

ET Script

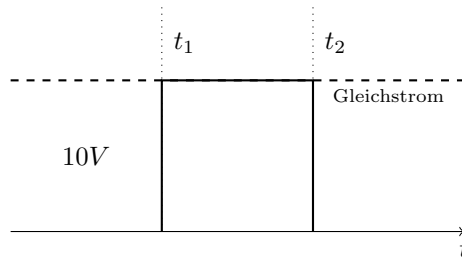
# 1 Übersicht

1. Definition Ladung, Strom, Spannung, Potential
2. Grundstromkreis, Darstellung
3. Widerstand  $\Omega$  Ohmsches Gesetz
4. Mehrteilige Schaltungen
  - 4.1. Stromknoten
  - 4.2. Spannungsmasche
  - 4.3. Superpositionsprinzip
5. Reale Spannungs und Stromquellen
6. Leistung
7. Zeit abhängige Spannungen und Ströme
8. Blindelement  $L, C$

## 2 Zeit abhängige Ströme und Spannungen

Zeit eigentlich kontinuierlich und ständig ablaufend. Gleichstrom und Gleichspannung sind streng genommen Einbildung, müssten ewig dauern

In der Realität geht es immer um Zeitintervalle.



!Üblicher Sprachgebrauch "Gleichspannungs"

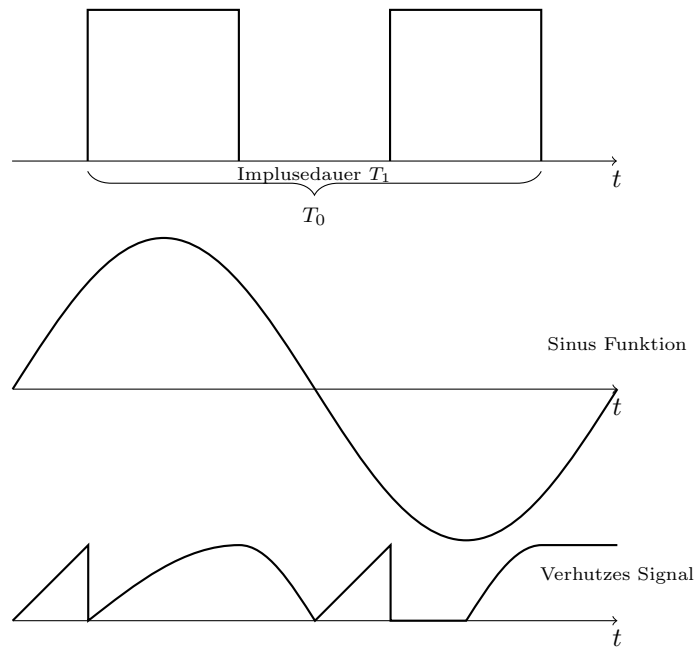
aber wenn  $t_2 - t_1 = T$

Zeitintervall Impulsdauer Gewisse Willkür insbesondere Wahl Zeitpunkt  
Null ist praktisch, aber oft beliebig

In betrachteten Zeitintervall sind auch beliebige Verläufe als Gleichwert möglich  
Extremfall: Rauschen stochastisches Verhalten ohne Regelmässigkeit  
Auch im betrachteten Zeitintervall kann es Wiederholungen geben


Üblich bei sich wiederholenden Vorgängen: Periodendauer  $T_0$


Beispiel:



Bei zeit abhaenigen Spannungen und Strömen kommen die Elemente Kondensator und Induktivität, bei welcher der Spannungs-Strom verhalten nicht mehr durch das ohmsche Gesetz beschrieben werden kann, zur Geltung. (Also: Spannung und Strom beim Kondensator und der Induktivität haben nicht den gleichen Zeit verlauf)

## 2.1 Schaltzeichen

$C_1$   Kondensator ( $\hat{=}$  Kapazität  $C$ , Einheit "Farad")

