# 第19章

# 动态规划

### 动态规划算法

- 与贪婪算法相同的是:
  - ▶ 将一个问题的解决方案视为一系列决策的结果。
- 与贪婪算法不同的是:
  - 在贪婪算法中,每采用一次贪婪准则便做出一个不可撤回的决策。
  - 在动态规划中,还要考察每个最优决策序列中 是否包含一个最优子序列。

# 动态规划

- 动态规划方法采用最优原则(principle of optimality)来建立用于计算最优解的 递归式。
- 所谓最优原则即不管前面的策略如何,此 后的决策必须是基于当前状态(由上一次 决策产生)的最优决策。

12/10/2020

# 动态规划法

- •在求解某些问题的时候,可以试着把问题分成必要多的子问题,每个子问题又可以分成数目不确定的必要多的子子问题,这样就会产生大量的子问题。如果分得的子问题界限不清,互相交叉,则在大量的子问题中会存在一些完全相同的子问题。
- •为了避免界重复解这些相同的子问题,可以在解决一个子问题后把它的解保留下来,若遇到求解与之相同的子问题的时候,就可以把它找出来直接使用。
- •为解问题而将它的子问题的解填入表中以待需要时查表,这样的方法就是动态规划法。

12/10/2020

#### 0/1背包问题动态规划算法思想

- 0/1背包问题中:确定 $x_1 \cdots x_n$ 的值
- 假设按i=1, 2, …, n 的次序来确定 $x_i$  的值
  - $x_1 = 0$ ,则问题转变为相对于其余物品(即物品2,3,…,n),背包容量仍为c 的背包问题。
  - $x_1 = 1$ ,问题就变为关于最大背包容量为c- $w_1$ 的问题
  - 设  $\mathbf{r} \in \{\mathbf{c}, \mathbf{c} \mathbf{w}_1\}$  为剩余的背包容量。
    - ▶ 在第一次决策之后,剩下的问题便是考虑背包容量为r 时的决策
    - 〉不管 $x_1$  是0或是1, $[x_2$  , …,  $x_n$ ] 必须是第一次决策 之后的一个最优方案

- 当最优决策序列中包含一个最优子序列时,可建 立动态规划递归方程
- f(i,y): 表示剩余容量为y, 剩余物品为i, i+1,  $\dots$ , n 时的最优解的值,即:

$$f(n,y) = \begin{cases} p_n & y \ge w_n \\ 0 & 0 \le y < w_n \end{cases}$$

$$f(i,y) = \begin{cases} \max\{f(i+1,y), f(i+1,y-w_i) + p_i\} & y \ge w_i \\ f(i+1,y) & 0 \le y < w_i \end{cases}$$

• 0/1背包问题: 求解f(1,c)

#### 0/1背包问题动态规划算法

例19-4 n=3,w=[100,14,10],p=[20,18,15],c=116 若0≤y<10,则f(3,y)=0;  
若y≥10,f(3,y)=15。  
利用递归式(15-2)得 
$$f(x,y)=\begin{cases} p_x & y \geqslant w_x \\ 0 \leqslant y \leqslant w_x \end{cases}$$
 (19-1)  $f(2,y)=0$  (0≤y<10)  $f(2,y)=15$  (10≤y<14)  $f(2,y)=18$  (14≤y<24)  $f(x,y)=\begin{cases} max\{f(i+1,y),f(i+1,y-w)+p\} & y \geqslant w_x \\ f(i+1,y) & 0 \leqslant y \leqslant w_x \end{cases}$  (19-2) 因此最优解  $f(1,116)=\max\{f(2,116),f(2,116-w1)+p1\}=\max\{f(2,116),f(2,16)+20\}=\max\{33,38\}=38$ 。

#### 0/1背包问题动态规划算法

- · 计算xi值,步骤如下:
- 若f(1,c)=f(2,c),则x1=0,否则x1=1。接下来需从剩余容量c-w1中寻求最优解,用
- f(2, c-w1)表示最优解。依此类推,可得到所有的xi ( $i=1\cdots n$ ) 值。
- 在该例中, $f(2,116)=33 \neq f(1,116)$ ,所以x1=1。接着利用返回值38-p1=18 计算x2 及x3,此时r=116-w1=16,又由f(2,16)=18,得 $f(3,16)=14 \neq f(2,16)$ ,因此x2=1,此时x=16-w2=2,所以f(3,2)=0,即得x3=0。

