第 7 章

数组和矩阵

本章内容

- 7.1 数组
- 7.2 矩阵
- 7.3 特殊矩阵
- 7.4 稀疏矩阵

7.1 数组

- 7.1.1 抽象数据类型
- 7.1.2 C++数组的索引
- 7.1.3 行主映射和列主映射
- 7.1.4 用数组的数组来描述
- 7.1.5 行主描述和列主描述
- 7.1.6 不规则二维数组

7.1.1 抽象数据类型

抽象数据类型 Array { 实例

形如(index,value)的数对集合,其中任意两个数对的index值都各不相同.

操作

get(index):返回索引为index的数对中的值 set(index, value):加入一个新数对(index, value),如果 索引index值相同的数对已存在,则用新数对覆盖

7.1.2 C++数组的索引

- K维数组的索引(或下标):
 - $[i_1][i_2][i_3]...[i_k]$
- k维数组创建:
 - int score[u_1][u_2][u_3]...[u_k]. (u_i ---正的常量或有常量表示的表达式)
 - $\bullet 0 \le i_j \le u_j \qquad 0 \le j \le k$
- 数组元素的个数:
 - $= n = u_1 u_2 u_3 \dots u_k$
- 内存空间:
 - *n* x sizeof(int) 字节.
- c++ 编译器为数组预留空间:
 - **■** *start* ----*start* + **sizeof**(**score**) -1

7.1.3 行主映射和列主映射

- 为了实现与数组相关的函数set和get,必须确定索引值在 [start, start+n*sizeof(score)-1]中的相应位置:
 - $[i_1][i_2]...[i_k] \rightarrow start + map(i_1, i_2, ... i_k) * sizeof(int)$
- $map(i_1,i_2,...i_k) : 0----n-1$
 - 索引为 $[i_1][i_2]...[i_k]$ 的数组元素映射为在[start, start+sizeof(score)-1]中的的第 $map(i_1,i_2,...i_k)$ 个元素。
- 对一维数组:
 - $map(i_1) = i_1$
- 对二维数组 在 int score[3][6]中, 各索引的排列:

[0][0]	[0][1]	[0][2]	[0][3]	[0][4]	[0][5]
[1][0]	[1][1]	[1][2]	[1][3]	[1][4]	[1][5]
[2][0]	[2][1]	[2][2]	[2][3]	[2][4]	[2][5]

行主映射

- 行主映射
- int s[u₁][u₂]
 - $= s[0][0] s[0][1] \dots s[0][u_2-1]$
 - $s[1][0] s[1][1] \dots s[1][u_2-1]$
 -
 - $s[u_1-1][0] s[u_1-1][1] \dots s[u_1-1][u_2-1]$
- 映射函数: map(i₁,i₂)= u₂*i₁+i₂

列主映射

- 列主映射
- int s[u₁][u₂]
 - \bullet s[0][0] s[0][1]s[0][u_2 -1]
 - $s[1][0] s[1][1] \dots s[1][u_2-1]$
 -
 - $s[u_1-1][0] s[u_1-1][1] \dots s[u_1-1][u_2-1]$

- 映射函数: map(i₁,i₂)= u₁*i₂+i₁
- 在 C++ 使用的是哪一种?
 - 行主映射!

行主映射和列主映射

- 对三维数组 (int score[u_1][u_2][u_3])
 - 索引按行主次序排列
 - int score[3][2][4]:

[0][0][0],[0][0][1],[0][0][2],[0][0][3],[0][1][0],[0][1][1],[0][1][2],[0][1][3], [1][0][0],[1][0][1],[1][0][2],[1][0][3],[1][1][0],[1][1][1],[1][1][2],[1][1][3], [2][0][0],[2][0][1],[2][0][2],[2][0][3],[2][1][0],[2][1][1],[2][1][2],[2][1][3]

