Exemplarische Fragen zur Vorlesung "Betriebssysteme" in der AI

(Es gibt keinen Anspruch auf Vollständigkeit!)

Kapitel 1 - Überblick

- 1. Was sind die wesentlichen Aufgaben eines Betriebssystems?
- 2. Welche Arten von Schnittstellen hat ein Betriebssystem?
- 3. Was versteht man unter Uni- bzw. Multiprogramming?
- 4. Was ist der Unterschied zwischen Multiprogramming und Timesharing?
- 5. Wie funktioniert das Grundprinzip eines Universalrechners?
- 6. Nennen Sie für Betriebssysteme wichtige CPU-Register!
- 7. Erläutern Sie die Begriffe "Kernel Mode" und "User Mode". In welchem Modus müssen Gerätetreiber ablaufen? Warum?
- 8. Was ist ein "Timer"?
- 9. Was ist ein Interrupt?
 - a. Welche Interrupt-Arten unterscheidet man?
 - b. Wie werden Interrupts durch die Hardware realisiert?
 - c. Was geschieht, falls während des Behandlung eines Interrupts ein neuer Interrupt auftritt?
- 10. Was versteht man unter "Speicherhierachie"?
- 11. Warum ist ein Cache-Speicher, trotz seiner oft geringen Größe, vorteilhaft?
- 12. Was ist das Lokalitätsprinzip? Ist es stets erfüllt?
- 13. Wie funktioniert ein Systemaufruf (System Call)?
- 14. Erläutern Sie die wichtigsten Betriebssystemdienste und geben Sie Beispiele für entsprechende System Calls an!
- 15. Welche möglichen Architekturmodelle für BS kennen Sie? Erläutern Sie jeweils die Grundidee!
- 16. Welches Architekturmodell liegt Unix/Linux zugrunde?
- 17. Was ist die Aufgabe einer "Shell"?
- 18. Welches Architekturmodell liegt Windows zugrunde?
- 19. Was ist das Prinzip der HW-Virtualisierung ("virtuelle Maschine")?
 - a. Nennen Sie drei verschiedene Arten, um privilegierte Befehle eines Gast-Betriebssystems abzufangen!
 - b. Erklären Sie den Unterschied zwischen Type-1-Hypervisor und Type-2-Hypervisor!

Kapitel 2 - Prozesse

- 1. Was ist ein Prozess?
- 2. Wie sieht das typische Prozesslayout im Hauptspeicher aus? Erläutern Sie die einzelnen Bereiche!
- 3. In welchen Zuständen kann sich ein Prozess befinden? Wie sehen mögliche Übergänge aus?
- 4. Geben Sie einige typische Informationen an, die in einem Prozesskontrollblock (PCB) gespeichert werden!
- 5. Erläutern Sie den Ablauf eines Prozesswechsels von Prozess P₀ auf Prozess P₁!
- 6. Erklären Sie die Prozesserzeugung unter Unix!
 - a. Was macht der Systemaufruf fork, was waitpid?
 - b. Geben Sie eine einfache Implementierung einer Shell an.
- 7. Was ist ein Thread?
- 8. Erklären Sie den Unterschied zwischen einem Prozess und einem Thread!
 - a. Welche Daten werden für jeden Thread gesondert gespeichert, auf welche Daten können alle Threads eines Prozesses gemeinsam zugreifen?
 - b. Gibt es pro Thread einen Stack? Begründen Sie Ihre Antwort.
 - c. Welche Vorteile haben Threads gegenüber der ausschließlichen Verwendung von Prozessen?
- 9. Was ist Kernel-Level / User Level Thread Scheduling? Diskutieren Sie Vor- und Nachteile des Kernel-Level-Scheduling von Threads!
- 10. Mit welcher Methode wird ein Java-Thread gestartet? Mit welcher Methode von außen unterbrochen?
- 11. Erläutern Sie die Begriffe "preemptive" und "non-preemptive"!
- 12. Welche Ziele verfolgen alle Scheduling-Algorithmen?
- 13. Erläutern Sie Prozess-Scheduling Algorithmen für Stapelverarbeitungssysteme!
 - a. Welcher Algorithmus ist "optimal" bzgl. der mittleren Gesamtwartezeit, wenn mehrere Jobs gleichzeitig anstehen? Warum?
 - b. Was macht man bei unterschiedlichen Ankunftszeiten?
- 14. Erläutern Sie Prozess-Scheduling Algorithmen für Interaktive Systeme!
- 15. Erläutern Sie Prozess-Scheduling Algorithmen für Multiprozessorsysteme!
- 16. Welche Algorithmen verwenden Unix / Windows (Prinzip reicht)?