#### 动态规划

编写一个简单的递归程序来求解动态规划递归方程,如果不努力地去避免重复计算,递归程序的复杂性将非常可观。

#### 背包问题的递归函数

- int F(int i, int y)
  - {// 返回f ( i , y ) .
  - if (i == n) return (y < w[n]) ? 0 : p[n];</pre>
  - if (y < w[i]) return F(i+1, y);</pre>
  - return max(F(i+1, y), F(i+1, y-w[i]) +
    p[i]);
  - }

$$f(n,y) = \begin{cases} p_n & y \geqslant w_n \\ 0 & 0 \leqslant y < w_n \end{cases}$$
 (19-1)

和

$$f(i,y) = \begin{cases} \max\{f(i+1,y), f(i+1,y-w_i) + p_i\} & y \ge w_i \\ f(i+1,y) & 0 \le y < w_i \end{cases}$$
(19-2)

#### 复杂性?

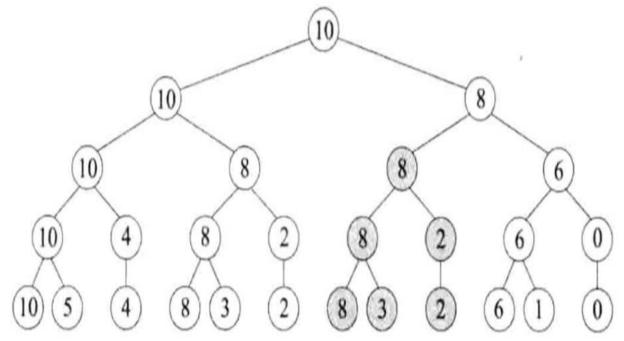
- t (1) =a;
- t(n) ≤2t(n-1)+b(n>1), 其中a、b 为常数。
- 通过求解可得t(n)=0(2n)

$$f(n,y) = \begin{cases} p_n & y \geqslant w_n \\ 0 & 0 \leqslant y < w_n \end{cases}$$
 (19-1)

和

$$f(i,y) = \begin{cases} \max\{f(i+1,y), f(i+1,y-w_i) + p_i\} & y \ge w_i \\ f(i+1,y) & 0 \le y < w_i \end{cases}$$
(19-2)

例19-5 设n=5,p=[6,3,5,4,6],w=[2,2,6,5,4]且c=10,求F(1,10)。递归调用的关系如图的树型结构所示。每个节点用y值来标记。对于第j层的节点有i=j,因此根节点表示F(1,10),而它有左孩子和右孩子,分别对应F(2,10)和F(2,8)。



### 背包问题

2. 权为整数的迭代方法

当权为整数时,可设计一个相当简单的算法(见程序19-3)来求解f(1,c)。该算法基于例19-4所给出的策略,因此每个f(i,y)只计算一次。程序19-3用二维数组f[][]来保存各f的值。

而回溯函数Traceback用于确定由程序19-4所产生的x值。函数Knapsack的复杂性为O(nc),而Traceback的复杂性为O(n)。

山东大学软件学院

#### 程序19-3 f 的迭代计算

```
void Knapsack(int p[], int w[], int c, int n, int** f)
{// 对于所有i和y计算f[i][y]
// 初始化f[n][]
yMax=min(w[n]-1,c);
for (int y = 0; y \le yMax; y++)
f[n][y] = 0;
for (int y = w[n]; y <= c; y++)
f[n][y] = p[n];
• // 计算剩下的f
```

山东大学软件学院

#### 程序19-3 f 的迭代计算

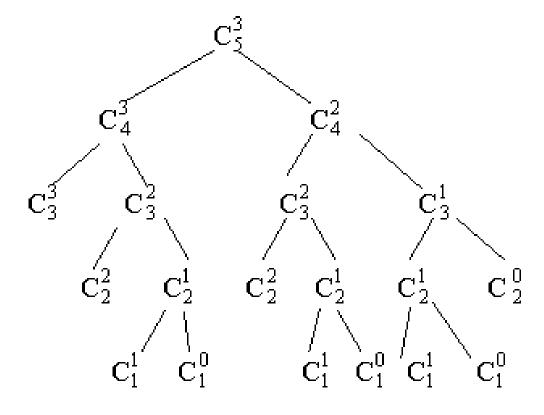
```
for (int i = n - 1; i > 1; i--) {
yMax=min(w[i]-1,c);
 for (int y = 0; y \le yMax; y++)
   f[i][y] = f[i+1][y];
 for (int y = w[i]; y \le c; y++)
   f[i][y] = max(f[i+1][y], f[i+1][y-w[i]] + p[i]);
f[1][c] = f[2][c];
if (c >= w[1])
f[1][c] = max(f[1][c], f[2][c-w[1]] + p[1]);
```