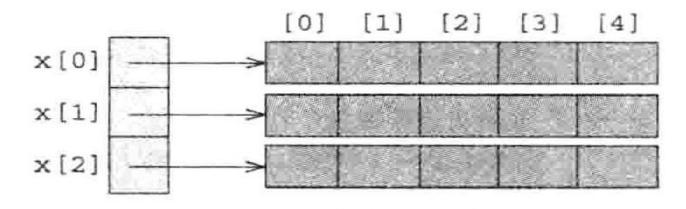
- ◆ 首先列出所有第一个坐标为0的索引,然后是第一个坐标为1的索引, …。
- ◆ 第一个坐标相同的所有索引按其第二个坐标的递增次序排列,前两个 坐标相同的所有索引按其第三个坐标的递增次序排列。

映射函数:

- $map(i_1,i_2,i_3) = i_1u_2u_3 + i_2u_3 + i_3$
- 列主映射,映射函数?

7.1.4 多维数组—用数组的数组来描述

- 多维数组可以用数组的数组描述
- 如二维数组 int x[3][5]的表示



- 占用空间: 4×3+4×5×3=72
- C++定位x[i][j]的过程:
 - 利用一维数组的映射函数找到指针x[i]
 - 利用一维数组的映射函数找到指针x[i]所指的第i行中索引 为i的元素

7.1.5多维数组— 行主描述和列主描述

- 创建一个一维数组(int y[15]),按行主映射或 列主映射,将多维数组的元素映射到这个一 维数组中。
- 如二维数组 int x[3][5]的行主描述
- 占用空间: 3×5×4=60
- 定位x[i][j]的过程:
 - 利用二维数组的映射函数(map(i_1,i_2)= u_2 * $i_1 + i_2$)计算x[i][j]在一维数组y中的位置u,
 - 利用一维数组的映射函数(map(i₁)=i₁)访问 元素y[u]

7.1.6 不规则二维数组

■ 不规则二维数组:每一行的元素个数不相等

```
int numberOfRows=5;
int length[5]={6,3,4,2,7};//每一行的长度
int** irregularArray=new int* [numberOfRows];
//分配每一行的空间
for (int i = 0; i \le numberOfRows; i++)
    irregularArray[i]=new int [length[i]);
//使用不规则二维数组
irregularArray[2][3]=5;
irregularArray[4][6]=irregularArray[2][3]+2;
```

7.2 矩阵

- 7.2.1 定义和操作
- 7.2.2 类 matrix

7.2.1 定义和操作

- *m×n* 矩阵:*m*行和*n*列的表.
- M(i,j):矩阵M 中第i 行、第j 列 $1 \le i \le m$, $1 \le j \le n$ 的元素.
- ■常用矩阵操作
 - 转置
 - 矩阵加
 - 矩阵乘

	列1	列2	列3	列4	
行1	7	2	0	9	
行2	0	1	0	5	
行3	6	4	2	0	
行4	8	2	7	3	
行5	1	4	9	6	

矩阵操作

■ 转置

$$M^{T}(i,j)=M(j,i), 1 \le i \le n, 1 \le j \le m$$

- 矩阵相加
 - A,B: *m×n* 矩阵
 - C=A+B

$$C(i,j) = A(i,j) + B(i,j), 1 \le i \le m, 1 \le j \le n$$

- 矩阵相乘
 - A: *m*×*n*矩阵; B: *n*×*q*矩阵.
 - C= A*B: *m×q*矩阵

$$C(i, j) = \sum_{k=1}^{n} A(i, k) * B(k, j) \quad 1 \le i \le m, 1 \le j \le q$$

矩阵相乘

		þ	家	
资源	A	В	С	D
白金	2	5	1	0
黄金	6	2	3	8
白银	0	10	50	30

		经济环境	克
资源	1	2	3
白金	20	15	50
黄金	15	12	40
白银	1	1	2

a) 资源

b) 价值

CV(2,3) = (白金数量*白金单位价值) + (黄金数量*黄金单位价值) + (白银数量*白银单位价值)

=asset(1,2)*value(1,3) + asset(2,2)*value(2,3) + asset(3,2)*value(3,3)

