浙江大学 2007-2008 学年春夏学期《线性代数》期末试卷答案

一、 填空题(每空3分)

1.
$$\mathbb{E}\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} = a$$
, $\mathbb{E}\begin{bmatrix} a_{11} + a_{12}x & a_{11}x + a_{12} & a_{13} \\ a_{21} + a_{22}x & a_{21}x + a_{22} & a_{23} \\ a_{31} + a_{32}x & a_{31}x + a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} = ((1-x^2)a)$.

2. 设 4 阶矩阵
$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$
, 则 $(A^*)^* = (25A)$.

3. 设V 是实数域 \Re 上的全体4 imes 4 反对称矩阵所构成的线性空间,即

$$V = \{ A = (a_{ij})_{4 \times 4} \mid A^T = -A, a_{ij} \in \Re \} .$$

写出V的一组基 ($e_{12}-e_{21}$, $e_{13}-e_{31}$, $e_{14}-e_{41}$, $e_{23}-e_{32}$, $e_{24}-e_{42}$, $e_{34}-e_{43}$)。

$$V$$
 的维数是(6)。设 4 阶矩阵 $A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 & 1 \\ -2 & 0 & 4 & -2 \\ -3 & -4 & 0 & -2 \\ -1 & 2 & 2 & 0 \end{pmatrix}$,写出 A 在上面这组基下的坐

标
$$((2,3,1,4,-2,-2)^T)$$
。

4. 设 A 是 3 阶矩阵,且 |A| = 0, A_{11} = 1, A_{22} = 2, A_{33} = -4,则 A^* 的特征值是 λ_1 = (0), λ_2 = (0), λ_3 = (-1)。

解 因为|A|=0,则 $r(A^*)\leq 1$ 。又因为 $A_{11}=1\neq 0$,所以 $r(A^*)=1$,且 $|A^*|=0$ 。可见 $\lambda_1=0$ 是 A^* 的特征值,且至少是 $3-r(A^*)=2$ 重根。从而 $\lambda_1=\lambda_2=0$ 。又因为 $\lambda_1+\lambda_2+\lambda_3=A_{11}+A_{22}+A_{33}=-1$,则 $\lambda_3=-1$ 。

一 计質题

1. 计算行列式
$$D_4 = \begin{vmatrix} 2^5 - 2 & 2^4 - 2 & 2^3 - 2 & 2^2 - 2 \\ 3^5 - 3 & 3^4 - 3 & 3^3 - 3 & 3^2 - 3 \\ 4^5 - 4 & 4^4 - 4 & 4^3 - 4 & 4^2 - 4 \\ 5^5 - 5 & 5^4 - 5 & 5^3 - 5 & 5^2 - 5 \end{vmatrix}$$
 (12分)。

$$\mathbf{H} D_4 = \begin{vmatrix} 2^5 - 2 & 2^4 - 2 & 2^3 - 2 & 2^2 - 2 \\ 3^5 - 3 & 3^4 - 3 & 3^3 - 3 & 3^2 - 3 \\ 4^5 - 4 & 4^4 - 4 & 4^3 - 4 & 4^2 - 4 \\ 5^5 - 5 & 5^4 - 5 & 5^3 - 5 & 5^2 - 5 \end{vmatrix}$$

$$\begin{array}{c|ccccc} C_1 - C_2 & 2^4 & 2^3 & 2^2 & 2 \\ C_2 - C_3 & 2 \cdot 3^4 & 2 \cdot 3^3 & 2 \cdot 3^2 & 2 \cdot 3 \\ \hline C_3 - C_4 & 3 \cdot 4^4 & 3 \cdot 4^3 & 3 \cdot 4^2 & 3 \cdot 4 \\ 4 \cdot 5^4 & 4 \cdot 5^3 & 4 \cdot 5^2 & 4 \cdot 5 \end{array}$$

$$= 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5 \cdot \begin{vmatrix} 2^3 & 2^2 & 2 & 1 \\ 3^3 & 3^2 & 3 & 1 \\ 4^3 & 4^2 & 4 & 1 \\ 5^3 & 5^2 & 5 & 1 \end{vmatrix}$$

$$= 2880 \cdot (5-4) \cdot (5-3) \cdot (5-2) \cdot (4-3) \cdot (4-2) \cdot (3-2)$$