#### 程序19-4 X的迭代计算

```
template<class T>
void Traceback(T **f, int w[], int c, int n, int
  X[]
{// 计算x
for (int i = 1; i < n; i++)
if (f[i][c] == f[i+1][c]) \times [i] = 0;
else \{x[i] = 1;
C = W[i];
x[n] = (f[n][c]) ? 1 : 0;
```

#### 程序19-3 f 的迭代计算

程序19-3有两个缺点: 1) 要求权为整数; 2) 当背包容量c 很大时,程序19-3的速度慢于程序19-1。一般情况下,若 $c>2^n$ ,程序19-3的复杂性为 $\Omega(n2^n)$ 。



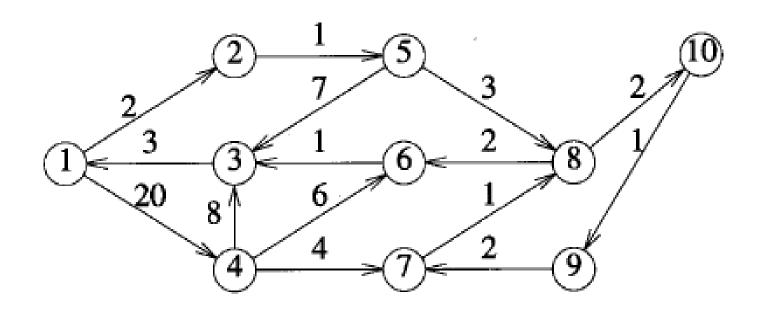
#### 19.2.3 所有顶点对最短路径问题

#### ● 问题:

- ■在*n* 个顶点的有向图*G*中,寻找**每一对顶点**之间的最短路径,即对于每对顶点(*i*, *j*),需要寻找 从*i*到*j* 的最短路径及从*j* 到*i* 的最短路径,对于 无向图,这两条路径是一条。
- 对一个*n* 个顶点的图,需寻找*p* =*n*(*n*-1) 条最短路径。

# 使用Dijkstra算法

- Dijkstra算法: 边上的权值>=0
- 使用Dijkstra算法 n 次,每次用1个顶点作为源点
- 时间复杂性: O(n³).



# Floyd(弗洛伊德)最短路径算法

- 假定图G中不含有长度为负数的环路
- 设图G中n个顶点的编号为1到n。
- $\phi$ c(i,j,k)表示从顶点i到顶点j的最短路径的长度,其中该路径中允许经过的顶点都不大于k。

• 
$$c(i,j,0)=$$
  $0$   $(i,j)$  的长度  $i=j$   $+\infty$   $(noEdge)$  其它

C(i,j,0) = a[i][j] a 是耗费邻接矩阵

• c(i,j,n) 则是从顶点*i* 到顶点*j* 的最短路径的 长度

•  $c(i,j,0) \Rightarrow c(i,j,n)$  ?

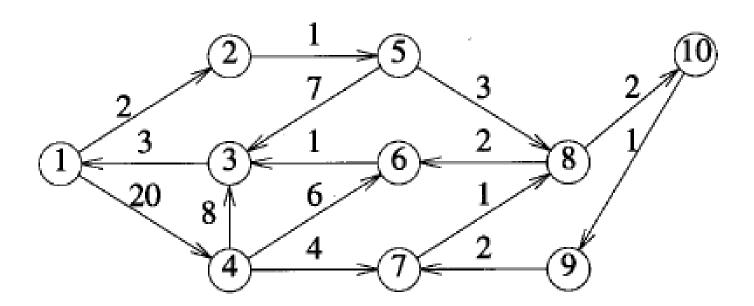
•  $c(i,j,k-1) \Rightarrow c(i,j,k), k > 0$  ?