=5*50+2*40+10*2

=350

	p	g	8
A	2	6	0
В	5	2	10
С	1	3	50
D	0	8	30

	1	2	3
A	130	102	340
В	140	109	350
C	115	101	270
D	150	126	380

山东大学软件学院 数据结构

a) asset^T

 $|\tilde{i}|$

b) CV=asset^T*value

使用二维数组描述矩阵

- int M[rows][cols];
 - M(i,j): M[i-1][j-1]
 - P56 程序2-19 矩阵转置
 - P60 程序2-21 矩阵加法
 - P60 程序2-22 两个n*n矩阵相乘
 - P60 程序2-23 一个m*n矩阵与一个n*p矩阵相乘
- int M[rows+1][cols+1];
 - 数组的0行和0列不用
 - $\bullet \quad M(i,j): \quad M[i][j]$

7.2.2 **类matrix**

- 类matrix用一个一维数组element, 按行主次序存储
- $\mathbf{M}: m \times n \text{ matrix}$
 - map(i,j)=(i-1)*n+j-1

matrix类声明

```
template<class T>
class matrix {
 friend ostream& operator<<(ostream&,const matrix<T>&);
public:
    matrix(int theRows = 0, int theColumns = 0);
    matrix(const matrix<T>&);//复制构造函数
    ~matrix() {delete [] element;}
    int rows() const {return theRows;}
    int columns () const {return theColumns;}
    T& operator () (int i, int j) const;
    matrix<T>& operator = (const matrix<T>& );
    matrix<T> operator + ( ) const; // 一元加法
    matrix<T> operator + (const matrix<T>&) const;
    matrix<T> operator - ( ) const; // 一元减法
    matrix<T> operator - (const matrix<T>& ) const;
    matrix<T> operator * (const matrix<T>& ) const;
    matrix < T > \& operator += (const T \& x);
private:
    int theRows, theColumns; // 矩阵行数和列数
    T*element; // 元素数组
};
    山东大学软件学院
                  数据结构与算法 第7章 数组和矩阵
```

matrix 类的构造函数

```
template<class T>
matrix<T>::matrix(int theRows, int theColumns)
{//矩阵构造函数
// 检验行数和列数的有效性
  if (the Rows < 0 \parallel the Columns < 0) throw
                                    illegalParameterValue("...");
  if ((theRows == 0 || theColumns == 0)
      && (theRows !=0 \parallel theColumns !=0))
                                             throw
                                 illegalParameterValue(".....");
  //创建矩阵
  this-> theRows = theRows;
  this-> theColumns = theColumns;
  element = new T [theRows* theColumns];
```

matrix 类的复制构造函数

```
template<class T>
matrix<T>::matrix(const matrix<T>& m)
{//矩阵的复制构造函数
//创建矩阵
 the Rows = m.rows;
 theColumns = m.theColumns;
 element = new T [theRows* theColumns];
//复制m的每一个元素
 copy (m.element,
     m.element + theRows* theColumns,
     element);
```

matrix 类对'='的重载

```
template<class T>
matrix<T>& matrix<T> operator = (const matrix<T>& m)
{ // 重载赋值操作符=, *this=m
  if (this != &m)
  {//不是自我赋值
   delete [] element; // 释放原空间
   theRows = m.rows;
   theColumns = m.theColumns;
   element = new T [theRows* theColumns];
   //复制m的每一个元素
   copy (m.element,
        m.element+ theRows* theColumns,
        element);
   return *this;
```

matrix 类对'()'的重载

```
template<class T>
 T& matrix<T>::operator() (int i, int j) const
 {//返回一个指向元素(i,j)的引用
 if (i < 1 \parallel i > theRows \parallel j < 1 \parallel j > theColumns)
           throw matrixIndexOutOfBounds();
 return element[(i-1)*theColumns +j-1];
```

matrix 类对'+'的重载

```
template<class T>
matrix<T> matrix<T>::operator + (const matrix<T>& m) const
{//返回矩阵w = (*this) + m.
 if (theRows != m.theRows || theColumns != m.theColumns)
                            throw matrixSizeMismatch();
 //生成结果矩阵w
 matrix<T> w(theRows, theColumns);
 for (int i = 0; i < theRows* theColumns; <math>i++)
    w.element[i] = element[i] + m.element[i];
 return w;
```

