

배열과 구조

* 자료구조의 구분

- 선형(linear) 과 비선형(non-linear)으로 구분한다.
- 자료구조내의 요소들이 순차적인 형식이면 선형, 아니면 비선형.
- 선형자료구조에는 배열과 연결 리스트가 있다.
- **배열**: 순차적 메모리 주소에 의하여 요소들간의 관계를 표현하는 구조
- **연결리스트**: 포인터를 사용하여 요소들간의 관계를 표현
- 비선형 자료구조: 트리(tree) 와 그래프(graph)

1. 배열의 특징

- 연속적 기억장소(메모리 위치)의 집합
- 대부분의 언어에서 제공하는 가장 단순한 구조적 자료형
- 동일한 자료형 (Same data type for elements)
- 선언 시 크기 지정. 크기보다 많은 양의 자료 저장시 => overflow
- 정적 자료형 (compile 시 크기를 알아야 하고, 실행 되는 동안 크기가 변하지 않는다)
- Set of mappings between index and values; <index, value>

장점: 이해 쉽고, 사용하기 편함, 자료저장이 용이(예: $A[4]=10$)

단점: 동일한 자료만 저장, 미리 크기 선언(필요이상 크기 선언시, 공간낭비, 많은 자료이동으로 삽입 삭제 느림.

Structure Array

Objects: index의 각 값에 대하여 집합 item에 속한 한 값이 존재하는 $\langle \text{index}, \text{value} \rangle$ 쌍의 집합. index는 일차원/다차원의 유한 순서 집합.

Functions: 모든 $A \in \text{Array}, i \in \text{index}, x \in \text{item}, j, \text{size} \in \text{integer}$

Array Create(j, list)::= return j차원의 배열. list는 i번째 원소가 i번째 차원의 크기인 j-tuple이며 item들은 정의되지 않았음.

Item Retrieve(A, i)::= if $(i \in \text{index})$
return 배열 A의 인덱스 i 값과 관련된 항목.
else return 에러.

Array Store(A, i, x)::= if $(i \in \text{index})$
return 새로운 쌍 $\langle i, x \rangle$ 가 삽입된 배열 A.
else return 에러.

end Array

● 배열의 연산

- i. length n (길이 n의 연산)
- ii. reading ($R \Rightarrow L, L \Rightarrow R$)
- iii. retrieve i^{th} element, $0 \leq i < n$
- iv. update i^{th} element's value, $0 \leq i < n$
- v. Insertion (i번째 위치, $0 \leq i \leq n$)
- vi. deletion (i번째 항목, $0 \leq i < n$)

2. 배열의 표현 (표현순서: 행, 열 우선)

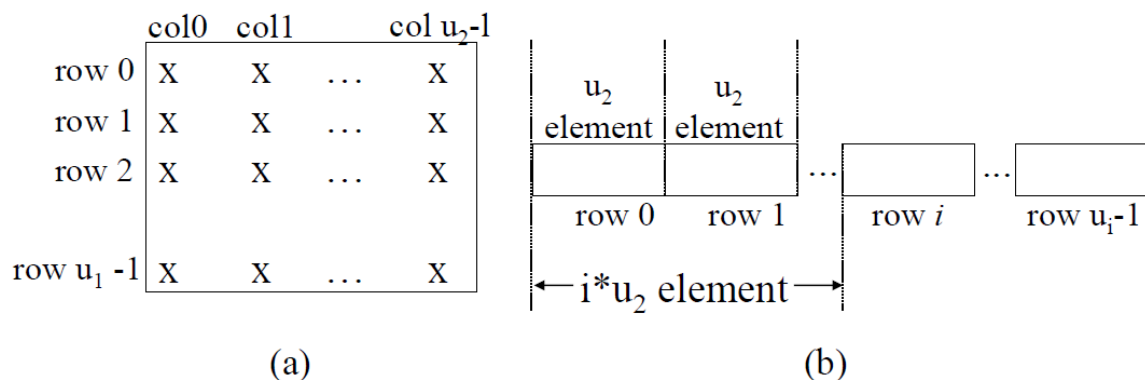
-1차원 배열: $A[i]$

- α : $A[0]$ 의 주소(base address)
- 임의의 원소 $A[i]$ 의 주소 : $\alpha + i * (4\text{byte})$

배열주소	$A[0]$	$A[1]$..	$A[i]$..	$A[u_1-1]$
주소	α	$\alpha+1$..	$\alpha+i$..	$\alpha+u_1-1$

-2차원 배열: $A[i][j]$

- α : $A[0][0]$ 의 주소
- 임의의 원소 $A[i][0]$ 의 주소 : $\alpha + i * u_2$



$A[u_1][u_2]$ 의 순차적 표현

row major:

