

# CM005 Álgebra Linear

## Lista 2

Alberto Ramos

1. Seja  $M \in M_n(\mathbb{R})$  uma matriz. Mostre que se  $\{v_1, \dots, v_p\} \in \mathbb{R}^n$  é linearmente dependente, então  $\{Mv_1, \dots, Mv_p\}$  é também linearmente dependente.

Agora suponha que  $M$  é invertível. Então, se  $\{v_1, \dots, v_p\} \in \mathbb{R}^n$  é linearmente independente, então  $\{Mv_1, \dots, Mv_p\}$  é linearmente independente.

2. Calcule o posto para cada uma das seguintes matrizes. Também, encontre bases para  $\text{lin}(A)$  (espaço-linha de  $A$ ),  $\text{col}(A)$  (espaço-columa) e para  $\text{Nuc}(A)$  (núcleo de  $A$ ).

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & -4 \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} 2 & -4 & 0 & 2 & 1 \\ -1 & -2 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & -2 & 1 & 4 & 4 \end{pmatrix}$$

3. Ache todos os valores possíveis para  $\text{posto}(A)$  em função dos valores de  $\alpha$ .

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & \alpha \\ -2 & 4\alpha & 2 \\ \alpha & -2 & 1 \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} 6 & 6 & -4 \\ -2 & -1 & \alpha \\ \alpha & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

Conhecendo o  $\text{posto}(A)$ , calcule a nulidade de cada matrix, i.e.,  $\dim(\text{Nuc}(A))$ .

4. Uma matriz  $A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$  tem posto 1, se e somente se  $A = uv^T$  para algum  $u \in \mathbb{R}^m$ ,  $v \in \mathbb{R}^n$ .
5. Calcule a dimensão e ache uma base para os seguintes espaços vetoriais.

(a)  $S := \{(3a + 4b - 4c, 4a - 8b - 12c, -2a - 4b + 2c) : a, b, c \in \mathbb{R}\} \subset \mathbb{R}^3$

(b)  $S := \text{span}\{(1, -2, 1), (1, -2, 1), (0, 1, -1), (1, -1, 0), (0, -1, 1)\} \subset \mathbb{R}^3$

(c)  $S := \text{span}\{f_1(x) = 3x, f_2(x) = |x|\}$  como subconjunto de  $C[-1, 0]$

(d)  $S := \text{span}\{f_1(x) = 3x, f_2(x) = |x|\}$  como subconjunto de  $C[-1, 1]$ .

*Dica: As respostas são diferentes. Faça um esboço das funções*

6. Em  $\mathbb{R}^2$ , verifique que a matriz que transforma  $(1, 0)$  em  $(\cos(\theta), \sin(\theta))$  e  $(0, 1)$  em  $(-\sin(\theta), \cos(\theta))$  é dada por

$$Q_\theta := \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix}.$$

Mostre que  $Q_\theta Q_\phi = Q_{\theta+\phi}$ ,  $Q_\theta^{-1} = Q_{-\theta}$ .

7. Seja  $\bar{a} \neq \bar{0} \in \mathbb{R}^n$ . Considere a transformação  $T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ , definido como  $T(\bar{x}) = \bar{x} + \bar{a}$ . Esse tipo de transformação é chamada de *translação*. Mostre que a translação não é uma transformação linear. Descreva geometricamente o efeito de uma translação. O que acontece se  $\bar{a} = \bar{0}$ .
8. Para as seguintes transformações (de  $\mathbb{R}$  a  $\mathbb{R}$ ) responda quais delas são transformações lineares e quais são invertíveis. Caso seja possível, calcule a inversa.
- (a)  $T(x) = x^3$ , (b)  $T(x) = x + 1$ , (c)  $T(x) = \exp(x)$ , (d)  $T(x) = 3x$ .
9. Seja  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  uma transformação linear para o qual sabemos que  $T(1, 1) = (3, -2)$  e  $T(3, 4) = (1, 2)$ .
- (a) Determine  $T(2, 4)$
- (b) Determine  $T(a, b)$  para  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$
- (c) Calcule o  $\ker(T)$ .
10. Seja  $\alpha \in \mathbb{R}$  e considere  $T_\alpha : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  uma transformação linear para o qual sabemos que  $T_\alpha(1, 1, 0, 0) = (\alpha + 1, 0, \alpha + 1)$ ,  $T_\alpha(1, 0, 1, 1) = (2\alpha + 2, 4\alpha + 4, 0)$ ,  $T_\alpha(1, 0, 0, 2) = (3\alpha, 6, 3)$  e  $T_\alpha(0, 0, 0, 3) = (3\alpha, 6, 3)$ .
- (a) Determine  $T_\alpha(4, 2, 1, 6)$  e  $T_\alpha(1, 1, -1, 3)$ .
- (b) Calcule o  $\ker(T_\alpha)$  em função de  $\alpha$
- (c) Ache uma base para  $\text{Im}(T_\alpha)$ , em função de  $\alpha$ .
11. Seja  $A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$ .
- (a) Mostre que  $\text{Nuc}(A^T A) = \text{Nuc}(A)$ .
- (b) Verifique que  $\text{posto}(A^T A) = \text{posto}(A)$
- (c) Mostre que se  $A^T A$  é invertível, então as colunas de  $A$  são linearmente independente.
- Dica:* Lembre que  $v^T v = v \cdot v = \|v\|^2$  e  $(Av)^T = v^T A^T$  para todo  $v \in \mathbb{R}^n$ , onde  $\|v\|$  é a norma do vetor  $v$
12. Mostre que
- (a) As funções  $f_1(x) = \exp(\lambda_1 x)$ ,  $f_2(x) = \exp(\lambda_2 x)$ ,  $\dots$ ,  $f_k(x) = \exp(\lambda_k x)$ , onde  $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R}$  são linearmente independente se, e somente se,  $\lambda_i \neq \lambda_j$  para todo  $i \neq j$ .

