

Rappel / démonstration des plus courts chemins avec l'algorithme de *Dijkstra* (1959)

Voir <https://algs4.cs.princeton.edu/lectures/keynote/44ShortestPaths.pdf>

Plus courts chemins (une source unique, toutes les destinations)

Antécédent: $G = (V, E)$, un graphe connexe avec V l'ensemble des sommets et E l'ensemble des arêtes de G

Pour tout $e \in E$, on note $l(e)$ la longueur de l'arête e

On choisit un sommet source $s \in V$

Conséquent: pour tous les sommets u atteignables depuis s , $dist(u)$ est la distance de s à u

Initialisation:

$\forall u \in V: dist(u) = \infty; prev(u) = nil$

$dist(s) = 0$

Procédure:

$H = \text{PriorityQueue}(V) // \text{compareTo } dist()$

while $!H.isEmpty()$:

$u = \text{poll}(H)$

foreach $e = \{u, v\} \in E$:

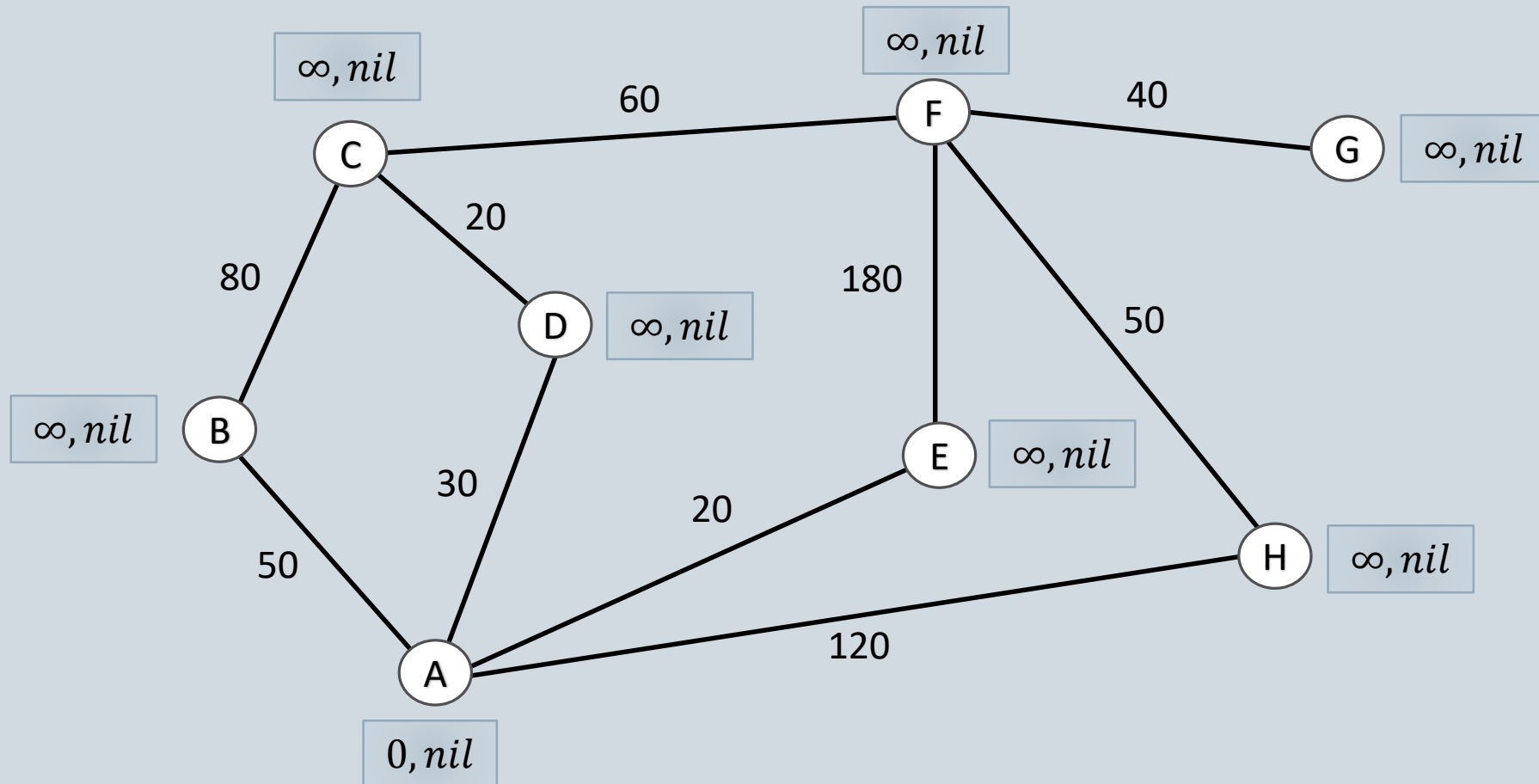
if $dist(v) > dist(u) + l(u, v)$:

$dist(v) = dist(u) + l(u, v)$

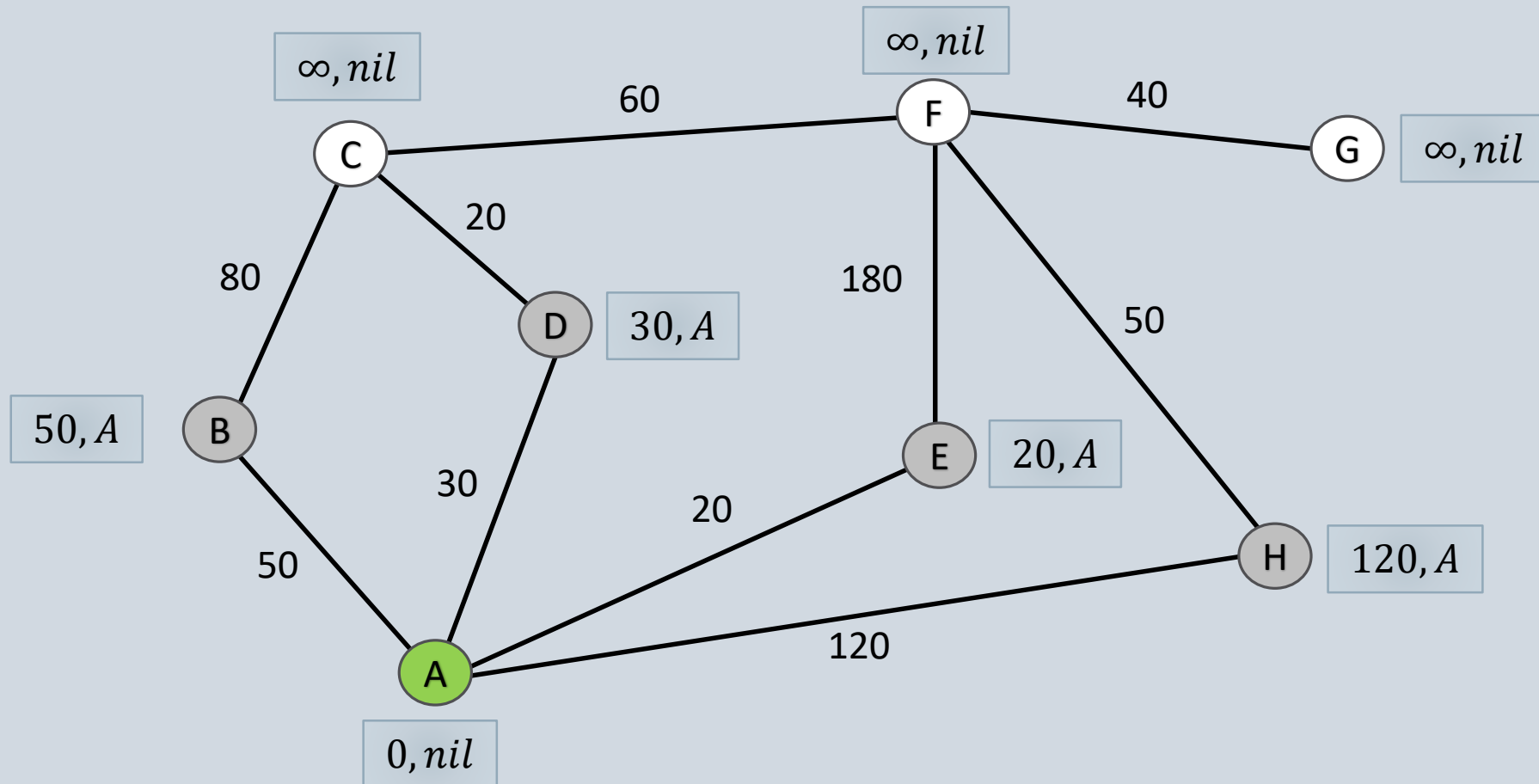
$prev(v) = u$

update $(H, v) // \text{remove puis add}$

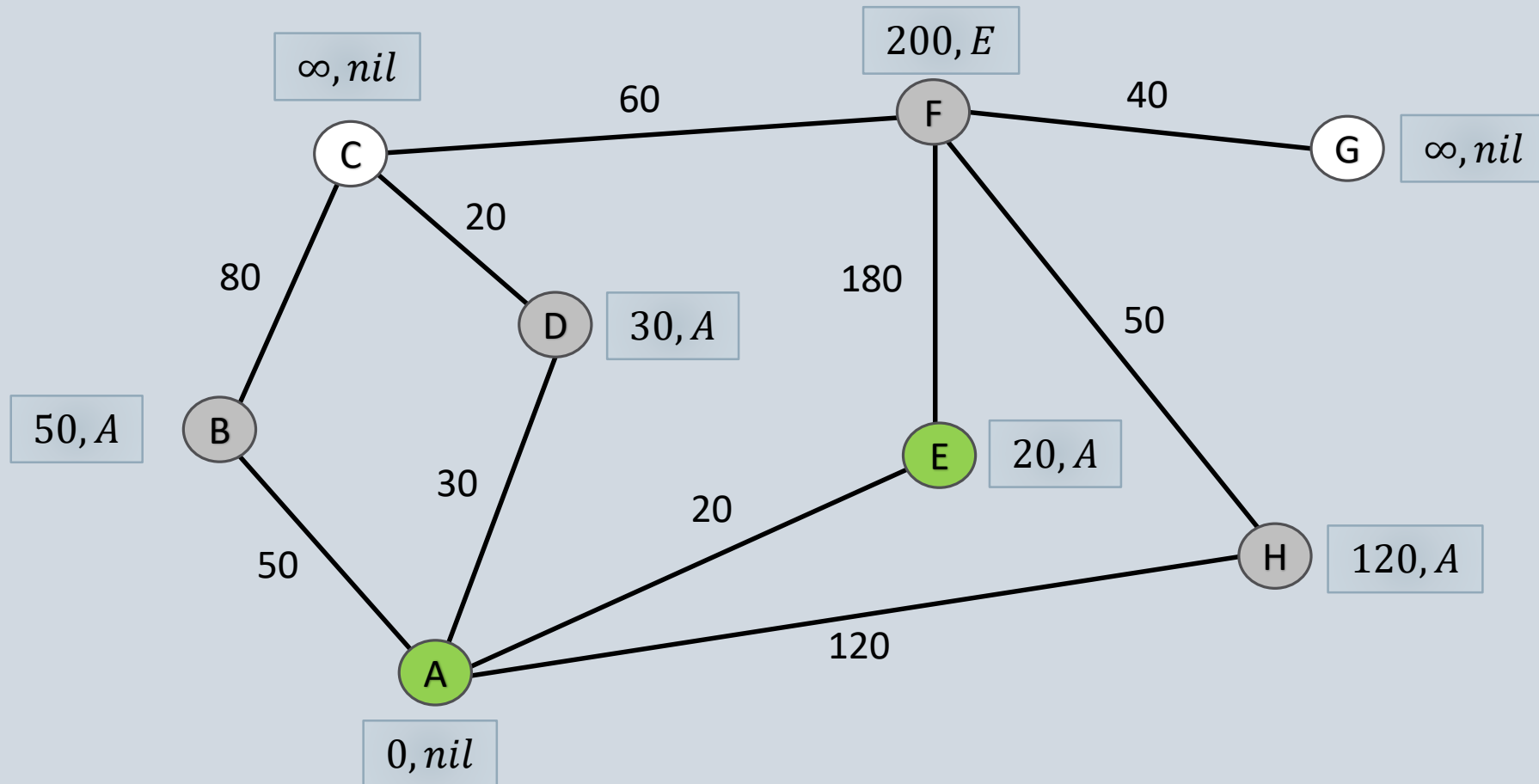
Exemple



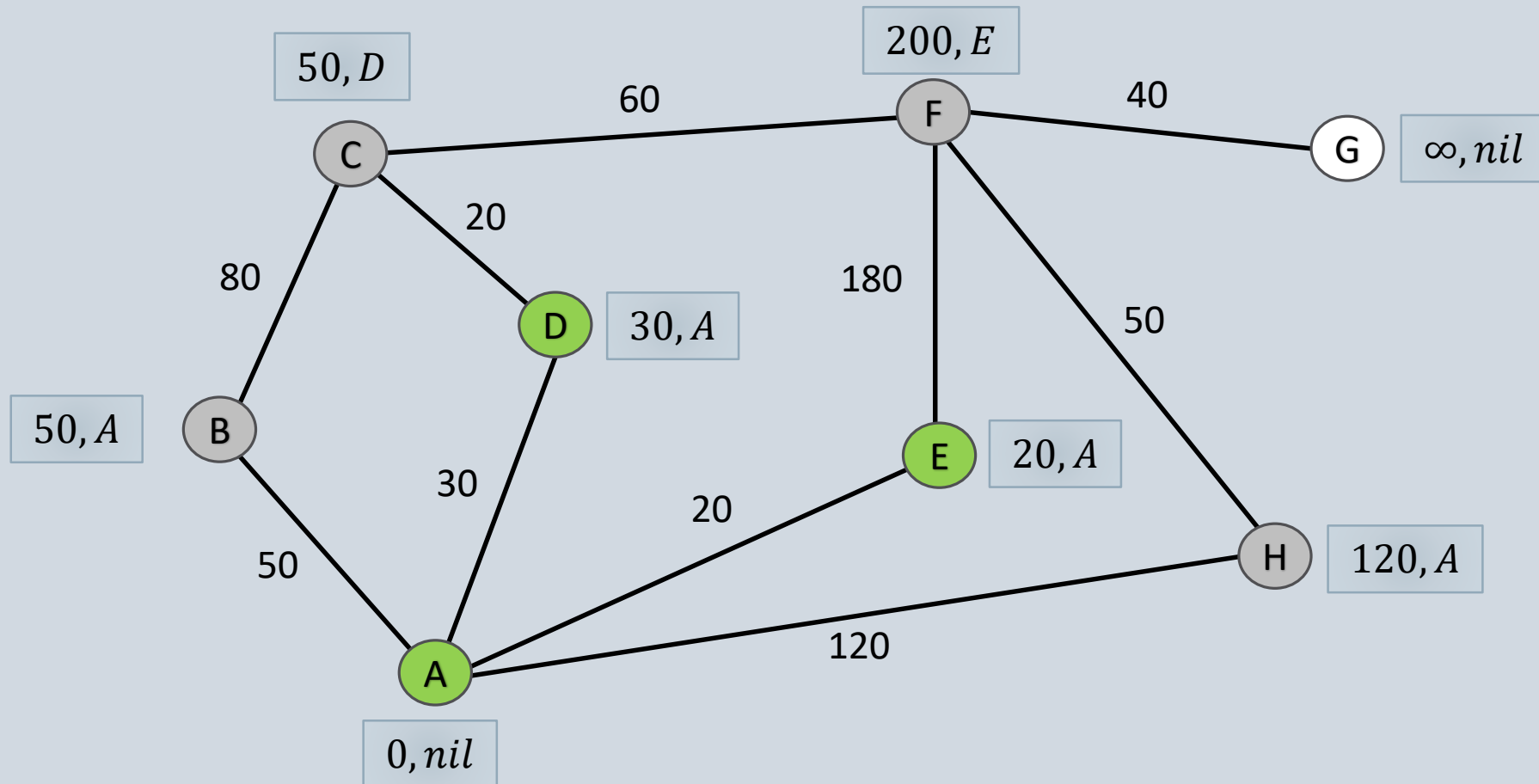
Exemple



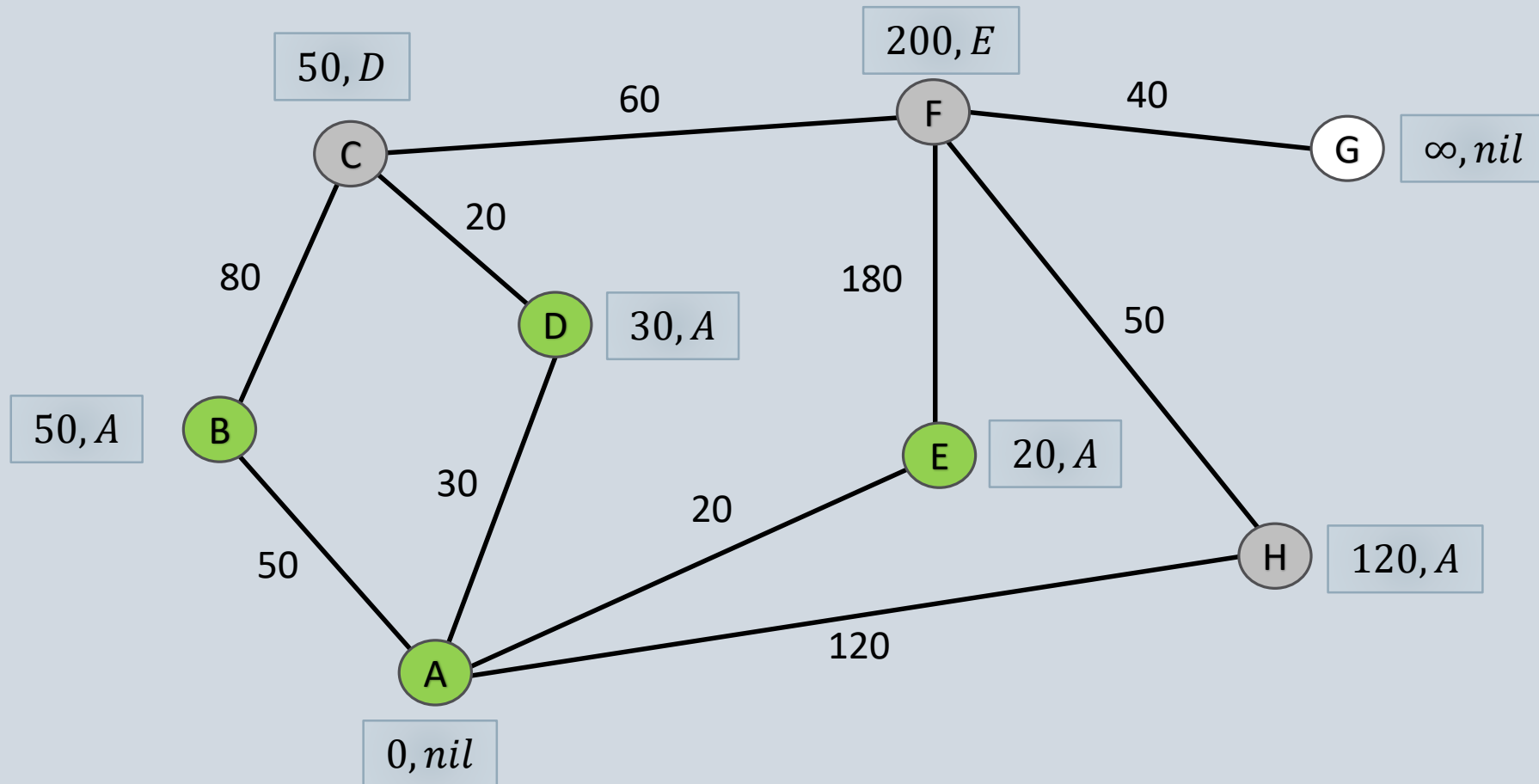
Exemple



