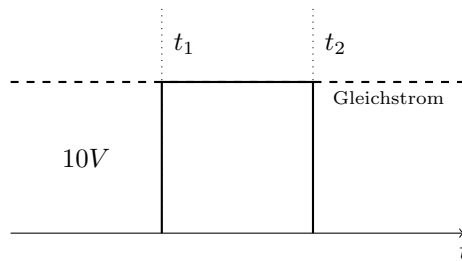


1 Zeit abhängige Ströme und Spannungen

Zeit eigentlich Kontinuerlich und ständig ablaufend. Gleichstrom und Gleichspannung sind streng genommen Einbildung, müssten ewig dauern

In der Realität geht es immer um Zeitintervalle.



!Üblicher Sprachgebrauch "Gleichspannungs"

aber wenn $t_2 - t_1 = T$

Zeitintervall Implusdauer Gewisse Willküre insbesondere Wahl Zeitpunkt

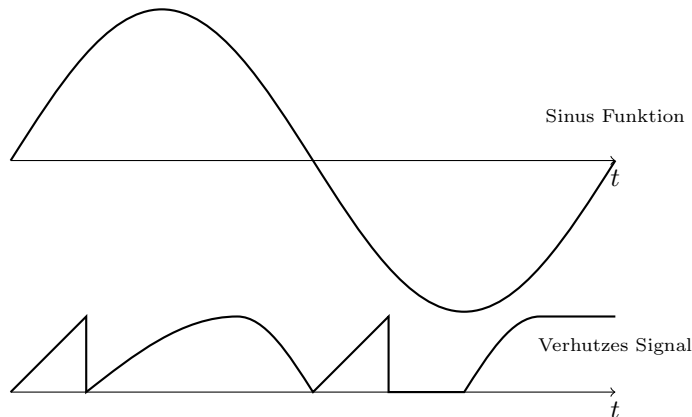
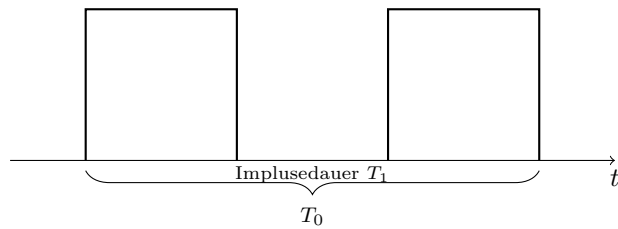
Null ist praktisch, aber oft beliebig

In betrachteten Zeitintervall sind auch beliebige Verläufe als Gleichwert möglich Extremfall: Rauschen stochastisches Verhalten ohne Regelmässigkeit

Auch im betrachteten Zeitintervall kann es Wiederholungen geben

Üblich bei sich wiederholende Vorgängen: Periodendauer T_0


Beispiel:




Bei zeit abhaenigen Spannungen und Strömen kommen die Elemente Kon-

densator und Induktivität, bei welcher der Spannungs-Strom verhalten nicht mehr durch das ohmische Gesetz beschrieben werden kann, zur Geltung. (Also: Spannung und Strom beim Kondensator und der Induktivität haben nicht den gleichen Zeit verlauf)

1.1 Schaltzeichen

C_1  Kondensator ($\hat{=}$ Kapazität C , Einheit "Farad")

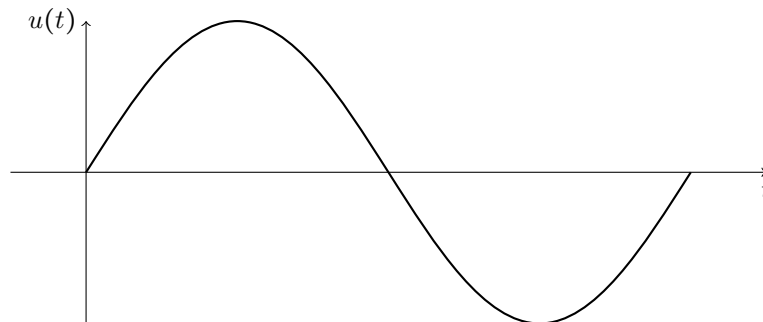
L_1  Induktivität (H , Einheit "Henry")

L_1  z.b in Deutschland gelegentlich

1.2 Kondensator

Platten Kondensator:

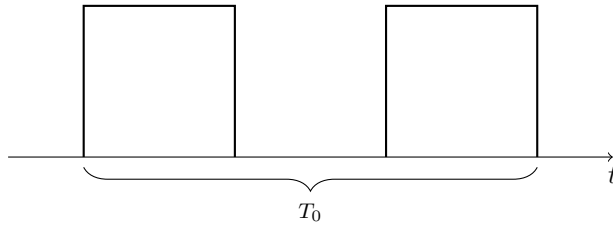
1.3 Wechselspannung und Wechselstrom



Praktisch

Bei der Umwandlung von mechanischer Energie in elektronische Energie ist eine Drehbewegung("Generator") besonders effektiv. Dabei entsteht eine Sinusförmiger Spannungsform. Die gesamte Energieversorgung beruht drauf.