= 34560

2. 已知齐次线性方程组
$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 0\\ ax_1 + bx_2 + cx_3 = 0\\ a^2x_1 + b^2x_2 + c^2x_3 = 0 \end{cases}$$

问(1) a,b,c 满足何种关系时,方程组仅有零解。(答:两两互异。具体略)

(2) a,b,c 满足何种关系时,方程组有无穷多解,并用基础解系表示他的全部解。(要分四种情况讨论,具体略)

3. 已 知 向 量 组
$$\beta_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$
, $\beta_2 = \begin{pmatrix} a \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$, $\beta_3 = \begin{pmatrix} b \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ 与 向 量 组

$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \alpha_3 = \begin{pmatrix} 9 \\ 6 \\ -7 \end{pmatrix}$$
有相同的秩,且 β_3 可以由 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 线性表

示 求a,b的值,并写出 eta_3 由 $lpha_1,lpha_2,lpha_3$ 线性表示的一个表达式。(答: a=15,b=5。 具体略)

4. 设 A, B 都是 3 阶实可逆矩阵,A 的特征值是 $\frac{1}{\lambda_1}$, $\frac{1}{\lambda_2}$, $\frac{1}{\lambda_3}$, 这里 λ_1 , λ_2 , λ_3 是互不相同

的正整数, 若 B 的特征值是-5, 1, 7, $B = (A^{-1})^2 - 6A$, 求 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$, 并分别写

出与 A, A^{-1}, B 相似的对角形矩阵。

解: 因为 A 的特征值是 $\frac{1}{\lambda_1}$, $\frac{1}{\lambda_2}$, $\frac{1}{\lambda_3}$, $B = (A^{-1})^2 - 6A$,所以 A^{-1} 的特征值为 λ_1 , λ_2 , λ_3 ,

B 的特征值为 $\lambda_1^2 - \frac{6}{\lambda_1}$, $\lambda_2^2 - \frac{6}{\lambda_2}$, $\lambda_3^2 - \frac{6}{\lambda_3}$ 。因为 B 的特征值是-5, 1, 7, 所以可令

$$\lambda_1^2 - \frac{6}{\lambda_1} = -5, \lambda_2^2 - \frac{6}{\lambda_2} = 1, \lambda_3^2 - \frac{6}{\lambda_3} = 7$$
。 因为 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ 是互不相同的正整数,解

$$\lambda_1^2 - \frac{6}{\lambda_1} = -5, \lambda_2^2 - \frac{6}{\lambda_2} = 1, \lambda_3^2 - \frac{6}{\lambda_3} = 7$$
 得 $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2, \lambda_3 = 3$ 。所以 与 A, A^{-1}, B 相似的

对角形矩阵分别为...。

5. 已知二次型
$$f(x_1, x_2, x_3) = 3x_1^2 + 3x_2^2 + 4x_3^2 + 4x_1x_2 + 8x_1x_3 + 4x_2x_3$$
。

- (1) 写出二次型的矩阵。
- (2) 用正交线性替换 X = QY 化二次型 $f(x_1, x_2, x_3)$ 为标准形。
- (3) 求实对称矩阵 B 使得 $A = B^3$ 。

解 (1) 二次型的矩阵为
$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 4 \\ 2 & 0 & 2 \\ 4 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$
。

(2) 使用实对称矩阵对角化的方法,具体略。

(3) 因为
$$Q^T A Q = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 8 \end{pmatrix}$$
,令 $H = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$,则有

$$A = Q \begin{pmatrix} -1 & & \\ & -1 & \\ & & 8 \end{pmatrix} Q^{T} = QH^{3}Q^{T} = (QHQ^{T})(QHQ^{T})(QHQ^{T}) \ \, \Leftrightarrow B = QHQ^{T} = (?), \ \, ||$$

