1 Ecuación del Plano y una Recta

Forma parametrica ecuación de una recta

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}_0 + \lambda \, \mathbf{d},$$

Forma slope y punto

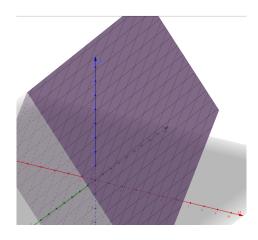
$$y = mx + b$$

Ecuacion vectorial de un plano

$$(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0) \cdot \mathbf{n} = 0$$

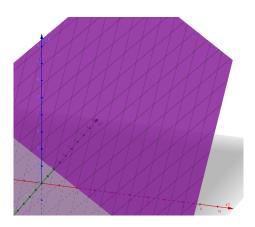
2 Descripción de superficies

- a) $1 + x_1 + x_2$
 - Cruce con ejes (-1,0,0), (0,-1,0), (0,0,1), por lo que no cruza con el origen.
 - Recta de intersección con el plano x_1x_2 : $1 + x_1 + x_2 = 0$.
 - La pendiente de la recta de intersección con el plano x_1x_2 : -1.
 - Región x_1x_2 donde $w^Tx > 0$.
 - Todos los puntos que satisfacen $1 + x_1 + x_2 > 0$ representan la región positiva del plano $w^T x$.
 - Todos los puntos que satisfacen $1+x_1+x_2<0$ representan la región negativa del plano w^Tx .

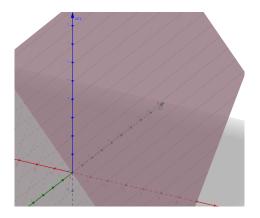


b)
$$-2 + x_1 + x_2$$

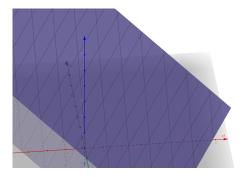
- Cruce con ejes (2,0,0), (0,2,0), (0,0,-2), por lo que no cruza con el origen.
- Recta de intersección con el plano x_1x_2 : $-2 + x_1 + x_2 = 0$.
- La pendiente de la recta de intersección con el plano x_1x_2 : -1.
- Región x_1x_2 donde $w^Tx > 0$.
- Todos los puntos que satisfacen $-2 + x_1 + x_2 > 0$ representan la región positiva del plano $w^T x$.
- Todos los puntos que satisfacen $-2 + x_1 + x_2 < 0$ representan la región negativa del plano $w^T x$.



- c) $x_1 + x_2$
 - Cruza con el origen (0,0,0).
 - Recta de intersección con el plano x_1x_2 : $x_1 + x_2 = 0$.
 - La pendiente de la recta de intersección con el plano x_1x_2 : -1.
 - Región x_1x_2 donde $w^Tx > 0$.
 - Todos los puntos que satisfacen $x_1 + x_2 > 0$ representan la región positiva del plano $w^T x$.
 - Todos los puntos que satisfacen $x_1 + x_2 < 0$ representan la región negativa del plano $w^T x$.

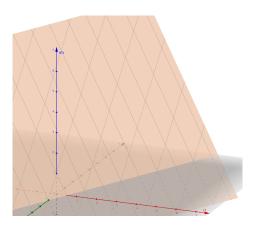


- **d)** $1 + 2x_1 + x_2$
 - Cruce con ejes (-1/2,0,0), (0,-1,0), (0,0,1), por lo que no cruza con el origen.
 - Recta de intersección con el plano x_1x_2 : $1 + 2x_1 + x_2 = 0$.
 - La pendiente de la recta de intersección con el plano x_1x_2 : -1/2.
 - Región x_1x_2 donde $w^Tx > 0$.
 - Todos los puntos que satisfacen $1+2x_1+x_2>0$ representan la región positiva del plano w^Tx .
 - Todos los puntos que satisfacen $1 + 2x_1 + x_2 < 0$ representan la región negativa del plano $w^T x$.



