Лекція 13

Розв'язування задач Коші чисельними методами

13.1. Диференціальні рівняння

Багато практичних задач, зокрема коливання струни, мембрани, поширення тепла, дифузійні процеси, а також задачі проектування, які пов'язані з розрахунком потоків енергії чи руху тіл, призводять до розв'язування диференціальних рівнянь.

Приклади диференціальних рівнянь:

$$\frac{dy}{dx} = 2(y-3); \qquad \frac{d^2y}{dt^2} = t+1; \qquad \frac{\partial^2z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2z}{\partial y^2} = 0;$$

$$x^{2} \frac{d^{2}y}{dx^{2}} = 2$$
; 2s dt = t ds; $y' = x^{2}$; $xdy = y^{3}dx$.

Звичайні диференціальні рівняння записують у вигляді

$$F(x, y, y', ..., y^{(n)}) = 0,$$
 (13.1)

де x — незалежна змінна, y(x) — шукана функція.

Найвищий порядок n похідної, що входить у рівняння (13.1), називають порядком диференціального рівняння. У загальному випадку вищий порядок похідної можна виразити у явному вигляді, наприклад,

$$y' = f(x, y),$$
 $y'' = f(x, y, y').$

Лінійним диференціальним рівнянням називається рівняння, лінійне щодо шуканої функції та її похідних, наприклад, $y'\!-x^2y=\sin x$.

Розв'язком диференціального рівняння (13.1) називають будь-яку n разів диференційовану функцію y = f(x), яка після її підстановки у вихідне рівняння перетворює його в тотожність.

Графік розв'язку звичайного диференціального рівняння називають інтегральною кривою цього рівняння.

Розв'язок диференціального рівняння, що містить кількість довільних незалежних (сталих) параметрів, яка дорівнює його порядку, називають *загальним розв'язком* (або *загальним інтегралом*) цього рівняння.

Загальний розв'язок диференціального рівняння (13.1) має вигляд:

$$y = \varphi(x, C_1, C_2, ..., C_n),$$
 (13.2)

де C_i , $i = \overline{1,n}$ – довільні сталі.

Частинним розв'язком диференціального рівняння називають будь-який розв'язок, який отримують зі загального при визначенні числових значень довільних сталих. Довільні сталі, що входять у загальний розв'язок, визначають з **початкових** або **крайових** умов.

Наведемо геометричну інтерпретацію загального розв'язку (13.2). Цей розв'язок описує нескінченне сімейство інтегральних кривих з параметром C, а частинному розв'язку відповідає єдина крива з цього сімейства (рис. 13.1).

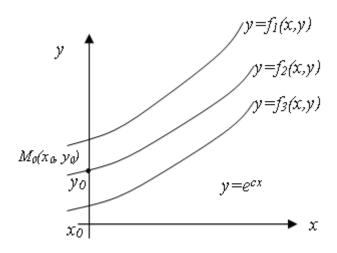


Рис. 13.1. Сімейство інтегральних кривих диференціального рівняння

Залежно від способу задавання додаткових умов для отримання частинного розв'язку диференціального рівняння існують два різних типи задач: задачі Коші та крайові задачі. Додатковими умовами можуть бути

значення шуканої функції та її похідних при деяких значеннях незалежної змінної, тобто у певних точках.

Якщо ці умови задають в одній точці, то таку задачу називають *задачею Коші*. Додаткові умови в задачі Коші називають *початковими умовами*, а точка $x=x_0$, в якій їх задають – *початковою точкою*.

Для рівняння першого порядку додатковою є одна умова, тому для цього випадку формулюють так задачу Коші: для заданих x_0 , y_0 знайти такий розв'язок y=y(x) рівняння (13.1), для якого $y(x_0)=y_0$.

Якщо ж для рівняння порядку n>1 додаткові умови задають в більше, ніж одній точці, тобто для різних значень незалежної змінної, то таку задачу називають *крайовою задачею*. Додаткові умови називаються при цьому *крайовими умовами*. На практиці, як правило, крайові умови задають у двох точках x=a та x=b, що є кінцями відрізка, на якому розв'язують крайову задачу.