#### $c(i, j, k-1) \Rightarrow c(i, j, k), k>0$

- c(i,j,k) 有两种可能:
- 1.该路径不含中间顶点k,该路径长度为c(i,j,k-1)
- 2. 该路径含中间顶点k,路径长度为
- c(i, k, k-1) + c(k, j, k-1)

- 结合以上两种情况,c(i,j,k) 取两者中的最小值  $\Rightarrow$ c(i,j,k) = min{ c(i,j,k-1), c(i,k,k-1) + c(k,j,k-1)}.
- 按 k = 1, 2, 3, ..., n的顺序计算c(i,j,k)

- $c(1,3,k) = \infty$  k=0, 1, 2, 3
- c(1,3,4) = 28
- c(1,3,k) = 10 k=5, 6, 7
- c(1,3,k) = 9 k=8, 9, 10



### Floyd算法的伪代码

```
//寻找最短路径的长度
//初始化c(i, j, 0)
for(int i=1;i<=n;i++)
for (int j=1; j <=n; j++)
   c(i,j,0)=a(i,j);//a是长度邻接矩阵
//计算c(i,j,k)(1≤k≤n)
for (int k = 1; k \le n; k++)
  for (int i = 1; i \le n; i++)
   for (int i = 1; i <= n; i++)
     if (c(i,k,k-1) + c(k,j,k-1) < c(i,j,k-1))
             c(i,j,k) = c(i,k,k-1) + c(k,j,k-1)
      else c(i,j,k) = c(i,j,k-1)
```

• 若用c(i,j) 代替c(i,j,k),最后所得的c(i,j) 之值将等于c(i,j,n) 值

#### 计算最短路径

- 令kay(i,j) 表示从i 到j 的最短路径中最大的k 值。
- · 初始, kay(i,j)=0 (最短路径中没有中间顶点).

```
for (int k = 1; k <= n; k++)

for (int i = 1; i <= n; i++)

for (int j = 1; j <= n; j++)

if (c(i,j) > c(i,k) + c(k,j))

\{ \mathbf{kay}(\mathbf{i,j}) = \mathbf{k}; c(i,j) = c(i,k) + c(k,j); \}
```

#### AdjacencyWDigraph::Allpairs 1/2

```
template<class T>
void Allpairs(T **c, int **kay)
{//所有点对的最短路径;对于所有i和j, 计算c[i][j]和kay[i][j]
//初始化c[i][j]=c(i, j, 0)
for (int i=1;i <= n;i++)
for (int j=1; j <=n; j++){
  c[i][j]=a[i][j];
  kay[i][j]=0;
for (i=1;i <=n;i++)
  c[i][i]=0;
```

#### AdjacencyWDigraph::Allpairs 1/2

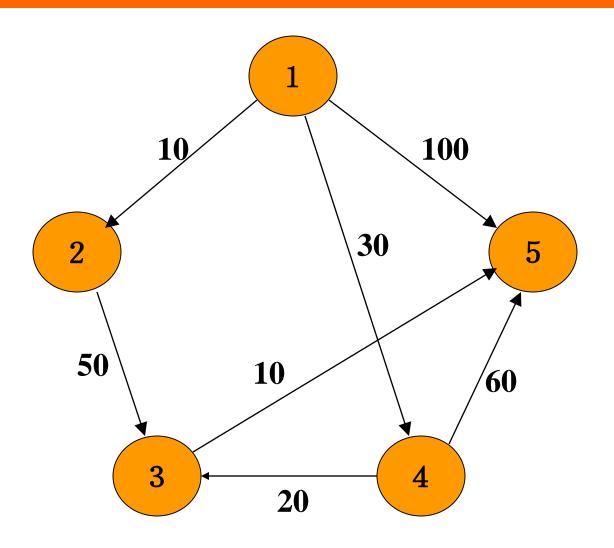
```
//计算c[i][j]=c(i,j,k)
for (int k=1;k \le n;k++)
for (int i=1;i <= n;i++)
for (int j=1; j <=n; j++)
    {if (c[i][k]!=NoEdge && c[k][j]!=NoEdge &&
        (c[i][j]==NoEdge || c[i][j] > c[i][k] + c[k][j])
        \{c[i][j] = c[i][k] + c[k][j];
         kay[i][j]=k;
```

•时间复杂性:  $\Theta(n^3)$ .

