



TECHNIK MACHT KÜNSTLICH INTELLIGENT

DI Dr. Alexander Nemecek
Leitung Studiengang Robotik



robotikfhwn

# WORKSHOP INDUSTRIELLE ROBOTIK



#### Inhalt



- Fachhochschule
- Industrieroboter
- Software
- Erste Schritte
- Roboterzelle
- Simulation
- Ausblick















SICHERHEIT







# **Fachhochschule**

# WIRTSCHAFT

**TECHNIK** 

SPORT

GESUNDHEIT

Allgemeine Informationen

fhwn.ac.at

• 15.000+ Absolventen

Fachbereiche und Institute

**Next** - Industrieroboter

• 4.000+ Studierende

• 1.330+ Referenten

100 Partnerhochschulen

• 80+ Nationen

4 Standorte

5 Fakultäten

• 37 Studiengänge

Bibliothek

Forschungstochter FOTEC

International Office

FH Activities

FH Start-Up Center

Mensa, Wohnheim, ...

• FH

SOFTWARE

• IND. ROBOTER

ERSTE SCHRITTE

ROBOTERZELLE

SIMULATION

AUSBLICK



# Industrieroboter

#### Workshop Industrielle Robotik

# FACHHOCHSCHULE WIENED NEUSTADT

fhwn.ac.at/bro

#### von robota – arbeiten

#### Komponenten

- Kinematik
- Werkzeug
- Steuerung
- Programm

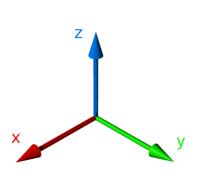
# Fragen

Welche Aufgaben führt ein Roboter aus?

Warum hat er 6 Achsen?

Wo sitzt das Koordinatensystem?

**Next** - Software





• FH

- IND. ROBOTER
- SOFTWARE
- ERSTE SCHRITTE
- ROBOTERZELLE
- SIMULATION
- AUSBLICK



# Software

#### Workshop Industrielle Robotik







• FH

• IND. ROBOTER

#### • SOFTWARE

- ERSTE SCHRITTE
- ROBOTERZELLE
- SIMULATION
- AUSBLICK





# **Erste Schritte**

#### Workshop Industrielle Robotik

# FACHHOCHSCHULE WIENER NEUSTADT

Austrian Network for Higher Education

#### Projekt Workshop

**Projekt** Leere Station

Add-Ins RobotApps – IRC5 hinzu!

Roboter IRB 1200

Steuerung virtuell

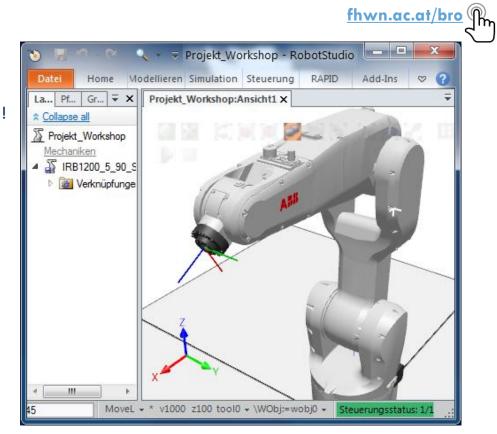
**Zoom** Mausrad

Orientieren Left & Mausrad

Rechts & Orient./Vorne

Speichern

**Next** - Einfache Bewegung



- FH
- IND. ROBOTER
- SOFTWARE
- ERSTE SCHRITTE
- ROBOTERZELLE
- SIMULATION
- AUSBLICK

#### **Erste Schritte**

#### Workshop Industrielle Robotik





#### **Einfache Bewegung**

# Achsweise Bewegung

Layout rechts & Mechanik achsweise



## Lineare Bewegung

Layout rechts & Mechanik achsweise

#### Grundstellung

Layout rechts & Pos./Grundstellung



- FH
- IND. ROBOTER
- SOFTWARE
- ERSTE SCHRITTE
- ROBOTERZELLE
- SIMULATION
- AUSBLICK

**Next** - Roboterzelle

11



#### Roboterzelle

Geometrien

#### Workshop Industrielle Robotik



# fhwn.ac.at/bro

# Sockel

Volumen 200x200x800 zentral

Roboter Pos. verschieben

## **Arbeitsplatz**

Geometrie Import

File "CAD\_Arbeitsplatz.stl"

