

Segunda Práctica Dirigida Grupo N° 1

ANÁLISIS Y MODELAMIENTO NUMÉRICO I CM4F1 B

Profesor Jonathan Munguia La Coteria

Aldo Luna Bueno

Alexandra Gutierrez Mazzetti

Carlos Aznarán Laos

Edward Canales Yarin

Facultad de Ciencias

Universidad Nacional de Ingeniería

12 de octubre del 2022

Pregunta N° 2

Suponga que f y g son funciones de valor real que tienen números de condición κ_f y κ_g , respectivamente. Defina una nueva función $h(x) = (f \circ g)(x)$. Muestre que para x en el dominio de h , el número de condición de h satisface

$$\kappa_h(x) = \kappa_f(g(x)) \cdot \kappa_g(x).$$

Demostración.

Si f y g son funciones diferenciables con $g(x) \neq 0$, entonces por la regla de cadena tenemos $h'(x) = f'(g(x)) g'(x)$. Por definición, el número de condición del problema h en x es

$$\kappa_h(x) = \left| \frac{xh'(x)}{h(x)} \right| = \left| \frac{xf'(g(x))g'(x)}{f(g(x))} \right| = \left| \frac{xf'(g(x))g'(x)g(x)}{f(g(x))g(x)} \right| = \left| \frac{g(x)f'(g(x))}{f(g(x))} \right| \left| \frac{xg'(x)}{g(x)} \right| = \kappa_f(g(x)) \cdot \kappa_g(x).$$



4. Suponga que f es una función con número de condición κ_f , y que f^{-1} es su función inversa. Muestre que el número de condición de f^{-1} satisface

$$\kappa_{f^{-1}}(x) = \frac{1}{\kappa_f(f^{-1}(x))},$$

siempre que el denominador sea distinto de cero.

Solución

De la pregunta N° 2, sabemos que $\kappa_h(x) = \kappa_f(g(x)) \cdot \kappa_g(x)$. Aplicando la identidad anterior para las funciones $f = f$ y $g = f^{-1}$ con $g(x) \neq 0$, es decir, $h = f \circ g = x$, tenemos

$$\kappa_x(x) = \left| \frac{x \cdot x'}{x} \right| = 1 = \kappa_f(f^{-1}(x)) \cdot \kappa_{f^{-1}}(x) \implies \frac{1}{\kappa_f(f^{-1}(x))} = \kappa_{f^{-1}}(x).$$

Definición (Símbolos de Landau)

Sean $x_n, y_n: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$ dos sucesiones.

- a) Decimos que x_n es “**O grande**” de y_n sii existen constantes $C > 0$ y $n_0 \in \mathbb{N}$ tales que

$$|x_n| \leq C |y_n| \quad \forall n \geq n_0.$$

Escribimos $x_n \in O(y_n)$ o con abuso de notación como $x_n = O(y_n)$.

- b) Decimos que x_n es “**o pequeña**” de y_n sii existe una sucesión $\{\epsilon_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset \mathbb{R}_0^+$ que converge a 0 tal que

$$|x_n| \leq \epsilon_n |y_n| \quad \forall n \in \mathbb{N}.$$

Escribimos $x_n \in o(y_n)$ o con abuso de notación como $x_n = o(y_n)$.

Teorema

Sea a_n una sucesión de números reales o complejos. Las siguientes proposiciones son equivalentes:

- a) a_n es acotada.

b) $a_n = O(1)$.

Demostración.

a_n es acotada $\iff \exists k \in \mathbb{R}, |a_n| \leq k \iff \exists k \in \mathbb{R}, |a_n| \leq k \cdot |1| \iff a_n = O(1)$.



6. Determine el Landau de las siguientes funciones

a) $\frac{1}{n^2}$.

b) $\cos(n)$.

c) $\sin\left(\frac{x}{n}\right)$.

d) $\sqrt{n+1} - \sqrt{n}$.