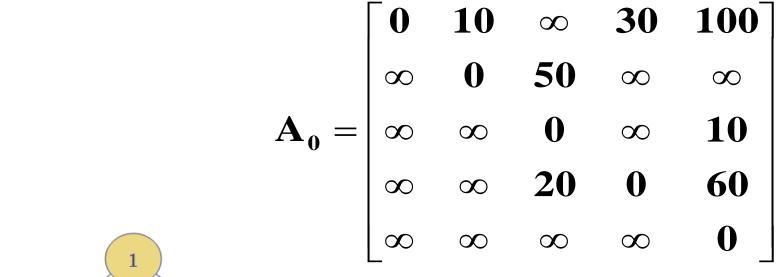
#### 复杂性

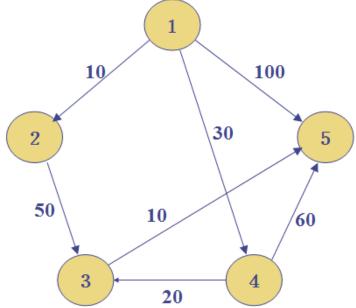
■ 递归方法:t(k)=3t(k-1)+c

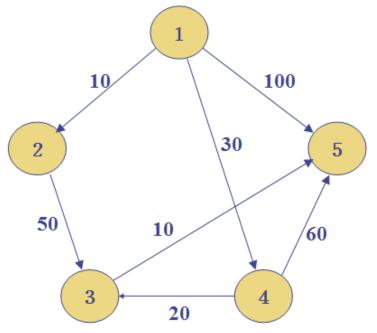
当注意到某些c(i, j, k-1) 值可能被使用多次时,可以更高效地求解c(i, j, n)。利用避免重复计算c(i, j, k) 的方法,可将计算c值的时间减少到Θ(n³)。



12/10/2020







$$\mathbf{A}_0 = egin{array}{c|cccc} 0 & 10 & \infty & 30 & 100 \\ \infty & 0 & 50 & \infty & \infty \\ \infty & \infty & 0 & \infty & 10 \\ \infty & \infty & \infty & 0 & 60 \\ \infty & \infty & \infty & \infty & 0 \end{array}$$

由A0经过顶点2得到A2: 因为只有顶点1能到顶点2, 顶点2只能到达顶点3, 所 以只有一个改变:

C[1][3]=min{c[1][3],c[1][2]+c[2][3]}

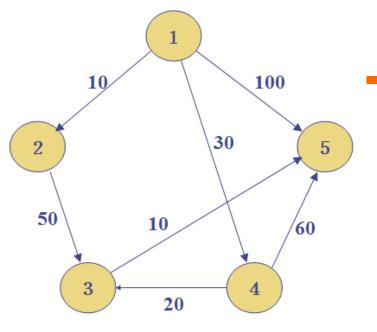
 $\begin{bmatrix} 0 & 10 & 60 & 30 & 100 \\ \infty & 0 & 50 & \infty & \infty \\ \infty & \infty & 0 & \infty & 10 \\ \infty & \infty & 20 & 0 & 60 \\ \infty & \infty & \infty & \infty & 0 \end{bmatrix}$ 

山东大学软件学院

数据结构与算法

第19章

动态规划

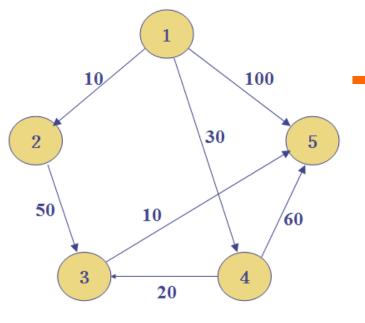


$$A_{2} = \begin{bmatrix} 0 & 10 & 60 & 30 & 100 \\ \infty & 0 & 50 & \infty & \infty \\ \infty & \infty & 0 & \infty & 10 \\ \infty & \infty & 20 & 0 & 60 \\ \infty & \infty & \infty & \infty & 0 \end{bmatrix}$$

30 70 10 由A2经过顶点3得到A3: 顶点1,2,4能到顶点3,顶点3只 60 00 能到达顶点5, 所以改变如下: 10  $\infty$ 00  $\infty$ C[1][5]=c[1][3]+c[3][5]30  $\infty$ C[2][5]=c[2][3]+c[3][5]

C[4][5]=c[4][3]+c[3][5]

33



$$\mathbf{A}_{3} = \begin{bmatrix} 0 & 10 & 60 & 30 & 70 \\ \infty & 0 & 50 & \infty & 60 \\ \infty & \infty & 0 & \infty & 10 \\ \infty & \infty & 20 & 0 & 30 \\ \infty & \infty & \infty & \infty & 0 \end{bmatrix}$$

由A3经过顶点4得到A4:因为顶点1能到顶点4,顶点4能到达顶点3和5,所以改变如下:

$$C[1][5]=c[1][4]+c[4][5]$$
  
 $C[1][3]=c[1][4]+c[4][3]$ 

$$A_{4} = \begin{bmatrix} 0 & 10 & 50 & 30 & 60 \\ \infty & 0 & 50 & \infty & 60 \\ \infty & \infty & 0 & \infty & 10 \\ \infty & \infty & \infty & \infty & 0 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A_0} = \begin{bmatrix} \mathbf{0} & \mathbf{10} & \infty & \mathbf{30} & \mathbf{100} \\ \infty & \mathbf{0} & \mathbf{50} & \infty & \infty \\ \infty & \infty & \mathbf{0} & \infty & \mathbf{10} \\ \infty & \infty & \mathbf{20} & \mathbf{0} & \mathbf{60} \\ \infty & \infty & \infty & \infty & \mathbf{0} \end{bmatrix}$$

