

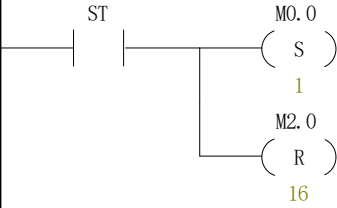
块: MAIN
作者:
创建日期: 2023. 08. 13 22:42:30
上次修改日期: 2024. 11. 26 19:41:15

地址	符号	变量类型	数据类型	注释
1	.	TEMP	.	.
2	.	TEMP	.	.
3	.	TEMP	.	.
4	.	TEMP	.	.

开始状态M0.0

程序段 1

ST



符号	地址	注释
ST	I2.0	

程序段 2

机械臂



程序段 3

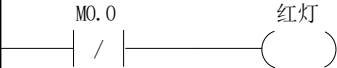
绿灯常亮



符号	地址	注释
绿灯	Q1.2	

程序段 4

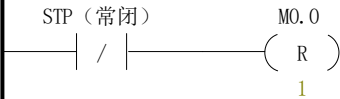
红灯常亮



符号	地址	注释
红灯	Q1.0	

程序段 5

STP



符号	地址	注释
STP (常闭)	I2.1	

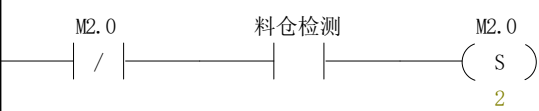
块：机械臂
作者：
创建日期：2023. 08. 13 22:42:30
上次修改日期：2024. 11. 26 19:39:28

地址	符号	变量类型	数据类型	注释
1	.	EN	BOOL	.
2	.	IN	.	.
3	.	IN_OUT	.	.
4	.	OUT	.	.
5	.	TEMP	.	.