α (base address)

0,0	0,1	0,2	0,3	1,0	1,1	1,2	1,3	2,0	2,1	2,2	2,3
-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----

Col major

α (base address)

0,0	1,0	2,0	0,1	1,1	2,1	0,2	1,2	2,2	0,3	1,3	2,3
-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----

-3차원 배열: $a[i][j][k]$, -n차원 배열: $a[i_1][i_2]...$

* 순서리스트의 일반적 구현

- . 배열을 이용: 인덱스 i , $0 \leq i < n$
- . 순차 사상(sequential mapping)
- . 문제점: insert/delete의 overhead

• Structure

* **Struct** - 타입이 다른 데이터를 그룹화

```
- struct {  
    char name[10];           ex) strcpy(person.name, "james");  
    int age;                  person.age=10;  
    float salary;             person.salary= 3000;  
} person;
```

* **nested structure** 허용

• 자체 참조 구조 (self_referential structure)

(구성요소 중 자신을 가리키는 포인터가 존재하는 구조)

```
struct list {  
    char data;  
    list *link; };    /* 링크드 리스트
```

- 문자열 추상 데이터 타입 (string data type)

문자열(string): $S=s_0, \dots, s_{n-1}$ 의 형태, ($n=0$, 공백 문자열)
 s_i : 문자 집합의 원소

Structure **String** is

Objects: a finite set of 0 or more characters

Functions: forall s,t:string, i,j,m: non-negative integers

String Null(m) : initialize

Integer Compare(s,t): return 0 if s==t, else (return -1
if s proceed t else returns +1)

Boolean IsNull(s)::= if (compare(s, NULL)) returns False
Else return True

Integer Length(s)::= If (compare(s, NULL)) return 0
Else return number of characters

String Concat(s)::= If(compare(s, NULL)) return s
Else return append t at end of s

String Substr(s,i,j)::= if((j>0)&&(i+j-1) <length(s))
return null; else return string from the
index I to the index i+j-1.

Ex) #include <string.h>

#define MAX_SIZE 100 // Max size of the string

char string1 [MAX_SIZE] = {"amobile"}, *s = string1;

char string2 [MAX_SIZE] = {"uto"}, *t = string2;

strings (s, t, 1);

void strings (char *s, char *t, int i){

char string[MAX_SIZE], *temp = string;

if (!strlen (s)) strcpy (s, t); //if string s is empty

else if (strlen (t)) {

strncpy (temp, s, i); //copy 1 ch. From s to temp

strcat (temp, t); // make new temp+t

strcpy (s, temp); // write s to temp

2. Polynomial (다항식)

$$A(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x^1 + a_0 x^0$$

ax^e a : coefficient (계수) $a_n \geq 0$

e : exponent (지수)

x : variable x (변수)

- 차수(degree): 다항식에서 0 이 아닌 가장 큰 지수

- 다항식의 덧셈과 곱셈

$$\text{합: } A(x) + B(x) = \sum (a_i + b_i) \odot x^i$$

$$\text{곱: } A(x) \odot B(x) = \sum (a_i \odot \sum (b_j \odot x^j))$$

2.1 다항식 표현

- 다항식의 표현 (1): 모든 지수에 대한 계수만 저장, 계수 배열 크기는 최대로

$$A = (n, \quad a_n, a_{n-1}, \dots, a_1, a_0)$$

\nearrow $\text{degree of } A$ \nwarrow $n+1 \text{ coefficients}$

private:

int degree; //degree \leq MaxDegree

float coef [MaxDegree + 1]; // 계수 배열

a : polynomial 클래스 객체, $n \leq \text{MaxDegree}$

$a.\text{degree} = n$ $a.\text{coef}[i] = a_{n-i}, \quad 0 \leq i \leq n$

* $a.\text{coef}[i]$ 는 x^{n-i} 의 계수, 각 계수는 지수의 내림차순으로 저장

장점: 다항식에 대한 연산이 간단.