Allgemeine periodische Verläufe



Anzahl der periodischen Vorgänge im Messzeitintervall T_M ($T_M \gg T_0$) zählen und damit die Häufigkeit ausdrücken. Andere Ausdruck für Häufigkeit: Frequenz f

$f = \frac{1}{T_0}$ Einheit kann S^{-1} sein besser Hz.

Damit wird eine Sinusspannung darstellen mit:

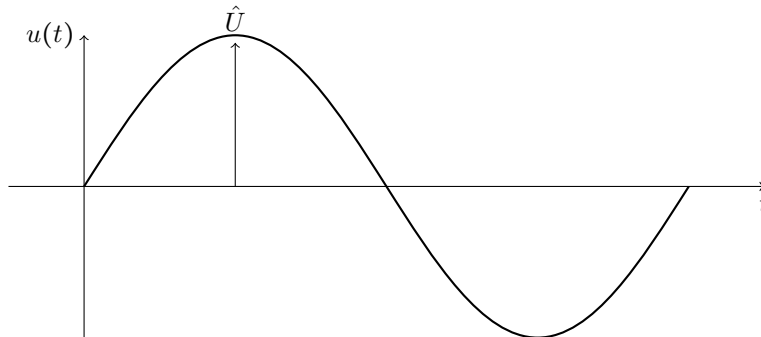
$$u(t) = \hat{U} \cdot \sin(\varphi(t))$$

$= \hat{U} \cdot \sin\left(\frac{t}{T_0} \cdot 360^\circ\right)$ Definition aus Frequenz f und 2π wird die Winkelfrequenz

$$\boxed{\omega = 2\pi \cdot f}$$

$= \hat{U} \cdot \sin(f \cdot t \cdot 360^\circ)$ Damit wird $\boxed{u(t) = \hat{U} \cdot \sin(\omega t)}$ wichtigste Darstellung oder Kreisfrequenz.

$= \hat{U} \cdot \sin(f \cdot t \cdot 2\pi)$ Bogenmass Wenn der Startpunkt nicht bei Null liegt.



Δt ausdrückbar als Winkel $[\circ]$, Bogenmass oder Zeitmass entspricht, Phasenverschiebung Eingangswinkel Winkel $\varphi \leadsto u(t)(\omega t + \varphi)$ Die Parameter

Darstellung in der Schaltung als Symbol:



$$\hat{U} \sin(\omega t + \varphi)$$

Schaltung mit Sinusspannung und ohmschen Widerständen
 es war $I = \frac{U}{R}$ fest, dann $I \sim U$

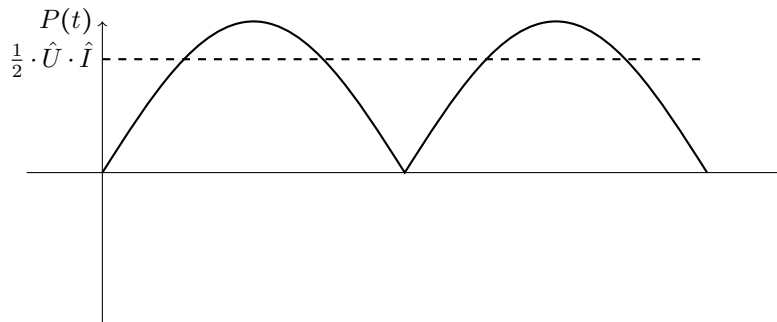


Leistung

momentan: $u \cdot i$ Maximal $\hat{U} \cdot \hat{I}$

Mit $\hat{I} = \frac{\hat{U}}{R} \rightsquigarrow i(t) = \hat{I} \cdot \sin(\omega t) = \frac{\hat{U}}{R} \cos \sin(\omega t)$

$P(t) = \hat{U} \cdot \hat{I} \cdot [\sin(\omega t)]^2$



Dabei entsteht 2ω ! (Frequenzverdopplung)