Solución

a) $\frac{1}{n^2} = O\left(\frac{1}{n}\right)$ porque existen $C = 1 > 0$, $n = 1 \in \mathbb{N}$ tales que

$$\left| \frac{1}{n^2} \right| \leq 1 \left| \frac{1}{n} \right| \quad \forall n \geq 1.$$

b) $\cos(n) = O(1)$ porque existen $C = 1 > 0$, $n = 1 \in \mathbb{N}$ tales que

$$|\cos(n)| \leq 1 |1| \quad \forall n \geq 1.$$

c) $\sin\left(\frac{x}{n}\right) = O(1)$ porque existen $C = 1 > 0$, $n = 1 \in \mathbb{N}$ tales que

$$\left| \sin\left(\frac{x}{n}\right) \right| \leq 1 |1| \quad \forall n \geq 1.$$

d) $\sqrt{n+1} - \sqrt{n} = O\left(\frac{1}{\sqrt{n}}\right)$ porque existen $C = \frac{1}{2} > 0$, $n = 1 \in \mathbb{N}$ tales que

$$\left| \sqrt{n+1} - \sqrt{n} \right| = \left| \left(\sqrt{n+1} - \sqrt{n} \right) \cdot \frac{\sqrt{n+1} + \sqrt{n}}{\sqrt{n+1} + \sqrt{n}} \right| = \left| \frac{n+1 - n}{\sqrt{n+1} + \sqrt{n}} \right| \leq \left| \frac{1}{\sqrt{n+1} + \sqrt{n}} \right| = \frac{1}{2} \left| \frac{1}{\sqrt{n}} \right| \quad \forall n \geq 1.$$

Definición (Matriz ortogonal)

Una matriz $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ es **ortogonal** sii $A^t A = A A^t = I_n$.

Ejemplo

La matriz

$$A = \begin{bmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ -\sin \alpha & \cos \alpha \end{bmatrix}$$

es ortogonal.

Teorema

Si U es una matriz ortogonal, entonces $\|Ux\|_2 = \|x\|_2$ (esto es, la longitud de cualquier vector es invariante bajo la multiplicación por U).

Demostración.

Si U es ortogonal tenemos

$$\|Ux\|_2^2 = (Ux)^t Ux = x^t U^t Ux = \|x\|_2^2$$

porque $U^t U = I_n$. Por lo tanto, $\|Ux\|_2 = \|x\|_2$.



Propiedades

Sea U una matriz ortogonal.

a) La inversa de una matriz ortogonal es $U^{-1} = U^t$.

b) $\det(U) = \pm 1$.

c) La norma de Frobenius $\|\cdot\|_F$ es invariante.

$$\|UA\|_F = \sqrt{\text{traza}((UA)^t UA)} = \sqrt{\text{traza}(A^t U^t UA)} = \sqrt{\text{traza}(A^t A)} = \|A\|_F.$$

d) La norma $\|\cdot\|_2$ es invariante.

$$\|UA\|_2 = \max \{ \| (UA)x \|_2 : \|x\|_2 = 1 \} = \max \{ \| U(Ax) \|_2 : \|x\|_2 = 1 \} = \max \{ \| Ax \|_2 : \|x\|_2 = 1 \} = \|A\|_2.$$

Algunos resultados

(a) Si A y B son inversibles, entonces

$$\begin{aligned}(AB)(AB)^{-1} &= I_n \\ (A^{-1}AB)(AB)^{-1} &= A^{-1}I_n \\ (I_nB)(AB)^{-1} &= A^{-1} \\ B(AB)^{-1} &= A^{-1} \\ B^{-1}B(AB)^{-1} &= B^{-1}A^{-1} \\ I_n(AB)^{-1} &= B^{-1}A^{-1} \\ (AB)^{-1} &= B^{-1}A^{-1}.\end{aligned}$$

(b) Si $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ y $\rho(H) = \max \{|\lambda| : Hv = \lambda v, v \neq 0\}$ donde H es una matriz simétrica, entonces la

$$\begin{aligned}\|A\|_2 &= \sup_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2 \\ &= \sup_{\|x\|_2=1} \sqrt{x^t A^t A x} \\ &= \sqrt{\rho(A^t A)}.\end{aligned}$$

definición de norma matricial

ya que $\sqrt{\langle \cdot, \cdot \rangle} = \|\cdot\|$

ya que $\sqrt{x^t A^t A x} \leq \sqrt{\lambda_n}$

(c) Si A es una matriz ortogonal, entonces $\kappa(A) = 1$ porque $\|A\|_2 = \sqrt{\rho(A^t A)} = \sqrt{\rho(A^{-1} A)} = \sqrt{\rho(I_n)} = \sqrt{1} = 1$.