matrix 类对 '*' 的重载—1/2

matrix<T> w(theRows, m.theColumns); // 结果矩阵

// 为*this, m和w定义游标, 并设定初始位置为(1,1) int ct=0, cm=0, cw=0;

```
// 对所有的i和j计算w(i,j)
for (int i=1; i<=theRows; i++)
 {// 计算出结果矩阵的第i行
 for (int j=1; j<=m.theColumns; j++)
    {//计算w(i,j)的第一项
     T sum=element[ct]*m.element[cm];
     for (int k=2; k<=theColumns; k++) //累加其余项
       {ct++; // 指向* this第i行的下一项
        cm+=m.theColumns; //指向m的第i列的下一项
        sum+=element[ct]*m.element[cm];
    w.element[cw++]=sum; //保存w(i,i)
    ct-=theColumns-1; //第i行行首
    cm=i; //第i+1列起始
 ct+=theColumns; // 重新调整至下一行的行首
 cm=0; // 重新调整至第一列起始
return w;
```

7.3 特殊矩阵

- 7.3.1 定义和应用
- 7.3.2 对角矩阵
- 7.3.3 三对角矩阵
- 7.3.4 三角矩阵
- 7.3.5 对称矩阵

7.3.1 定义和应用

- 方阵(square matrix)是指具有相同行数和列数的矩阵.
- 常用方阵:
 - 对角矩阵 (diagonal):当且仅当
 - i≠j时,有M(i,j) = 0
 - 三对角矩阵(tridiagonal):当且仅当
 - |i-j|>1时,有M(i,j)=0
 - 下三角矩阵(lower triangular):当且仅当
 - i<j时,有M(i,j) = 0
 - 上三角矩阵(upper triangular):当且仅当
 - i>j时,有M(i,j) = 0
 - 对称矩阵(symmetric): 当且仅当
 - 对于所有的i和j, 有M(i,j) = M(j,i)

特殊矩阵

- 2 0 0 0
 - 0 0
- 0 0 4 0

0

- 0 0 0 6
- a) 对角矩阵

- 2 1 0 0
- 3 1 3 0
- 0 5 2 7
- 0 0 9 0
- b) 三对角矩阵

- 2 0 0 0
- 5 1 0 0
- 0 3 1 0
- 4 2 7 0
- c) 下三角矩阵

- 2 1 3 0
- 0 1 3 8
- 0 0 1 6
- 0 0 0 0
- d) 上三角矩阵

- 2 4 6 0
- 4 1 9 5
- 6 9 4 7
- 0 5 7 0
- e) 对称矩阵

特殊矩阵

- *n×n* 特殊矩阵描述
 - 使用二维数组
 - ●使用矩阵
 - 需要 n² × sizeof(T) 字节空间
 - 压缩存储

7.3.2 对角矩阵

- 矩阵描述
 - 使用1维数组element,
 - 矩阵 D → T element[n]

• element=[2, 1, 4, 6]

类diagonalmatrix声明

```
template<class T>
class diagonalMatrix {
public:
   diagonalMatrix(int theN = 10); // 构造函数
   ~diagonalMatrix() {delete [] element;} // 析构函数
   T get(int, int) const;
   void set(int, int, const T&);
private:
   int n; //矩阵维数
   T*element; // 存储对角元素的一维数组
```

diagonalMatrix::get

```
template <class T>
T diagonalMatrix<T>::get(int i, int j) const
{//返回矩阵中(i,j)位置上的元素.
//检验i和j是否有效
 if (i < 1 || j < 1 || i > n || j > n) throw matrixIndexOutOfBounds();
 if (i == j)
   return element[i-1]; //对角线上的元素
 else return 0; //非对角线上的元素
```

diagonalMatrix::set

```
template<class T>
void diagonalMatrix<T>:: set(int i, int j, const T& newValue)
{//存储矩阵中位置(i,j)上元素的新值.
 //检验i和j是否有效
if (i < 1 || j < 1 || i > n || j > n) throw matrixIndexOutOfBounds();
if(i==i)
    element[i-1]=newValue; //存储对角元素的值
 else //非对角线上的元素必须是0
    if (newValue!=0) throw illegalParameterValue(".....");
```

