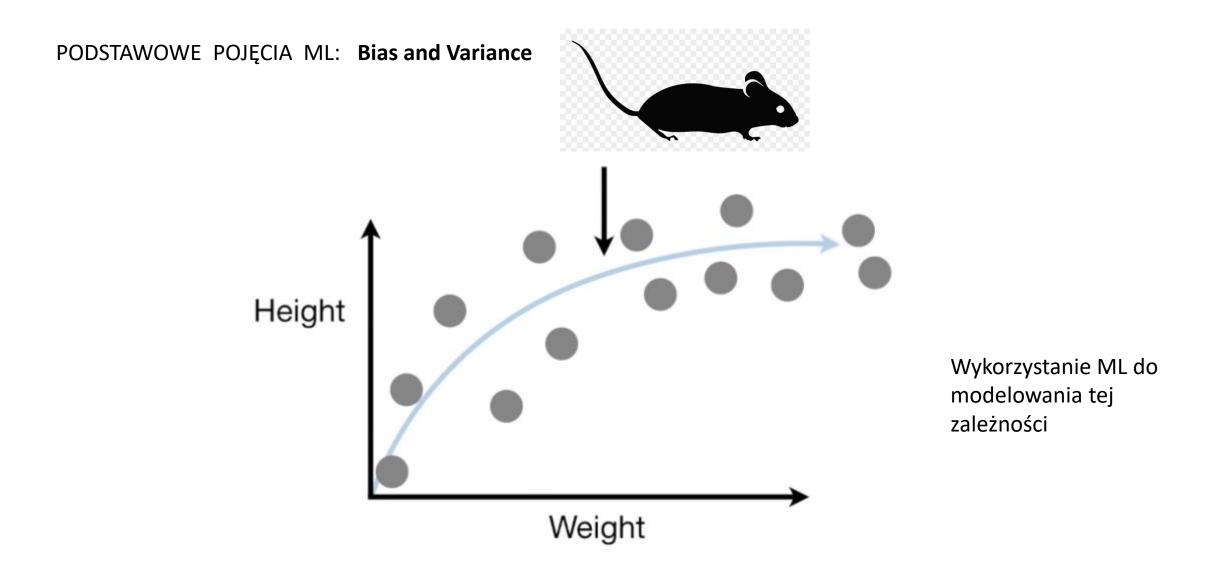
Najważniejsze unsupervised learning algorithms

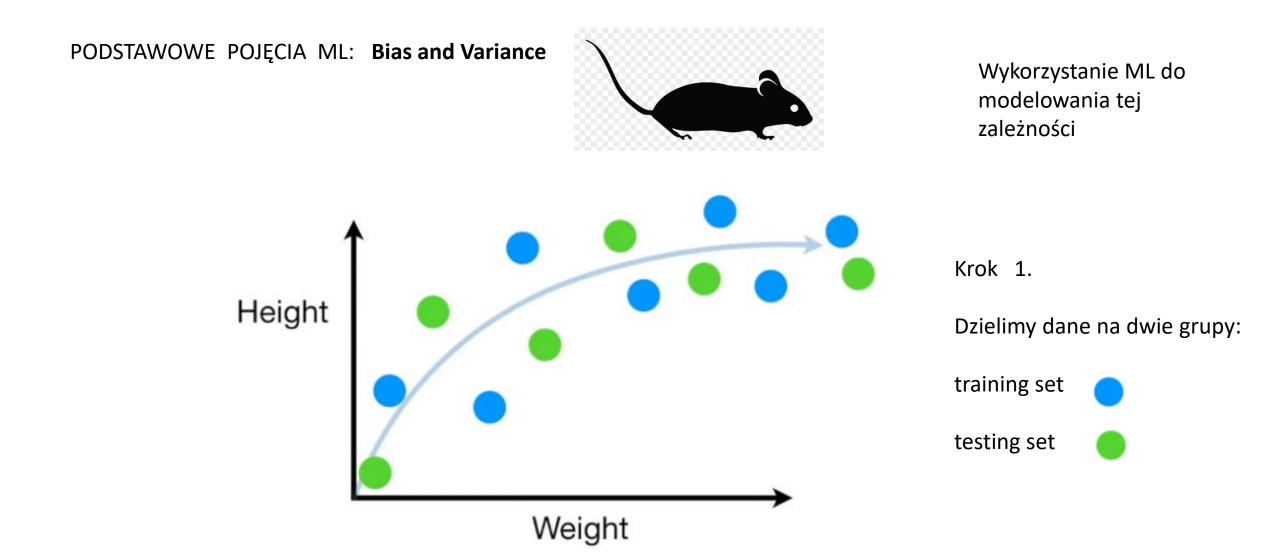
- Clustering
- k-Means
- Hierarchical Cluster Analysis (HCA)
- Expectation Maximization
- Visualization and dimensionality reduction
- Principal Component Analysis (PCA)
- Kernel PCA
- Locally-Linear Embedding (LLE)
- t-distributed Stochastic Neighbor Embedding (t-SNE)











PODSTAWOWE POJĘCIA ML: Bias and Variance

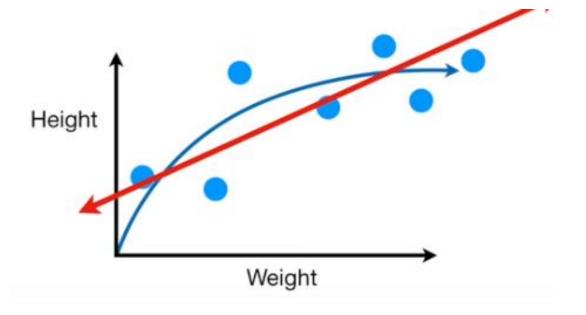


Wykorzystanie ML do modelowania tej zależności

Pierwszy ML algorytm

Metoda przypisuje prostą do danych

Ze względu na brak możliwego zakrzywienia linii bias jest duży



Krok 2.