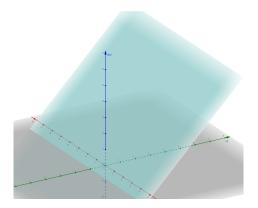
- e) $1 2x_1 + x_2$
 - Cruce con ejes (1/2,0,0), (0,-1,0), (0,0,1), por lo que no cruza con el origen.
 - Recta de intersección con el plano x_1x_2 : $1 2x_1 + x_2 = 0$.

- La pendiente de la recta de intersección con el plano x_1x_2 : 2.
- Región x_1x_2 donde $w^Tx > 0$.
- Todos los puntos que satisfacen $1 2x_1 + x_2 > 0$ representan la región positiva del plano $w^T x$.
- Todos los puntos que satisfacen $1 2x_1 + x_2 < 0$ representan la región negativa del plano $w^T x$.



f) $1 + x_2$

- Cruza con ejes (0, -1, 0), (0, 0, 1), por lo que **no cruza con el eje** x_1 .
- Recta de intersección con el plano x_1x_2 : $1 + x_2 = 0$.
- La pendiente de la recta de intersección con el plano x_1x_2 : 0.
- Región x_1x_2 donde $w^Tx > 0$.
- Todos los puntos que satisfacen $1+x_2>0$ representan la región positiva del plano w^Tx .
- Todos los puntos que satisfacen $1+x_2<0$ representan la región negativa del plano w^Tx .

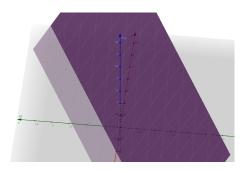


- g) $1 + x_1 + 2x_2$
 - Cruce con ejes (-1,0,0), (0,-1/2,0), (0,0,1), por lo que no cruza con el origen.
 - Recta de intersección con el plano x_1x_2 : $1 + x_1 + 2x_2 = 0$.
 - La pendiente de la recta de intersección con el plano x_1x_2 : -1/2.
 - Región x_1x_2 donde $w^Tx > 0$.
 - Todos los puntos que satisfacen $1 + x_1 + 2x_2 > 0$ representan la región positiva del plano $w^T x$.
 - Todos los puntos que satisfacen $1 + x_1 + 2x_2 < 0$ representan la región negativa del plano $w^T x$.

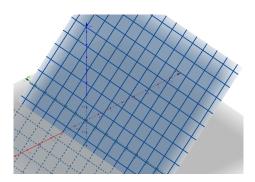


- h) $1 + x_1 2x_2$
 - Cruce con ejes (-1,0,0), (0,1/2,0), (0,0,1), por lo que no cruza con el origen.
 - Recta de intersección con el plano x_1x_2 : $1 + x_1 2x_2 = 0$.
 - La pendiente de la recta de intersección con el plano x_1x_2 : 2.
 - Región x_1x_2 donde $w^Tx > 0$.
 - Todos los puntos que satisfacen $1 + x_1 2x_2 > 0$ representan la región positiva del plano $w^T x$.

• Todos los puntos que satisfacen $1 + x_1 - 2x_2 < 0$ representan la región negativa del plano $w^T x$.



- i) $1 + x_1$
 - Cruza con ejes (-1,0,0) (0,0,1), por lo que no cruza con el origen.
 - Recta de intersección con el plano x_1x_2 : $1 + x_1 = 0$.
 - La pendiente de la recta de intersección con el plano x_1x_2 : 0.
 - Región x_1x_2 donde $w^Tx > 0$.
 - Todos los puntos que satisfacen $1 + x_1 > 0$ representan la región positiva del plano $w^T x$.
 - Todos los puntos que satisface
n $1+x_1<0$ representan la región negativa del plan
o $w^Tx.$



3 Verificando la ecuación del plano

Dado que las expresiones representan ecuaciones de planos en la forma:

$$z = f(x, y) \tag{1}$$

para encontrar el vector normal a cada plano, seguimos estos pasos:

- 1. Elegimos tres puntos en el plano.
- 2. Formamos dos vectores a partir de estos puntos.
- 3. Calculamos el producto cruzado de estos vectores para obtener el vector normal.