Методи розв'язування звичайних диференціальних рівнянь поділяють на графічні, аналітичні, наближені і чисельні.

Графічні методи використовують для геометричного зображення розв'язку. За допомогою *аналітичних методів* отримують точний або наближений розв'язок диференційного рівняння у вигляді аналітичного виразу. У н*аближених методах* використовують різні спрощення диференціальних рівнянь шляхом обгрунтованого відкидання деяких членів, які вони містять, а також спеціальним вибором класів шуканих функцій.

Чисельні методи дають змогу отримати чисельний розв'язок, оскільки за допомогою аналітичних методів розв'язують вузьке коло задач. При використанні чисельних методів виникають похибки обчислень, пов'язані з чисельною апроксимацією. Джерелами таких похибок є:

1) *похибки заокруглення* зумовлені обмеженнями зображення числових даних в пам'яті комп'ютера, оскільки кількість значущих цифр, що запам'ятовуються і використовуються в обчисленнях, ϵ обмеженою;

2) *похибки відсікання* пов'язані з тим, що для апроксимації функції замість послідовності

$$y = y_0, y' = y'_0, y'' = y''_0, \dots, y^{(n-1)} = y_0^{(n-1)}$$
 для $x = x_0$ (13.3)

часто використовуюся лише декілька перших її членів;

3) *похибки поширення* є результатом накопичення похибок, що з'явились у попередніх результатах обчислень. Так як ні одним з наближених методів не можна знайти точний розв'язок, то будь-яка похибка, що виникла в процесі обчислень, зберігається і в подальших обчисленнях (рис. 13.2).

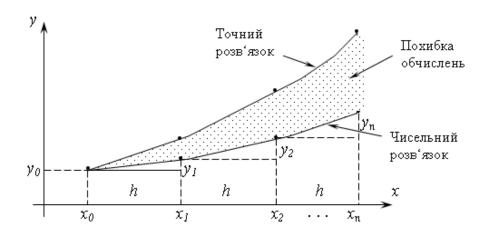


Рис.13.2. Геометричне подання накопичування похибок в процесі обчислень

13.2. Задача Коші

У залежності від вигляду диференціального рівняння (13.1) задачу Коші формулюють так:

1. Якщо n=1, то потрібно знайти функцію y=y(x), що задовольняє рівняння

$$\frac{dy}{dx} = f(x) \tag{13.4}$$

та приймає для $x=x_0$ задане значення y_0

$$y(x_0) = y_0. (13.5)$$

2. Задача Коші для диференціального рівняння *n*-го порядку

$$y^{(n)} = f(x, y, y', ..., y^{(n-1)})$$
(13.6)

полягає у знаходженні функції y = y(x), що задовольняє рівняння (13.6) та початкові умови

$$y(x_0) = y_0, \ y'(x_0) = y_0', ..., \ y^{(n-1)}(x_0) = y_0^{(n-1)},$$
 (13.7)

де $y_0, y_0', ..., y_0^{(n-1)}$ — задані числові значення функції y_0 та її похідних $y_0', y_0'', ..., y_0^{(n-1)}$ до (n-1) порядку в точці $x=x_0$.

Розглянемо деякі чисельні методи розв'язування задач Коші для звичайного диференційного рівняння першого порядку.

13.3. Метод Ейлера

Розглянемо диференціальне рівняння першого порядку

$$y' = f(x, y) \tag{13.8}$$

з початковою умовою

$$y(x_0) = y_0. (13.9)$$

Потрібно знайти розв'язок рівняння на відрізку $[x_0, x_n]$.

Розіб'ємо відрізок $[x_0,x_n]$ на n рівних частин і отримаємо послідовність $x_0,x_1,x_2,...,x_n$, де $x_i=x_0+ih$ (i=0,1,2,...,n) , $h=(x_n-x_0)/n$ — крок інтегрування.