Pracujemy tylko na:

training set



Brak możliwości danej metody ML odzwierciedlenia prawdziwej relacji nazywa się bias.

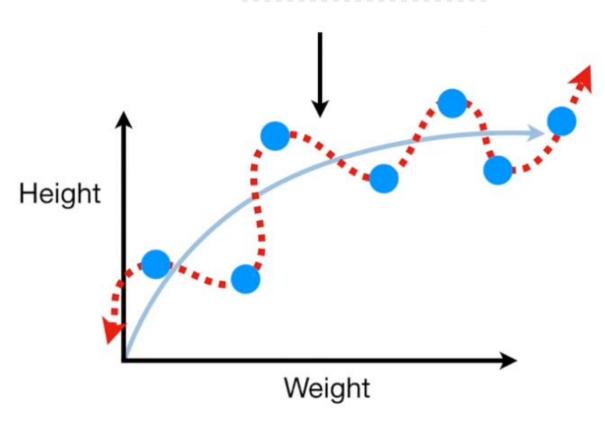
PODSTAWOWE POJĘCIA ML:

Wykorzystanie ML do modelowania tej zależności

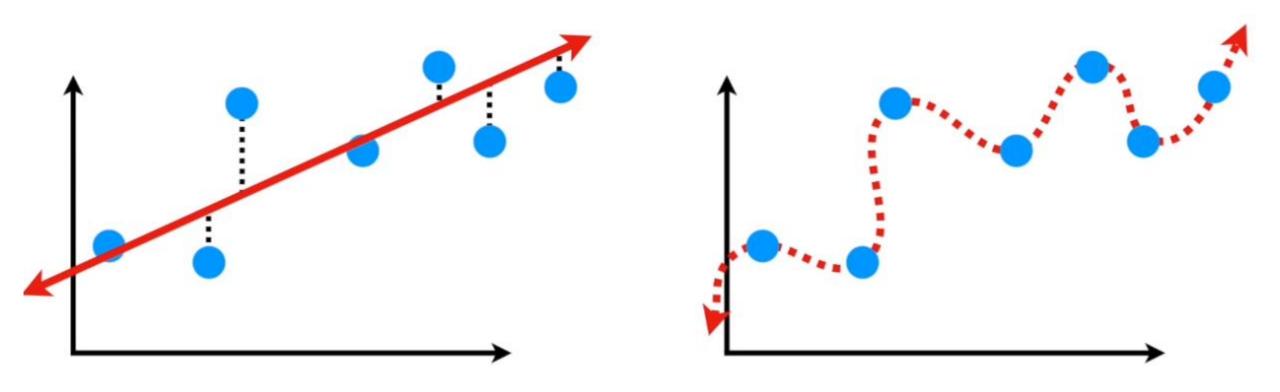
ML algorytm

Inna metoda przypisuje krzywą do danych

Ze względu na możliwe zakrzywienia linii bias jest mały

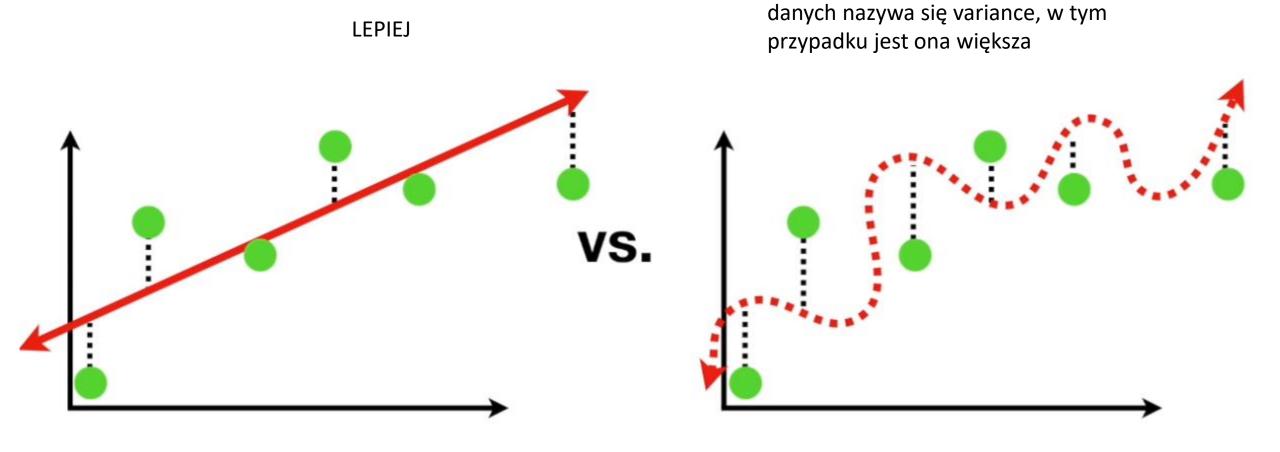






Miara suma kwadratów (im większa tym gorzej - loss function)