3.1 Para z = 1 + x + y

Puntos elegidos:

$$P_1 = (0,0,1), P_2 = (1,0,2), P_3 = (0,1,2)$$

Vectores:

$$\overrightarrow{P_1P_2} = (1,0,1), \quad \overrightarrow{P_1P_3} = (0,1,1)$$

Cálculo del producto cruzado:

$$\mathbf{N} = \overrightarrow{P_1 P_2} \times \overrightarrow{P_1 P_3} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} = (-1, -1, 1)$$

Ahora, utilizamos la definición de la ecuación del plano:

$$\mathbf{n} \cdot (\mathbf{r} - \mathbf{p}) = 0$$

Donde $\mathbf{n} = (-1, -1, 1)$ y $\mathbf{p} = (0, 0, 1)$. Como

$$\mathbf{r} - \mathbf{p} = (x, y, z - 1),$$

el producto punto se escribe:

$$-1 \cdot x - 1 \cdot y + 1 \cdot (z - 1) = 0.$$

Simplificando:

$$-x - y + z - 1 = 0,$$

o equivalentemente:

$$x + y - z = -1.$$

3.2 Para z = -2 + x + y

Puntos elegidos:

$$P_1 = (0, 0, -2), P_2 = (1, 0, -1), P_3 = (0, 1, -1)$$

Vectores:

$$\overrightarrow{P_1P_2} = (1,0,1), \quad \overrightarrow{P_1P_3} = (0,1,1)$$

Cálculo del producto cruzado:

$$\mathbf{N} = \overrightarrow{P_1 P_2} \times \overrightarrow{P_1 P_3} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} = (-1, -1, 1)$$

Utilizando $\mathbf{p} = (0, 0, -2)$, tenemos:

$$-1 \cdot (x-0) - 1 \cdot (y-0) + 1 \cdot (z - (-2)) = 0,$$

lo que se traduce en:

$$-x - y + z + 2 = 0,$$

y al reordenar:

$$z = x + y - 2 \iff x + y - z = 2.$$

3.3 Para z = x + y

Puntos elegidos:

$$P_1 = (0,0,0), P_2 = (1,0,1), P_3 = (0,1,1)$$

Vectores:

$$\overrightarrow{P_1P_2} = (1,0,1), \quad \overrightarrow{P_1P_3} = (0,1,1)$$

Cálculo del producto cruzado:

$$\mathbf{N} = \overrightarrow{P_1P_2} \times \overrightarrow{P_1P_3} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} = (-1, -1, 1)$$

Con $\mathbf{p} = (0, 0, 0)$, la ecuación del plano es:

$$-1 \cdot x - 1 \cdot y + 1 \cdot z = 0,$$

o

$$z = x + y$$
.

3.4 Para z = 1 + 2x + y

Puntos elegidos:

$$P_1 = (0,0,1), P_2 = (1,0,3), P_3 = (0,1,2)$$

Vectores:

$$\overrightarrow{P_1P_2} = (1,0,2), \quad \overrightarrow{P_1P_3} = (0,1,1)$$

Cálculo del producto cruzado:

$$\mathbf{N} = \overrightarrow{P_1 P_2} \times \overrightarrow{P_1 P_3} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} = (-2, -1, 1)$$

Utilizando $\mathbf{p} = (0, 0, 1)$, se tiene:

$$-2 \cdot x - 1 \cdot y + 1 \cdot (z - 1) = 0$$
,

es decir,

$$-2x - y + z - 1 = 0$$
,

lo que se reorganiza en:

$$z = 1 + 2x + y.$$

3.5 Para z = 1 - 2x + y

Puntos elegidos:

$$P_1 = (0,0,1), P_2 = (1,0,-1), P_3 = (0,1,2)$$

Vectores:

$$\overrightarrow{P_1P_2} = (1, 0, -2), \quad \overrightarrow{P_1P_3} = (0, 1, 1)$$

