# 微算機指令集

## PIC<sub>18</sub>

晶片:PIC18F4520 工具:pickit3 編譯器:mpasm

## 暫存器

```
WREG ;Working register 暫存器,常用
TRISA,TRISB,TRISC,TRISD ;一些可用的暫存器
```

### 數字賦值

```
clrf WREG;將WREG的值設為0

addwf TRISD;將 WREG加給 TRISD(預設)
addwf TRISD,0;將 TRISD加給 WREG

movwf TRISD;將 WREG賦與給 TRISD(預設)
incf TRISD;將TRISD值遞增1
decf TRISD;將TRISD值遞減1
```

## 數字賦值+skip operation

```
decfsz TRISD ;TRISD值減1,減完後若為0則跳過下一步
```

## tag&goto

```
loop1: ;建立loop1的tag
goto loop1 ;跳到loop1的tag處
```

#### **LSFR**

LSFR FSRx 100H ;建立FSRx(x為變數) 起始值在0x100

可以想像宣告LSFR就類似宣告一個array空間FSR0,index 0是在0x100,可以往前後跳

POSTDECx: ; 對FSRx操作後將FSRx的index-1 FR[FSRx--]

POSTINCx: ; 對FSRx操作後將FSRx的index+1 FR[FSRx++]

PREINCx: ; 對FSRx操作前將FSRx的index-1 FR[++FSRx]

PLUSWx: ; 對FSRx的目前(index+WREG值)的位置操作 FR[FSRx+WREG]

INDFx: ; 對FSRx的當前位置操作 FR[FSRx]

#### Macro

```
sum_of_3 macro arg1,arg2,arg3 ;建立為sum_of_3的macro,接arg1,arg
2,arg33個參數
movf arg1,W,A
addwf arg2,W,A
addwf arg3,W,A
endm ;結束macro
```

#### 1/0

共有五個PORT(A,B,C,D,E)

I/O port要先設定

TRISX

LATX

PORTX

這三種register

TRISX 設定pin腳模式,0為output,1為input

LATX為如果將TRISX設為輸出角,則1為output 1,0為output 0

PORTX為如果將TRISX設為輸入角,PORTX則負責讀入輸入訊號

Interrupt