- (b) As funções  $f_1(x) = x \exp(\lambda x)$ ,  $f_2(x) = x^2 \exp(\lambda x)$ ,  $\dots$ ,  $f_k(x) = x^k \exp(\lambda x)$ , com  $\lambda \in \mathbb{R}$  são linearmente independente.

*Dica:* Use o wronskiano.

13. Sejam  $\bar{u}_1 = (1 \ 1 \ 0)^T$ ,  $\bar{u}_2 = (1 \ 0 \ 1)^T$  e  $\bar{u}_3 = (0 \ 1 \ 1)^T$ . Considere a transformação  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definida como

$$T(x_1, x_2) := x_2 \bar{u}_1 + x_1 \bar{u}_2 + (x_1 - x_2) \bar{u}_3.$$

- (a) Mostre que  $T$  é uma transformação linear.  
 (b) Encontre a matriz associada a  $T$  em relação às bases ordenadas  $\{e_1, e_2\}$  e  $\{\bar{u}_1, \bar{u}_2, \bar{u}_3\}$ .  
 (c) Encontre a matriz associada a  $T$  em relação a base ordenada  $\{e_1, e_2\}$  e a base canônica de  $\mathbb{R}^3$ . *Dica: Para simplificar as contas use mudanças de bases.*
14. Considere as bases ordenadas de  $\mathbb{R}^3$  e  $\mathbb{R}^2$ ,  $\mathcal{B} = \{\bar{v}_1, \bar{v}_2, \bar{v}_3\}$  e  $\mathcal{F} = \{\bar{w}_1, \bar{w}_2\}$ , onde

$$\bar{v}_1 = (1 \ 0 \ -1)^T, \quad \bar{v}_2 = (1 \ 2 \ 1)^T, \quad \bar{v}_3 = (-1 \ 1 \ 1)^T$$

e

$$\bar{w}_1 = (1 \ -1)^T, \quad \bar{w}_2 = (2 \ -1)^T.$$

Para cada uma das transformações lineares  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  a seguir, encontre a matriz associada em relação às bases ordenadas  $\mathcal{B}$  e  $\mathcal{F}$ .

- (a)  $T(x_1, x_2, x_3) = (x_3 \ 2x_1)^T$ ,  
 (b)  $T(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2 \ x_1 - 2x_3)^T$ ,  
 (c)  $T(x_1, x_2, x_3) = (2x_2 \ -2x_1)^T$ .
15. Seja  $S = \text{span}\{\exp(x), x \exp(x), x^2 \exp(x)\}$ . Seja  $D : S \rightarrow S$  o operador  $S$ , i.e.,  $D(f) = f'$ . Encontre a matriz associada de  $D$  em relação à base ordenada  $\{\exp(x), x \exp(x), x^2 \exp(x)\}$ .
16. Seja  $\mathcal{P}_n$  o conjunto dos polinômios de grau  $\leq n$ .  
 Considere a transformação linear  $D : \mathcal{P}_1 \rightarrow \mathcal{P}_1$ , definida como  $D(p) = p'$  (a derivada de  $p$ ).

- (a) Verifique que  $\mathcal{B} = \{1 + x, 1 - x\}$  é uma base para  $\mathcal{P}_1$ .  
 (b) Calcule a matriz associada a  $T$ ,  $[T]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}$ .

17. Seja  $\mathcal{P}_n$  o conjunto dos polinômios de grau  $\leq n$ .

Considere a transformação  $T : \mathcal{P}_2 \rightarrow \mathcal{P}_2$ , definida como

$$T(p) = xp'(x) + p''(x), \text{ para todo } p \in \mathcal{P}_2,$$

onde  $p'$  é a derivada de  $p$  e  $p''$  é a derivada de  $p'$ .

