# Introduzione al Machine Learning: Classificazione Nearest Neighbor

Vincenzo Bonifaci



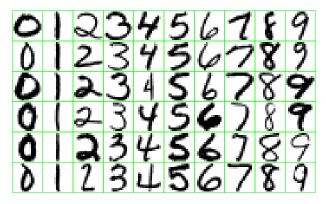




#### Esempio: Riconoscimento di cifre scritte a mano

**Input**: immagine  $28 \times 28$  in scala di grigi

**Output**: la cifra decimale (0–9) rappresentata dall'immagine



 ${\sf Dataset\ MNIST:\ 60,000\ (training\ set)+10,000\ (test\ set)\ immagini\ etichettate}$ 

### Problemi di predizione: input e output

ullet Spazio degli input  ${\mathcal X}$ 

Es.: insieme delle possibili immagini  $28 \times 28$ 

Spazio degli output *Y* Es.: {0,1,2,...,9}

Dopo aver visto un certo numero di esempi (x, y), vogliamo trovare una regola di predizione (o ipotesi)

$$h: \mathcal{X} \to \mathcal{Y}$$

che ricostruisca in maniera accurata la relazione ingresso-uscita

Nei problemi di *regressione* l'output è quantitativo

Nei problemi di *classificazione* l'output è qualitativo

# Funzioni di costo [loss functions]

Come quantifichiamo l'accuratezza di una regola di predizione  $h: \mathcal{X} \to \mathcal{Y}$  su un particolare esempio?

Una *funzione di costo* è una funzione  $\ell$  che prende una regola di predizione h ed un esempio  $(x,y) \in \mathcal{X} \times \mathcal{Y}$ , e restituisce un reale nonnegativo

$$\ell(h,(x,y)) \in \mathbb{R}_+$$

### Una funzione di costo per la classificazione

• Funzione costo 0-1:

$$\ell(h,(x,y)) \stackrel{\text{def}}{=} \begin{cases} 0 & \text{se } h(x) = y \\ 1 & \text{se } h(x) \neq y \end{cases}$$

Il *rischio empirico* diventa la frazione di esempi di training non correttamente classificati:

$$RE_{\mathcal{S}}(h) = \frac{|\{(x,y) \in \mathcal{S} : h(x) \neq y\}|}{|\mathcal{S}|}$$

Il *rischio atteso* diventa la probabilità che un nuovo esempio non sia correttamente classificato (*inaccuratezza* del classificatore):

$$\operatorname{RA}(h) = \Pr_{(x,y) \sim \mathcal{D}} [h(x) \neq y]$$

# Classificazione Nearest-Neighbor

# Classificazione Nearest Neighbor

```
Immagini di training x^{(1)}, x^{(2)}, \dots, x^{(60000)}
Etichette y^{(1)}, y^{(2)}, \dots, y^{(60000)} (numeri nel range 0–9)
```

Come classifichiamo una nuova immagine *x*? Approccio Nearest Neighbor:

- Trova l'esempio più "simile" ad x tra gli  $x^{(i)}$
- Restituisci la corrispondente etichetta

## Lo spazio dei dati

Come misuriamo la distanza tra immagini?

- Dimensioni 28 × 28 (784 pixel totali)
- Ogni pixel è in scala di grigi: 0-255

Un vettore 784-dimensionale per ogni immagine

- Spazio degli input  $\mathcal{X} = \mathbb{R}^{784}$
- Spazio degli output (etichette)  $\mathcal{Y} = \{0, 1, \dots, 9\}$

La distanza euclidea tra x e x' è  $||x - x'|| = \sqrt{\sum_k (x_k - x_k')^2}$ 

# Classificazione K-Nearest Neighbor (K-NN)

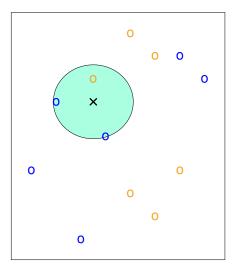
#### Classificazione K-Nearest Neighbor (K-NN)

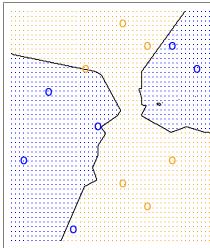
Sia  $K \ge 1$  e sia x il punto di cui si vuole stimare l'etichetta