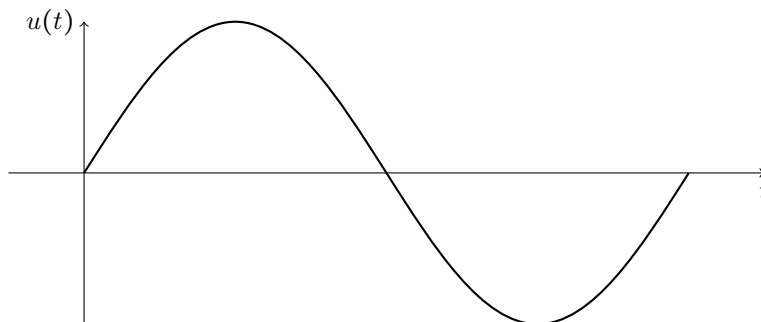
$L_1$   Induktivität ( $H$ , Einheit "Henry")

$L_1$   z.b in Deutschland gelegentlich

## 2.2 Kondensator

Platten Kondensator:

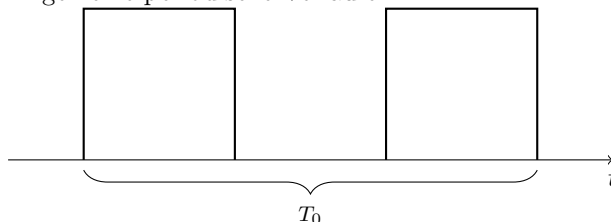
## 2.3 Wechselspannung und Wechselstrom



Praktisch

Bei der Umwandlung von mechanischer Energie in elektronische Energie ist eine Drehbewegung ("Generator") besonders effektiv. Dabei entsteht eine Sinusförmiger Spannungsform. Die gesamte Energieversorgung beruht drauf.

Allgemeine periodische Verläufe



Anzahl der periodischen Vorgänge im Messzeitintervall  $T_M$  ( $T_M \gg T_0$ ) zählen und damit die Häufigkeit ausdrücken. Andere Ausdruck für Häufigkeit: Frequenz  $f$

$f = \frac{1}{T_0}$  Einheit kann  $S^{-1}$  sein besser Hz.

Damit wird eine Sinusspannung darstellen mit:

$$u(t) = \hat{U} \cdot \sin(\varphi(t))$$

$= \hat{U} \cdot \sin\left(\frac{t}{T_0} \cdot 360^\circ\right)$  Definition aus Frequenz  $f$  und  $2\pi$  wird die Winkelfrequenz

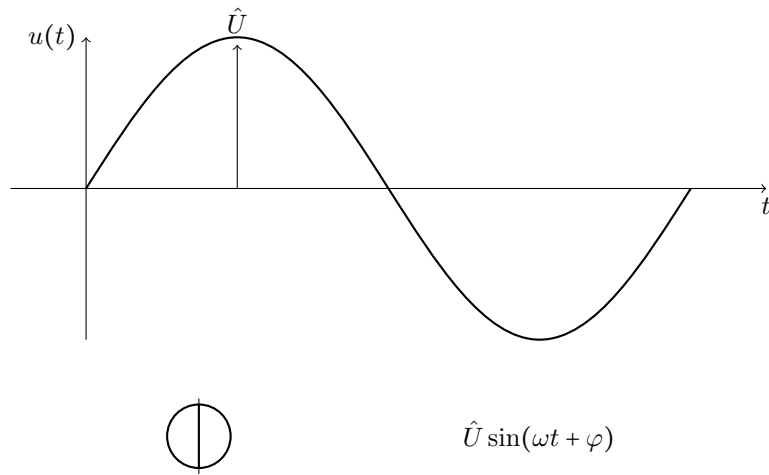
$$\boxed{\omega = 2\pi \cdot f}$$

$= \hat{U} \cdot \sin(f \cdot t \cdot 360^\circ)$  Damit wird  $\boxed{u(t) = \hat{U} \cdot \sin(\omega t)}$  wichtigste Darstellung oder Kreisfrequenz.