13. Suponga que $A = UBV$ con U, V ortogonales y B no singular. Demuestre que $\kappa(A) = \kappa(B)$.

Solución

A es inversible porque el

$$\det(A) = \det(UBV) = \det(UB(V)) = \det(UB) \det(V) = \underbrace{\det(U)}_{\neq 0} \underbrace{\det(B)}_{\neq 0} \underbrace{\det(V)}_{\neq 0} \neq 0,$$

porque U, B y V son matrices inversibles.

Luego,

$$\begin{aligned}\kappa(A) &= \|UBV\| \left\| (UBV)^{-1} \right\| \\ &\leq \|U\| \|BV\| \left\| V^{-1}(UB)^{-1} \right\| \\ &\leq \|U\| \|B\| \|V\| \|V^{-1}B^{-1}U^{-1}\| \\ &\leq \|U\| \|B\| \|V\| \|V^{-1}\| \|B^{-1}\| \|U^{-1}\| \\ &= \|U\| \|U^{-1}\| \|V\| \|V^{-1}\| \|B\| \|B^{-1}\| \\ &= \kappa(U) \kappa(V) \kappa(B) \\ &= 1 \cdot 1 \cdot \kappa(B) \\ &= \kappa(B).\end{aligned}$$

definición del número de condición de A

$$\|AB\| \leq \|A\| \|B\|, \quad (AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$$

$$\|AB\| \leq \|A\| \|B\|, \quad (AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$$

aplicando dos veces $\|AB\| \leq \|A\| \|B\|$

definición del número de condición de U, V y B

$$\kappa(A) = 1 \text{ cuando } A \text{ es ortogonal}$$

Es decir, $\kappa(A) \leq \kappa(B)$.

Solución

De manera análoga, despejando tenemos que $B = U^{-1} A V^{-1}$.

Y así,

$$\begin{aligned}\kappa(B) &= \|U^{-1} A V^{-1}\| \|(U^{-1} A V^{-1})^{-1}\| \\&\leq \|U^{-1}\| \|A V^{-1}\| \|V (U^{-1} A)^{-1}\| \\&\leq \|U^{-1}\| \|A\| \|V^{-1}\| \|V A^{-1} U\| \\&\leq \|U^{-1}\| \|A\| \|V^{-1}\| \|V\| \|A^{-1}\| \|U\| \\&= \|U\| \|U^{-1}\| \|V\| \|V^{-1}\| \|A\| \|A^{-1}\| \\&= \kappa(U) \kappa(V) \kappa(A) \\&= 1 \cdot 1 \cdot \kappa(A) \\&= \kappa(A).\end{aligned}$$

definición del número de condición de B

$$\|A B\| \leq \|A\| \|B\|, \quad (A B)^{-1} = B^{-1} A^{-1}$$

$$\|A B\| \leq \|A\| \|B\|, \quad (A B)^{-1} = B^{-1} A^{-1}$$

aplicando dos veces $\|A B\| \leq \|A\| \|B\|$

definición del número de condición de U, V y A

$\kappa(A) = 1$ cuando A es ortogonal

Es decir, $\kappa(B) \leq \kappa(A)$. Finalmente, concluimos que $\kappa(A) = \kappa(B)$.

15. Utilice la eliminación gaussiana con sustitución hacia atrás y aritmética de redondeo de dos dígitos para resolver los siguientes sistemas lineales. No reordene las ecuaciones. (La solución exacta de cada sistema es $x_1 = -1$, $x_2 = 1$, $x_3 = 3$.)

$$\text{a) } \begin{cases} -x_1 + 4x_2 + x_3 = 8 \\ \frac{5}{3}x_1 + \frac{2}{3}x_2 + \frac{2}{3}x_3 = 1 \\ 2x_1 + x_2 + 4x_3 = 11 \end{cases}.$$

$$\text{b) } \begin{cases} 4x_1 + 2x_2 - x_3 = -5 \\ \frac{1}{9}x_1 + \frac{1}{9}x_2 - \frac{1}{3}x_3 = -1 \\ x_1 + 4x_2 + 2x_3 = 9 \end{cases}.$$

