

$330 - 2 \times 130$
 $500 - 300$
 $\frac{19}{500} = 0.26 \times 10^3$
 500×10^3

$\frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m v^2 \right) = \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m \left(\frac{dx}{dt} \right)^2 \right)$
 $= m \frac{dx}{dt} \frac{d^2x}{dt^2}$
 $= m v \frac{d^2x}{dt^2}$

二、四区速度の加
搭載に対する基振

《三二四馬速度0か-》

~~70127-5~~
 A/D 交換
 +
 detect Pitch
 } - 44 μs

バグあり。curInd の前後。
 遷移し2811.

~~70127-5~~
 70127-5
 detect Pitch の
 実行時間

70127-5 カウント = 128 実行

70127-5 8 の22.
 (カウント時間) = $\frac{1}{16 \times 10^6} \times 8 = 0.5 \mu s$

70127-5 64 の22
 (カウント時間) = $\frac{1}{16 \times 10^6} \times 64 = 4 \mu s$

Max(70127-5) = $65535 \times 65535 = 262.14 ms$
 0xFFFF
 65535

70127-5 256 の22
 (カウント) = $\frac{1}{16 \times 10^6} \times 256 = 16 \mu s$

Max = $16 \times 65535 = 1048.56 ms$

70127-5



70127-5 470mV
 10511 A/D 変換時間
 $3.3 \times \frac{x}{1024} = 0.47$
 $x = \frac{0.47 \times 1024}{3.3}$
 $= 145.8$

detect Pitch = $A/D \text{変換} \times 5 \rightarrow 22.6 \mu s$

63.6 μs
 (static)
 while 中
 は100ms)

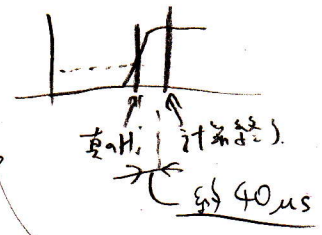
63.6 + 37.2 x 2
 = 138 μs

(11.75ms 中
 3回 while 中 実行
 1-2)

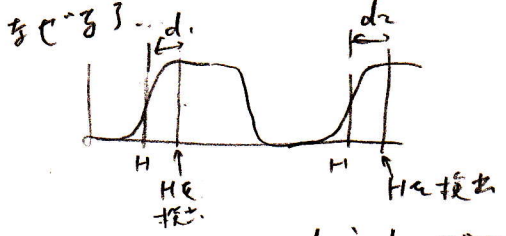
while
 {
 A/D 変換 4.4 μs
 (x717-5, 1-2) } 25.6 μs
 利達7
 } 37.2 μs

A

本日に ~~70127-5~~ L → H に
 変換、2811. この処理が
 最低3回は実行した
 バグは5つ。x717-5, 1-2
 ので、is, 3つが H で
 満たされ、必要あり



しかし、このラグは
 速度測定のごさには
 あり得ない。



$d_1 = d_2$ だからである。

本で、 d_1 と d_2 のごさ。

高2. while 処理の1回分。

70127-5. 約 40 μs と考えらる。

三二四馬の
 時速にして、0.05 km/h 2... の
 ごさ

$$\frac{0.03 \times \pi}{4t \times 10^{-6}} \times \frac{3600}{1000} = \frac{108 \times \pi}{4t \times 10^{-3}} = 339291.72$$

《消費電力》

LEDの
3L

SDカードは、60mA -15mA
3L 30mA -5mA

11700mAh CR1220E 警報機

SDカード有、LEDあり、50mA → 25mA、作動せず
（LEDは点灯しない）