$[\sin(\omega t)]^2 \cdot \frac{1}{2} [1 - \cos(2\omega t)]$

Die mittlere oder Effektive Leistung ist $\boxed{\frac{\hat{U} \cdot \hat{I}}{2} = P_{eff}}$ oder $\frac{\hat{U}}{\sqrt{2}} \cdot \frac{\hat{I}}{\sqrt{2}} = \frac{\hat{U} \cdot \hat{I}}{2}$

Definition der effektiven Spannung $U_{eff} = \frac{\hat{U}}{\sqrt{2}}$ oder $\hat{U} = U_{eff} \cdot \sqrt{2}$

U_{eff} = Netzspannungsangabe hier 230V und $f = 50Hz$

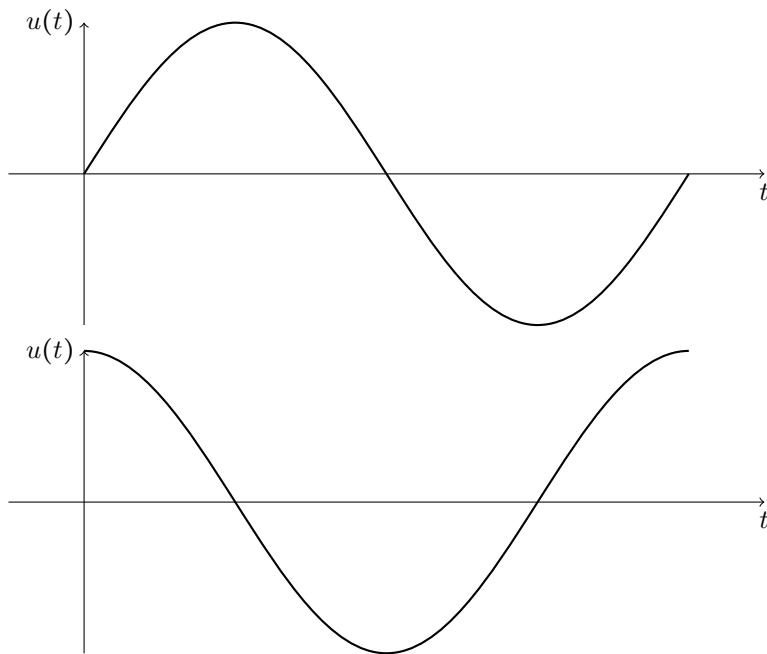
Alle Berechnungen mit Gleichspannung und Gleichströmen sind in Widerstandskreislagen auf Wechselspannungen und -strömen übertragbar.

1.4 Sinusspannungen und Ströme bei L und C

$$C \begin{array}{c} \text{---} \\ \text{---} \end{array}$$

$$u(t) = \frac{1}{C} \int i(t) \cdot dt$$

$$C \cdot \frac{du(t)}{dt} = i(t)$$



”Im Kondensator geht der Strom vor.”

Das Konzept $R = \frac{U}{I}$ war sehr praktisch. Problem hier?

extreme Änderung über die Zeit bzw. Periode Problem ist die Verschiebung
unzwecksmässiger Versuch

1.5 Imaginäre Zahl j

Der Strom durch den Kondensator hat eine - wenn auch zeitlich verschiebte -
Sinusform. Phasenverschiebung $90^\circ \triangleq \frac{\pi}{2} \triangleq \frac{T_0}{2}$

2 Übertragungsverhalten von komplexen Schaltung bei sinförmiger Erregung

Grund: Vierpole

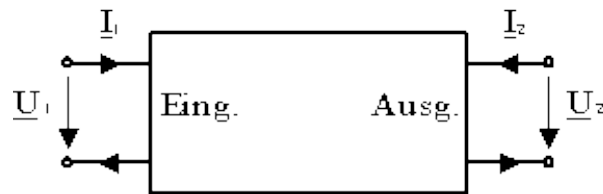


Figure 1: Vierpole

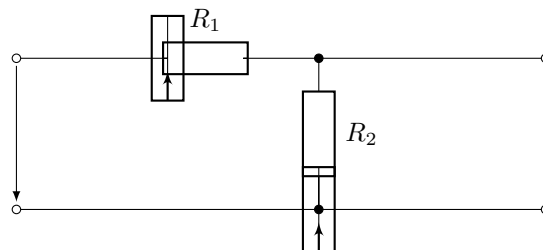
Zuordnung der Richtung per definition (üblich)

Passive Vierpole (ohne Verstärker) haben stets eine kleinere Singalausgangsleistung als Eingangsleistung. Hier in ET1 Beschränkung auf passive Vierpole und nur Spannungsübertragung.