Cálculo del producto cruzado:

$$\mathbf{N} = \overrightarrow{P_1 P_2} \times \overrightarrow{P_1 P_3} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} = (2, -1, 1)$$

Con $\mathbf{p} = (0, 0, 1)$, la ecuación del plano se expresa como:

$$2 \cdot x - 1 \cdot y + 1 \cdot (z - 1) = 0,$$

es decir,

$$2x - y + z - 1 = 0,$$

lo que equivale a:

$$z = 1 - 2x + y.$$

3.6 Para z = 1 + y

Puntos elegidos:

$$P_1 = (0,0,1), P_2 = (0,1,2), P_3 = (1,0,1)$$

Vectores:

$$\overrightarrow{P_1P_2} = (0,1,1), \quad \overrightarrow{P_1P_3} = (1,0,0)$$

Cálculo del producto cruzado:

$$\mathbf{N} = \overrightarrow{P_1 P_2} \times \overrightarrow{P_1 P_3} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} = (0, 1, -1)$$

Con $\mathbf{p} = (0, 0, 1)$, se obtiene:

$$0 \cdot (x - 0) + 1 \cdot (y - 0) - 1 \cdot (z - 1) = 0,$$

es decir,

$$y - z + 1 = 0,$$

y al reorganizar:

$$z = 1 + y$$
.

3.7 Para z = 1 + x + 2y

Puntos elegidos:

$$P_1 = (0,0,1), P_2 = (1,0,2), P_3 = (0,1,3)$$

Vectores:

$$\overrightarrow{P_1P_2} = (1,0,1), \quad \overrightarrow{P_1P_3} = (0,1,2)$$

Cálculo del producto cruzado:

$$\mathbf{N} = \overrightarrow{P_1 P_2} \times \overrightarrow{P_1 P_3} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} = (-1, -2, 1)$$

Utilizando $\mathbf{p} = (0, 0, 1)$, se tiene:

$$-1 \cdot x - 2 \cdot y + 1 \cdot (z - 1) = 0,$$

lo que se simplifica en:

$$-x - 2y + z - 1 = 0$$
,

y al reordenar:

$$z = 1 + x + 2y.$$

3.8 Para z = 1 + x - 2y

Puntos elegidos:

$$P_1 = (0,0,1), P_2 = (1,0,2), P_3 = (0,1,-1)$$

Vectores:

$$\overrightarrow{P_1P_2} = (1,0,1), \quad \overrightarrow{P_1P_3} = (0,1,-2)$$

Cálculo del producto cruzado:

$$\mathbf{N} = \overrightarrow{P_1 P_2} \times \overrightarrow{P_1 P_3} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \end{vmatrix} = (-1, 2, 1)$$

Con $\mathbf{p} = (0, 0, 1)$, la ecuación del plano es:

$$-1 \cdot (x-0) + 2 \cdot (y-0) + 1 \cdot (z-1) = 0$$

lo que implica:

$$-x + 2y + z - 1 = 0$$
,

y al reorganizar:

$$z = 1 + x - 2y.$$

3.9 Para z = 1 + x

Puntos elegidos:

$$P_1 = (0,0,1), P_2 = (1,0,2), P_3 = (0,1,1)$$

Vectores:

$$\overrightarrow{P_1P_2} = (1,0,1), \quad \overrightarrow{P_1P_3} = (0,1,0)$$

Cálculo del producto cruzado:

$$\mathbf{N} = \overrightarrow{P_1 P_2} \times \overrightarrow{P_1 P_3} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = (-1, 0, 1)$$

Con $\mathbf{p} = (0, 0, 1)$, se establece:

$$-1 \cdot (x-0) + 0 \cdot (y-0) + 1 \cdot (z-1) = 0,$$

o sea,

$$-x + z - 1 = 0,$$

lo que conduce a:

$$z = 1 + x$$
.