Lab 2 - Equazioni non lineari (soluzione lezione)

February 26, 2024

1 Lab 2 - Equazioni non lineari

Si consideri il problema della ricerca degli zeri dell'equazione non lineare f(x) = 0, dove f è definita da:

$$f(x) := e^x - x^2 - \sin(x) - 1, \qquad x \in [-2, 2] \ . \tag{1}$$

2 Rappresentazione grafica della funzione

Disegnare il grafico della funzione f e la retta y=0 in modo da evidenziare le due soluzioni dell'equazione.

```
[1]: # step 0 -> ricordarsi di importare i pacchetti numpy and matplotlib
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
```

Vediamo un nuovo costrutto utile per costruire funzioni matematiche "lambda function" in modo semplice e veloce.

f = lambda nome_variabili: esperessione della funzione

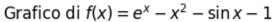
```
valuto la funzione f in 0.5: 1.000000
valuto la funzione g in 0.5: 1.000000
valuto la funzione h in (1,2,3): 11.000000
```

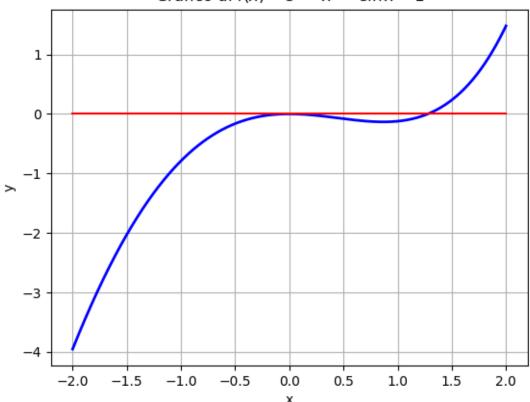
Scrivere la funzione f dell'esercizio usando la lambda function

```
[3]: # lambda function della funzione f

f = lambda x: np.exp(x) - x**2 - np.sin(x) - 1.0
```

Rappresentazione grafica





3 Bisezione

Domanda: Il metodo di bisezione è applicabile per calcolare entrambe le radici? Motivare la risposta.

Esercizio 1.1: implementazione bisezione

Scrivere una function bisez che implementi il metodo di bisezione. L'intestazione della funzione sarà ad esempio la seguente:

```
def bisez(f,a,b,toll):
#
# implementazione di bisezione
#
return xvect
```

Tale funzione riceve in input: * $f \rightarrow$ funzione di cui vogliamo calcolare gli zeri, * $a \rightarrow$ primo estremo * $b \rightarrow$ secondo estremo * toll \rightarrow tolleranza richiesta

e in out * xvect \rightarrow il vettore delle iterate.

```
[5]: # definizione del metodo di bisezione
     def bisez(f, a, b, toll = 1e-6):
       # controllo se gli estremi sono una bracket (opzionale)
       if (f(a)*f(b)>=0):
        raise RuntimeError('ERRORE: l''intervallo [a,b] non è una bracket')
       # inizializzazione
       xvect = []
       while (abs(b-a)>toll):
         x = 0.5*(a+b)
         # primo controllo se x è uno zero (opzionale)
         if (f(x)==0):
           xvect.append(x)
           print("x è esattamente uno zero della funzione")
           break
         # metodo di bisezione
         if (f(a)*f(x)>0):
             a = x
         else:
             b = x
         xvect.append(x)
       return np.array(xvect)
```

Esercizio 1.2 Quando è possibile, applicare il metodo di bisezione alla funzione f. Stampare il

numero di iterazioni, lo zero trovato x^* e il valore della funzione $f(x^*)$.

```
[6]: # scelta degli estremi a,b
a , b = 1, 1.5
xvect = bisez(f, a, b, 1e-12)

x0 = xvect[-1]
print("Numero iterazioni: %d." % len(xvect))
print("Ultimo valore di x: %f" % x0)
print("Ultimo valore di f: %.e\n" % f(x0))
```

```
Numero iterazioni: 39.
Ultimo valore di x: 1.279701
Ultimo valore di f: 7e-13
```

4 Metodo di Newton

Domanda: Discutere le proprietà di convergenza del metodo di Newton per entrambi gli zeri, valutando l'opportunità di applicare il metodo di Newton.

Esercizio 2.1: implementazione Newton Scrivere una function newton che implementi il metodo di Newton. L'intestazione della funzione sarà ad esempio la seguente:

```
def newton (f,df,x0,nmax,toll)
#
# implementazione del metodo di newton
#
return xvect
```

Tale funzione riceve in input: * $f \rightarrow$ funzione di cui vogliamo calcolare gli zeri, * $df \rightarrow$ la derivata della funzione f, * $x_0 \rightarrow$ punto di partenza * $nmax \rightarrow$ numero massimo di iterazione * $toll \rightarrow$ tolleranza richiesta

e in out * xvect \rightarrow il vettore delle iterate.