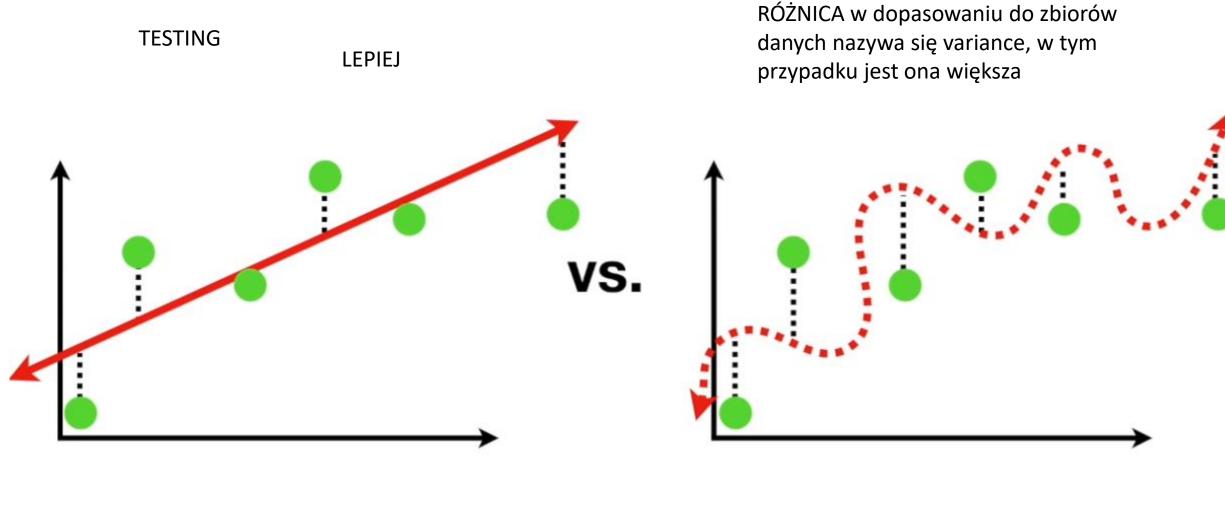
TESTING



RÓŻNICA w dopasowaniu do zbiorów

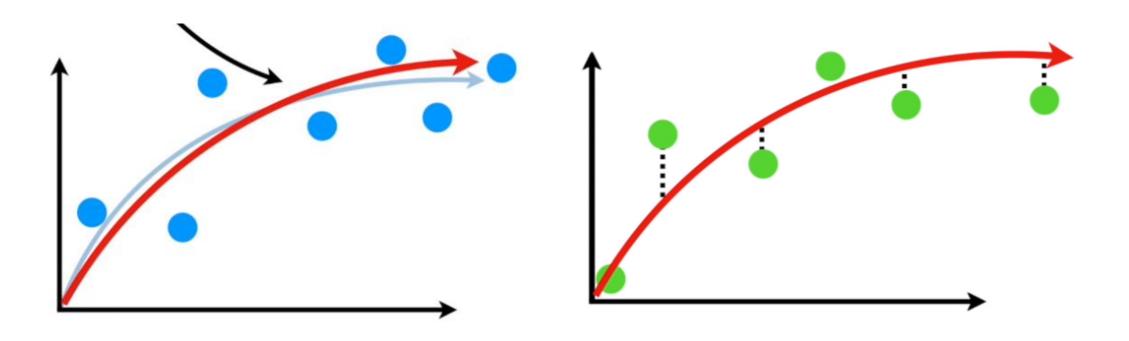
Miara suma kwadratów (im większa tym gorzej - loss function)

W większości algorytmów celem jest minimalizacja loss function



Miara suma kwadratów (im większa tym gorzej - loss function)

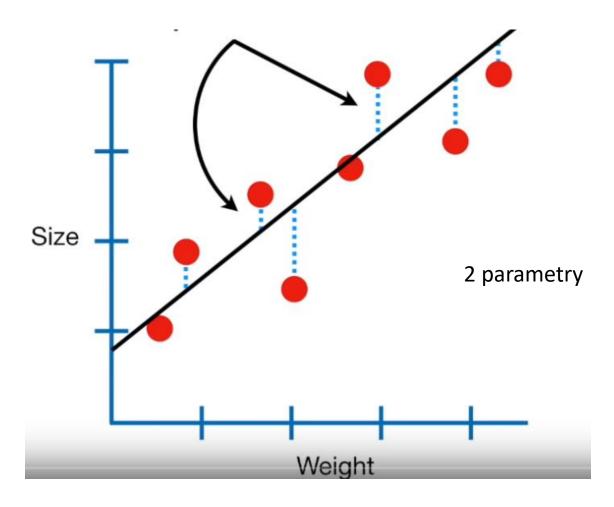
Ponieważ krzywa pasuje do zbioru treningowego bardzo dobrze, ale nie pasuje do zbioru treningowego is **overfited**



W ML idealny algorytm ma low bias i low variability

Podstawowe metody znajdowania złotego środka pomiędzy prostymi metodami a złożonymi to:

regularization boosting bagging



Znajdujemy linię, która daje:

minimum sum of squared residuals

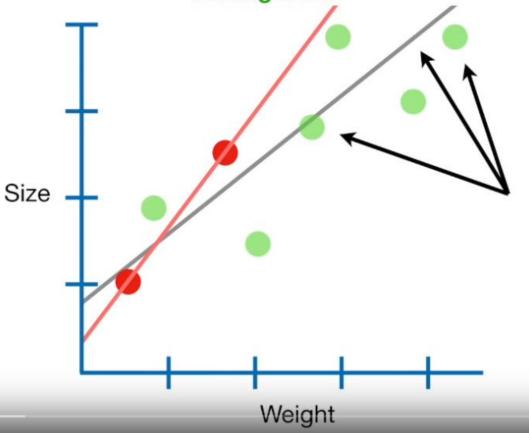
y-axis intercept.

Size =
$$0.9 + 0.75 \times \text{Weight}$$

Let's call the Two Red Dots the Training

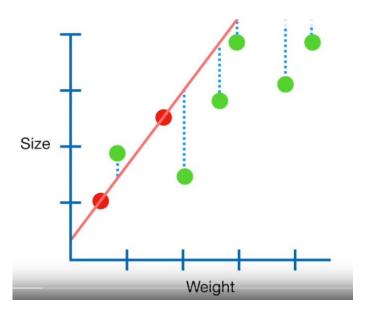
Data, and the remaining Green Dots the

Testing Data.