$= \hat{U} \cdot \sin(f \cdot t \cdot 2\pi)$  Bogenmass Wenn der Startpunkt nicht bei Null liegt.

$\Delta t$  ausdrückbar als Winkel  $[\circ]$ , Bogenmass oder Zeitmass entspricht, Phasenverschiebung Eingangswinkel Winkel  $\varphi \leadsto u(t)(\omega t + \varphi)$  Die Parameter

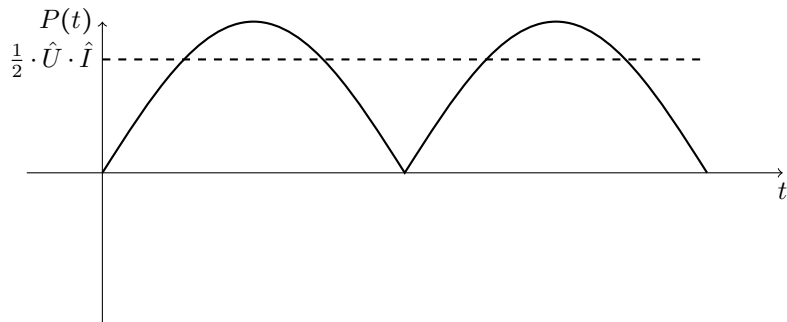
Darstellung in der Schaltung als Symbol:



Schaltung mit Sinusspannung und ohmschen Widerständen  
 es war  $I = \frac{U}{R}$  fest, dann  $I \sim U$



Leistung  
 momentan:  $u \cdot i$  Maximal  $\hat{U} \cdot \hat{I}$   
 Mit  $\hat{I} = \frac{\hat{U}}{R} \leadsto i(t) = \hat{I} \cdot \sin(\omega t) = \frac{\hat{U}}{R} \sin(\omega t)$   
 $P(t) = \hat{U} \cdot \hat{I} \cdot [\sin(\omega t)]^2$



Dabei entsteht  $2\omega$ ! (Frequenzverdopplung)  
 $[\sin(\omega t)]^2 \cdot \frac{1}{2} [1 - \cos(2\omega t)]$

Die mittlere oder Effektive Leistung ist  $\boxed{\frac{\hat{U} \cdot \hat{I}}{2} = P_{eff}}$  oder  $\frac{\hat{U}}{\sqrt{2}} \cdot \frac{\hat{I}}{\sqrt{2}} = \frac{\hat{U} \cdot \hat{I}}{2}$

Definition der effektiven Spannung  $U_{eff} = \frac{\hat{U}}{\sqrt{2}}$  oder  $\hat{U} = U_{eff} \cdot \sqrt{2}$

$U_{eff}$  = Netzspannungsangabe hier 230V und  $f = 50Hz$

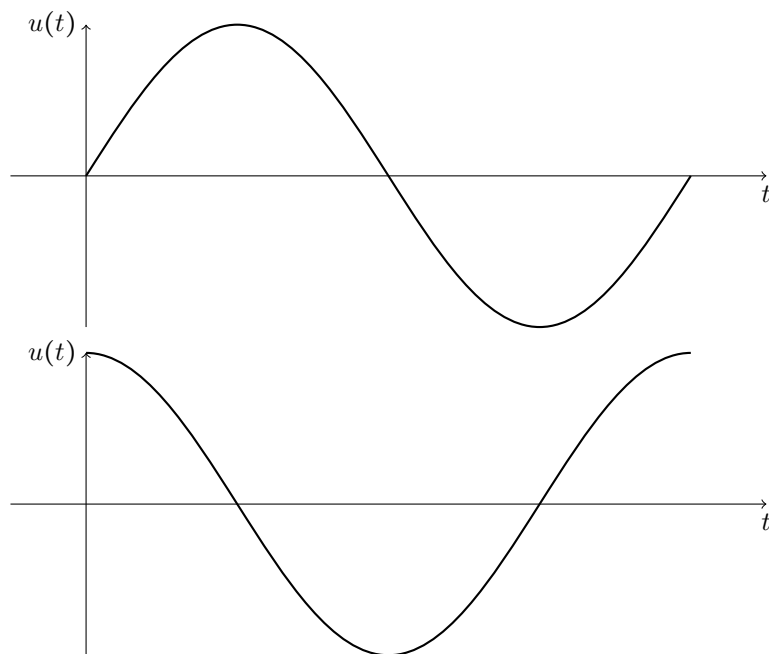
Alle Berechnungen mit Gleichspannung und Gleichströmen sind in Widerstandskreisen auf Wechselspannungen und -strömen übertragbar.