- 1 Identifica i K esempi  $x^{(1)}, \ldots, x^{(K)}$  più vicini ad x (in termini di distanza euclidea)
- **2** Restituisci l'etichetta più frequente per quegli esempi:  $h(x) = \operatorname{argmax}_{y \in \mathcal{Y}} |\{i = 1, \dots, K : y^{(i)} = y\}|$

Quando  $|\mathcal{Y}|=2$ , l'ultimo passo equivale a restituire l'etichetta di maggioranza

# K-NN: Esempio (K = 3)





Applicando 1-NN al dataset MNIST si osserva quanto segue:

• Il rischio empirico (errore di training) di 1-NN è nullo

Applicando 1-NN al dataset MNIST si osserva quanto segue:

- Il rischio empirico (errore di training) di 1-NN è nullo
- Il rischio atteso stimato (errore di test) di 1-NN è 3.08%

Applicando 1-NN al dataset MNIST si osserva quanto segue:

- Il rischio empirico (errore di training) di 1-NN è nullo
- Il rischio atteso stimato (errore di test) di 1-NN è 3.08%
- Che rischio atteso avrebbe un classificatore totalmente aleatorio?

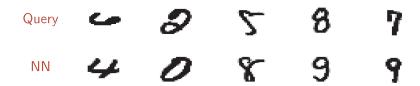
Applicando 1-NN al dataset MNIST si osserva quanto segue:

- Il rischio empirico (errore di training) di 1-NN è nullo
- Il rischio atteso stimato (errore di test) di 1-NN è 3.08%
- Che rischio atteso avrebbe un classificatore totalmente aleatorio?
   90%

Applicando 1-NN al dataset MNIST si osserva quanto segue:

- Il rischio empirico (errore di training) di 1-NN è nullo
- Il rischio atteso stimato (errore di test) di 1-NN è 3.08%
- Che rischio atteso avrebbe un classificatore totalmente aleatorio?
   90%

Esempi di classificazione errata:

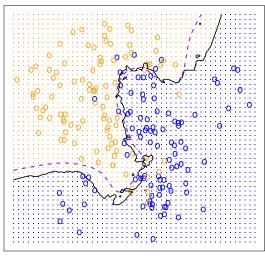


### Migliorare l'accuratezza di K-NN: scelta di K

Cosa succede variando K?

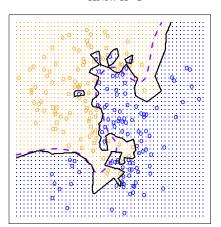
K	1	3	5	7	9	11
Errore di test	3.09%	2.94%	3.13%	3.10%	3.43%	3.34%

#### KNN: K=10

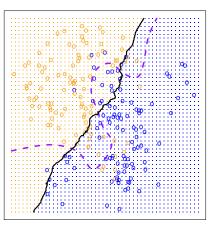


 $X_1$ 

KNN: K=1



#### KNN: K=100



#### Migliorare l'accuratezza di K-NN: la funzione distanza

La distanza euclidea ( $\ell_2$ ) tra queste due immagini è molto alta!





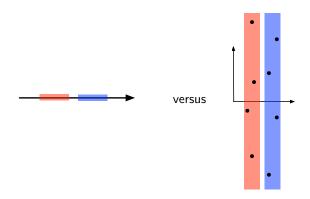
Idea migliore: usare funzioni distanza invarianti rispetto a:

- Piccole traslazioni e rotazioni: es. tangent distance
- Una classe più ampia di deformazioni naturali: es. shape context

Distanza	$\ell_2$	tangent distance	shape context
Errore di test	3.09%	1.10%	0.63%

#### K-NN: L'impatto di variabili rumorose

Una buona *feature selection* è essenziale prima di applicare NN: anche solo una variabile poco significativa può avere effetti deleteri!



#### K-NN in scikit-learn

```
clf = KNeighborsClassifier(n_neighbors, metric)
clf.fit(X, y)
```

#### K-NN: Velocizzare la ricerca

Ricerca naïf dei K punti più vicini richiede tempo  $m \cdot d$  per un dataset di taglia m su d variabili: lenta!

Esistono *strutture dati* che, preprocessando i dati, velocizzano la ricerca:

- K-d trees
- Ball trees
- Locality sensitive hashing

Spesso supportate dalle librerie di Machine Learning

Per esempio, scikit-learn offre le strutture KDTree e BallTree