Виберемо k-й відрізок [x_k, x_{k+1}] та проінтегруємо рівняння (13.8)

$$\int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x, y) dx = \int_{x_k}^{x_{k+1}} y' dx = y(x) \Big|_{x_k}^{x_{k+1}} = y(x_{k+1}) - y(x_k) = y_{k+1} - y_k$$

або

$$y_{k+1} = y_k + \int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x, y) dx.$$
 (13.10)

Якщо підінтегральну функцію на відрізку $[x_k, x_{k+1}]$ вважатимемо сталою та обчислимо інтеграл за формулою лівих прямокутників, то одержимо

$$y_{k+1} = y_{\kappa} + hf(x_k, y_{\kappa}) + O(h^2).$$
 (13.11)

Відкинувши в цій рівності доданок порядку $O(h^2)$, отримаємо розрахункову формулу

$$y_{k+1} = y_k + hf(x_k, y_k),$$
 (13.12)
 $h = x_{k+1} - x_k, \quad k = \overline{0, n-1},$

яку називають формулою Ейлера.

Продовжимо цей процес, вважаючи, що на відрізку $[x_k, x_{k+1}]$ інтегральна крива y = F(x) є прямолінійним відрізком, що починається в точці $M_k(x_k; y_k)$ з кутовим коефіцієнтом $f(x_k, y_k)$. Отже, як наближення шуканої інтегральної кривої, одержуємо ламану лінію з вершинами в точках $M_0(x_0; y_0), M_1(x_1; y_1), ..., M_n(x_n; y_n)$ (рис. 13.3).

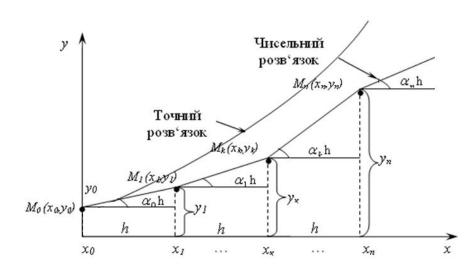


Рис. 13.3. Геометрична інтерпретація методу Ейлера

Зауважимо, що похибка розв'язку, отриманого за методом Ейлера на кожному кроці ϵ величиною порядку $O(h^2)$. Точність розв'язку, отриманого за цим методом, ϵ досить малою і з переходом від точки x_k до точки x_{k+1} його похибка зроста ϵ .

13.4. Метод Рунге-Кутта

Методом Рунге-Кутта одержують точніший розв'язок порівняно з методом Ейлера.

Нехай на відрізку [a,b] потрібно знайти чисельний розв'язок рівняння

$$y' = f(x, y)$$
 (13.13)

з початковою умовою $y(x_0) = y_0$.

Розіб'ємо відрізок [a,b] на n рівних частин точками $x_i = x_0 + ih(i=\overline{0,n})$, де h = (b-a)/n — крок інтегрування. Послідовні значення y_i $(i=\overline{1,n})$ шуканої функції y визначають за формулою

$$y_{i+1} = y_i + \Delta y_i. {13.14}$$

Якщо розкласти функцію y в у ряд Тейлора та обмежитися членами розкладу до h^4 , то Δy можна подати у вигляді

$$\Delta y = y(x+h) - y(x) = hy'(x) + \frac{h^2}{2}y''(x) + \frac{h^3}{6}y'''(x) + \frac{h^4}{24}y^{IV}(x).$$
 (13.15)

Замість безпосередніх обчислень за формулою (13.15) спочатку визначають такі величини:

$$k_{1} = hf(x, y),$$

$$k_{2} = hf(x + \frac{h}{2}, y + \frac{k_{1}}{2}),$$

$$k_{3} = hf(x + \frac{h}{2}, y + \frac{k_{2}}{2}),$$

$$k_{4} = hf(x + h, y + k_{3}).$$
(13.16)