7.3.3 三对角矩阵

2 1 0 0 3 1 3 0 0 5 2 7

- 三条对角线:
 - 主对角线: *i=j*
 - 低对角线(主对角线之下的对角线): i = j+1
 - 高对角线(主对角线之上的对角线): i = j-1
- 三条对角线上的3n-2 个元素存储到一维数组: element[3n-2]
- 映射方式
 - 按行映射: element=[2,1,3,1,3,5,2,7,9,0]
 - 按列映射: element=[2,3,1,1,5,3,2,9,7,0]
 - 按对角线映射(从最下面的对角线开始): element=[3,5,9,2,1,2,0,1,3,7]

三对角矩阵

■按对角线映射

$$map(i,j) = \begin{cases} i - 2 & i = j+1 \\ n+i - 2 & i = j \\ 2*n+i-2 & i = j-1 \end{cases}$$

tridiagonalMatrix类中的get

```
template <class T>
T tridiagonalMatrix<T>::get(int i, int j) const
{//返回矩阵中(i,j)位置上的元素.
//检验i和i是否有效
 if (i < 1 || j < 1 || i > n || j > n) throw matrixIndexOutOfBounds();
//确定要返回的元素
 switch (i-j)
         //低对角线
   case 1:
     return elelment[i-2];
         // 主对角线
   case 0:
     return elelment[n+i-2];
   case -1: // 高对角线
     return elelment[2*n+i-2];
    default: return 0;
```

三对角矩阵

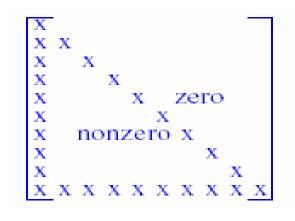
2 1 0 0 3 1 3 0 0 5 2 7

■ 按行映射

map
$$(i, j) = (i-1)*3-1+(j-i+1)$$

=2i+j-3

7.3.4 三角矩阵





下三角矩阵

上三角矩阵

● 非0区域的元素总数:

•
$$1+2+...+n = \sum_{1}^{n} i = n(n+1)/2$$

三角矩阵

- 矩阵描述
 - 使用1维数组element, 矩阵 T → element[n(n+1)/2]

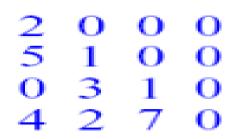
- 映射
 - 按行映射

element =
$$[2,5,1,0,3,1,4,2,7,0]$$

- 按列映射

element =
$$[2,5,0,4,1,3,2,1,7,0]$$

下三角矩阵



■ 按行映射,下三角矩阵L 映射到数组element

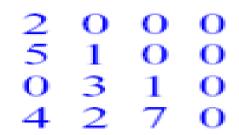
$$L(i,j) = 0$$

$$L(i,j) = \text{element}[1+2+...+(i-1)+(j-1)] \qquad i \ge j$$

$$= \text{element}[i(i-1)/2 + j-1]$$

$$map(i,j)=i(i-1)/2 + j-1$$
 $i \ge j$

下三角矩阵



■ 按行映射,下三角矩阵L 映射到数组element

$$L(i,j) = 0 i < j$$

$$L(i,j) = t[(n-j/2) (j-1)+i-1] i \ge j$$

L (i, j)

已存储j-1列:第1列 n个元素

第 j-1列 n-(j-1)+1个元素

在本列的第j-i位置

上三角矩阵

■ 按列映射

$$L(i,j)$$
 = 0 $i > j$
 $L(i,j)$ = $t[1+2+...+(j-1)+(i-1)]$ $i \ge j$
= $t[j(j-1)/2 + i-1]$

■ 按行映射 ?