- (a) Verifique que  $T$  é uma transformação linear.
  - (b) Encontre a matriz que representa  $T$  com relação a  $\mathcal{B} := \{1, x, x^2\}$
  - (c) Encontre a matriz que representa  $T$  com relação a  $\mathcal{C} := \{1, x, 1 + x^2\}$
  - (d) Encontre a matriz  $S$ , tal que  $[T]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}} = S^{-1}[T]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}S$ .
  - (e) Se  $p(x) = 3x^2 + 2x + 1$ , calcule  $T^{30}(p)$ .
18. Considere a transformação linear  $T : V \rightarrow W$ .  
 Verifique que  $\ker(T) := \{v \in V : T(v) = 0\} \subset V$  e  $\text{Im}T := T(V) \subset W$  são subespaços vetoriais de  $V$  e  $W$  respectivamente.
19. Seja  $T : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^6$  uma transformação linear.
- (a) Se  $\dim(\ker(T)) = 3$  e  $T$  é sobrejetiva, qual é o valor de  $m$ ?
  - (b) Se  $T$  é injetiva e sobrejetiva, qual é o valor de  $m$ ?
  - (c) Suponha que  $m = 5$ , e que a  $\dim \ker(T) = 3$ , qual é a dimensão da  $\text{Im}(T)$ ?
20. Forneça exemplos de transformações lineares  $T : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que
- (a)  $\ker(T) = \{\bar{x} = (x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 : x_1 = -x_3\}$ .
  - (b)  $\text{Im}(T) = \{\bar{y} = (y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2 : y_1 = -y_2\}$ .
- Para ambos casos, calcule  $\dim(\ker(T))$  e  $\dim(\text{Im}(T))$ .  
 Mostre que nenhuma transformação linear  $T : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$  pode ser injetiva.  
 Dê exemplo de transformação linear  $T : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$  sobrejetiva.
21. Seja  $T : V \rightarrow W$  uma transformação linear entre dois espaços vetoriais de dimensão finita.
- (a) Mostre que  $T$  é injetiva se e somente se  $T$  leva conjuntos l.i em conjuntos l.i.  
 (i.e. se  $\{v_1, \dots, v_p\}$  é l.i. então  $\{T(v_1), \dots, T(v_p)\}$  é l.i.)
  - (b) Mostre que  $T$  é sobrejetora se e somente se  $T$  leva conjunto geradores de  $V$  em conjuntos geradores de  $W$ .  
 (i.e. se  $\{v_1, \dots, v_p\}$  gera  $V$  então  $\{T(v_1), \dots, T(v_p)\}$  gera  $W$ )

Use os itens anteriores para:

- I Seja o plano  $\mathcal{P} : ax + by + cz = 0$ . Verifique a projeção ortogonal  $\pi$  de  $\mathbb{R}^3$  sobre o plano é sobrejetora.
- II Verificar que  $T : \mathcal{P}_n \rightarrow \mathcal{P}_n$ , definida como  $T(p) = p + p'$  é injetora.  
 Ainda mais,  $T$  é também sobrejetora.

22. Seja  $T$  uma transformação linear, cuja matriz associada às bases  $\mathcal{B}_V$  e  $\mathcal{B}_W$  é

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 2 & 4 & 6 \\ 4 & 3 & 7 \\ 3 & 5 & 8 \end{pmatrix}.$$

- (a) Verifique que  $T$  não é injetora nem sobrejetora.
- (b) Determine o  $\text{Ker}(T)$  usando as coordenadas associadas a  $\mathcal{B}_V$ .
- (c) Calcule  $\dim(\text{Im}(T))$ .

23. Temos que

- (a) Uma matriz quadrada  $A \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$  é *diagonalizável* se existe uma matriz  $S$  invertível e uma matriz diagonal  $D$  tal que  $A = S^{-1}DS$ .
- (b) Uma transformação linear  $T : V \rightarrow V$ , onde  $V$  tem dimensão finita, é *diagonalizável* se existe uma base  $\mathcal{B}$  de  $V$ , tal que a matriz  $[T]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}$  é diagonalizável.
- (c) Seja  $T : V \rightarrow V$  uma transformação linear. Se  $Tv = \lambda v$  que  $\lambda$  é um autovalor se  $\lambda$  é raiz do polinômio  $p(\lambda) := \det(A - \lambda I)$ . Se  $v$  satisfaz que  $Av = \lambda v$ , dizemos que  $v$  é um autovetor de  $A$  associado a  $\lambda$ .
- (d) *Teorema:* Uma transformação linear  $T : V \rightarrow V$ , com  $\dim(V) = n$  é diagonalizável se, e somente se, ele possui  $n$  autovetores linearmente independentes.  
Isto é,  $T$  é diagonalizável se, e somente se, o espaço  $V$  tem uma base formada de autovetores de  $T$ .
- (e) Uma condição suficiente para ser diagonalizável é que todos os autovalores de  $T$  sejam diferentes.

Com essa informação:

- (a) Verifique quais das matrizes são diagonalizáveis

$$\begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 4 & 0 & 4 \\ 1 & -1 & 4 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix} \quad (\alpha \in \mathbb{R})$$