Можна довести, що якщо величини k_1 , k_2 , k_3 , k_4 розглядати відповідно з вагами 1/6, 1/3, 1/6, то значення виразу $\frac{1}{6}k_1 + \frac{1}{3}k_2 + \frac{1}{3}k_3 + \frac{1}{6}k_4$ з точністю до четвертого степеня h дорівнює значенню y, яке визначають за формулою (13.15), тобто

$$\Delta y = \frac{1}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4). \tag{13.17}$$

Таким чином, для кожної пари біжучих значень x_i і y_i з формул (13.16) визначають значення коефіцієнтів

$$k_{1}^{(i)} = hf(x_{i}, y_{i}),$$

$$k_{2}^{(i)} = hf(x_{i} + \frac{h}{2}, y_{i} + \frac{k_{1}^{(i)}}{2}),$$

$$k_{3}^{(i)} = hf(x_{i} + \frac{h}{2}, y_{i} + \frac{k_{2}^{(i)}}{2}),$$

$$k_{1}^{(i)} = hf(x_{i} + h, y_{i} + k_{3}^{(i)})$$

$$(13.18)$$

а потім обчислюють $y_{i+1} = y_i + \Delta y_i$ $(i = \overline{0,n})$.

13.5. Геометрична інтерпретація визначення розв'язку задачі Коші методом Рунге-Кутта 4-го порядку

Із точки (x_i, y_i) рухаємось по дотичній з кутом нахилу, тангенс якого дорівнює $f(x_i, y_i)$. На цій дотичній вибираємо точку з координатами $(x_i+h/2, y_i+k_I/2)$. Далі із точки (x_i, y_i) проводимо лінію, паралельну дотичній, проведеній із отриманої точки. Тангенс кута її нахилу дорівнює $f(x_i+h/2, y_i+k_I/2)$. На ній вибираємо наступну точку $(x_i+h/2, y_i+k_2/2)$. Нарешті, із точки (x_i, y_i) рухаємось по лінії з кутом нахилу, що відповідає тангенсу $f(x_i+h/2, y_i+k_2/2)$, і на ній вибираємо точку (x_i+h, y_i+k_3) . Цим задають ще один напрям, визначений тангенсом кута нахилу, який дорівнює $f(x_i+h, y_i+k_3)$. Чотири отримані напрямки усереднюють у відповідності з формулою (13.17). На цьому кінцевому напрямку і вибираємо чергову точку (x_{i+1}, y_{i+1}) . Процес знаходження точки (x_{i+1}, y_{i+1}) можна прослідкувати на рис. 13.4.

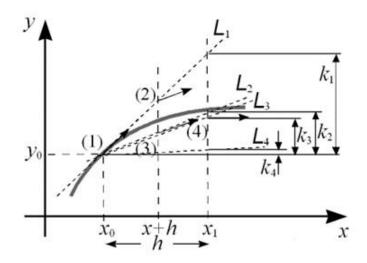


Рис.13.4. Геометрична інтерпретація методу Рунге-Кутта

Знаходження числового розв'язку задачі Коші методом Рунге-Кутта зручно виконувати за таким алгоритмом:

- 1. Значення x_0 и y_0 підставляють у праву частину диференціального рівняння (13.13) і визначають f(x, y).
- 2. Отримане значення $f(x_0,y_0)$ множать на крок інтегрування h та обчислюють $k_1 = h f(x_0,y_0)$.
 - 3. Змінюють значення x_0 на $x_{0+\frac{1}{2}} = x_0 + h/2$.
 - 4. Визначають допоміжне значення $y_{0\partial} = y_0 + k_1/2$.
 - 5. Обчислюють похідну в точці $(x_{0+1/2}, y_{0\partial})$, що дорівнює $y_{0\partial}^{'} = f(x_{0+\frac{1}{2}}, y_{0\partial})$.
 - 6. Отримують значення коефіцієнта $k_2 = h f(x_{0+\frac{1}{2}}, y_{0\partial})$.
 - 7. Обчислюють нове допоміжне значення $y_{0\partial} = y_0 + \frac{k_2}{2}$.
 - 8. Визначають значення похідної в точці $(x_{0+\frac{1}{2}}, y_{0\partial})$ $y_{\partial\partial}' = f(x_{0+\frac{1}{2}}, y_{\partial\partial}).$
 - 9. Одержують значення $k_3 = hy_{0\partial}^{'} = hf(x_{0+\frac{1}{2}}^{'}, y_{0\partial}).$
 - 10. Обчислюють нове допоміжне значення $y_{1o} = y_0 + k_3$.

