

Nachrichtendefinitionen für ALF						
Nachrichtentyp	Nachrichten ID	Beschreibung	Aufbau der Nachricht			
			Position	Datentyp	Bytes	Inhalt
	1	Messdaten vom Laserscanner werden mit dieser Nachricht übertragen	1	uint32_t	4	Sequenznummer
			2	uint32_t	4	Zeitstempel
			3-x	long int	8	Messdaten
			x + 1	uint32_t	4	first valid Index
			x + 2	uint32_t	4	last valid index
	2	Initialisiert statische Daten über den Laserscanner auf Seiten des Clients (nicht mit Laserscanner verbunden)	1	float32	4	angle_min
			2	float32	4	angle_max
			3	float32	4	angle_increment
			4	int	4	time_increment
			5	int	4	range min
			6	int	4	range max
	3	Daten vom HQ zum Fahrzeug (alf_drive_command)	1	uint8_t	1	speed
			2	uint8_t	1	direction
			3	int8_t	1	angle
			4	bool	1	light
	4	Daten vom Fahrzeug zum HQ (alf_drive_info)	1	uint8_t	1	speed
			2	int16_t	2	acceleration
			3	int16_t	2	lateral_acceleration
			4	int16_t	2	z_acceleration
			5	int16_t	2	Gyroscope_X
			6	int16_t	2	Gyroscope_Y
			7	int16_t	2	Gyroscope_Z
			8	float32	4	temperature
	255	Zeichen dafür, dass die Kommunikation vorerst beendet ist. Der Port sollte sowohl auf Servers als auch auf Clientseite manuell geschlossen werden	1	uint8_t	1	end