## 2.4 Sinusspannungen und Ströme bei $L$ und $C$

$$C \begin{array}{c} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{array}$$

$$u(t) = \frac{1}{C} \int i(t) \cdot dt$$

$$C \cdot \frac{du(t)}{dt} = i(t)$$



”Im Kondensator geht der Strom vor.”

Das Konzept  $R = \frac{U}{I}$  war sehr praktisch. Problem hier?

extreme Änderung über die Zeit bzw. Periode Problem ist die Verschiebung  
unzwecksmässiger Versuch

## 2.5 Imaginäre Zahl $j$

Der Strom durch den Kondensator hat eine - wenn auch zeitlich verschiebte -  
Sinusform. Phasenverschiebung  $90^\circ \triangleq \frac{\pi}{2} \triangleq \frac{T_0}{2}$

### 3 Übertragungsverhalten von komplexen Schaltung bei sinförmiger Erregung

Grund: Vierpole

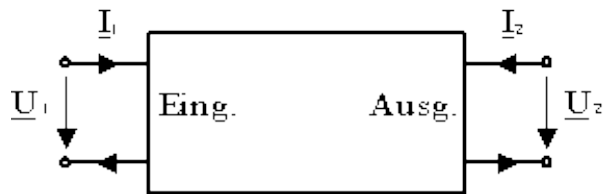


Figure 1: Vierpole

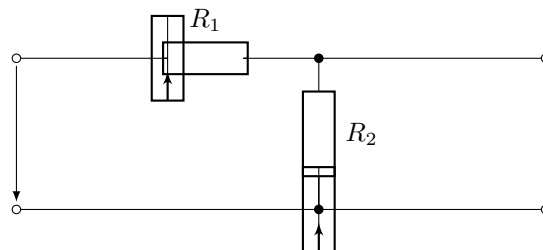
Zuordnung der Richtung per definition (üblich)

Passive Vierpole (ohne Verstärker) haben stets eine kleinere Singalausgangsleistung als Eingangsleistung. Hier in ET1 Beschränkung auf passive Vierpole und nur Spannungsübertragung.

Def: Spannungsverstärkung  $v_u$  ist  $v_u = \frac{u_2}{u_1}$

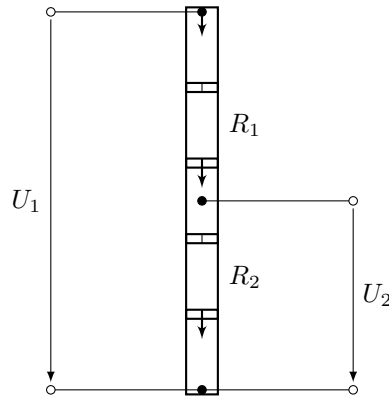
weitere Beschränkung Sinusspannung

Beispiel 1:





Kann umgezeichnet werden:  
Spannungsteiler



hier sowohl Gleichspannung als  $u(t) = \hat{U} \cdot \sin \omega t$

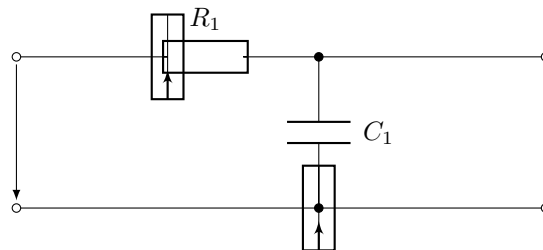
$$u_1 = \frac{R_1}{R_1 + R_2} \cdot u_2$$

$$v_u = \frac{\text{Teilwiderstand}}{\text{Gesamtwiderstand}} \text{ oder } u_2 = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \cdot u_1$$