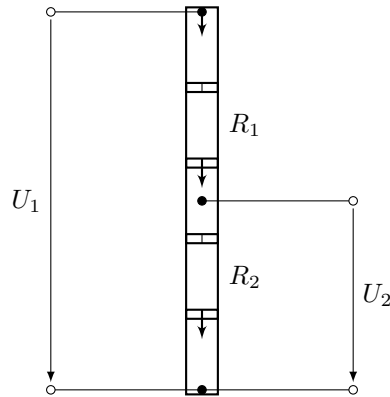
Def: Spannungsverstärkung v_u ist $v_u = \frac{u_2}{u_1}$

weitere Beschränkung Sinusspannung

Beispiel 1:



Kann umgezeichnet werden:
Spannungsteiler



hier sowohl Gleichspannung als $u(t) = \hat{U} \cdot \sin \omega t$

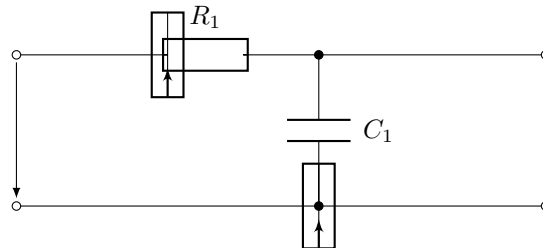
$$u_1 = \frac{R_1}{R_1 + R_2} \cdot u_2$$

$$v_u = \frac{\text{Teilwiderstand}}{\text{Gesamtwiderstand}} \text{ oder } u_2 = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \cdot u_1$$

"Teilfaktor"

$$\leadsto v_u = \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

Beispiel 2:



Allgemeine Formel:

$$v_u(\omega) = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{R_1 + \frac{1}{j\omega C}}$$

$$v_u(\omega) = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{R_1 + \frac{1}{j\omega C}} \text{ Oben und unten mit } j\omega C \text{ multiplizieren}$$

$$= \frac{1}{R_1 \cdot j\omega C + 1}$$

Wenn die Übertragungsfunktion $v_u(\omega)$ als Real- und Imaginärteil dargestellt werden soll, muss hier Konjugiert Komplexe erweitert werden:

$$\frac{1}{R_1 \cdot j\omega C + 1} = \frac{1 - (R\omega C)j}{[1 - (R\omega C)j]}$$

Erweitern mit negativen j

$$\frac{1-(R\omega C)j}{1+(R\omega C)^2} = \underbrace{\frac{1}{1+(RC\omega)^2}}_{\text{Realteil}} - \underbrace{\frac{R\omega C}{1+(RC\omega)^2} \cdot j}_{\text{Imaginärteil}}$$

Zeigerdarstellung:

$$\begin{aligned} v_u(\omega) &= |v_u(u)| e^{j\varphi(\omega)} \\ |v_u(\omega)| &= \sqrt{\left[\frac{1}{1+(RC\omega)^2}\right]^2 + \left[\frac{R\omega C}{1+(RC\omega)^2}\right]^2} \\ \varphi(\omega) &= \arctan\left(\frac{\text{Imaginärteil}}{\text{Realteil}}\right) \\ &= \arctan\left[\frac{\left(-\frac{1}{1+(RC\omega)^2}\right)}{\frac{R\omega C}{1+(RC\omega)^2}}\right] \end{aligned}$$

Prinzipielle Berachtung zu

$$v_u(\omega) = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{R_1 + \frac{1}{j\omega C}}$$

normal RC fest ("Zeit konstante τ ")

wichtig: gedankliche Frequenzvariation extrem denken:

$$\omega = 0, \omega \rightarrow \infty \quad \left| \begin{array}{c} v_u(\omega) \\ \omega \rightarrow 0 \end{array} \right| = 1$$

$$v_u(\omega) \quad \left| \begin{array}{c} \omega \rightarrow \infty \end{array} \right| = 0$$

Andere Stelle

$\omega \cdot RC = 1$ ist der Realbetrag gleich dem Imaginärteil = betrag Diese Frequenzstelle heisst Grenzfrequenz $\leadsto \omega_g \cdot RC = 1$

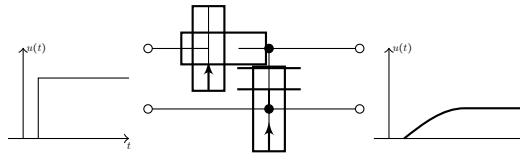
$$\omega_g = \frac{1}{RC} \text{ oder } f_g = \frac{\omega_g}{2\pi} = \frac{1}{2\pi \cdot RC}$$

$$\text{bei } \omega_g \text{ ist } v_u(\omega_g) = \frac{1}{\sqrt{2}} = 0,707$$

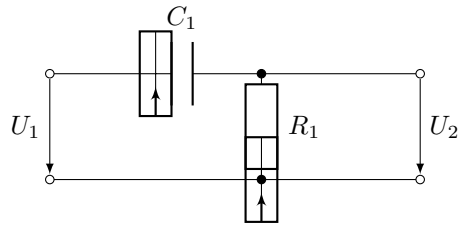
$$\varphi(\omega_g) = -45^\circ \hat{=} \underbrace{-\frac{\pi}{4}}_{\text{Bogenmass}}$$