7.3.5 对称矩阵

- 矩阵描述:
 - 存储矩阵的上三角或下三角

```
2 4 6 0
4 1 9 5
6 9 4 7
0 5 7 0
```

7.4 稀疏矩阵

- 7.4.1 基本概念
- 7.4.2 用单个线性表描述(数组存储)
- 7.4.3 用多个线性表描述(链式存储)

7.4.1 基本概念

- 如果一个 $m \times n$ 矩阵中有"许多"元素为0,则称该矩阵为稀疏矩阵(sparse)。
- 不是稀疏的矩阵被称为稠密矩阵(dense)。
- 在稀疏矩阵和稠密矩阵之间并没有一个精确的界限。
 - 我们规定若一个矩阵是稀疏矩阵,则其非0元素的数目应小于 $n^2/3$,在有些情况下应小于 $n^2/5$,
 - 对角矩阵,三对角矩阵 (n×n): 稀疏矩阵
 - 三角矩阵: 稠密矩阵

7.4.2 用单个线性表描述

■ 可以按**行主次序**把无规则稀疏矩阵映射到一个线性表中

0 0 0 2 0 0 1 0 0 6 0 0 7 0 0 3 0 0 0 9 0 8 0 3 0 4 5 0 0 0 0 3

◆4×8矩	阵
-------	---

terms	0	1	2	3	4	5	6	7	8
row	1	1	2	2	2	3	3	4	4
row col	4	7	2	5	8	4	6	2	3
value	2	1	6	7	3	9	8	4	5

线性表描述

- terms中的元素类型matrixTerm<T>,包括成员:
 - int row:矩阵元素的行
 - int col:矩阵元素的列
 - T value:矩阵元素的值

稀疏矩阵映射到arrayList

- terms采取数组描述 ⇒ terms是arraylist的实例
- arraylist添加方法:
 - reSet(newSize): 把表的元素个数改为newSize,必要时增大数组容量
 - set(theIndex, theElement): 使元素theElement成为表中索引为theIndex的元素
 - clear(): 使表的元素个数为0

类sparseMatrix声明

```
template<class T>
class sparseMatrix {
public:
   void transpose(SparseMatrix<T> &b);
   void add(sparseMatrix<T> &b, sparseMatrix<T> &c);
private:
 int rows,; //矩阵行数
     cols: //矩阵列数
  arrayList<matrixTerm<T>> terms;//矩阵非0元素表
```

类sparseMatrix中的矩阵转置

0	0	0	2	0	0	1	0
0	6	0	0	7	0	0	3
0	0	0	9	0	8	0	0
0	4	5	0	0	0	0	0

terms	0	1	2	3	4	5	6	7	8
row	1	1	2	2	2	3	3	4	4
col	4	7	2	5	8	4	6	2	3
value	2	1	6	7	3	9	8	4	5

■ 转置后:

terms	0	1	2	3	4	5	6	7	8
row	2	2	3	4	4	5	6	7	8
col	2	4	4	1	3	2	3	1	2
value	6	4	5	2	9	7	8	1	3

sparseMatrix::transpose— 1/3

```
template<class T>
void sparseMatrix<T>::transpose(sparseMatrix<T> &b)
{// 把*this的转置结果送入b
 // 设置转置矩阵特征
 b.cols=rows;
 b.rows=cols;
 b.terms.reSet(terms.size());
// 初始化以实现转置
 int *colSize, *rowNext;
 colSize=new int[cols+1];
 rowNext=new int[cols+1];
```

sparseMatrix::transpose— 2/3

```
// 计算*this每一列的非0元素数
for (int i=1; i<=cols; i++) //初始化
   colSize[i]=0;
for (arrayList<matrixTerm<T>>::iterator i = terms.begin();
                             i != terms.end( ); i++)
   colSize[(*i).col]++;
// 求出b中每一行的起始点
rowNext[1]=0;
for (int i=2; i <= cols; i++)
  rowNext[i]= rowNext[i-1]+colSize[i-1];
```

sparseMatrix::transpose — 3/3

```
// 实施从*this到b的转置复制
matrixTerm<T> mTerm;
for (arrayList<matrixTerm<T>>::iterator i = terms.begin();
             i != terms.end(); i++)
    int j=rowNext[(*i).col]++; // 在b中的位置
    mTerm.row=(*i).col;
    mTerm.col=(*i).row;
    mTerm.value=(*i).value;
    b.terms.set(j, mTerm);
                                   terms
                                               4
                                           2
                                             3
                                                    5
                                    row
                                    col
                                                  9
                                                           3
                                   value
```