Jeśli mamy tylko dwa punkty:

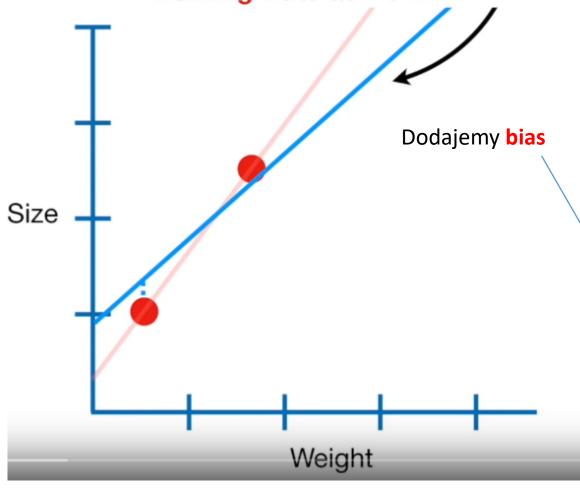
Sum for squared residuals for train = 0 Sum for square residuals for test LARGE

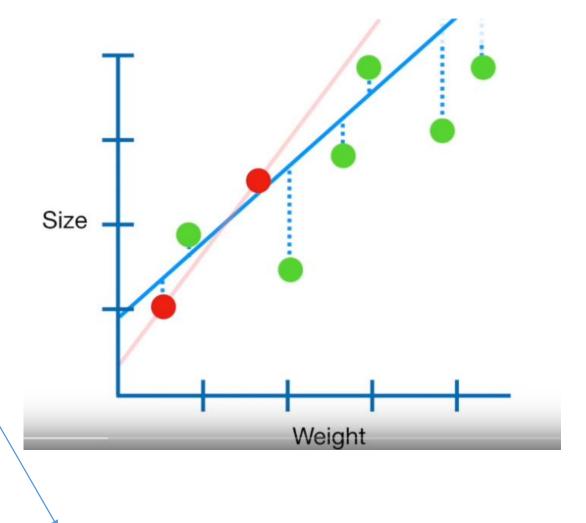


New line has High Variance

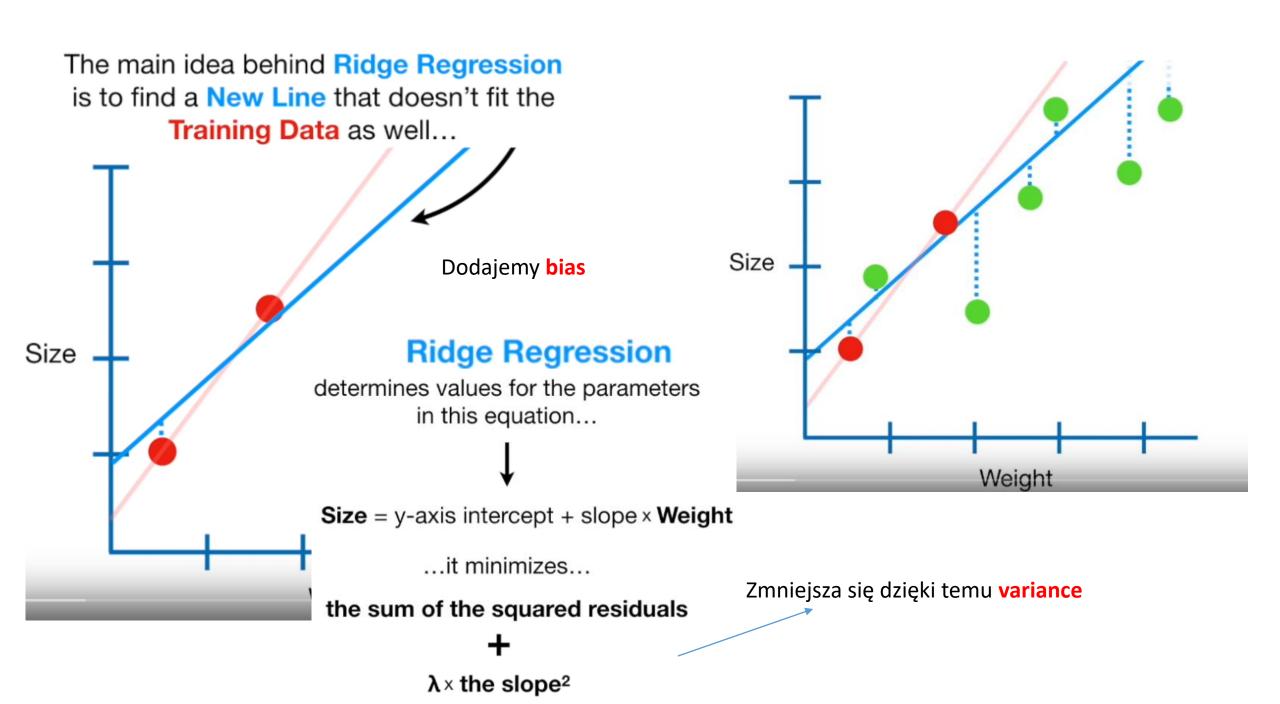
New Line is Over Fit to the Training Data.

The main idea behind Ridge Regression is to find a New Line that doesn't fit the Training Data as well...





Zmniejsza się dzięki temu variance



Ridge Regression

determines values for the parameters in this equation...



Size = y-axis intercept + slope × Weight

...it minimizes...

