

## Formas bilineares

Seja  $V$  um  $K$  espaço vetorial, então uma forma bilinear sobre  $V$  é uma função:

$$f: V \times V \rightarrow K$$

$$\text{tal que: } f(j_1 u_1 + k_1 v_1, j_2 u_2 + k_2 v_2) =$$

$$j_1 j_2 f(u_1, u_2) + j_1 k_2 f(u_1, v_2) + k_1 j_2 f(v_1, u_2) + k_1 k_2 f(v_1, v_2)$$

Assim  $f$  deve ser linear nas duas variáveis, ou seja, as soma se separam e os escalares ficam como multiplicativos.

É dita simétrica,  $f(u, v) : f(u, v) = f(v, u)$

## Forma Quadrática

Seja  $E$  um espaço vetorial de dimensão finita munido de um produto interno. Uma função  $\varphi: E \rightarrow K$ , chama-se uma forma quadrática quando existe uma forma bilinear simétrica  $f: E \times E \rightarrow K$  tal que:

$$\varphi(v) = f(v, v)$$

Se  $\beta = \{v_1, \dots, v_n\}$  é uma base de  $E$ , então

$$\varphi(v) = \varphi(k_1 v_1 + \dots + k_n v_n)$$

Logo,  $\forall v \in E$ , temos que a forma quadrática  $\varphi(v)$  é dada por:

$$\varphi(v) = f(v, v) = \sum k_i k_j (v_i, v_j)$$

Como  $f$  é uma forma bilinear, os valores de  $f(v, v)$  são números.

$$\text{Mas } \varphi(v) = \varphi(k_1 v_1 + \dots + k_n v_n) = f(v, v) = f(k_1 v_1 + \dots + k_n v_n) = \sum k_i k_j f(v_i, v_j)$$

Assim, a forma quadrática depende dos números  $f(v_i, v_j)$ . Dada uma forma, com relação à base  $\beta = \{v_1, \dots, v_n\}$  podemos expressar a forma quadrática  $\varphi$  por uma matriz dada por:

$$A = [f(v_i, v_j)]_{i,j}$$

Exemplo: Seja  $\varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  a forma quadrática dada por:

$$\varphi(x, y, z) = \underline{2}x^2 + \underline{2}y^2 - \underline{2}z^2 + \underline{6}xy - \underline{10}xz + \underline{8}yz$$

A matriz associada a  $\varphi(x, y, z)$  é a:

$$\text{matriz: } \begin{bmatrix} 2 & 3 & -5 \\ 3 & 2 & 4 \\ -5 & 4 & -2 \end{bmatrix}$$

$$\text{Temos: } \varphi(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$$

$$\varphi(x, y, z) = k, \quad k \in \mathbb{R}_*^+$$

↳ forma uma esfera

Assim a forma geométrica não muda em relação a  $k$ , pode ser desde de um ponto a

uma esfera com raio  $k \geq 0$ .

Dada a matriz:

$$\begin{matrix} & \begin{matrix} x & y & z \end{matrix} \\ \begin{matrix} x \\ y \\ z \end{matrix} & \begin{bmatrix} 2 & 3 & -5 \\ 3 & 2 & 4 \\ -5 & 4 & -2 \end{bmatrix} \end{matrix} \rightarrow \begin{matrix} x^2 = 2^2 \\ y^2 = 2^2 \\ z^2 = (-2)^2 \end{matrix} \quad \begin{matrix} xy = 3 \\ yx = 3 \end{matrix} \left\{ \begin{matrix} 6xy \end{matrix} \right.$$

$$\begin{matrix} xz = -5 \\ zx = -5 \end{matrix} \left\{ \begin{matrix} -10xz \end{matrix} \right. \quad \begin{matrix} yz = 4 \\ zy = 4 \end{matrix} \left\{ \begin{matrix} 8yz \end{matrix} \right.$$

Exemplo: Qual a matriz associada a  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ , forma quadrática dada por:

$$\psi(x, y, z) = -3x^2 - 2y^2 - z^2 + xy - 3xz + 2yz$$

$$\text{matriz} = \begin{matrix} & \begin{matrix} x & y & z \end{matrix} \\ \begin{matrix} x \\ y \\ z \end{matrix} & \begin{bmatrix} xx & xy & xz \\ yx & yy & yz \\ zx & zy & zz \end{bmatrix} \end{matrix} = \begin{bmatrix} -3 & 1/2 & -3/2 \\ 1/2 & -2 & 1 \\ -3/2 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