两个稀疏矩阵相加示例

terms 0 1 2 3 4

row 2 2 3 4 4

col 2 4 4 1 3

value 6 4 5 2 9

terms	0	1	2	3	4
row	1	2	3	3	4
col	2	3	1	4	2
value	7	8	1	2	3

terms	0	1	2	3	4	5	6	7	8
row	1	2	2	2	3	3	4	4	4
col	2	2	3	4	1	4	1	2	3
value	7	6	8	4	1	7	2	3	9

山东大学软件学院

数据结构与算法

第7章 数组和矩阵

sparseMatrix::Add

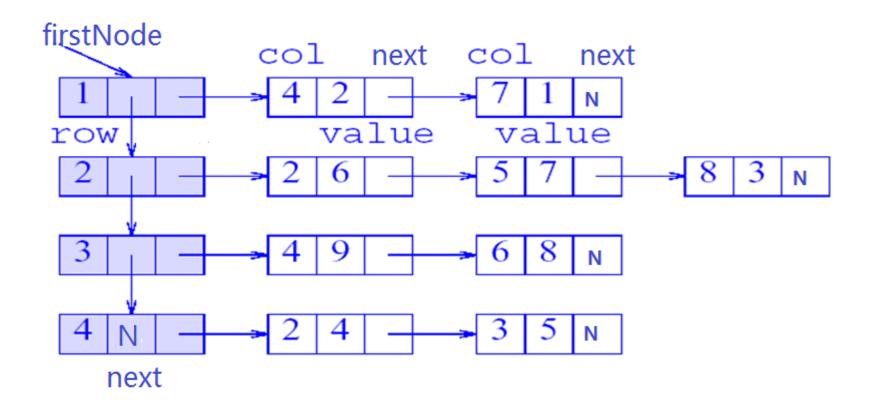
```
template<class T>
void sparseMatrix<T>::Add(sparseMatrix<T> &b, sparseMatrix<T> &c)
{//计算c = (*this)+b.
 //检验相容性
 if (rows != b.rows || cols != b.cols)
                throw matrixSizeMismatch(); //不能相加
 //设置结果矩阵c的特征
 c.rows = rows;
 c.cols = cols;
 c.terms.clear() = 0; //初值
 int csize=0;
 //定义*this 和b的迭代器
 arrayList<matrixTerm<T>>::iterator it=terms.begin();
 arrayList<matrixTerm<T>>::iterator ib=b.terms.begin();
 arrayList<matrixTerm<T>>::iterator itEnd=terms.end();
 arrayList<matrixTerm<T>>::iterator ibEnd=b.terms.end();
```

```
//遍历*this 和b,把相关的元素值相加
while (it != itEnd && ib != ibEnd)
 {//每一个元素的行主索引+列数
  int tIndex = (*it).row*cols+(*it).col;
  int bIndex = (*ib).row*cols+(*ib).col;
  if (tIndex < bIndex) //b 的元素在后
       {c.terms.insert(cSize++,*it);
       it++;} //*this的下一个元素
  else {if (tIndex == bIndex) //位置相同
           {//仅当和不为0时才添加到c中
            if ((*it).value+(*ib).value != 0)
               {matrixTerm<T> mTerm;
                mTerm.row = (*it).row;
                mTerm.col = (*it).col;
                mTerm.value = (*it).value+(*ib).value;
                c.terms.insert(cSize++, mTerm); }
            it++; ib++;} //*this 和b的下一个元素
        else {c.terms.insert(cSize++,*ib); ib++;} //b的下一个元素
                  数据结构与算法
                               第7章 数组和矩阵
```

```
//复制剩余元素
for (; it != itEnd; it++)
    c.terms.insert(cSize++,*it);
for (; ib != ibEnd; ib++)
    c.terms.insert(cSize++,*ib);
}
```

7.4.3 用多个线性表描述

■ 稀疏矩阵的链式存储



作业:

• 7.30, 7.36 第二版