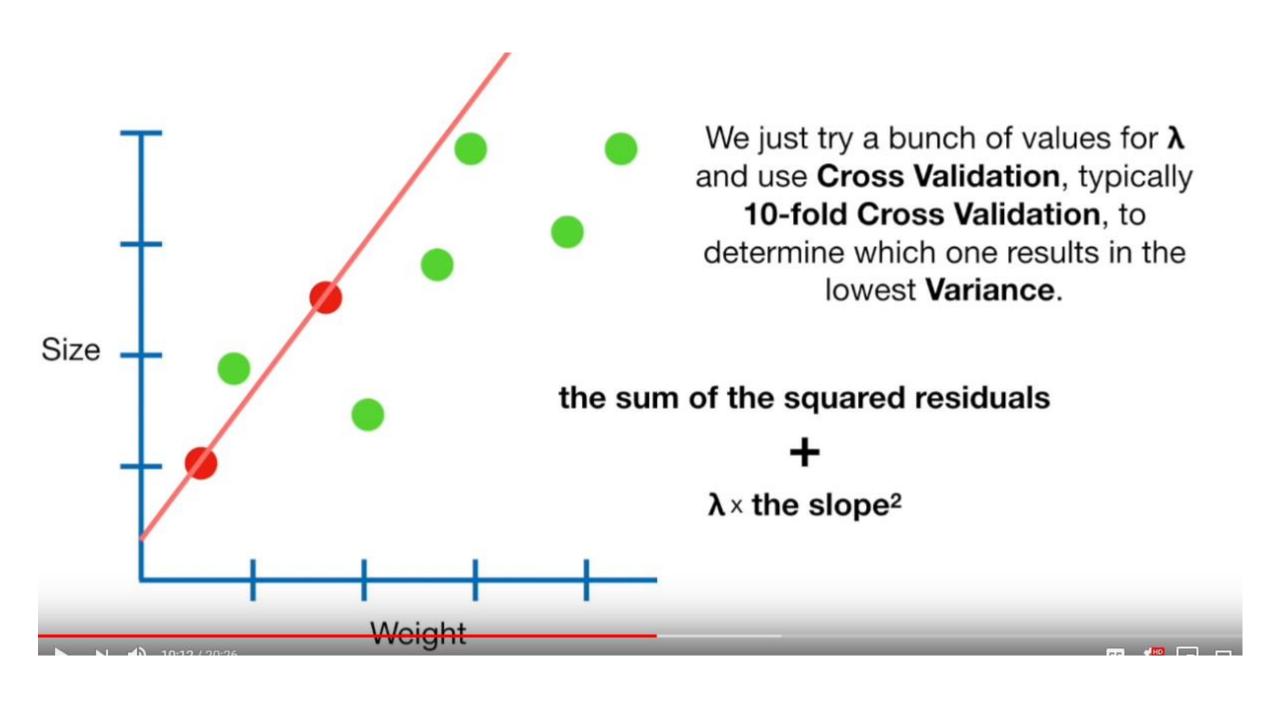
the sum of the squared residuals



λ× the slope²

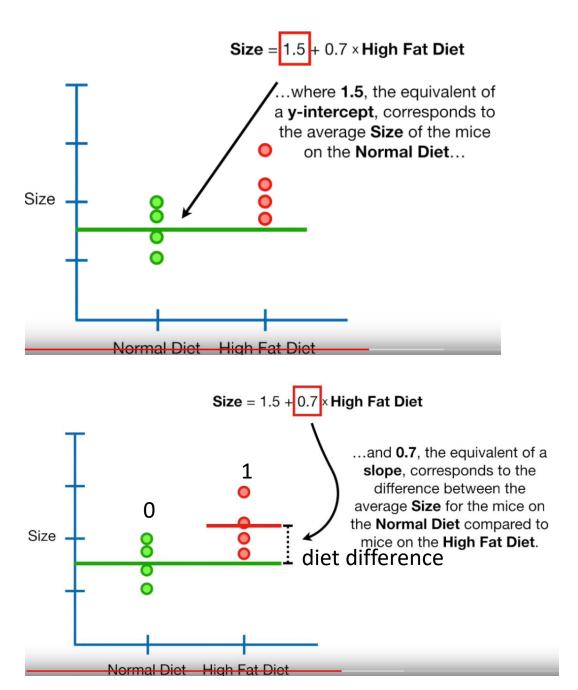


dodaje penalty do tradycyjnej Least Squares method



Dla danych dyskretnych:





Algorytmy ML składają się z trzech części:

- 1. Loss function
- 2. Kryterium optymalizacji bazującym na loss function
- 3. Metodzie optymalizacji, która na podstawie danych treningowych znajduje rozwiązanie kryterium optymalizacji

Niektóre algorytmy ML (najstarsze) nie zawierają globalnej automatyzacji

Najczęściej używanym algorytmami optymalizacji są: gradient descent i stochastic gradient descent

Jak pracuje się w ML

Używa się bibliotek z algorytmami: scikit-learn



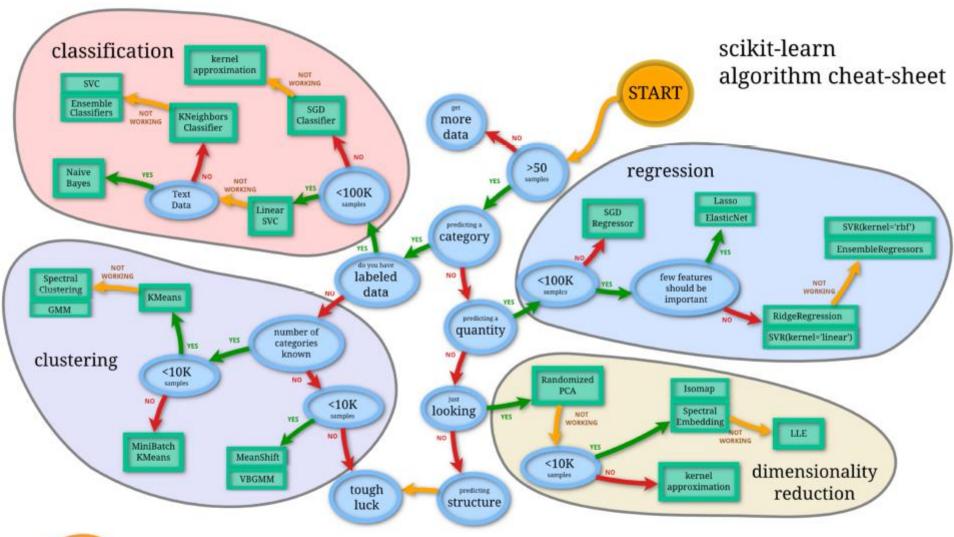
```
def train(x, y):
    from sklearn.linear_model import LinearRegression
    model = LinearRegression().fit(x,y)
    return model

model = train(x,y)

x_new = 23.0
y_new = model.predict(x_new)
print(y_new)
```

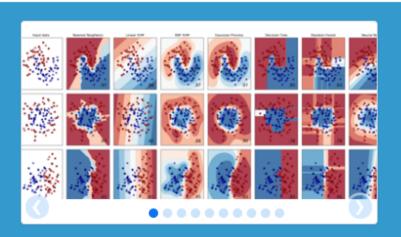
Każdy inny algorytm może tu być Wstawiony (TA SAMA PROCEDURA!)