Solución

Los sistemas producen la matrices aumentadas

$$\tilde{A} = \begin{bmatrix} -1 & 4 & 1 & : & 8 \\ \frac{5}{3} & \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & : & 1 \\ 2 & 1 & 4 & : & 11 \end{bmatrix}, \quad \tilde{B} = \begin{bmatrix} 4 & 2 & -1 & : & -5 \\ \frac{1}{9} & \frac{1}{9} & -\frac{1}{3} & : & -1 \\ 1 & 4 & 2 & : & 9 \end{bmatrix}.$$

► Puesto que $a_{11} = -1$, realizamos $(F_2 + \frac{5}{3}F_1) \rightarrow (F_2)$ y $(F_3 + 2F_1) \rightarrow (F_3)$ para obtener $a_{22} = a_{32} = 0$.

► Puesto que $b_{11} = 4$, realizamos $(F_3 - \frac{1}{4}F_1) \rightarrow (F_3)$ y $(F_2 - \frac{0.11}{4}F_1) \rightarrow (F_2)$ para obtener $b_{22} = b_{32} = 0$.

$$\left[\begin{array}{ccc|c} -1 & 4 & 1 & 8 \\ 1.67 & 0.67 & 0.67 & 1 \\ 2 & 1 & 4 & 11 \end{array} \right]$$

$$\left[\begin{array}{ccc|c} -1 & 4 & 1 & 8 \\ 0 & 7.35 & 2.34 & 14.36 \\ 0 & 9 & 6 & 27 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ F_{21}(1.67) \\ F_{31}(2) \end{array}$$

$$\left[\begin{array}{ccc|c} -1 & 4 & 1 & 8 \\ 0 & 7.35 & 2.34 & 14.36 \\ 0 & 0 & 3.13 & 9.48 \end{array} \right] F_{32}\left(-\frac{9}{7.35}\right)$$

Finalmente, la matriz se vuelve a convertir en un sistema lineal que tiene una solución equivalente a la solución del sistema original y se aplica la sustitución hacia atrás

$$x_3 = \frac{9.48}{3.13} = 3.02$$

$$x_2 = \frac{[14.36 - (2.34)x_3]}{7.35} = 0.99$$

$$x_1 = \frac{[8 - [(4)x_2 + (1)x_3]]}{-1} = -1.00$$

x	y	$\text{fl}(x)$	$\text{fl}(y)$	$\text{fl}(\text{fl}(x) \otimes \text{fl}(y))$	$\text{fl}(\text{fl}(x) \oplus \text{fl}(y))$
5/3	-	1.67	-	-	-
2/3	-	0.67	-	-	-
-1	1.67	-1.00	1.67	-1.67	-
4	1.67	4.00	1.67	6.68	-
1	1.67	1.00	1.67	1.67	-
8	1.67	8.00	1.67	13.36	-
-1.67	1.67	-1.67	1.67	-	0
6.68	0.67	6.68	0.67	-	7.35
1.67	0.67	1.67	0.67	-	2.34
13.36	1	13.36	1.00	-	14.36
-1	2	-1.00	2.00	-2.00	-
4	2	4.00	2.00	8.00	-
1	2	1.00	2.00	2.00	-
8	2	8.00	2.00	16.00	-
-2.00	2	-2.00	2.00	-	0.00
8.00	1	8.00	1.00	-	9.00
2.00	4	2.00	4.00	-	6.00
16.00	11	16.00	11.00	-	27.00
0	$-\frac{9}{7.35}$	0	1.22	0	-
7.35	$-\frac{9}{7.35}$	7.35	-1.22	-9.00	-
2.34	$-\frac{9}{7.35}$	2.34	-1.22	-2.86	-
14.36	$-\frac{9}{7.35}$	14.36	-1.22	-17.52	-
0	0	0	0	-	0
9.00	-9.00	9.00	-9.00	-	0
6.00	-2.86	6.00	-2.86	-	3.14
27.00	-17.52	27.00	-17.52	-	9.48

La solución del sistema lineal es $(x_1, x_2, x_3) = (-1.00, 0.99, 3.02)$.