Seja  $V$  um espaço vetorial de dimensão finita. Dizemos que uma aplicação  $f: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  é uma forma bilinear se:

- $f(u+v, w) = f(u, w) + f(v, w) \quad \forall u, v, w \in V$
- $f(\alpha u, v) = \alpha f(u, v) \quad \forall u, v \in V \text{ e } \alpha \in \mathbb{R}$

- $f(u, v+w) = f(u, v) + f(u, w) \quad \forall u, v, w \in V$
- $f(u, \alpha v) = \alpha f(u, v) \quad \forall u, v \in V \text{ e } \alpha \in \mathbb{R}$

- $f(u, v) = f(v, u) \quad \forall u, v \in V \rightarrow \text{simétrica}$
- $f(u, u) \geq 0 \quad \text{se } u \neq 0$

Exemplos:

$$f((x,y), (x',y')) = xx' - yy'$$

$f((0,1), (0,1)) = -1 < 0$  não é positiva,  
então não é bilinear.

Tomamos agora:

Seja  $A \in M_n$ , a aplicação:

$f_A((x_1, \dots, x_n), (y_1, \dots, y_n)) = (x_1, \dots, x_n) A \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$ , é uma  
forma bilinear. É simétrica  $\iff A$  é  
simétrica.

$$x = (y_1, \dots, y_n) A^T \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \text{ e.}$$

$$f((y_1, \dots, y_n), (x_1, \dots, x_n)) = (y_1, \dots, y_n) A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Assim se a matriz é simétrica, teremos  
uma forma bilinear simétrica.

Tomamos agora:

Seja  $f: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  uma forma bilinear, e seja  $B$ ,

$B = \{u_1, \dots, u_n\}$  uma base ordenada de  $V$ . A matriz

$$\begin{bmatrix} f(u_1, u_1) & \dots & f(u_1, u_n) \\ \vdots & & \vdots \\ f(u_n, u_1) & \dots & f(u_n, u_n) \end{bmatrix} = a_{ij}$$

Chama-se de matriz da forma bilinear  $f$  na base  $B$ .

Assim se  $f(v_i, v_j) = a_{ij}$

Tomando a mesma base  $B$ , ordenada, em ✓ termos:

$$f(u, v) = [u]_B^T \begin{bmatrix} f(u_1, u_1) & \dots & f(u_1, u_n) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ f(u_n, u_1) & \dots & f(u_n, u_n) \end{bmatrix} [v]_B$$

↓
↓  
 Vector linker u
 ↓  
 Vector

Vector linien

Vector  
Columna  $V$

Seja  $B$  uma base de  $V$ , uma forma bilinear é simétrica, se e somente se, a matriz da forma bilinear em  $B$  é simétrica.

Exemplo:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = 5x_1x_2 + x_2y_1 + 2x_1y_2$   
em contras a matriz da forma bilinear.

$$\begin{bmatrix} f(e_1, e_1) & f(e_1, e_2) \\ f(e_2, e_1) & f(e_2, e_2) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$
 portanto é bilinear assimétrica

Mudança de Base: seja  $f: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  uma forma bilinear e  $B$  e  $C$  bases de  $V$ .

Sejam  $M_B$  e  $M_C$  as matrizes da forma bilinear nos bases  $B$  e  $C$ , respectivamente.

Qual é a relação entre  $M_B$  e  $M_C$ ?

$$M_B = \begin{pmatrix} [I]_B^C \end{pmatrix}^T \cdot M_C [I]_B^C$$

Formas quadráticas:

① Dada a matriz  $A = \begin{pmatrix} A & B/2 \\ B/2 & C \end{pmatrix}$ , pela  $f(x,y)$

$$f(x,y) = Ax^2 + Bxy + Cy^2. \quad A \text{ é simétrica.}$$

Teorema: Esta matriz sempre tem um par de autovetores ortogonais,  $\vec{u}_1 = (\cos \theta, \sin \theta)$  e  $\vec{u}_2 = (-\sin \theta, \cos \theta)$ , relativos a autovalores reais  $\lambda_1$  e  $\lambda_2$ .

Teorema: Seja  $f(x,y) = Ax^2 + Bxy + Cy^2$ . Considere um novo sistema  $\bar{x}\bar{y}$ , cujos eixos  $O\bar{x}$  e  $O\bar{y}$  estão nas direções  $\vec{u}_1$  e  $\vec{u}_2$  (autovetores de  $f$ ). Neste sistema:

$$f(\bar{x}, \bar{y}) = \lambda_1 \bar{x}^2 + \lambda_2 \bar{y}^2$$