Kapitel 3 - Synchronisation und –Kommunikation

- 1. Erläutern Sie die grundsätzlichen Problemstellungen der Prozess-Synchronisation!
- 2. Was ist ein "kritischer Abschnitt"? Wie sieht ein allgemeingültiges Lösungskonzept für den wechselseitigen Ausschluss aus?
- 3. Welche Synchronisationskonzepte kennen Sie?
- 4. Was ist "Aktives Warten"?
- 5. Was ist ein Semaphor?
 - a. Geben Sie Pseudocode zur Definition der Semaphor-Operationen an!
 - b. Was ist ein Mutex?
 - c. Erläutern Sie eine Semaphor-Lösung für das Problem des wechselseitgen Ausschlusses!
 - d. Erläutern Sie eine Semaphor-Lösung für das Erzeuger-Verbraucher-Problem mit beschränktem Puffer!
 - e. Welche Vor- und Nachteile haben Semaphore? Diskutieren Sie!
- 6. Was ist die Grundidee eines SW-Monitors?
- 7. Erläutern Sie die JAVA-Implementierung des Monitorkonzepts!
 - a. In welchen Zuständen (in Bezug auf einen Monitor) kann sich ein Thread befinden?
 - b. Durch welche Ereignisse werden welche Zustandsübergänge ausgelöst?
 - c. Skizzieren Sie eine Java-Monitorlösung für das Erzeuger-Verbraucher-Problem mit beschränktem Puffer!
- 8. Welche Formen der indirekten Adressierung durch "Message Queueing" kennen Sie?
- 9. Wie unterscheidet sich das Windows-API vom Unix-API bzgl. der Implementierung von Synchronisationsfunktionen konzeptionell?
- 10. Was ist ein Deadlock?
- 11. Geben Sie ein Beispiel für einen Deadlock an!
- 12. Welches sind die notwendigen und hinreichenden Bedingungen für das Vorliegen eines Deadlocks?
- 13. Durch welche Maßnahmen werden in der Praxis Deadlocks vermieden?

Kapitel 4 - Hauptspeicher-Verwaltung

- 1. Was versteht man unter Relokation von Programmen?
- 2. Was ist der Unterschied zwischen einer logischen und einer realen (physikalischen) Adresse?
- 3. Was ist eine MMU und wie wird sie verwendet?
- 4. Erläutern Sie die Adressumsetzung durch Basis- und Limitregister anhand eines Beispiels!
- 5. Erläutern Sie die Adressumsetzung beim Compilieren und Laden eines C-Programms (bestehend aus 2 Sourcecode-Dateien) in den Hauptspeicher (mit Basisregistertechnik)!
- 6. Erläutern Sie hinsichtlich der Hauptspeicheraufteilung bei Multiprogramming die Konzepte "Feste Partitionierung" und "Dynamische Partitionierung"!
 - a. Welchen Vorteil hat die dynamische Partitionierung gegenüber der festen Partitionierung?
 - b. Geben Sie drei Algorithmen für die Platzierung von Prozessen bei dynamischer Partitionierung an und vergleichen Sie deren Leistung!
 - c. Welche Probleme verbleiben bei der dynamischen Partitionierung?
- 7. Was bedeutet "Overlay-Technik"?
- 8. Was versteht man unter "Swapping"?
- 9. Erläutern Sie die Konzeptidee des Virtuellen Speichers (Anforderungen)!
- 10. Erläutern Sie die Konzeptidee des "Paging"!
- 11. Erläutern Sie die Aufgabe, Struktur und Verwendung einer Seitentabelle beim Paging-Verfahren (inkl. Adressabbildung)!
- 12. Welche Lösungsmöglichkeiten gibt es, um große Seitentabellen effizient zu implementieren? Erläutern Sie die Konzepte!
- 13. Welche Seitenersetzungsalgorithmen kennen Sie? Erläutern Sie die Konzepte!
- 14. Welche Speicherzuteilungsstrategien kennen Sie? Erläutern Sie die Konzepte!

Kapitel 5 - Externe Geräte & Dateisysteme

- 1. Was ist die Struktur und die Aufgabe eines "Controllers"?
- 2. Welche Techniken zur Signalisierung und zum Datenaustausch zwischen Controller und BS kennen Sie?
- 3. Was ist ein Device driver ("Treiber")?
- 4. Welche Funktionen hat ein Dateisystem?
- 5. Was ist ein Verzeichnis (Directory)?
- 6. Mit welchen "Belegungsmethoden" kann ein BS verwalten, welche Blöcke zu einer Datei gehören? Erläutern Sie die verschiedenen Ansätze!
- 7. Was sind die Vorteile von I-Nodes gegenüber einer FAT?
- 8. Was passiert beim Bootvorgang?
- 9. Welche UNIX-Prüfalgorithmen zur Konsistenzprüfung eines Dateisystems kennen Sie? Erläutern sie deren Arbeitsweise.
- 10. Welche Ziele verfogen RAID-Systeme?
- 11. Erläutern Sie das Prinzip von RAID Level 0, 1, 4, 5 anhand eines Beispiels!
- 12. Erläutern Sie, wie konsistente "Snapshots" zur Datensicherung im laufenden Betrieb erzeugt werden können ("Copy-on-Write")!