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 4 & 2 & -1 & -5 \\ 0.11 & 0.11 & -0.33 & -1 \\ 1 & 4 & 2 & 9 \end{array} \right]$$

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 4 & 2 & -1 & -5 \\ 0 & 0.05 & -0.30 & -0.85 \\ 0 & 3.50 & 2.25 & 10.25 \end{array} \right] \begin{array}{l} F_{31}\left(-\frac{1}{4}\right) \\ F_{21}\left(-\frac{0.11}{4}\right) \end{array}$$

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 4 & 2 & -1 & -5 \\ 0 & 0.05 & -0.30 & -0.85 \\ 0 & 0 & 23.25 & 69.75 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ F_{32}\left(-\frac{3.50}{0.05}\right) \end{array}$$

Finalmente, la matriz se vuelve a convertir en un sistema lineal que tiene una solución equivalente a la solución del sistema original y se aplica la sustitución hacia atrás

$$x_3 = \frac{69.75}{23.25} = 3.00$$

$$x_2 = \frac{[-0.85 - (-0.30)x_3]}{0.05} = 1.00$$

$$x_1 = \frac{[-5 - [(2)x_2 + (-1)x_3]]}{4} = -1.00$$

x	y	$fl(x)$	$fl(y)$	$fl(fl(x) \otimes fl(y))$	$fl(fl(x) \oplus fl(y))$
4	$-\frac{1}{4}$	4.00	-0.25	-1	-
2	$-\frac{1}{4}$	2.00	-0.25	-0.50	-
-1	$-\frac{1}{4}$	-1.00	0.25	0.25	-
-5	$-\frac{1}{4}$	-5.00	-0.25	1.25	-
-1	1	-1.00	1.00	-	0
-0.50	4	-0.50	4.00	-	3.50
0.25	2	0.25	2.00	-	2.25
1.25	9	1.25	9.00	-	10.25
4	$-\frac{0.11}{4}$	4.00	-0.03	-0.11	-
2	$-\frac{0.11}{4}$	2.00	-0.03	-0.06	-
-1	$-\frac{0.11}{4}$	-1.00	-0.03	0.03	-
-5	$-\frac{0.11}{4}$	-5.00	-0.03	0.15	-
-0.11	$\frac{1}{9}$	-0.11	0.11	-	0
-0.06	$\frac{1}{9}$	-0.06	0.11	-	0.05
0.03	$-\frac{1}{3}$	0.03	-0.33	-	-0.30
0.15	-1	0.15	-1.00	-	-0.85
0	$-\frac{3.50}{0.05}$	0	-70	0	-
0.05	$-\frac{3.50}{0.05}$	0.05	-70	-3.50	-
-0.30	$-\frac{3.50}{0.05}$	-3.30	-70	21	-
-0.85	$-\frac{3.50}{0.05}$	-0.85	-70	59.5	-
0	0	0	0	-	0
-3.50	3.50	-3.50	3.50	-	0
21	2.25	21.00	2.25	-	23.25
59.5	10.25	59.50	10.25	-	69.75

La solución del sistema lineal es $(x_1, x_2, x_3) = (-1.00, 1.00, 3.00)$.

1 Eliminación gaussiana

Grupo N°1: Aldo Luna Bueno, Alexandra Gutierrez Mazzeti, Carlos Aznarán Laos, Edward Canales Yarin.

```

→ A:matrix(
  [-1, 4, 1, 8],
  [5/3, 2/3, 2/3, 1],
  [2, 1, 4, 11]
);
A:rowop(A, 2, 1, -1.67);
A:rowop(A, 3, 1, -2);
A:rowop(A, 3, 2, 9/7.35);
(%o39)

$$\begin{pmatrix} -1 & 4 & 1 & 8 \\ \frac{5}{3} & \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & 1 \\ 2 & 1 & 4 & 11 \end{pmatrix}$$

(%o40)

$$\begin{pmatrix} -1 & 4 & 1 & 8 \\ -0.003333333333333333188 & 7.346666666666667 & 2.336666666666666 & 14.36 \\ 2 & 1 & 4 & 11 \end{pmatrix}$$

(%o41)

$$\begin{pmatrix} -1 & 4 & 1 & 8 \\ -0.003333333333333333188 & 7.346666666666667 & 2.336666666666666 & 14.36 \\ 0 & 9 & 6 & 27 \end{pmatrix}$$

(%o42)

$$\begin{pmatrix} -1 & 4 & 1 & 8 \\ -0.003333333333333333188 & 7.346666666666667 & 2.336666666666666 & 14.36 \\ 0.004081632653061047 & 0.004081632653061718 & 3.138775510204082 & 9.416326530612245 \end{pmatrix}$$


