

伙伴系统(Buddy System)

- 整个可分配的分区大小20
- 需要的分区大小为2^{U-1} < s ≤ 2^U 时,把整个块分配 给该进程;
 - 如s ≤2i-1, 将大小为2i 的当前空闲分区划分成两个大小为2i-1 的空闲分区
 - 重复划分过程,直到2i-1 < s ≤ 2i,并把一个空闲分区分配给该进程

伙伴系统的实现

- 数据结构
 - ▶ 空闲块按大小和起始地址组织成二维数组
 - 初始状态: 只有一个大小为2^U的空闲块
- 分配过程
 - 由小到大在空闲块数组中找最小的可用空闲块
 - 如空闲块过大,对可用空闲块进行二等分,直到得到合适的可用空闲块

伙伴系统中的内存分配

1 Mbyte block	1M				
Request 100K	A=128K	128K	256K	512K	
Request 240K	A=128K	128K	B=256K	512K	
Request 64K	A=128K	С=64К 64К	B=256K	512K	
Request 256K	A=128K	С=64К 64К	B=256K	D=256K	256K
Release B	A=128K	С=64К 64К	256К	D=256K	256K
Release A	128K	C=64K 64K	256K	D=256K	256K
Request 75K	E=128K	C=64K 64K	256K	D=256K	256K
Release C	E=128K	128K	256K	D=256K	256К
Release E	512K			D=256K	256K
Release D	1M				

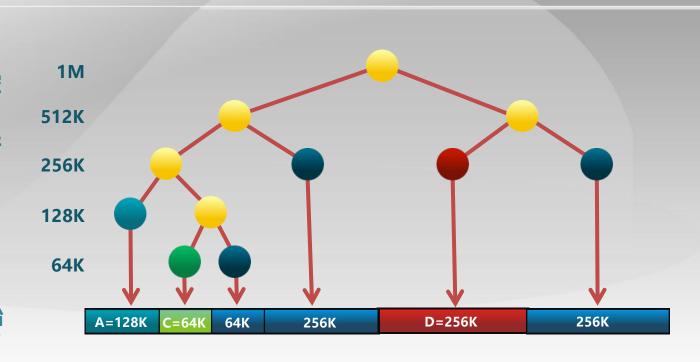
伙伴系统的实现

■ 释放过程

- 型 把释放的块放入空 闲块数组
- ▶ 合并满足合并条件 的空闲块

■ 合并条件

- ▶ 大小相同2i
- ▶ 地址相邻
- ▶ 低地址空闲块起始 地址为2i+1的位数



http://en.wikipedia.org/wiki/Buddy_memory_allocation

ucore中的物理内存管理

```
struct pmm manager {
  const char *name;
  void (*init)(void);
  void (*init memmap)(struct Page *base, size t n);
  struct Page *(*alloc pages)(size t order);
  void (*free pages)(struct Page *base, size t n);
  size t (*nr free pages)(void);
  void (*check)(void);
};
```

ucore中的伙伴系统实现

```
const struct pmm_manager buddy_pmm_manager = {
  .name = "buddy_pmm_manager",
  .init = buddy init,
  .init_memmap = buddy_init_memmap,
  .alloc_pages = buddy_alloc_pages,
  .free_pages = buddy_free_pages,
  .nr free pages = buddy_nr_free_pages,
  .check = buddy check,
};
```