- 11. Змінюють значення $x_{0+\frac{1}{2}}$ на $x_1 = x_{0+\frac{1}{2}} + \frac{h}{2}$.
- 12. Знову визначають допоміжну похідну в точці $(x_1, y_{1\partial})$ $y_{I\partial}^{'} = f(x_1, y_{I\partial})$.
- 13. Одержують значення коефіцієнта $k_4 = h y_{10}^{'} = h f(x_0 + h, y_0 + k_3)$.
- 14. Обчислюють нове значення y_1 за формулою

$$y_1 = y_0 + \frac{1}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4).$$

Для визначення $y_2, y_3, ..., y_n$ повторюють ітераційний процес, починаючи з першого кроку.

Далі всі обчислення повторюють починаючи з першого кроку, поки не буде пройдений весь відрізок [a,b].

Порядок точності методу Рунге-Кутта складає h^4 на усьому відрізку [a,b].

13.6. Багатокрокові методи прогнозу і корекції

На відміну від розглянутих однокрокових методів Ейлера та Рунге-Кутта, у методах прогнозу і корекції для обчислення положення нової точки використовують інформацію про декілька раніше отриманих точок. Такі методи називають багатокроковими. Схеми їх алгоритмів відрізняються лише формулами.

Обчислення виконують у такій послідовності. Спочатку за формулою прогнозу та початковими значеннями змінних визначають значення $y_{n+1}^{(0)}$. Верхній індекс означає, що прогнозоване значення є одним із послідовності значень y_{n+1} , розташованих в порядку зростання точності. За прогнозованим значенням $y_{n+1}^{(0)}$ з допомогою диференціального рівняння

$$y'(x) = f(x, y),$$
 (13.19)

знаходимо похідну

$$y_{n+1}^{(0)'} = f(x_{n+1}, y_{n+1}^{(0)}). {13.20}$$

Цю похідну підставляють у формулу корекції для обчислення уточненого значення $y_{n+1}^{(K+1)}$ (k=0,1,...). В свою чергу $y_{n+1}^{(k+1)}$ використовують для одержання більш точного значення похідної

$$y_{n+1}^{(k+1)'} = f(x_{n+1}, y_{n+1}^{(k+1)}). {13.21}$$

Якщо це значення похідної недостатньо близьке до попереднього, то його вводять у формулу корекції і ітераційний процес продовжують. Якщо ж похідна змінюється в допустимих межах точності, то значення $y_{n+1}^{(k+1)'}$ використовують для обчислення остаточного значення y_{n+1} . Після цього процес повторюють - виконують наступний крок, на якому обчислюють y_{n+2} .

Розглянемо один з багатокрокових методів - метод Адамса, зя яким отримують розв'язок четвертий порядок точності. Формула прогнозу цього методу ґрунтується на використанні інтерполяційної формули Ньютона

$$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{24}h(55y_n^{\dagger} - 59y_{n-1}^{\dagger} + 37y_{n-2}^{\dagger} - 9y_{n-3}^{\dagger}) + \frac{251}{720}h^5y^{(5)},$$
 (13.22)

а формула корекції має вигляд

$$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{24}h(9y'_{n+1} + 19y'_n - 5y'_{n-1} + y'_{n-2}) + \frac{19}{720}h^5y^{(5)}.$$
 (13.23)

Для того, щоб застосувати метод Адамса 4-го порядку, необхідно наперед обчислити значення y_0 , y_1 , y_2 для перших трьох кроків. Найчастіше для цього використовують метод Рунге-Кутта, за допомогою якого отримують значення з досить високою точністю.