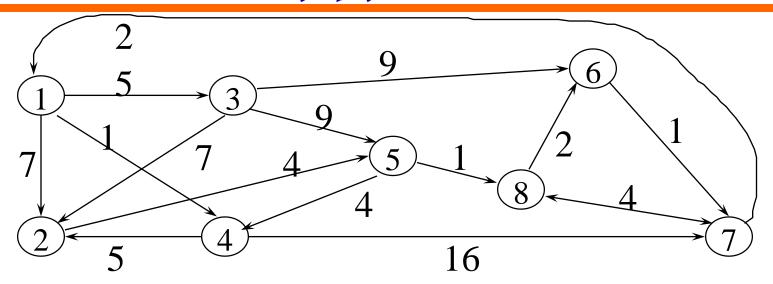
$$A_{3} = \begin{bmatrix} 0 & 10 & 60 & 30 & 70 \\ \infty & 0 & 50 & \infty & 60 \\ \infty & \infty & 0 & \infty & 10 \\ \infty & \infty & 20 & 0 & 30 \\ \infty & \infty & \infty & \infty & 0 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A_2} = egin{bmatrix} \mathbf{0} & \mathbf{10} & \mathbf{60} & \mathbf{30} & \mathbf{100} \\ \infty & \mathbf{0} & \mathbf{50} & \infty & \infty \\ \infty & \infty & \mathbf{0} & \infty & \mathbf{10} \\ \infty & \infty & \mathbf{20} & \mathbf{0} & \mathbf{60} \\ \infty & \infty & \infty & \infty & \mathbf{0} \end{bmatrix}$$

$$A_{4} = \begin{bmatrix} 0 & 10 & 50 & 30 & 60 \\ \infty & 0 & 50 & \infty & 60 \\ \infty & \infty & 0 & \infty & 10 \\ \infty & \infty & 20 & 0 & 30 \\ \infty & \infty & \infty & \infty & 0 \end{bmatrix}$$

12/10/2020

# 示例



初始耗费矩阵

$$c(*,*) = c(*,*,0)$$

# 最终耗费矩阵 c(\*,\*)=c(\*,\*,n)

- 0 6 5 1 10 13 14 11
- 10 0 15 8 4 7 8 5
- 12
   7
   0
   13
   9
   9
   10
   10
- 15
   5
   20
   0
   9
   12
   13
   10
- 6 9 11 4 0 3 4 1
- 3 9 8 4 13 0 1 5
- 2 8 7 3 12 6 0 4
- 5 11 10 6 15 2 3 0
  - 1到7的最短路径长度14.

#### kay 矩阵

- 04004885
- 80850885
- 70050065
- 80802885
- 84800880
- 77777007
- 04114800
- 77777060

#### 确定最短路径

- 04004885
- 80850885
- 70050065
- 80802885
- 84800880
- 77777007
- 04114800
- 77777060

- 1到7的最短路径是:
- 1 4 2 5 8 6 7.

#### 输出最短路径

```
template<class T>
void outputPath(T **c, int **kay, T noEdge, int i, int j)
{//输出从i到i的最短路径
   if (c[i][j] = = noEdge) {
       cout << "There is no path from " << i << " to " << j <<
       endl;
       return; }
   cout << "The path is" << endl;
   cout << i << ' ';
   outputPath(kay, i, j);
   cout << endl;
```

### 输出最短路径

```
void outputPath(int **kay, int i, int j)
{//输出i到i的路径的实际代码
 // 不输出路径上的第一个顶点 (i)
if (i = = j) return;
if (kay[i][j] = = 0) //路径上没有中间顶点
  cout<<j << ' ';
else {// kay[i][j]是路径上的中间顶点
  outputPath(kay, i, kay[i][j]);
  outputPath(kay, kay[i][i], i);}
```

#### 练习

- 以下图为例,
- (1) 按Dijkstra算法计算从源点1到其它各个顶点的最短路径和最短路径长度。
- (2)使用Floyd算法计算各对顶点之间的最短路径。