```

```

→ A:matrix( ... + 4 hidden lines

```

```

→ triangularize(A);

```

```

(%o49)

$$\begin{pmatrix} -1 & 4 & 1 & 8 \\ 0 & -22 & -7 & -43 \\ 0 & 0 & -69 & -207 \end{pmatrix}$$


```

```
(%i12) B:matrix(
      [4, 2, -1, -5],
      [1/9, 1/9, -1/3, -1],
      [1, 4, 2, 9]
);
B:rowop(B, 3, 1, 1/4);
B:rowop(B, 2, 1, 0.11/4);
B:rowop(B, 3, 2, 3.50/0.06);
```

$$\begin{array}{l}
 (%o9) \begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 & -5 \\ \frac{1}{9} & \frac{1}{9} & -\frac{1}{3} & -1 \\ 1 & 4 & 2 & 9 \end{pmatrix} \\
 (%o10) \begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 & -5 \\ \frac{1}{9} & \frac{1}{9} & -\frac{1}{3} & -1 \\ 0 & \frac{7}{2} & \frac{9}{4} & \frac{41}{4} \end{pmatrix} \\
 (%i11) \begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 & -5 \\ 0.001111111111111104 & 0.05611111111111111 & -0.3058333333333333 & -0.8625 \\ 0 & \frac{7}{2} & \frac{9}{4} & \frac{41}{4} \end{pmatrix} \\
 (%i12) \begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 & -5 \\ 0.001111111111111104 & 0.05611111111111111 & -0.3058333333333333 & -0.8625 \\ -0.06481481481481442 & 0.2268518518518521 & 20.09027777777778 & 60.56250000000001 \end{pmatrix}
 \end{array}$$

```
(%i17) B:matrix( ... + 4 hidden lines
```

```
(%i8) triangularize(B);
```


```
(%o8) 
$$\begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 & -5 \\ 0 & 2 & -11 & -31 \\ 0 & 0 & 43 & 129 \end{pmatrix}$$

```


Referencias

► Libros

 Hämmerlin, G., & Hoffman, K.-H. (1991). *Numerical Mathematics*. Springer New York. <https://doi.org/10.1007/978-1-4612-4442-4>

 Kincaid, D. R., Ward Cheney, E., Martínez Enríquez, R., Torres Alcaraz, C., & Fetter, H. L. (1994). *Análisis Numérico: las matemáticas del cálculo científico* (1ª ed.). Addison - Wesley Iberoamericana.


 Kress, R. (1998). *Numerical Analysis*. Springer New York. https://doi.org/10.1007/978-1-4612-0599-9_1

 Quarteroni, A., Sacco, R., & Saleri, F. (2007). *Numerical Mathematics*. Springer Berlin Heidelberg. <https://doi.org/10.1007/b98885>

 Kincaid, D. R., & Ward Cheney, E. (2012). *Numerical Mathematics and Computing* (7ª ed.). Cengage Learning.

 Burden, R. L., Faires, J. D., & Burden, A. M. (2017). *Análisis Numérico* (10ª ed.). Cengage Learning. <https://latam.cengage.com/libros/analisis-numerico-2>

► Artículos científicos

 Goldberg, D. (1991). What Every Computer Scientist Should Know about Floating-Point Arithmetic. *ACM Comput. Surv.*, 23(1), 5-48. <https://doi.org/10.1145/103162.103163>

► Sitios web

 Foundation, P. S. (s.f.). *Python 3.10.7 documentation*. Consultado el 28 de septiembre de 2022, desde <https://docs.python.org/3/library/functions.html#int>