Algorytmy zawierają hyperparametry, które mogą służyć do jego optymalizacji dla danego zagadnienia.









scikit-learn

Machine Learning in Python

- Simple and efficient tools for data mining and data analysis
- Accessible to everybody, and reusable in various contexts
- · Built on NumPy, SciPy, and matplotlib
- Open source, commercially usable BSD license

Classification

Identifying to which category an object belongs to.

Applications: Spam detection, Image

recognition.

Algorithms: SVM, nearest neighbors,

random forest, ... - Examples

Regression

Predicting a continuous-valued attribute associated with an object.

Applications: Drug response, Stock prices. Algorithms: SVR, ridge regression, Lasso,

... — Examples

Clustering

Automatic grouping of similar objects into sets.

Applications: Customer segmentation,

Grouping experiment outcomes

Algorithms: k-Means, spectral clustering,

mean-shift, ... — Examples

Dimensionality reduction

Reducing the number of random variables to consider.

Applications: Visualization, Increased efficiency

Algorithms: PCA, feature selection, non-negative matrix factorization. — Examples

Model selection

Comparing, validating and choosing parameters and models.

Goal: Improved accuracy via parameter tuning

Modules: grid search, cross validation, metrics. — Examples

Preprocessing

Feature extraction and normalization.

Application: Transforming input data such as text for use with machine learning algorithms. **Modules**: preprocessing, feature extraction.

Examples

https://scikit-learn.org/stable/

ZASADY PRACY Z ML

Feature engineering

Budowa zbioru danych. Przekształcanie surowych danych w zbiór danych ML

$$\{(\mathbf{x}_i, y_i)\}_{i=1}^N$$

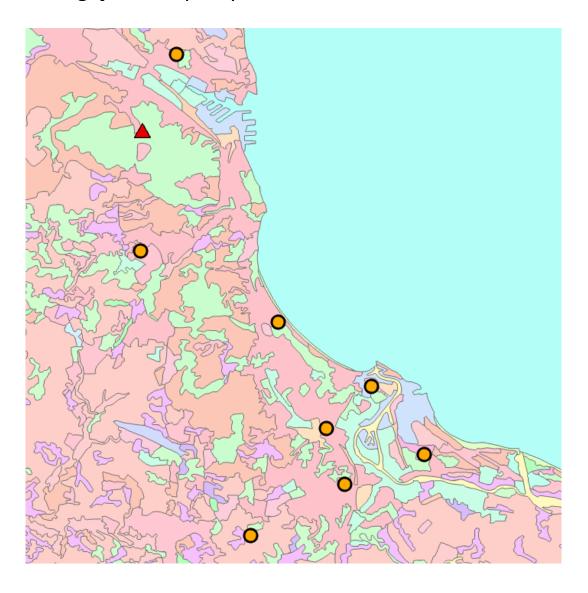
Wyzwaniem jest pozyskiwanie każdego rodzaju informacji:

Informative feature – która pozwoli algorytmom ML budowę modelu, który będzie miał wysoką predictive power

```
In [8]: 1 polut.columns
```

	Code	Concentration	TimeSM	Т	Н%	Wind_dir	Wind_vel
0	PL0496A	38.2	2015- 12-31 23:00:00	-13.6	84.0	Wind blowing from the east- southeast	1.0
1	PL0496A	107.6	2016- 01-01 00:00:00	-14.5	84.0	Wind blowing from the east	1.0
2	PL0496A	129.2	2016- 01-01 01:00:00	-15.0	84.0	Wind blowing from the east	1.0