단점: 저장공간 낭비 (a.degree가 maxdegree보다 아주 작을 때)

예) $3x^4 + 5x^2 + 6x + 4$ 의 경우 $A = (4, 3, 0, 5, 6, 4)$

degree	4										
coef	0	0	0	0	0	0	3	0	5	6	4
	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0

문제점) $A(x) = x^{1000} + 1$: n = 1000

$A = (1000, 1, \underbrace{0, \dots, 0}_{999 \text{의 엔트리는 } 0}, 1)$

$\Rightarrow a.coef[MAX_DEGREE]$ 의 대부분이 필요없음

* 다항식의 표현 (2): 0이 아닌 계수-지수 쌍 저장

$$A(x) = b_{m-1}x^{e_{m-1}} + b_{m-2}x^{e_{m-2}} + \dots + b_0x^{e_0}$$

$$\text{Where } b_i \neq 0, \quad 0 \leq i \leq m-1, \quad e_{m-1} > e_{m-2} > \dots > e_0 \geq 0$$

$$A = (m, \quad e_{m-1}, b_{m-1}, \quad e_{m-2}, b_{m-2}, \dots, \quad e_0, b_0)$$



no. of non-zero terms

예) $A(x) = x^4 + 10x^3 + 3x^2 + 1$ $A = (4, \quad 4, 1, 3, 10, 2, 3, 0, 1)$

$A(x) = x^{1000} + 1$ $A = (2, \quad 1000, 1, \quad 0, 1)$

```

MAX_TERMS 100      /* 항 배열의 크기 */
typedef struct {
    float coef;
    int expon;
} Polynomial;
Polynomial  terms[MAX_TERMS];
int  avail = 0;

```

예) $3x^4 + 5x^2 + 6x + 4$ 의 경우

coef	3	5	6	4
expon	4	2	1	0

ex) 두개의 다항식 A(x), B(x)

$$A(x) = 2x^{1000} + 1$$

$$B(x) = x^4 + 10x^3 + 3x^2 + 1$$

	starta	finisha	startb		finishb		avail	
	↓	↓	↓		↓		↓	
coef	2	1	1	10	3	1		
exp	1000	0	4	3	2	0		
	0	1	2	3	4	5	6	7

startA = 0, finishA = 1, startB = 2, finishB = 5, Avail = 6

$A(x) : \langle starta, finisha \rangle$

$B(x) : \langle startb, finishb \rangle$

다항식 덧셈 $D = A + B$

```
void padd (int starta, int finisha, int startb, int finishb, int *startd,  
int *finishd);
```

```
{ /* A(x) 와 B(x)를 더하여 D(x)를 생성한다 */  
  float coefficient;      *startd = avail;
```

```
  while (starta <= finisha && startb <= finishb)
```

```
  {  
    switch(COMPARE(terms[starta].expon, terms[startb].expon))
```

```
    {  
      case -1: /* a의 expon이 b의 expon보다 작은 경우 */  
        attach(terms[startb].coef, terms[startb].expon);  
        startb++; break;
```

```
      case 0: /* 지수가 같은 경우 */  
        coefficient= terms[starta].coef + terms[startb].coef;  
        if(coefficient)  
          attach(coefficient, terms[starta].expon);  
        starta++; startb++; break;
```

```
      case 1: /* a의 expon이 b의 expon보다 큰 경우 */  
        attach(terms[starta].coef, terms[starta].expon);  
        starta++;
```

```
    }
```

```
  /* A(x)의 나머지 항들을 첨가한다 */
```

```
  for(; starta <= finisha; starta++)  
    attach(terms[starta].coef, terms[starta].expon);
```

```
  /* B(x)의 나머지 항들을 첨가한다 */
```

```
  for(; startb <= finishb; startb++)  
    attach(terms[startb].coef, terms[startb].expon);  
  *finishd = avail-1; }
```

```

void attach(float coefficient, int exponent) {
    if (avail >= MAX_TERMS) {
        cout<< "too many elements.. ";    break; }
    terms[avail++].coef = coefficient;
    terms[avail++].expon = exponent;
}

```

3. 희소행렬 (Sparse Matrix)

- $m \times n$ 행렬 $A \equiv A[MAX_ROWS][MAX_COLS]$
 $m=n$: 정방 배열. //m:행의수, n:열의수
- Sparse Matrix(희소 행렬)
 $[0 \text{ 이 아닌 원소수} / \text{전체 원소수}] \ll \text{small}$
 $\rightarrow 0$ 아닌 원소만 저장 \Rightarrow 시간 /공간 절약
- 행렬연산: creation, addition, multiplication, transpose,..
- 밀집 행렬과 희소행렬의 예

$$\begin{bmatrix} -27 & 3 & 4 \\ 6 & 82 & -2 \\ 109 & -64 & 11 \\ 12 & 8 & 9 \\ 48 & 27 & 47 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix} 15 & 0 & 0 & 22 & 0 & -15 \\ 0 & 11 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -6 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 91 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 28 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
- 효율적 희소행렬 표현
 - i) $\langle i, j, \text{value} \rangle$: 3-tuples (triples)로 식별가능
 - ii) no. of rows (행의 수)
 - iii) no. of columns (열의 수)
 - iv) no. of non-zero elements
 - v) ordering (column major or row major)