M2.0: 0. 就绪状态, 1. 工作状态

程序段 1

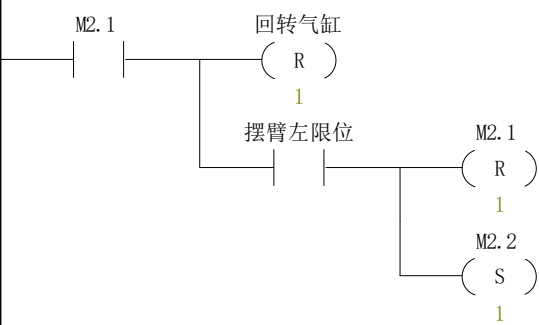
就绪状态M2.0



符号	地址	注释
料仓检测	I2.4	

程序段 2

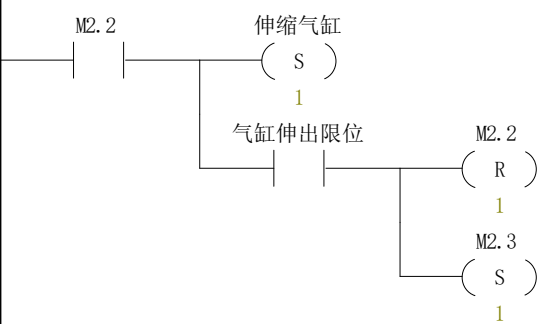
初始位置 M2.1



符号	地址	注释
摆臂左限位	I1.7	
回转气缸	Q0.1	

程序段 3

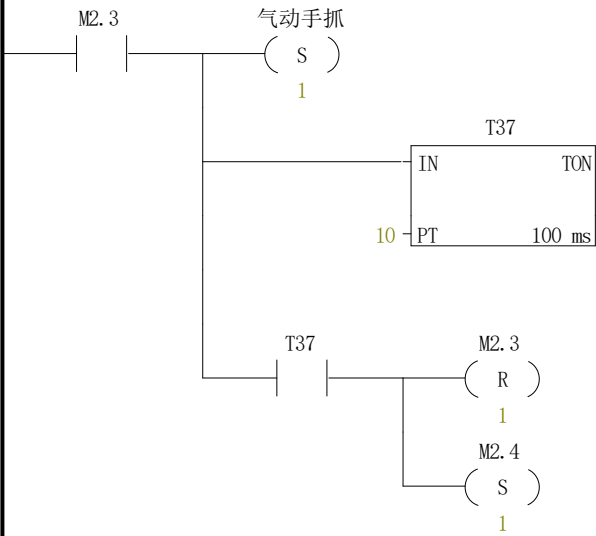
伸出机械臂M2.2



符号	地址	注释
气缸伸出限位	I0.3	
伸缩气缸	Q0.2	

程序段 4

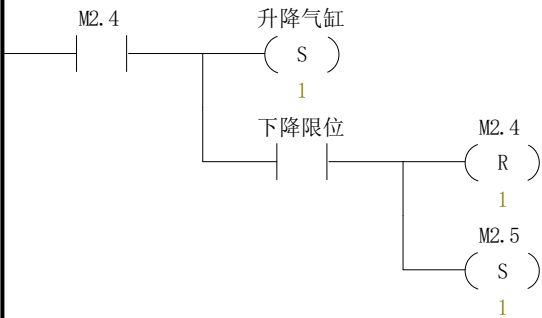
张开机械手M2.3



符号	地址	注释
气动手抓	Q0.4	

程序段 5

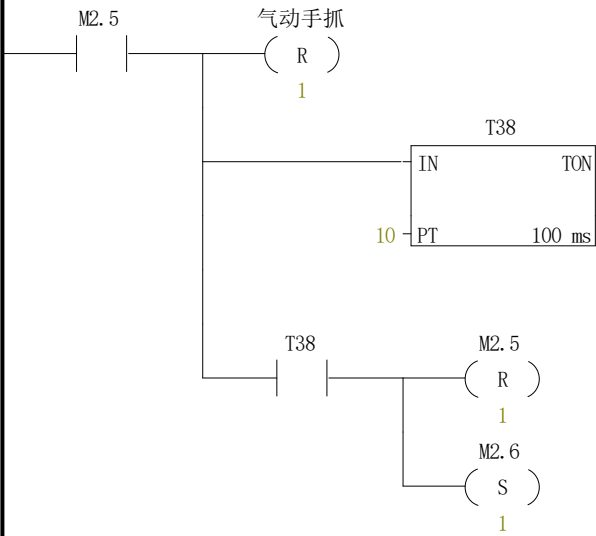
下降机械臂M2.4



符号	地址	注释
升降气缸	Q0.3	
下降限位	I0.6	

程序段 6

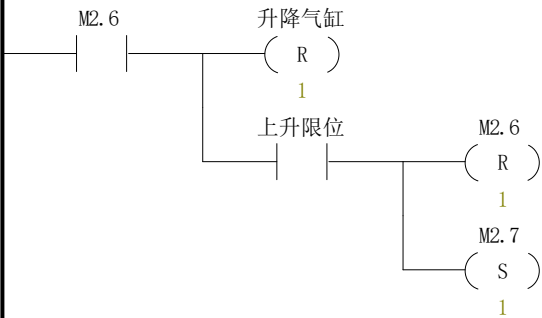
机械手抓紧M2.5



符号	地址	注释
气动手抓	Q0.4	

程序段 7

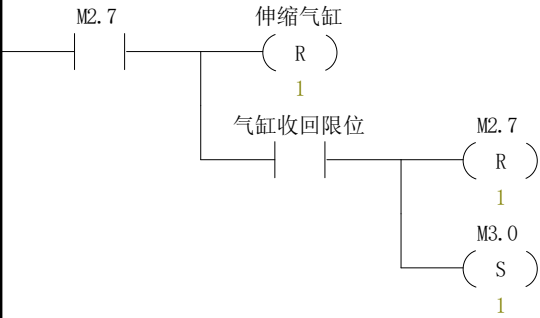