Uwzględnienie pokrycia terenu

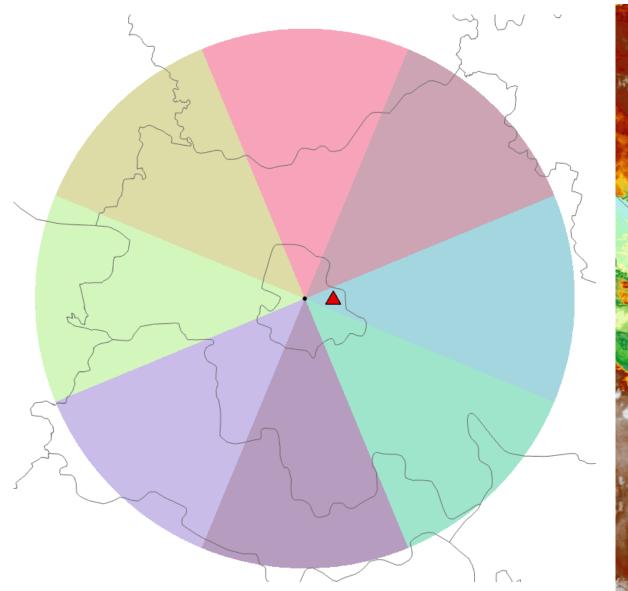


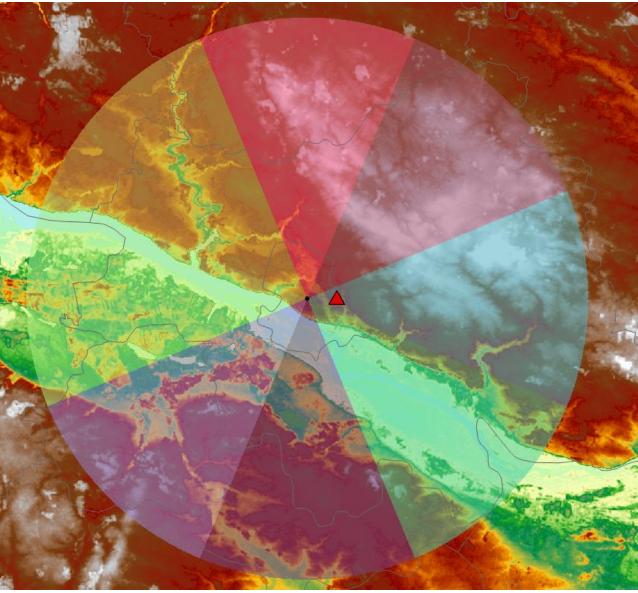
In [8]: 1 polut.columns

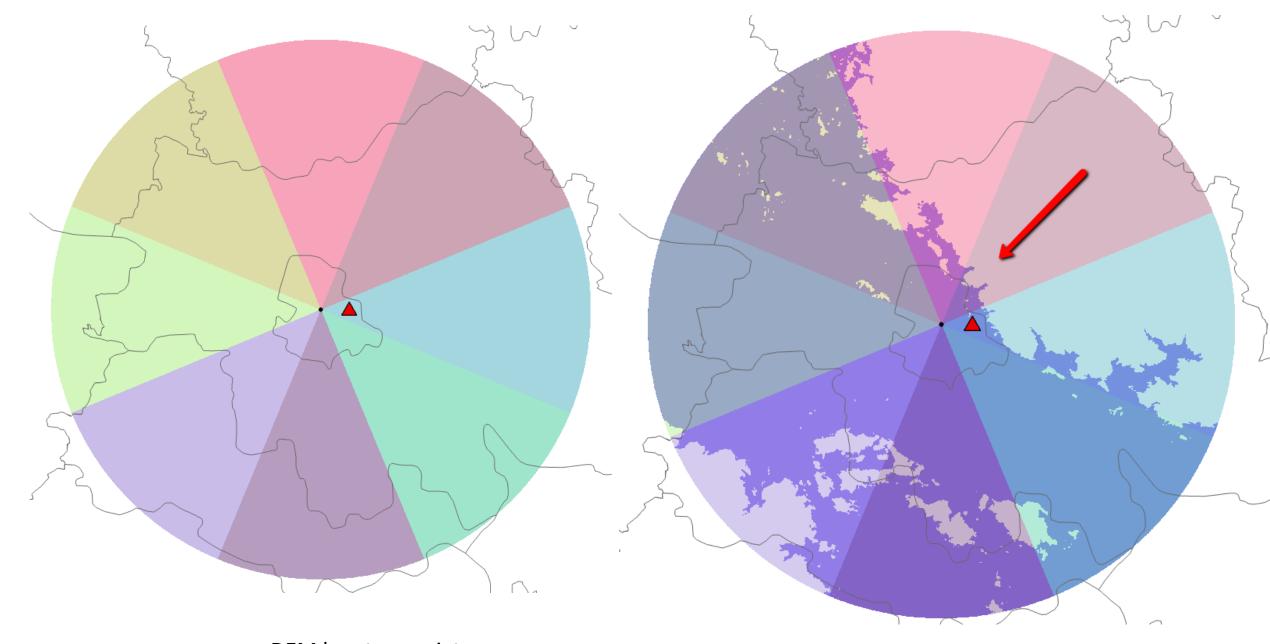
UR200	WA200	GR200	IN200	RO200	UR600	WA600	GR600	IN600	RO600	UR1000	WA1000	GR1000	IN1000	RO1000
62.93	0.0	2.66	20.68	6.74	52.55	0.0	12.26	16.26	13.1	46.9	0.16	17.2	18.07	10.76
62.93	0.0	2.66	20.68	6.74	52.55	0.0	12.26	16.26	13.1	46.9	0.16	17.2	18.07	10.76
62.93	0.0	2.66	20.68	6.74	52.55	0.0	12.26	16.26	13.1	46.9	0.16	17.2	18.07	10.76
62.93	0.0	2.66	20.68	6.74	52.55	0.0	12.26	16.26	13.1	46.9	0.16	17.2	18.07	10.76
62.93	0.0	2.66	20.68	6.74	52.55	0.0	12.26	16.26	13.1	46.9	0.16	17.2	18.07	10.76

In [8]: 1 polut.columns
Out[8]: Index(['Code', 'Concentration', 'TimeSM', 'T', 'H%', 'Wind dir', 'Wind vel'.

UR2000	WA2000	GR2000	IN2000	RO2000	UR4000	WA4000	GR4000	IN4000	RO4000
38.72	0.25	25.0	17.11	8.58	26.18	1.04	40.96	16.98	6.31
38.72	0.25	25.0	17.11	8.58	26.18	1.04	40.96	16.98	6.31
38.72	0.25	25.0	17.11	8.58	26.18	1.04	40.96	16.98	6.31
38.72	0.25	25.0	17.11	8.58	26.18	1.04	40.96	16.98	6.31
38.72	0.25	25.0	17.11	8.58	26.18	1.04	40.96	16.98	6.31







DEM korytarze wiatrowe

```
polut.columns
In [8]:
```

Out[8]: Index(['Code', 'Concentration', 'TimeSM', 'T', 'H%', 'Wind_dir', 'Wind_vel', 'UR200', 'WA200', 'GR200', 'IN200', 'RO200', 'UR600', 'WA600', 'GR600', 'IN600', 'RO600', 'UR1000', 'WA1000', 'GR1000', 'IN1000', 'RO1000', 'UR2000', 'WA2000', 'GR2000', 'IN2000', 'RO2000', 'UR4000', 'WA4000', 'GR4000', 'IN4000', 'RO4000', 'CorIN2', 'CorOUT2', 'CorIN6', 'CorOUT6', 'CorIN10', 'CorOUT10', 'CorIN15', 'CorOUT15', 'CorIN30', 'CorOUT30'], dtype='object')