#### Person

Bibliothek Import

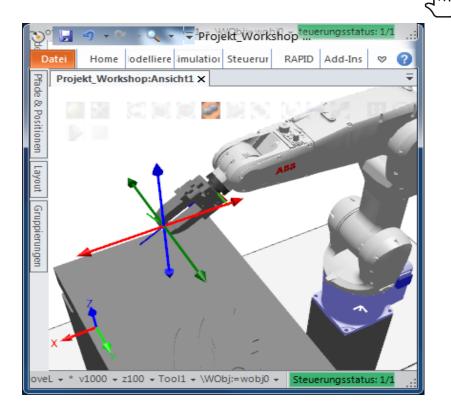
File "CAD\_Person.rslib"

#### Werkzeug

Geometrie Import

File "CAD\_Greifer.stl"

Verbindung IRB1200 Roboter



- FH
- IND. ROBOTER
- SOFTWARE
- ERSTE SCHRITTE
- ROBOTERZELLE
- SIMULATION
- AUSBLICK

**Next** - Simulation



# **Simulation**

#### Workshop Industrielle Robotik



fhwn.ac.at/bro

#### **Tool Center Point**

Pfade erstellen

Werkzeug zentral festlegen

#### Roboter

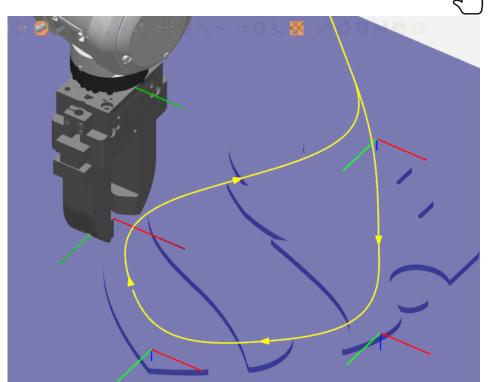
Position anzeigen Zone, Speed z50, v100

#### **Positionieren**

Positionen anfahren Target teachen

#### **Pfade**

Festlegung Targets



- FH
- IND. ROBOTER
- SOFTWARE
- ERSTE SCHRITTE
- ROBOTERZELLE
- SIMULATION
- AUSBLICK

# **Simulation**

## Workshop Industrielle Robotik

fhwn.ac.at/bro



## Simulation & Analyse

# **Pfad Einrichtung**

Startroutine einrichten Synchronisieren RAPID Start Pfad10

#### Durchführen

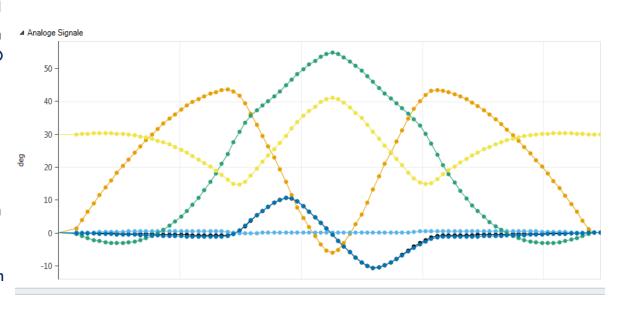
Run Stop

# **Analyse**

Signale festlegen

#### **Aufzeichnen**

Simulation einrichten Start Pfad10



• FH

• IND. ROBOTER

• SOFTWARE

• ERSTE SCHRITTE

• ROBOTERZELLE

• SIMULATION

AUSBLICK



# **Ausblick**

#### Workshop Industrielle Robotik

# EACUL

# FACHHOCHSCHULE WIENER NEUSTADT

# Zusammenfassung

# Workshop

- Virtueller Roboter
- Aufbau Roboterzelle
- Einfache Simulation

#### **Ausblick**

- Optimierung
- Taktzeitanalyse
- Multi-Roboter etc.



- FH
- IND. ROBOTER
- SOFTWARE
- ERSTE SCHRITTE
- ROBOTERZELLE
- SIMULATION



Next – Studium Robotik?!





TECHNIK MACHT KÜNSTLICH INTELLIGENT

DI Dr. Alexander Nemecek

Leitung Studiengang Robotik



fhwn.ac.at/bro
robotikfhwn