机械手上升M2.6



符号	地址	注释
上升限位	I0.5	
升降气缸	Q0.3	

程序段 8

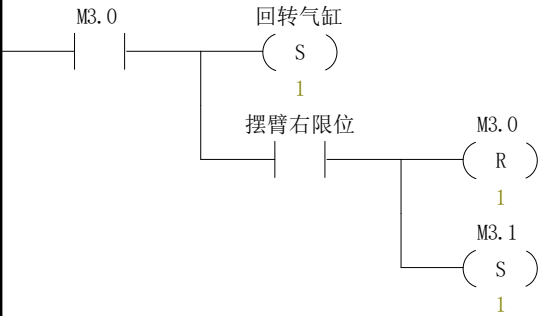
机械手收回M2.7



符号	地址	注释
气缸收回限位	I0.4	
伸缩气缸	Q0.2	

程序段 9

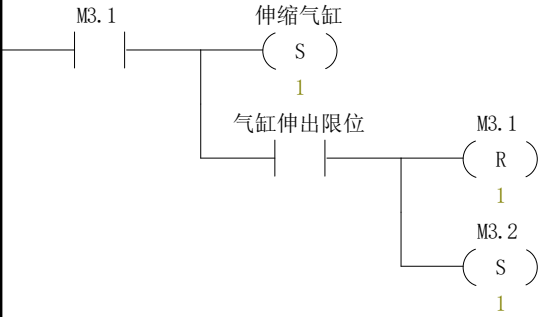
机械手右转M3.0



符号	地址	注释
摆臂右限位	I0.2	
回转气缸	Q0.1	

程序段 10

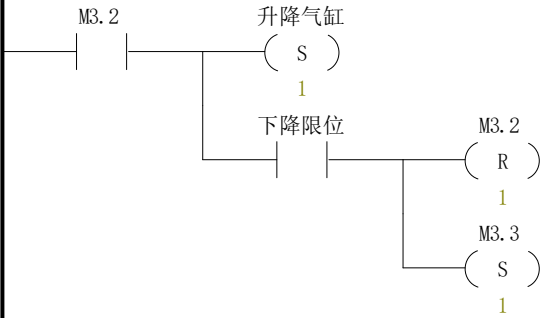
机械手伸出M3.1



符号	地址	注释
气缸伸出限位	I0.3	
伸缩气缸	Q0.2	

程序段 11

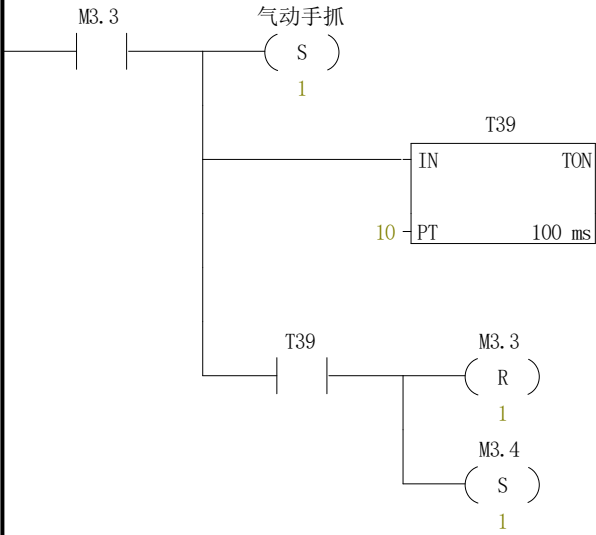
机械手下降M3.2



符号	地址	注释
升降气缸	Q0.3	
下降限位	I0.6	

程序段 12

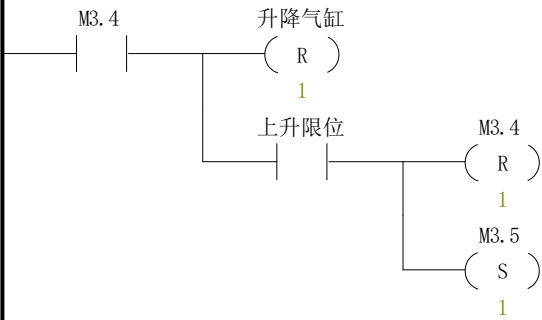
机械手张开M3.3



符号	地址	注释
气动手抓	Q0.4	

程序段 13

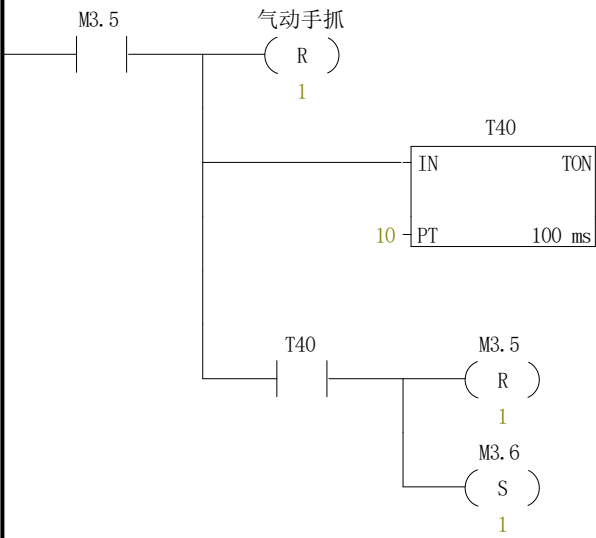
机械手上升M3.4



符号	地址	注释
上升限位	I0.5	
升降气缸	Q0.3	

程序段 14

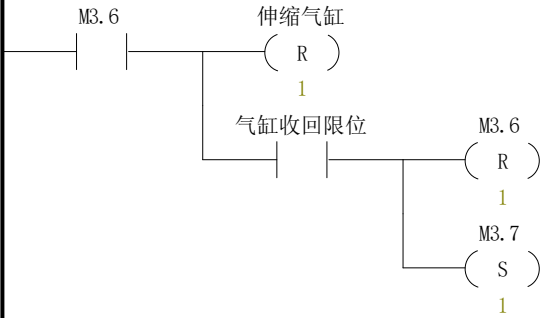
机械手夹紧M3.5



符号	地址	注释
气动手抓	Q0.4	

程序段 15

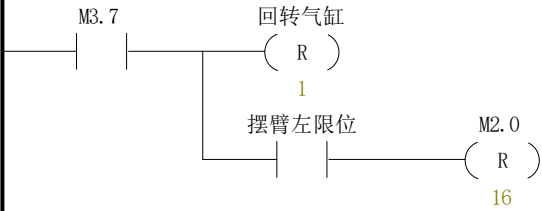
机械手收回M3.6



符号	地址	注释
气缸收回限位	I0.4	
伸缩气缸	Q0.2	

程序段 16

机械手左转M3.7



符号	地址	注释
摆臂左限位	I1.7	
回转气缸	Q0.1	

块: SBR_1
作者:
创建日期: 2023. 08. 13 23:15:26
上次修改日期: 2023. 08. 13 23:15:26

	地址	符号	变量类型	数据类型	注释
1	.	EN	IN	BOOL	.
2	.	.	IN	.	.
3	.	.	IN_OUT	.	.
4	.	.	OUT	.	.
5	.	.	TEMP	.	.

机械臂
程序段 1
程序段注释



块: INT_0
作者:
创建日期: 2023. 08. 13 22:42:30
上次修改日期: 2023. 08. 13 22:42:30

	地址	符号	变量类型	数据类型	注释
1	.	.	TEMP	.	.
2	.	.	TEMP	.	.
3	.	.	TEMP	.	.
4	.	.	TEMP	.	.

中断例程注释

程序段 1

程序段注释