CHINA CHICATA CHINA CHICATA CHINAS CHICATAS CHINAS CHICATAS CHINAS CHICATAS

CorlN2	CorOUT2	CorlN6	CorOUT6	CorlN10	CorOUT10	CorlN15	CorOUT15	CorlN30	CorOUT30
0.95	0.955	0.54	0.87	0.26	0.925	0.115	0.83	0.315	0.845
0.92	0.910	0.40	0.97	0.24	0.960	0.110	0.97	0.230	0.970
0.92	0.910	0.40	0.97	0.24	0.960	0.110	0.97	0.230	0.970
0.92	0.910	0.40	0.97	0.24	0.960	0.110	0.97	0.230	0.970
0.92	0.910	0.40	0.97	0.24	0.960	0.110	0.97	0.230	0.970

One-Hot Encoding

Niektóre algorytmy pracują tylko z danymi numerycznymi

Np. kolor = czerwony, żółty, zielony

Czerwony	Żółty	Zielony
1	0	0
0	1	0
1	0	0

Binning, bucketing

Konwersja numerical features na categorial features

Zamiana ciągłych wartości na wiele bins:

Wiek:

Bin0_5

Bin6_10

Bin11-15

Bin15_30

Bin30_50

Bin50_70

Bin70-90

Wiek	
22	
12	

Bin0_5	Bin6_10	Bin11_15	Bin15_30	Bin30_50	Bin50_70	Bin70_90
0	0	0	1	0	0	0
0	0	1	0	0	0	0

Normalization

Zamiana faktycznego zakresu wartości na zakres [-1,1] lub [0,1]

$$\bar{x}^{(j)} = \frac{x^{(j)} - \min^{(j)}}{\max^{(j)} - \min^{(j)}},$$

Nie jest bezwzględnie wymagana. Najczęściej przyspiesza działanie procedury. Unika się także potencjalnych problemów z pracą komputera z małymi i dużymi wartościami.

Standarization (z-score normalization)

Przeskalowanie do standardowego rozkadu normalnego

$$\hat{x}^{(j)} = \frac{x^{(j)} - \mu^{(j)}}{\sigma^{(j)}}.$$

Unsupervised LM alorytmy działają lepiej po standaryzacji niż normalizacji.

Standaryzacja jest także wskazana, kiedy features mają rozkłady zbliżone do normalnego.

Standaryzacja jest wskazana, kiedy występują duże i małe "outliers" (normalizacja ścieśni wtedy wartości w wąskim zakresie)

W pozostałych sytuacjach wskazana jest normalizacja.

Postepowanie z brakującymi danymi

- 1. Usunięcie features z brakującymi danymi.
- 2. Wykorzystanie algorytmu ML, który radzi sobie z brakiem danych.
- 3. Wykorzystanie imputation technique

Najprostsza technika polega na zastąpieniu brakujących wartości średnią

$$\hat{x}^{(j)} \leftarrow \frac{1}{N} x^{(j)}.$$

Bardziej zaawansowana może wykorzystywać regresję liniową.

Podział danych na 3 zbiory (najczęściej tylko2 treningowy i testowy)

- 1. Zbiór treningowy (70%)
- 2. Zbiór walidacyjny (15%)
- 3. Zbiór testowy (15%)

Przy bardzo dużych liczbach danych (95%,2.5%,2.5%)

Zbiór walidacyjny jest używany do:

- 1. Wyboru algorytmu
- 2. Wyznaczeniu hiperparametrów

treningowy > model > walidacyjny > decyzja

Ocena działania modelu

Dla danych ciągłych wyznacza się MSE (dla zbioru treningowego i testowego – powinny być porównywalne – jak nie możliwy overfiting)

$$ext{MSE} = rac{1}{n} \sum_{i=1}^n (Y_i - \hat{Y_i})^2.$$

Dla klas (danych jakościowych) stosuje się szereg metod:

- 1. Confusion matrix
- 2. Accuracy
- 3. Cost-sensitive accuracy
- 4. Precision / recall

Confusion matrix

spam (p	redicted)	not_spam (predicted)
spam (actual)	23 (TP)	1 (FN)
not_spam (actual)	12 (FP)	556 (TN)

Z 24 przykładów, które były spamem 23 zostały poprawnie sklasyfikowane (TP – true positives), model błędnie sklasyfikował 1 jako spam (false negative – FN). 556 przykładów, które nie były spamem ostały sklasyfikowane jako true negative TN, a 12 jako false positive – FP.

Na podstawie **confusion matrix,** można wyznaczyć **precision i recall**

$$precision \stackrel{\text{def}}{=} \frac{TP}{TP + FP}.$$

$$recall \stackrel{\text{def}}{=} \frac{TP}{TP + FN}.$$

Cross-Validation – ocena działania modelu (określanie dowolnej miary)

- 1. Określamy (ustalamy) hiperpatrametry w modelu.
- 2. Dzielimy zbiór treningowy na szereg podzbiorów o tym samym rozmiarze (każdy podzbiór nazywa się **fold**)
- 3. Najczęściej używana jest five-fold cross-validation (losowy podział na 5 folds: $\{F_1, F_2, \ldots, F_5\}$. Każdy F_k , $k = 1, \ldots, 5$ zawiera 20% danych treningowych.
- 4. Trenujemy 5 modeli w następujący sposób. W pierwszym modelu, f₁, używamy wszystkich obserwacji z folds F₂, F₃, F₄, i F₅ jako zbiór treningowy i F₁ jako zbiór walidacyjny . W drugim modelu, f₂, używamy wszystkich obserwacji z folds F₁, F₃, F₄, i F₅ jako zbiór treningowy i F₁ jako zbiór walidacyjny.
- 5. Kontynuujemy iteracyjne budowanie modeli i wyznaczamy wartość dla każdego zbioru walidacyjnego od F_1 do F_5 .
- 6. Wyznaczamy średnią wartość z 5 jako wartość końcową.