Si utilizzi un criterio d'arresto basato sul modulo della differenza tra due iterate successive.

```
[7]: # Definizione del metodo di Newton (questa è già la versione modificata)

def newton (f,df,x0,nmax=100,toll=1e-6,m=1):

xvect=[]

xold = x0

for nit in range(nmax):

# verifica che la derivata prima non è nulla

if (df(xold) == 0): # if (abs(df(xold) < np.finfo(float).eps): → questo unu

→altro modo

raise RuntimeError('ERRORE: Derivata prima nulla \n')

else:
```

```
# calcolo il nuovo punto
xnew=xold-m*f(xold)/df(xold)
#carico i vettori
xvect.append(xnew)

# criterio di arresto e aggiorno
if (abs(xnew-xold) < toll) :
    break
else :
    xold=xnew

return np.array(xvect)</pre>
```

Esercizio 2.2: modifica di Newton Si scriva, modificando opportunamente la function newton, il metodo di Newton modificato, passando come parametro in ingresso anche la molteplicità dello zero cercato. L'intestazione della funzione sarà la seguente:

```
def newton (f,df,x0,nmax,toll,m=1)
  #
  # modificare il passo iteratativo di newton
  # x^{k+1} = x^k - m f(x^k)/f'(x^k)
  #
  return xvect
```

dove m è la molteplicità dello zero cercato.

Esercizio 2.3

Applicare il metodo di Newton e, quando è il caso, il metodo di Newton modificato (aggiungendo la specifica \mathtt{m}) con tolleranza 10^{-6} , per la funzione

$$f(x) := e^x - x^2 - \sin(x) - 1, \qquad x \in [-2, 2] \ . \tag{2}$$

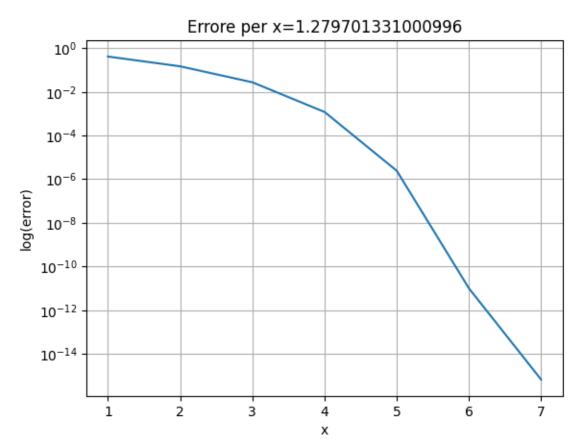
Riportare su un grafico in scala semilogaritmica l'andamento dell'errore in funzione del numero di iterazioni. Per il calcolo dell'errore si assuma come valore esatto dello zero non nullo, il valore x = 1.279701331000996. Cosa si osserva nell'ordine di convergenza?

```
[8]: # funzione f e la sua derivata df
f = lambda t: np.exp(t) - t**2 - np.sin(t) - 1.0
df = lambda t: np.exp(t) - 2*t - np.cos(t)
```

```
[9]: # ricerca dello zero xe=1.279701331000996
    xe=1.279701331000996
    # starting point
    x0=1

    xvect = newton(f, df, x0, 100, 1e-6)
    # calcolo dell'errore
    error = np.abs(xe-xvect)
```

```
# rappresentazione grafica dell'errore
plt.semilogy(np.arange(1,len(xvect)+1), error)
plt.title("Errore per x=%.15f" % xe)
plt.xlabel('x')
plt.ylabel('log(error)')
plt.grid()
plt.show()
```



```
[10]: # Ricerca dello zero xe=0
    xe=0
    # starting point
    x0=0.1

# chiamo newton
    xvect_n=newton(f,df,x0,100, 1e-6)
# calcolo dell'errore per newton
    error_n = np.abs(xe-xvect_n)

# chiamo newton modificato con m=2
    xvect_nm=newton(f,df,x0,100, 1e-6, m=2)
```

```
# calcolo dell'errore per newton modificato
error_nm = np.abs(xe-xvect_nm)

plt.semilogy(np.arange(1,len(xvect_n)+1), error_n)
plt.semilogy(np.arange(1,len(xvect_nm)+1), error_nm)
plt.legend(['newton', 'newton mod m=2'])
plt.title("Errore per x=%d:" % xe)
plt.xlabel('x')
plt.ylabel('log(error)')
plt.grid()
plt.show()
```

Errore per x=0:

