## 1 Построение TNFA

Для построения TNFA по дереву можно использовать несколько изменённый алгоритм Томпсона. Узлы дерва YARD можно разделить на 4 типа: лист, последовательность, альтернатива, замыкание. Эти типы соответствуют основным конструкциям расширенных регулярных выражений.

Атрибут ребра (дуги, перехода в NFA) - функция. В общем случае ей доступна вся информация о состоянии автомата и она может производить любые действия. В нашем случае она бутет записывать информацию о начале и конце распознования конструкции регулярного выражения в список.

Каждая метка соответствует началу или концу распознования той или иной конструкции регулярного выражения и содержит:

- уникальный идентификатор, одинаковый для метки начала и конца одной и той же конструкции
- информацию о конструкции, которой она соответствует
- позицию маркера в строке, в момент генерации метки

Определим следующий набор меток:

```
type tag =
//Последовательность
| TSeqStart of int*int //(уникальный идентификатор, позиция маркера)
| TSeqEnd of int*int
//Первая ветка альтернативы
| TAlt1Start of int*int
| TAlt1End of int*int
//Вторая ветка альтернативы
| TAlt2Start of int*int
| TAlt2End of int*int
| TClsStart of int*int
//Замыкание
| TClsStart of int*int
| TClsEnd of int*int
```

Определим функции, которые будем использовать в качестве меток для рёбер. Общим параметром для всех функций будет текущая позиция указателя в строке pos. Так же каждой функции доступна некоторая общая структура данных, в которую ведётся запись данных, globalTagsList. Набор функций выглядит следующим образом:

- $\omega$  fun \_ -> () Будет означать отсутствие метки.
- $SeqStart_k(pos)$  fun pos -> TSeqStart(k, pos) :: globalTagsList Подразумевается, что уникальный идентификатор вычисляется заранее, поэтому для разных конструкций строятся разные функции. Чтобы различать их, присвоим им индекс, соответствующий идентификатору.
- $SeqEnd_k(pos)$  fun pos -> TSeqEnd(k, pos) :: globalTagsList

- $Alt1Start_k(pos)$  fun pos -> TAlt1Start(k, pos) :: globalTagsList
- $Alt1End_k(pos)$  fun pos -> TAlt1End(k, pos) :: globalTagsList
- $Alt2Start_k(pos)$  fun pos -> TAlt2Start(k, pos) :: globalTagsList
- $Alt2End_k(pos)$  fun pos -> TAlt2End(k, pos) :: globalTagsList
- ullet  $ClsStart_k(pos)$  fun pos -> TClsStart(k, pos) :: globalTagsList
- ullet  $ClsEnd_k(pos)$  fun pos -> TClsEnd(k, pos) :: globalTagsList

Тогда для расстановки меток можно будет дополнить алгоритм Томпсона. Результат будет таким:

• Лист : Leaf(a)

$$i \xrightarrow{a/\omega} i+1$$

• Последовательность : Seq(lst)

$$i \xrightarrow{\epsilon/SeqStart_k(pos)} concat \text{ (map doTNFA lst)} \xrightarrow{\epsilon/SeqEnd_k(pos)} i + 1$$

• Альтернатива : Alt(a,b)

$$i \qquad \underbrace{\epsilon/Alt1Start_k(pos)}_{\epsilon/Alt2Start_k(pos)} \qquad \underbrace{\epsilon/Alt1End_k(pos)}_{\epsilon/Alt2End_k(pos)} \qquad i+1$$

• Замыкание : Cls(a)

$$i \xrightarrow{\epsilon/ClsStart_k(pos)} i + 1 \xrightarrow{\epsilon/\omega} i + 2 \xrightarrow{\epsilon/ClsEnd_k(pos)} i + 3$$

После работы построенного таким образом автомата в *globalTagsList* будет лежать структура, описывающая проесс распознования строк. Она будет являться привильной скобочной структурой (если считать, что метки начала и конца конструкции образуют скобчную пару).

## 2 Построение дерева вывода

Для построения дерева вывода строки, поданной на вход автомату, можно воспользоваться деей, описанной выше. Для этого потребуется только изменить фукции меток и глобальную стуктуру данных.

Необходимо преобразовать globalTagsList в стек. Теперь в нём будут лежать не только метки, но и деревья вывода. Фкнкции Start по прежнему будут класть в globalTagsList метку о начале соответствующей конструкции, а End функции будут снимать все элементы до соответствующей метки, строть из них очередной узел, соответствующий распознанной конструкции и класть его обратно.

Таким образом, в конце работы автомата, если строка принята, то в globalTagsList будет лежать дерево вывода этой строки.

## 3 Преобразование TNFA в TDFA

Общая идея преобразования заключается в том, что можно расширить понятие состояния таким образом, чтобы стал возможен перенос в него функций с рёбер. Часть функций будут выполняться на входе в состояние, часть на выходе.

## 4 Пример