"Teilfaktor"

$$\leadsto v_u = \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

Beispiel 2:



Allgemeine Formel:

$$v_u(\omega) = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{R_1 + \frac{1}{j\omega C}}$$

$$v_u(\omega) = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{R_1 + \frac{1}{j\omega C}} \text{ Oben und unten mit } j\omega C \text{ multiplizieren}$$

$$= \frac{1}{R_1 \cdot j\omega C + 1}$$

Wenn die Übertragungsfunktion  $v_u(\omega)$  als Real- und Imaginärteil dargestellt werden soll, muss hier Konjugiert Komplexe erweitert werden:

$$\frac{1}{R_1 \cdot j\omega C + 1} = \frac{1 - (R\omega C)j}{[1 - (R\omega C)j]}$$

Erweitern mit negativen j

$$\frac{1-(R\omega C)j}{1+(R\omega C)^2} = \underbrace{\frac{1}{1+(RC\omega)^2}}_{\text{Realteil}} - \underbrace{\frac{R\omega C}{1+(RC\omega)^2} \cdot j}_{\text{Imaginärteil}}$$

Zeigerdarstellung:

$$\begin{aligned} v_u(\omega) &= |v_u(u)| e^{j\varphi(\omega)} \\ |v_u(\omega)| &= \sqrt{\left[\frac{1}{1+(RC\omega)^2}\right]^2 + \left[\frac{R\omega C}{1+(RC\omega)^2}\right]^2} \\ \varphi(\omega) &= \arctan\left(\frac{\text{Imaginärteil}}{\text{Realteil}}\right) \\ &= \arctan\left[\frac{\left(-\frac{1}{1+(RC\omega)^2}\right)}{\frac{R\omega C}{1+(RC\omega)^2}}\right] \end{aligned}$$

Prinzipielle Berachtung zu

$$v_u(\omega) = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{R_1 + \frac{1}{j\omega C}}$$

normal  $RC$  fest ("Zeit konstante  $\tau$ ")

wichtig: gedankliche Frequenzvariation extrem denken:

$$\omega = 0, \omega \rightarrow \infty \quad \left| \frac{v_u(\omega)}{v_u(0)} \right| = 1$$

$$v_u(\omega) \quad \left| \frac{v_u(\omega)}{v_u(\infty)} \right| = 0$$

Andere Stelle

$\omega \cdot RC = 1$  ist der Realbetrag gleich dem Imaginärteil = betrag Diese Frequenzstelle heisst Grenzfrequenz  $\leadsto \omega_g \cdot RC = 1$

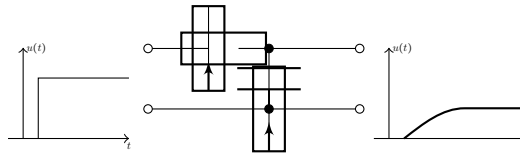
$$\omega_g = \frac{1}{RC} \text{ oder } f_g = \frac{\omega_g}{2\pi} = \frac{1}{2\pi \cdot RC}$$

$$\text{bei } \omega_g \text{ ist } v_u(\omega_g) = \frac{1}{\sqrt{2}} = 0,707$$

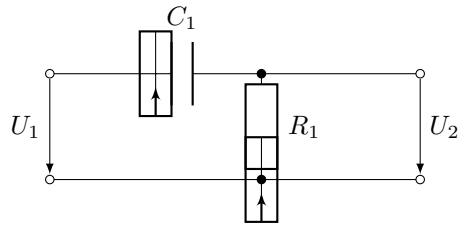
$$\varphi(\omega_g) = -45^\circ \hat{=} \underbrace{-\frac{\pi}{4}}_{\text{Bogenmass}}$$