 $A = B^3$ 且 B 为实对称矩阵。

三、证明题

1. 设A是实对称矩阵,B是正定矩阵。求证AB的特征值全是实数。

证: 因为B是正定矩阵,所以存在可逆矩阵C使得 $B = C^TC$ 。所以AB与矩阵 $C(AB)C^{-1} = CAC^T$ 相似。因为A是实对称矩阵,所以 CAC^T 是实对称矩阵,所以 CAC^T 的特征值全是实数,从而AB的特征值全是实数。

2. 设A是 $m \times n$ 矩阵,B是 $n \times t$ 矩阵,r(B) = t。令 $C = (A,B)_{m \times (n+t)}$, $X^{(1)}$, $X^{(2)}$, …, $X^{(r)}$ 为齐次线性方程组CX = 0的一个基础解系,设 $X^{(i)} = \begin{pmatrix} X_0^{(i)} \\ X_1^{(i)} \end{pmatrix}$,这里 $X_0^{(i)}$ 为 $X_1^{(i)}$ 的前n个元素。求证 $X_0^{(1)}$, $X_0^{(2)}$, …, $X_0^{(r)}$ 线性无关。

证二:

因为 $X^{(1)}$, $X^{(2)}$, …, $X^{(r)}$ 为齐次线性方程组CX = 0的一个基础解系,

所以
$$CX^{(i)} = (A,B)X^{(i)} = 0$$
,即 $(A,B)X^{(i)} = (A,B)\begin{pmatrix} X_0^{(i)} \\ X_1^{(i)} \end{pmatrix} = AX_0^{(i)} + BX_1^{(i)} = 0$ 。从而有

$$AX_0^{(i)} = -BX_1^{(i)}$$

若

$$\begin{aligned} k_1 X_0^{(1)} + k_2 X_0^{(2)} + \cdots + k_r X_0^{(r)} &= 0 \quad (*) \\ \mathbb{D} k_1 A X_0^{(1)} + k_2 A X_0^{(2)} + \cdots + k_r A X_0^{(r)} &= 0 \text{.} \quad \overrightarrow{\text{III}} \\ k_1 A X_0^{(1)} + k_2 A X_0^{(2)} + \cdots + k_r A X_0^{(r)} &= -k_1 B X_1^{(1)} - k_2 B X_1^{(2)} - \cdots - k_r B X_1^{(r)} \\ \mathbb{D} - k_1 B X_1^{(1)} - k_2 B X_1^{(2)} - \cdots - k_r B X_1^{(r)} &= 0 \text{.} \quad \mathbb{D} \end{aligned}$$

$$B\left(k_1X_1^{(1)} + k_2X_1^{(2)} + \dots + k_rX_1^{(r)}\right) = 0$$

因为r(B) = t,则齐次线性方程组BX = 0只有零解,即

$$k_1 X_1^{(1)} + k_2 X_1^{(2)} + \dots + k_r X_1^{(r)} = 0$$

结合(*)式可得

$$k_1 \begin{pmatrix} X_0^{(1)} \\ X_1^{(1)} \end{pmatrix} + k_2 \begin{pmatrix} X_0^{(2)} \\ X_1^{(2)} \end{pmatrix} + \dots + k_r \begin{pmatrix} X_0^{(r)} \\ X_1^{(r)} \end{pmatrix} = 0$$

即

$$k_1 X^{(1)} + k_2 X^{(2)} + \dots + k_r X^{(r)} = 0$$

由于 $X^{(1)}$, $X^{(2)}$, …, $X^{(r)}$ 是CX=0的一个基础解系,则 $X^{(1)}$, $X^{(2)}$, …, $X^{(r)}$ 线性无关,所以 $k_1=k_2=\dots=k_r=0$,因此 $X_0^{(1)}$, $X_0^{(2)}$, …, $X_0^{(r)}$ 线性无关。