• sparse matrix (row major) : 행 순서로 저장

	0	1	2	3	4	5	(row)	(col)	(value)
0	15	0	0	22	0	-15	6	6	8
1	0	11	3	0	0	0	0	0	15
2	0	0	0	-6	0	0	0	3	22
3	0	0	0	0	0	0	0	5	-15
4	91	0	0	0	0	0	1	1	11
5	0	0	28	0	0	0	1	2	3
							2	3	-6
							4	0	91
							5	2	28

Sparse Matrix 'a'

• sparse matrix (column major) : 열 순서로 저장

(transpose)

(col) (row) (value)

6	6	8	
0	0	15	(0, 0, 15) → (0,0, 15)
0	4	91	(0, 3, 22) → (3, 0, 22)
1	1	11	(0, 5, -15) → (5, 0, -15)
2	1	3	
2	5	28	
3	0	22	
3	2	-6	
5	0	-15	

Sparse Matrix 'b'

- 희소 행렬의 전치 (Transpose)

원래의 행렬 각행 i 에 대하여 원소(i, j, 값)을
전치행렬의 원소 (j, i, 값)으로 저장

```
void transpose( SMarray a[], SMarray b[])
/* a 를 전치시켜 b 를 생성, 예:(0,3,22) -> (3,0,22) */ {
    int  i, j, currentb;
    b[0].row = a[0].col;
    b[0].col = a[0].row;
    b[0].value = a[0].value;

    if (a[0].value > 0) { /* 0 이 아닌 행렬 */
        currentb = 1;
        for (i = 0; i < a[0].col; i++) /* a 에서 열별로 전치*/
            for (j = 1; j ≤ a[0].value; j++)
                /* 현재의 열로부터 원소를 찾는다. */
                if (a[j].col == i ) {
                    /*현재 열에 있는 원소를 b 에 첨가 */
                    b[currentb].row = a[j].col;
                    b[currentb].col = a[j].row;
                    b[currentb].value = a[j].value;
                    currentb++;
                }
            }
    }
}
```

분석: 시간 복잡도 $O(\text{col} * \text{elements})$

- Better Transpose Algorithm (개선된 알고리즘)

```

void fast_transpose(term a[], term b[])
{
    /* a 를 전치시켜 b 에 저장 */
    int row_terms[MAX_COL], starting_pos[MAX_COL];
    int i,j, num_col = a[0].col,    num_terms = a[0].value;

    b[0].row = num_cols;    //6
    b[0].col = a[0].row;    //6
    b[0].value = num_terms; //8

    if (num_terms > 0) { /* 0 이 아닌 행렬 */
        for(i = 0; i < num_cols; i++)
            row_terms[i] = 0;
        for(i = 1; i <= num_terms; i++) /* 각 row terms 위한 값
            row_terms[a[i].col]++;

        starting_pos[0] = 1;    /* 각 row terms 시작점 구함
        for(i = 1; i < num_cols; i++)
            starting_pos[i] = starting_pos[i-1] + row_terms[i-1];

        for(i = 1; i <= num_terms; i++) { /* A 를 B 로 옮김
            j = starting_pos[a[i].col]++;
            b[j].row = a[i].col;  b[j].col = a[i].row;
            b[j].value = a[i].value;
        }
    } }

```

■ $O(\text{columns} + \text{elements})$

더 빨리 변형할 수 있는 알고리즘

A matrix

Index:	row	col	value
a[0]	6	6	8
a[1]	0	0	15
a[2]	0	3	22
a[3]	0	5	-15
a[4]	1	1	11
a[5]	1	2	3
a[6]	2	3	-6
a[7]	4	0	91
a[8]	5	2	28

B matrix ($=A^T$)

	row	col	value
b[0]	6	6	8
b[1]	0	0	15
b[2]	0	4	91
b[3]	1	1	11
b[4]	2	1	3
b[5]	2	5	28
b[6]	3	0	22
b[7]	3	2	-6
b[8]	5	0	-15

Starting_pos:

1	3	4	6	8	8
---	---	---	---	---	---

이걸 만들면, B의 시작 주소로 쓰이게 된다.

A의 col. idx 값: 0 1 2 3 4 5

Row_terms:

2	1	2	2	0	1
---	---	---	---	---	---

순서

1. A 행렬을 읽고, **row_terms**와 **starting_pos**를 만든다.
2. A 행렬을 읽고, 특정 col.#를 가진 element를 세어서
B의 특정 row의 element로 삽입하고, 삽입 수 만큼 **starting_pos**를 증가시킨다.