Tiefpass

Gesamtberachtung: Tiefenpass 1.Ordnung



### Beispiel 3



$$v_u(\omega) = \frac{R}{R + \frac{1}{j\omega C}} = \frac{j\omega RC}{1 + j\omega RC}$$

$$\omega \rightarrow 0 \rightsquigarrow v_u(\omega) = 0$$

$$\omega \rightarrow \infty \rightsquigarrow v_u(\omega) = 1$$

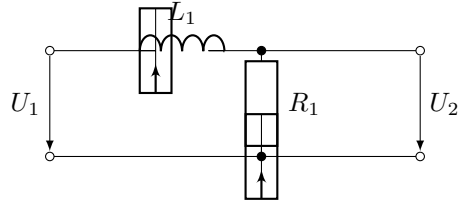
$$\text{Grenzwert } \omega_g = \frac{1}{RC}$$

Hochpass 1. Ordnung

Abtrennung oder Unterdrückung von Gleichspannungen bezüglich Signalanteilen

### Beispiel 4

$$v_u(\omega) = \frac{R}{R + j\omega L}$$



$$\left. \begin{array}{l} v_u(\omega) \Big|_{\omega \rightarrow 0} = 1 \\ v_u(\omega) \Big|_{\omega \rightarrow \infty} = 0 \end{array} \right\} \text{Tiefpass 1. Ordnung}$$

Grenzfrequenz wo Real und Imaginärteil

$$\rightsquigarrow R = \omega_g \cdot L$$

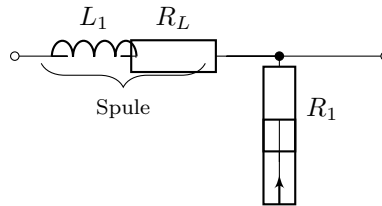
$$\omega_g = \frac{R}{L}$$

$$f_g = \frac{R}{2\pi \cdot L}$$

Zweck: Gleichspannungsversorgung, bei welcher störende Wechselspannung unterdrückt werden

Beispiel 5

Realität "Spule hat Reihen Wderstand" Tiefpass 1. Ordnung

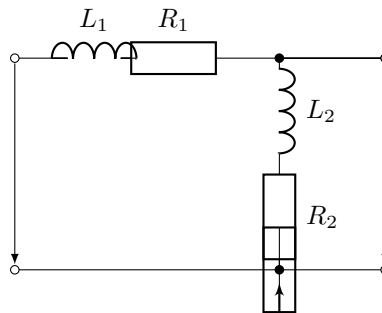


$$v_u(\omega) = \frac{R}{j\omega L + R_L + R}$$

$$\omega_g = \frac{(R_L + R)}{L}$$

Beispiel 6

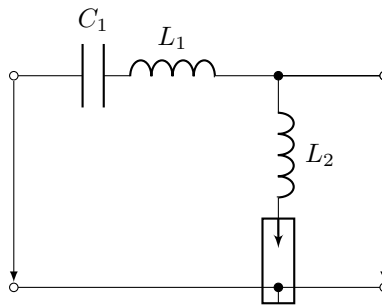
$$v_u(\omega) = \frac{R_2 + j\omega L_2}{R_1 + R_2 + j\omega(L_1 + L_2)} = \frac{R_2 + j\omega L_2}{R_1 + j\omega + R_2 + j\omega L_2}$$



$$v_u(\omega) \Big|_{\omega \rightarrow 0} = \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

$$v_u(\omega) \Big|_{\omega \rightarrow \infty} = \frac{L_1}{L_1 + L_2}$$

Beispiel 7



Leistung

bei  $u(t), i(t)$

damit  $p(t)$  Zeit abhängig.

Def  $p(t) = u(t) \cdot i(t) [W]$

mittlere Leistung

Die "Mittlere" Leistung kann auf beliebige Verläufe von  $u, i$  über die Zeit benutzt werden.

$i(t) = \frac{u(t)}{R}$  damit  $p(t) = \frac{[u(t)]^2}{R}$  periodisch fortgesetzt