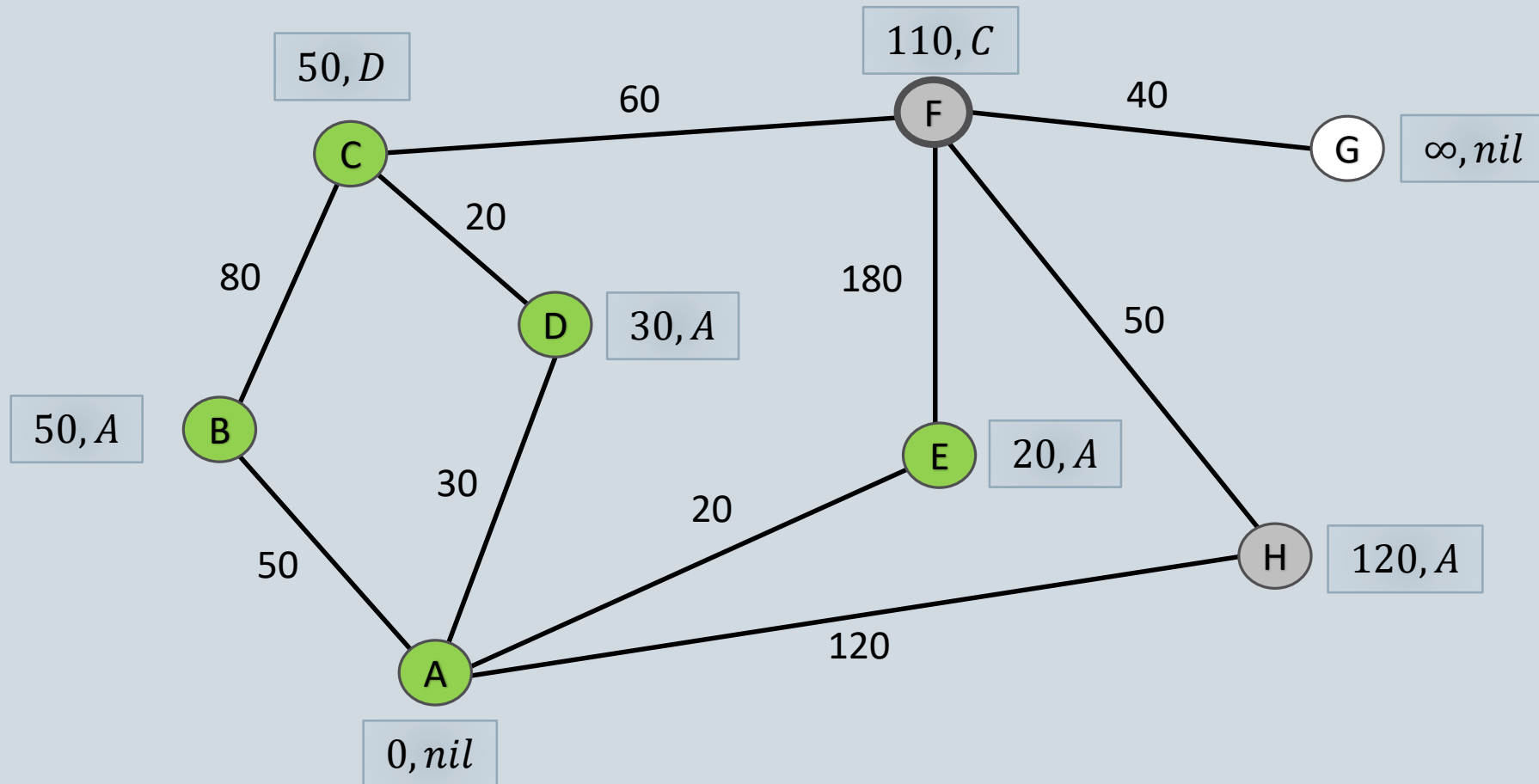
Exemple



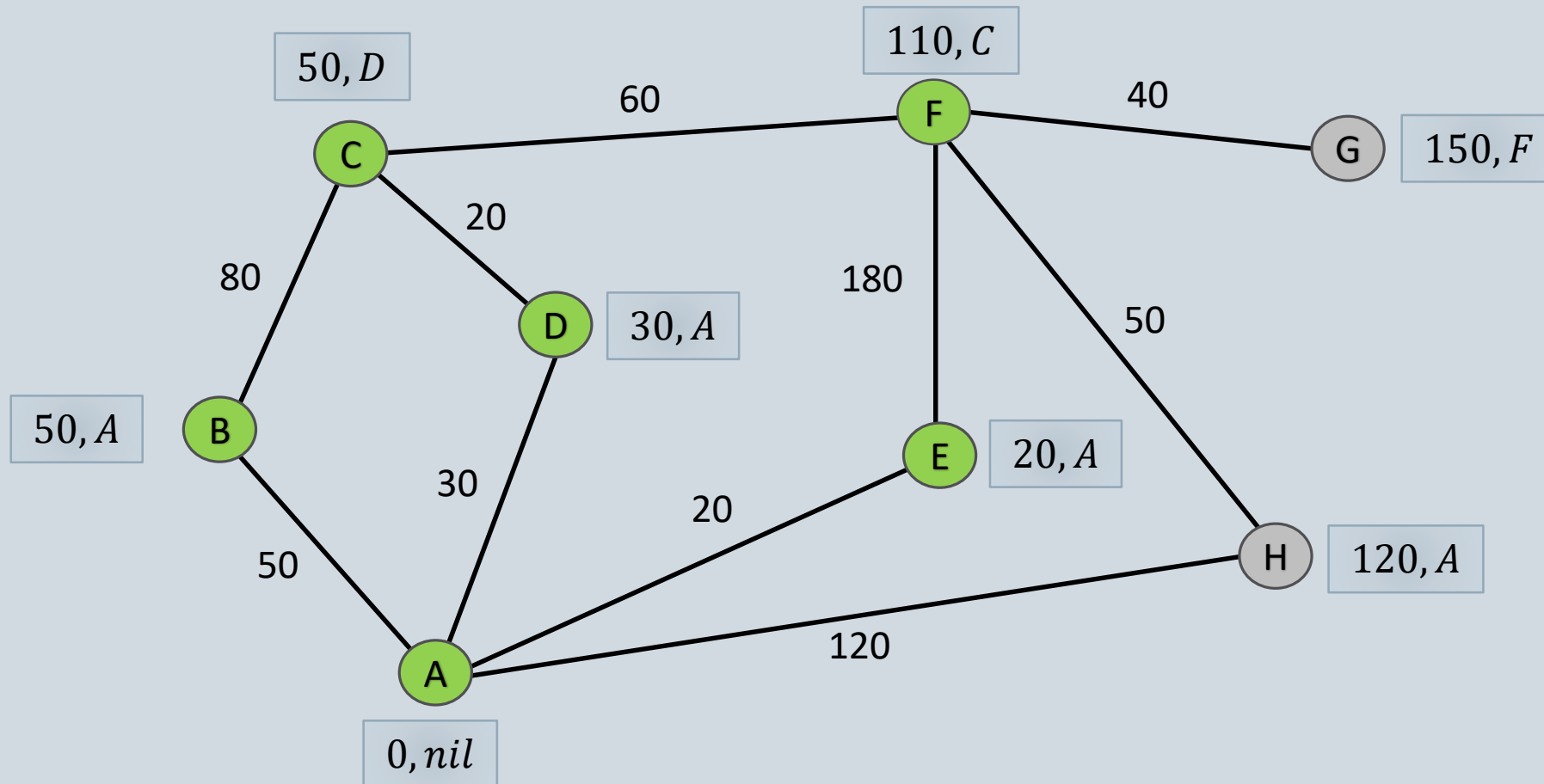
Exemple



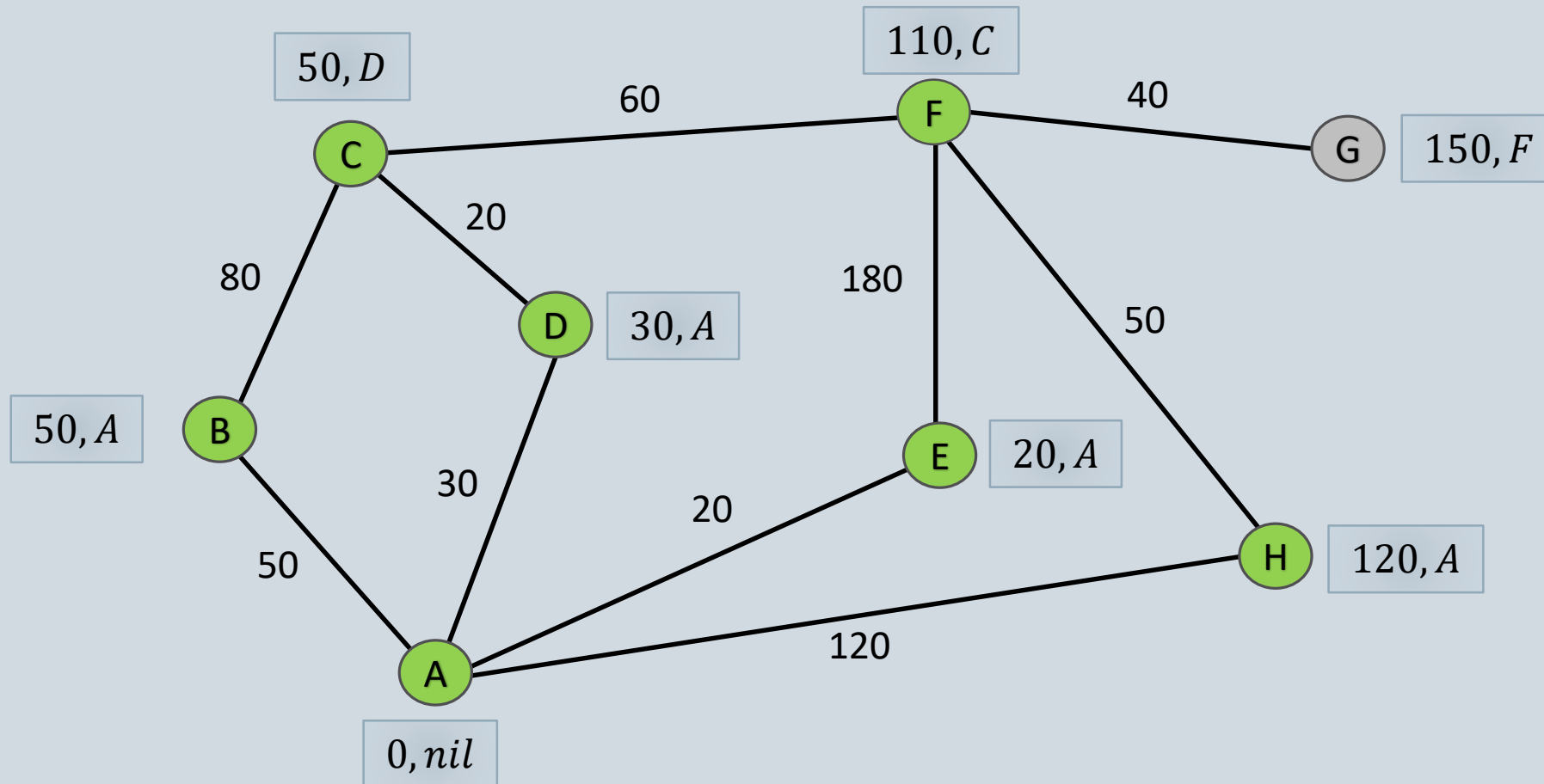
Exemple



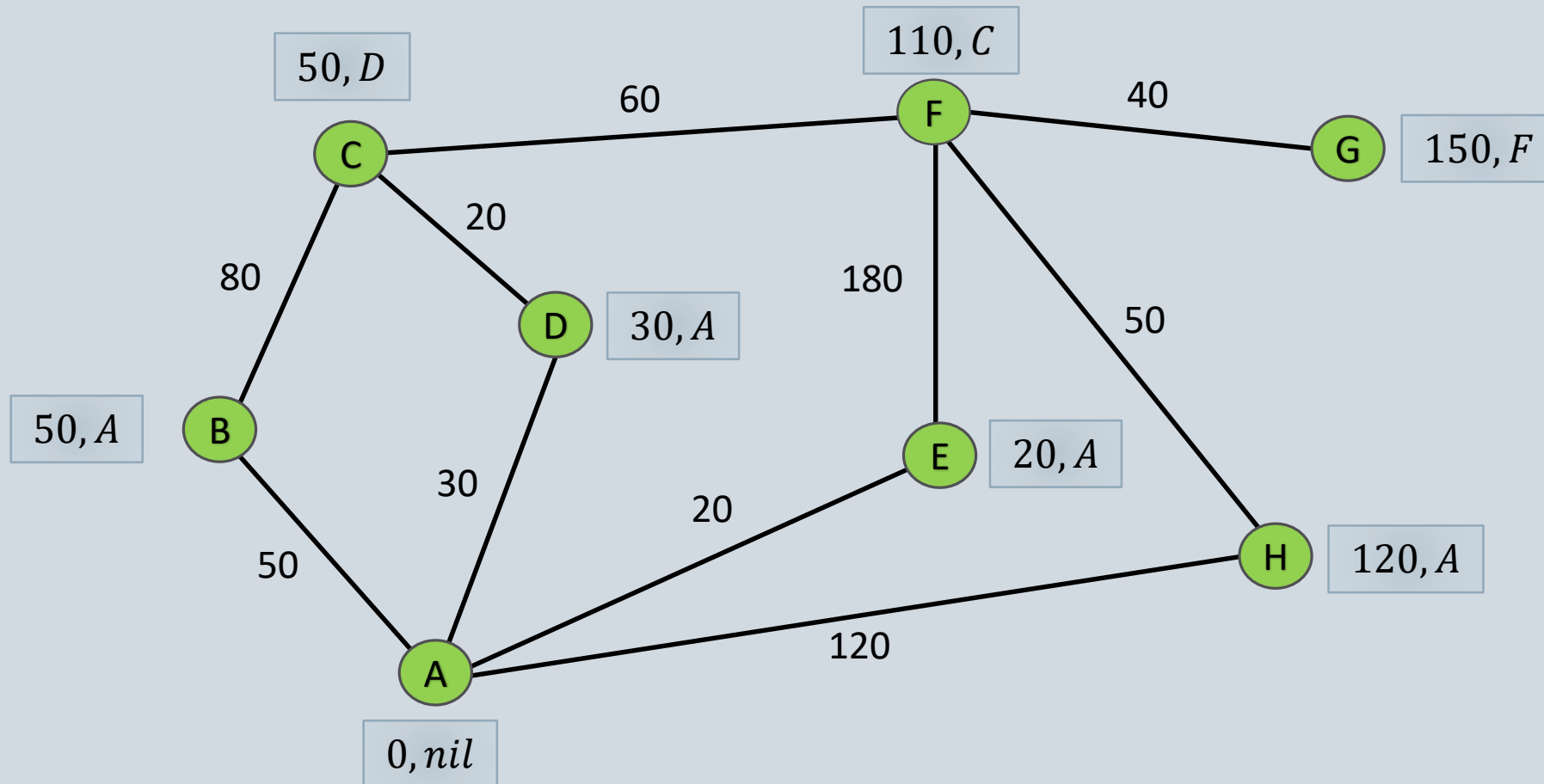
Exemple



Exemple



Exemple



Complexité

Implémentation du tas (Priority Queue)	poll	update	$ V \times \text{poll} + (V + E) \times \text{update}$