Tiefpass

Gesamtberachtung: Tiefenpass 1.Ordnung



Beispiel 3



$$v_u(\omega) = \frac{R}{R + \frac{1}{j\omega C}} = \frac{j\omega RC}{1 + j\omega RC}$$

$$\omega \rightarrow 0 \rightsquigarrow v_u(\omega) = 0$$

$$\omega \rightarrow \infty \rightsquigarrow v_u(\omega) = 1$$

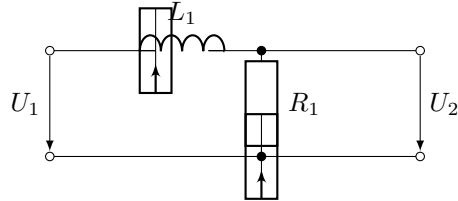
$$\text{Grenzwert } \omega_g = \frac{1}{RC}$$

Hochpass 1. Ordnung

Abtrennung oder Unterdrückung von Gleichspannungen bezüglich Signalanteilen

Beispiel 4

$$v_u(\omega) = \frac{R}{R + j\omega L}$$



$$\left. \begin{array}{l} v_u(\omega) \Big|_{\omega \rightarrow 0} = 1 \\ v_u(\omega) \Big|_{\omega \rightarrow \infty} = 0 \end{array} \right\} \text{ Tiefpass 1. Ordnung}$$

Grenzfrequenz wo Real und Imaginärteil

$$\rightsquigarrow R = \omega_g \cdot L$$

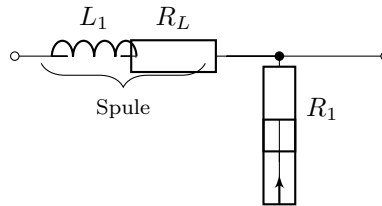
$$\omega_g = \frac{R}{L}$$

$$f_g = \frac{R}{2\pi \cdot L}$$

Zweck: Gleichspannungsversorgung, bei welcher störende Wechselspannung unterdrückt werden

Beispiel 5

Realität "Spule hat Reihen Wderstand" Tiefpass 1. Ordnung

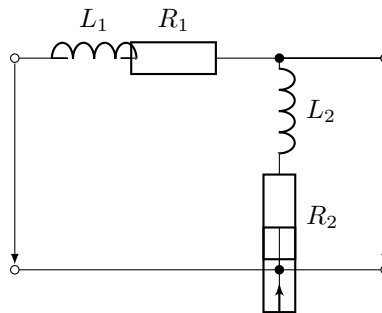


$$v_u(\omega) = \frac{R}{j\omega L + R_L + R}$$

$$\omega_g = \frac{(R_L + R)}{L}$$

Beispiel 6

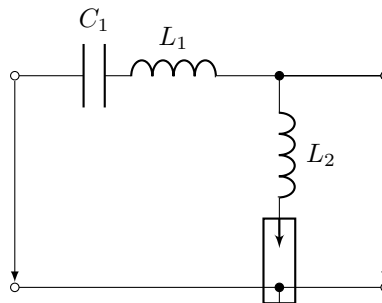
$$v_u(\omega) = \frac{R_2 + j\omega L_2}{R_1 + R_2 + j\omega(L_1 + L_2)} = \frac{R_2 + j\omega L_2}{R_1 + j\omega + R_2 + j\omega L_2}$$



$$v_u(\omega) \Big|_{\omega \rightarrow 0} = \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

$$v_u(\omega) \Big|_{\omega \rightarrow \infty} = \frac{L_1}{L_1 + L_2}$$

Beispiel 7



Leistung

bei $u(t), i(t)$

damit $p(t)$ Zeit abhaenig.

Def $p(t) = u(t) \cdot i(t) [W]$

mittle Leistung

Die "Mittlere" Leistung kann auf beliebige Verläufe von u, i ueber die Zeit benutzt werden.

$i(t) = \frac{u(t)}{R}$ damit $p(t) = \frac{[u(t)]^2}{R}$ periodisch fortgesetzt