Tableau / Liste	$O(V)$	$O(1)$	$O(V ^2)$
Tas binaire	$O(\log V)$	$O(\log V)$	$O((V + E) \log V)$
Tas n-aire	$O\left(\frac{n \log V }{\log n}\right)$	$O\left(\frac{\log V }{\log n}\right)$	$O\left((V \cdot n + E) \frac{\log V }{\log n}\right)$
Tas de Fibonacci	$O(\log V)$	$O(1)$ amorti	$O(V \log V + E)$

Importance des concepts acquis lors du module M313 sur les structures de données!
Implémentation des collections ordonnées : voir par exemple l'animation du cours
<https://www.cs.usfca.edu/~galles/visualization/RedBlack.html>

Implémentation Java

<http://docs.oracle.com/javase/tutorial/collections/interfaces/queue.html>

```
public class Dijkstra {
    public static void computePaths(Vertex source) {
        source.minDistance = 0.;
        PriorityQueue<Vertex> vertexQueue = new PriorityQueue<Vertex>();
        vertexQueue.add(source);

        while (!vertexQueue.isEmpty()) {
            Vertex u = vertexQueue.poll();

            for (Edge e : u.adjacencies) { // Visit each edge exiting u
                Vertex v = e.target;
                double weight = e.weight;
                double distanceThroughU = u.minDistance + weight;
                if (distanceThroughU < v.minDistance) {
                    vertexQueue.remove(v);
                    v.minDistance = distanceThroughU;
                    v.previous = u;
                    vertexQueue.add(v);
                }
            }
        }
    }
}
```